非光滑周期扰动与有界噪声联合作用下 受迫 Duffing 系统的混沌预测*

牛玉 $({\beta}^{1})^{\dagger}$ 徐 伟¹) 戎海武²) 王 亮¹) 冯进钤¹)

1)(西北工业大学理学院,西安 710072)
 2)(佛山科学技术学院理学院,佛山 528000)
 (2008年5月5日收到;2008年8月27日收到修改稿)

考察了一类非光滑周期扰动和有界噪声联合作用下受迫 Duffing 系统的动力学行为.对于非光滑扰动项,尝试 采用 Fourier 级数展开的方法,得到与原系统等价的光滑系统.在此基础上给出该系统的随机 Melnikov 函数,由 Smale 马蹄理论得到系统出现混沌的解析条件,并利用 Poincaré 截面、相图以及最大 Lyapunov 指数验证了理论结果.

关键词:非光滑系统,有界噪声,随机 Melnokov 函数,最大 Lyapunov 指数 PACC:0547

1.引 言

非光滑现象广泛存在于现实的生产和生活 中^[12],例如日常所见的各种摩擦、碰撞以及振动落 砂机、冲击钻进机械、打桩机、打印机机头等.在这 些非光滑现象中,有的对生产和生活有着积极的影 响,有的则相反.所以需要加强对非光滑运动的研 究,更进一步了解这些系统的动力学行为,以便更好 地为生产和生活服务.非光滑系统与光滑系统的最 大区别在于:与具有连续向量场的光滑系统不同,非 光滑系统的运动方程具有不连续的向量场,这使得 它的雅可比行列式出现不连续点.非光滑系统的这 些特点使得它与光滑系统相比有着许多不同之处, 分岔、混沌现象也更加复杂.

关于非光滑动力系统,近年来引起了广大学者 的很大兴趣,并已取得一些研究成果.Nordmark^[3]根 据局部奇异性分析,提出一种近似描述非光滑分岔 的方法,在非光滑系统的研究中做出了开创性的工 作.Leine^[4]系统地研究了具有不连续向量场系统的 分岔问题,指出非光滑系统不但具有传统的音叉分 岔、Hopf 分岔等常见的分岔现象,更具有由非光滑 性所引起的碰撞擦边分岔等非光滑系统所独有的分 本文讨论如下一类非光滑扰动和有界噪声联合 作用下的受迫 Duffing 系统:

 $\ddot{x} + \varepsilon a \dot{x} - b x + c x^3 = \varepsilon (f \cos(\omega_1 t))$

 $+ dg(x) + e\xi(t)$, (1)

式中的 g(x)为系统的非光滑扰动项, g(t)为有界 噪声,即

$$\xi(t) = \cos(\omega_2 t + \varphi),$$

$$\varphi = \sigma B(t) + \Gamma.$$

^{*}国家自然科学基金(批准号:10772046)资助的课题.

[†] E-mail:nyjyrff@yeah.net

这里 ω_2 为中心频率 ,B(t) 为标准 Wiener 过程 , Γ 为 [0 2π)上均匀分布的随机变量. 有界噪声 $\xi(t)$ 的均 值为零 ,协方差函数为

$$d(\tau) = \frac{e^2}{2} \exp\left(-\frac{\sigma^2 \tau}{2}\right) \cos(\omega_2 \tau). \quad (2)$$

方差为 $d(0) = e^2/2$ d(t)的双边谱密度函数为

$$S_{\xi}(\omega) = \frac{e^2}{2\pi} