## 地-气耦合动力系统的近似解析解

莫嘉琪<sup>1,2,</sup>; 干 辉<sup>3</sup>, 林万涛<sup>4</sup>)

1 (安徽师范大学,芜湖 241000)
 2 (上海高等院校计算科学院 E-研究院,上海交通大学研究所,上海 200240)
 3 (中国气象科学研究院,北京 100081)

4)(中国科学院大气物理研究所,北京 100029)

(2005年7月12日收到;2005年7月26日收到修改稿)

本文研究了一类地-气耦合系统的非线性模式.利用同伦映射方法,将问题转化为线性问题求解.最后得到了 原非线性问题的近似表示式.

关键词:非线性,地-气耦合,动力系统,同伦映射 PACC:0230,0200

### 1.引 言

气候异常,对全球和局部地区的经济发展和人 类生活都受到严重的影响.关于大气动力系统及其 可预报性的问题已有很多研究<sup>1--101</sup>.Shukla<sup>[3]</sup>曾在失 控平均的动力学可预报性的研究中指出,当前月平 均的预报是可行的.但是,许多有关于可预报性及可 预报期限的研究大都基于数值试验的结果,这对研 究工作带来了一定的局限性.因此需对问题的研究 对象和方法提出了更进一步的要求.莫嘉琪、林万涛 等曾研究了一类大气物理、海洋气候、动力系统等领 域中的问题<sup>[11-24]</sup>.在本文中,是从数学解析的方法 出发,来研究一类地-气耦合气候非线性动力系统机 制的模式.

地-气耦合相互作用是一个非线性的物理过程. 因此只用线性模式去研究它的过程的内在机理是不 够理想的.本文是对地-气耦合相互作用,根据一些 气候系统中的实际经验数据建立的一个简单地-气 耦合非线性动力系统出发进行探讨.这样的探讨,力 求得到的计算结果更接近真实情况.并且提供了由 得到的结果进行短期、中期气象预报和进一步去研 究其他感兴趣的一些大气物理现象的方法.

近来,许多学者研究了非线性问题的近似理

论<sup>[25-32]</sup>.近似方法不断被发展和优化,包括伸缩变 量法,平均法,边界层法,匹配渐近展开法和多重尺 度法等等.本文是利用一个简单而有效的同伦映射 方法<sup>[33,34]</sup>来求解一类大气物理非线性地-气耦合 系统.

#### 2. 地-气耦合系统模式

考虑如下一个大气快变量和下垫面慢变量的 地-气非线性耦合模式<sup>[5]</sup>

$$\begin{aligned} \frac{\mathrm{d}X_1}{\mathrm{d}t} &= a_{11}X_1 + \left[ \left( \begin{array}{c} a_{12} - \sigma_1 X_2 \right) X_2 \\ &+ \left( \begin{array}{c} a_{13} - \sigma_1 X_3 \right) X_3 + b_1 \end{array} \right], \\ \frac{\mathrm{d}X_2}{\mathrm{d}t} &= a_{22}X_2 - \left[ \left( \begin{array}{c} a_{12} - \sigma_1 X_2 \right) X_1 \\ &- \left( \begin{array}{c} a_{23} - \sigma_2 X_1 \right) X_3 + b_2 \end{array} \right], \\ \frac{\mathrm{d}X_3}{\mathrm{d}t} &= a_{33}X_3 - \left[ \left( \begin{array}{c} a_{13} - \sigma_1 X_3 \right) X_1 \\ &+ \left( \begin{array}{c} a_{23} - \sigma_2 X_1 \right) X_2 + b_3 \end{array} \right], \\ \frac{\mathrm{d}T_i}{\mathrm{d}t} &= \sum_{k=1}^3 \left[ \begin{array}{c} c_{ik}T_k + d_{ik}X_k \end{array} \right] + g_i \quad \left( \begin{array}{c} i = 1 \ 2 \ 3 \end{array} \right), \end{aligned}$$

其中 *X<sub>i</sub>*(*i*=1,2,3)为无量纲大气变量,如分别为气温、风速、气压,属于快变量,*T<sub>i</sub>*(*i*=1,2,3)分别地球变量,如为土壤的地温、湿度、密度,属于慢变量.慢

<sup>\*</sup> 国家自然科学基金(批准号 90111011 和 10471039) 国家重点基础研究发展计划(批准号 :2003CB415101-03 和 2004CB418304) 中国科学 院创新方向性项目(批准号 :KZCX3-SW-221) 和上海市教育委员会 E-研究院建设计划项目资助的课题(批准号 :No. N-E3004).

<sup>†</sup> 通讯联系人. E-mail: mojiaqi@mail. ahnu. edu. cn

变量是快变量变化的背景,它决定了慢变量的变化, 此即协同学当中的伺服原理,慢变量可以对快变量 的变化起调制作用,但快变量对于慢变量的变化也 有反馈. $a_{ii}$ , $c_{ij}$ , $d_{ij}$ (i,j = 1,2,3)和  $\sigma_i$ (i = 1,2)为相 关的比例系数, $a_{ij}$ ( $T_1$ , $T_2$ , $T_3$ )( $i \neq j$ ), $b_i$ ( $T_1$ , $T_2$ ,  $T_3$ )(i,j = 1,2,3)为无量纲下垫面变量  $T_i$ (i = 1,2,3) 的充分光滑的函数. $g_i$ (i = 1,2,3)为与太阳辐射 有关的已知数.上述系统构成了一个典型的简单地-气耦合模式.不失一般性,我们下面只讨论相关的比 例系数与下垫慢变量之间存在如下的特殊关系: $a_{12}$  $= a_1T_1$ , $a_{13} = a_2T_2$ , $a_{23} = a_3T_3$ , $b_i = 0$ (i = 1,2,3)其 中 $a_i$ (i = 1,2,3)为常数.因此,上述系统便为如下非 线性地-气耦合模式:

$$\frac{\mathrm{d}X_1}{\mathrm{d}t} = a_{11}X_1 + \left[ \left( a_1 T_1 - \sigma_1 X_2 \right) X_2 + \left( a_2 T_2 - \sigma_1 X_3 \right) X_3 \right], \quad (1)$$

$$\frac{\mathrm{d}X_2}{\mathrm{d}t} = a_{22}X_2 - \left[ \left( a_1 T_1 - \sigma_1 X_2 \right) X_1 - \left( a_3 T_3 - \sigma_2 X_1 \right) X_3 \right], \qquad (2)$$

$$\frac{\mathrm{d}X_3}{\mathrm{d}t} = a_{33}X_3 - \left[ (a_2T_2 - \sigma_1X_3)X_1 + (a_3T_3 - \sigma_2X_1)X_2 \right], \quad (3)$$

$$\frac{\mathrm{d}T_i}{\mathrm{d}t} = \sum_{k=1}^{3} [c_{ik}T_k + d_{ik}X_k] + g_i$$
(*i* = 1,2,3). (4)

#### 3. 同伦映射

为了得到模式(1)--(4)的近似解,引入一组同 伦映射<sup>[33,34]</sup> $H_{ij}(X,T,p)$ : $R^2 \times I \rightarrow R(i=1,2,j=1,2,j=1)$ ; 23):

$$H_{11}(X, T, p) = L_{11}(X_1) - L_{11}(U_1) + p(L_{11}(U_1) - [(a_1 T_1 - \sigma_1 X_2)X_2 + (a_2 T_2 - \sigma_1 X_3)X_3]), (5) H_{12}(X, T, p) = L_{12}(X_2) - L_{12}(U_2) + p(L_{12}(U_2) + [(a_1 T_1 - \sigma_1 X_2)X_1 - (a_3 T_3 - \sigma_2 X_1)X_3]), (6) H_{13}(X, T, p) = L_{13}(X_3) - L_{13}(U_3) + p(L_{13}(U_3) + [(a_2 T_2 - \sigma_1 X_3)X_1 + (a_3 T_3 - \sigma_2 X_1)X_2]), (7) H_{2j}(X, T, p) = L_{2j}(X, T) - L_{2j}(U, V) + p(L_{2j}(U, V) - g_j)$$

(j = 1, 2, 3), (8)

其中  $R = (-\infty, +\infty), I = [0,1], X = (X_1, X_2, X_3), T = (T_1, T_2, T_3), U = (U_1, U_2, U_3), V = (V_1, V_2, V_3), 而线性算子 <math>L_{ij}$ 为

$$L_{1j}(X_j) = \frac{\mathrm{d}X_j}{\mathrm{d}t} - a_{jj}X_j \quad (j = 1 \ 2 \ 3), \quad (9)$$
$$L_{2j}(X,T) = \frac{\mathrm{d}T_j}{\mathrm{d}t} - \sum_{k=1}^{3} [c_{jk}T_k + d_{jk}X_k]$$
$$(j = 1 \ 2 \ 3). \quad (10)$$

它们是地-气耦合模式(1)-(4)的线性部分,且U, V为原方程(1)--(4)的一组初始近似.

由(9)和(10)武 令  $L_{1j}(U) = 0, L_{2j}(U, V) = 0$  (j = 1, 2, 3).

不难由上式得到

$$U_{i} = C_{i}^{0} \exp(a_{ii}t) (i = 1 2 3),$$
  

$$V_{i} = \sum_{j=1}^{3} [r_{ij}C_{j} \exp(c_{jj}t) + D_{ij} \exp(a_{jj}t)]$$
  

$$(i = 1 2 3),$$

其中

$$\begin{split} r_{1j} &= 1 \ r_{2j} = - \frac{\begin{vmatrix} c_{11} - c_{jj} & c_{13} \\ c_{21} & c_{23} \\ c_{12} & c_{13} \\ c_{22} - c_{jj} & c_{23} \end{vmatrix}}{c_{22} - c_{jj} & c_{21} \\ c_{12} & c_{13} \\ c_{22} - c_{jj} & c_{23} \end{vmatrix}}, \\ r_{3j} &= - \frac{\begin{vmatrix} c_{12} & c_{13} - c_{jj} \\ c_{22} - c_{jj} & c_{23} \\ c_{22} - c_{jj} & c_{23} \\ c_{22} - c_{jj} & c_{23} \\ \end{vmatrix}}, \\ C_{i} &= \frac{\Delta_{ii}}{\Delta_{i}} \quad (i = 1 \ 2 \ 3 \ ), \\ \Delta_{i} &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ r_{21} & r_{22} & r_{23} \\ r_{31} & r_{32} & r_{33} \\ r_{31} & c_{3} & r_{33} \\ r_{31} & c_{3} & r_{33} \\ r_{31} & c_{3} & r_{33} \\ \end{vmatrix}, \Delta_{i3} &= \begin{vmatrix} G_{1} & 1 & 1 \\ G_{2} & r_{22} & r_{23} \\ G_{3} & r_{32} & r_{33} \\ r_{31} & r_{32} & c_{3} \\ r_{31} & c_{3} & r_{33} \\ \end{vmatrix}, \\ D_{ij} &= -\frac{\Delta_{ij}}{\overline{\Delta_{j}}} X_{i}(0), \\ G_{i} &= D_{i}^{0} - \sum_{l=1}^{3} D_{ij} \quad (i \ j = 1 \ 2 \ 3 \ ), \\ \overline{\Delta_{j}} &= \begin{vmatrix} c_{11} - a_{jj} & c_{12} & c_{13} \\ c_{21} & c_{22} - a_{jj} & c_{23} \\ c_{31} & c_{32} & c_{33} - a_{jj} \end{vmatrix},$$

$$\Delta_{1j} = \begin{vmatrix} d_{1j} & c_{12} & c_{13} \\ d_{2j} & c_{22} - a_{jj} & c_{23} \\ d_{3j} & c_{32} & c_{33} - a_{jj} \end{vmatrix},$$
  
$$\Delta_{2j} = \begin{vmatrix} c_{11} - a_{jj} & d_{1j} & c_{13} \\ c_{21} & d_{2j} & c_{23} \\ c_{31} & d_{3j} & c_{33} - a_{jj} \end{vmatrix},$$
  
$$\Delta_{3j} = \begin{vmatrix} c_{11} - a_{jj} & c_{12} & d_{1j} \\ c_{21} & c_{22} - a_{jj} & d_{2j} \\ c_{31} & c_{32} & d_{3j} \end{vmatrix},$$

 $C_i^0$ ,  $D_i^0$ (*i* = 1,2,3)为任意常数.

4. 近似解析解

显然,由(5)--(8)式, $H_{ij}(X,T,1) = 0$ (i = 1,2, j = 1,2,3)与系统(1)--(4)相同.故 $H_{ij}(X,T,p) = 0$ (i = 1,2,j = 1,2,3)的解当 $p \rightarrow 1$ 的情形就是系统(1)--(4)的解(X,T).

令

$$\overline{X}_{i} = \sum_{\substack{j=0\\\infty}}^{\infty} X_{i}^{j}(t) p^{j} \quad (i = 1 \ 2 \ 3), \quad (11)$$

$$\overline{T}_i = \sum_{j=0} T^j_{\mathcal{K}}(t) p^j$$
 (  $i = 1 \ 2 \ 3$  ). (12)

考虑到(11)和(12)式,由(5)--(8)式,分别比较方程 *H<sub>i</sub>*(*X*,*T*,*p*)=0(*i*=12,*j*=123)关于*p*的同次幂 的系数.

由  $H_{ij}(X, T, p) = 0(i = 1, 2, j = 1, 2, 3)$ 比较 p的零次幂的系数得

 $L_{1j}(X_j^0) = L_{1j}(U_j) (j = 1 \ 2 \ 3), (13)$  $L_{2j}(X^0, T^0) = L_{2j}(U, V) (j = 1 \ 2 \ 3), (14)$  $\ddagger \Psi X^0 = (X_1^0, X_2^0, X_3^0), T^0 = (T_1^0, T_2^0, T_3^0).$ 

由(13)和(14)式,显然有

$$X_{i}^{0}(t) = U_{i} = C_{i}^{0} \exp(a_{ii}t) \quad (i = 1 \ 2 \ 3), \quad (15)$$

$$T_{i}^{0}(t) = V_{i} = \sum_{j=1}^{3} [r_{ij}C_{j} \exp(c_{jj}t) + D_{ij} \exp(a_{jj}t)]$$

$$(i = 1 \ 2 \ 3). \quad (16)$$

再由(5)--(8)式,*H<sub>i</sub>*(*X*,*T*,*p*)=0(*i*=12,*j*= 123)比较*p*的一次幂的系数得

$$L_{11}(X_1^1) = [(a_1 T_1^0 - \sigma_1 X_2^0)X_2^0 + (a_2 T_2^0 - \sigma_1 X_3^0)X_3^0], \quad (17)$$

$$L_{12}(X_2^1) = -[(a_1 T_2^0 - \sigma_1 X_2^0)X_1^0 - (a_3 T_3^0 - \sigma_2 X_1^0)X_3^0], \quad (18)$$

$$L_{13}(X_3^1) = -[(a_2 T_2^0 - \sigma_1 X_3^0)X_1^0]$$

$$L_{2i}(X^1, T^1) = g_i$$
, (20)

其中  $X^1 = (X_1^1, X_2^1, X_3^1), T^1 = (T_1^1, T_2^1, T_3^1).$ 孝皮別(15)和(16)式 不难得到线性非)

考虑到(15)和(16)式,不难得到线性非齐次方 程组(17)--(20)有如下结构的解:

$$\begin{aligned} X_{i}^{1}(t) &= C_{i}^{1} \exp(a_{ii}t) + \sum_{j=1}^{3} \sum_{k=1}^{3} [D_{ijk}^{1} \exp(a_{jj} + a_{kk})t] \\ &+ E_{ijk}^{1} \exp(a_{jj} + c_{kk})t] \\ &(i = 1 \ 2 \ 3), \end{aligned}$$
$$\begin{aligned} T_{i}^{1}(t) &= \sum_{j=1}^{3} [F_{ij}^{1} \exp(c_{jj}t) + G_{ij}^{1} \exp(a_{jj}t)] + H_{i}^{1} \\ &(i = 1 \ 2 \ 3). \end{aligned}$$

上两式中的系数由模式的已知参数决定,其结构 从略.

同理,能依次地得到 X<sub>i</sub>(t),T<sub>i</sub>(t) s = 2,3, …).于是,将上述求得的 X<sub>i</sub>(t),T<sub>i</sub>(t) s = 0,1,2, …,n)代入(11),(12)式,并令 p = 1,便可得到耦合 系统(1)-(4)的近似解:

$$X_{i}(t) = \sum_{j=0}^{n} X_{i}^{j}(t) \quad (i = 1, 2, 3), \quad (21)$$

$$T_{i}(t) = \sum_{j=0}^{n} T_{i}^{j}(t) \quad (i = 1 \ 2 \ 3). \quad (22)$$

#### 5. 精确解的讨论

由模式(1)--(4)式和同伦映射(5),(6)式的结构 能够证明用同伦影射方法得到的级数(11), (12)在有限时段内和  $p \in [0,1]$ 上解析<sup>[27]</sup>.故有

$$H_{11}(\bar{X},\bar{T},p) = L_{11}(\sum_{j=0}^{\infty} X_{1}^{j}p^{j}) - L_{11}(U_{1}) + p(L_{11}(U_{1}) - [(a_{1}\sum_{j=0}^{\infty} T_{1}^{j}p^{j} - \sigma_{1}\sum_{j=0}^{\infty} X_{2}^{j}p^{j})\sum_{j=0}^{\infty} X_{2}^{j}p^{j} + (a_{2}\sum_{j=0}^{\infty} T_{2}^{j}p^{j} - \sigma_{1}\sum_{j=0}^{\infty} X_{3}^{j}p^{j}]) = L_{11}(X_{1}^{0}) - L_{11}(U_{1}) + [L_{11}(X_{1}^{1}) - [(a_{1}T_{1}^{0} - \sigma_{1}X_{2}^{0})X_{2}^{0} + (a_{2}T_{2}^{0} - \sigma_{1}X_{3}^{0})X_{3}^{0}]]p + \dots = 0.$$
$$H_{12}(\bar{X},\bar{T},p) = L_{12}(\sum_{j=0}^{\infty} X_{2}^{j}p^{j}) - L_{12}(U_{2})$$

$$+ p\left(L_{12}(U_{2}) + \left[(a_{1}\sum_{j=0}T_{1}^{i}p^{j} - \sigma_{1}\sum_{j=0}^{\infty}X_{2}^{j}p^{j})\sum_{j=0}^{\infty}X_{1}^{j}p^{j} - (a_{3}\sum_{j=0}^{\infty}T_{3}^{j}p^{j} - \sigma_{2}\sum_{j=0}^{\infty}X_{1}^{j}p^{j})\sum_{j=0}^{\infty}X_{3}^{j}p^{j}\right]\right)$$

$$= L_{12}(X_{2}^{0}) - L_{12}(U_{2}) + \left[L_{12}(X_{2}^{1}) + \left[(a_{1}T_{1}^{0} - \sigma_{1}X_{2}^{0})X_{1}^{0} - (a_{3}T_{3}^{0} - \sigma_{2}X_{1}^{0})X_{3}^{0}\right]\right]p + \dots = 0.$$

$$H_{13}(\bar{X}, \bar{T}, p) = L_{13}(\sum_{j=0}^{\infty}X_{3}^{j}p^{j}) - L_{13}(U_{3}) + p\left(L_{13}(U_{3}) + \left[(a_{2}\sum_{j=0}^{\infty}T_{2}^{j}p^{j} - \sigma_{1}\sum_{j=0}^{\infty}X_{3}^{j}p^{j})\sum_{j=0}^{\infty}X_{1}^{j}p^{j} + (a_{3}\sum_{j=0}^{\infty}T_{3}^{j}p - \sigma_{2}\sum_{j=0}^{\infty}X_{1}^{j}p^{j})\sum_{j=0}^{\infty}X_{2}^{j}p^{j}\right] \right)$$

$$= L_{13}(X_{3}^{0}) - L_{13}(U_{3}) + \left[(a_{2}T_{2}^{0} - \sigma_{1}X_{3}^{0})X_{1}^{0} + (a_{3}T_{3}^{0} - \sigma_{2}X_{1}^{0})X_{2}^{0}\right] \right]p + \dots = 0.$$

同理可证

 $H_{2}(\bar{X},\bar{T},p) = 0 \ (j = 1,2,3).$ 

故由(11)和(12)式得到的( $\bar{X}$ , $\bar{T}$ )为 $H_{ij}$ ( $\bar{X}$ , $\bar{T}$ ,p)=0 (i=12,j=123)的解.从(11)和(12)式的( $\bar{X}$ , $\bar{T}$ ), 取p=1便得到

$$X_{ii} = \sum_{j=0}^{\infty} X_{ij}^{ij}(t), T_{ij}(t) = \sum_{j=0}^{\infty} T_{ij}^{ij}(t) (i = 1 2 3).$$
  
它们对应的(X,T)就为非线性地-气耦合模式(1)-(4)的精确解.

### 6.结 语

1)大气物理是一个很复杂的、难以驾驭的自然 现象.因此我们需要把它简化为基本模式,并且用近 似方法求出其解.同伦映射方法就是一个简单而有 效的方法.这个方法是定义一组同伦映射将非线性 问题的解由线性问题的解来近似地逼近.

2)利用本文所求的近似解序列(21)和(22)为 基础,我们可以较准确地对相应的气候作短期、中 期,甚至是较长期预报.

3) 采用本同伦映射方法,得到近似解所获得的 精确"速度"还在于它的初始近似U(t),V(t)的选 取,本文选用相应的线性问题 $L_1(U) = 0$ , $L_2(U,V)$ = 0 的解作为原模式的零次近似,这是很自然的.从 而再进一步优化和深入地用逼近理论可得到原非线 性问题(1)--(4)更精确的近似解.这样的结果更容 易接近实际情况.

4) 从数学理论观点来看,同伦映射方法是一个 近似的解析方法.它不同于一般的数值求解方法,更 不是简单的模拟方法.本方法得到解的表示式,还能 继续进行解析运算.于是,由相应近似解的表示式, 我们能够继续用解析运算来研究所考虑的地区的相 关物理量的各种定性和定量方面的结果.例如,进一 步用微分的方法算出大气快变量 X(t)和下垫面慢 变量 T(t)的变化速度、画出上述两者在不同时间的 数量变化曲线,从而发现其规律.并可预报由此而派 生出的相关物理量的发展趋向等等.然而,利用数值 方法或单纯地模拟就难以更深入地讨论它们.

5)本文提供的方法具有一般性.它不局限于某 个具体的地域和时态.因此本文不再用具体实际的 参数去研讨和比较个别的地域和特定时态的情况.

- [1] McPhaden M J , Zhang D 2002 Nature 415 603
- [2] Gu D F , Philander S G H 1997 Science 275 805
- [3] Shukla J 1981 J. Atmos. Sci. 38 2547
- [4] Hsu C S 1980 ASME J. Appl. Mech. 47 931
- [5] Fan X G , Zhang H L , Chou J F 1999 Acta Meteorologica Sin. 57 190
- [6] Yu J J 2004 Acta Phys. Sin. 53 3701(in Chinese)[于津江 2004 物理学报 53 3701]
- [7] Ouyang C 2004 Acta Phys. Sin. 53 1900 (in Chinese) [欧阳成 2004 物理学报 53 4061]

- [8] Han H L 2004 Acta Phys. Sin. 53 4061(in Chinese)[韩祥临 2004 物理学报 53 4061]
- [9] Han H L 2005 Acta Phys. Sin. 54 2510 (in Chinese)[韩祥临 2005 物理学报 54 2510]
- [10] Wu Q K 2005 Acta Phys. Sin. 54 2590 (in Chinese)[吴钦宽 2005 物理学报 54 2590]
- [11] Mo J Q , Lin W T , Zhu J 2004 Prog. Natur. Sci. 14 550
- [12] Mo J Q , Lin W T , Zhu J 2004 Prog . Natur . Sci . 14 1126
- [13] Mo J Q, Lin W T 2004 Acta Phys. Sin. 53 996 (in Chinese)[莫 嘉琪、林万涛 2004 物理学报 53 996]

- [14] Mo J Q, Lin W T, Zhu J 2004 Acta Phys. Sin. 53 3245 (in Chinese)[莫嘉琪、林万涛、朱 江 2004 物理学报 53 3245]
- [15] Mo J Q, Lin W T 2005 Acta Phys. Sin. 54 993 (in Chinese)[莫 嘉琪、林万涛 2005 物理学报 54 993]
- [16] Mo J Q, Lin Y W, Lin W T 2005 Acta Phys. Sin. 54 3971 (in Chinese)[莫嘉琪、林一骅、林万涛 2005 物理学报 54 3971]
- [17] Mo J Q, Lin W T, Wang H 2005 Acta Phys. Sin. 54 3967 (in Chinese)[莫嘉琪、林万涛、王 辉 2005 物理学报 54 3967]
- [18] Mo J Q, Lin W T 2005 Acta Phys. Sin. 54 1081(in Chinese)[莫 嘉琪、林万涛 2005 物理学报 54 1081]
- [19] Mo J Q , Lin W T 2005 Chin . Phys . 14 875
- [20] Lin W T , Mo J Q 2004 Chin . Sci . Bull . 48 II :5
- [ 21 ] Lin W T , Ji Z Z , Wang B et al 2000 Chin . Sci . Bull . 45 1358
- $\left[ \ 22 \ \right] \quad {\rm Lin} \ W \ T$  , Ji Z Z , Wang B 2001 Acta Aerodynamica Sin . 19 348
- $\left[ \ 23 \ \right] \quad {\rm Lin} \ W \ T$  , Ji Z Z , Wang B 2002  $\mathit{Adv}$  .  $\mathit{Atmosphere}$  . Sci . 19 699

- $\left[ \ 24 \ \right] \quad Lin \ W \ T$  , Ji Z Z , Wang B et al 2002  $\mathit{Prog}$  . Natur . Sci . 12 1326
- [25] de Jager E M , Jiang F R 1996 The Theory of Singular Perturbation (Amsterdam : North-Holland Publishing Co)
- [26] Marques I 2005 Nonlinear Anal. 61 21
- [27] Zhang F 2004 J. Diff. Eqns. 205 77
- [28] Hwangm S 2004 J. Diff. Eqns. 200 191
- [29] Perjan A 2003 Buletinul Acad. De. Stiinte. 42 95
- [ 30 ] Hamouda M 2003 Applicable Anal. 81 837
- [31] Akhmetov D R 2003 Asymptotic Anal. 35 65
- [32] Bell D C , Deng B 2003 Nonlinear Anal . Real World Appl . 3 515
- [33] He J H 2002 Approximate Analytical Methods in Engineering and Sciences (Shengzhou : Science and Technology Publisher)
- [34] Liao S J 2004 Beyond Perturbation : Introduction to the Homotopy Analysis Method (New York : CRC Press Co)

# Approximate analytic solution of land-air couplind dynamical system \*

Mo Jia-Qi<sup>1 (2)†</sup> Wang Hui<sup>3 )</sup> Lin Wan-Tao<sup>4 )</sup>

1) (Anhui Normal University, Wuhu 241000, China)

2) (Division of Computational Science ,E-Institutes of Shanghai Universities SJTU , Shanghai 200240 , China )

3 )( Chinese Academy of Meteorological Sciences , Beijing 100081 , China )

4) ( LASG , Institute of Atmospheric Physics , Chinese Academy of Sciences , Beijing 100029 , China )

(Received 12 July 2005; revised manuscript received 26 July 2005)

#### Abstract

Atmospheric physics deals with very complicated natural phenomena. Basic models have to be implemented for the sea-air and land-air oscillators and then solve them using the approximate method. In this paper, a class of nonlinear coupling system for land-air oscillator model is studied. Using the homotopic mapping method, it is translated into solving linear problems, and the approximate expressions for the original nonlinear problem are obtained.

**Keywords** : nonlinear , land-air coupling , dynamical system , homotopic mapping **PACC** : 0230 , 0200

<sup>\*</sup> Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant Nos. 90111011 and 10471039), the National Key Project for Basics Research (Grant Nos. 2003CB415101-03 and 2004CB418304), the Key Project of the Chinese Academy of Sciences (Grant No. KZCX3-SW-221) and the E-Institutes of Shnghai Municipal Education Commission (Grant No. N-E3004).

<sup>†</sup> Corresponding author. E-mail: mojiaqi@mail.ahnu.edu.cn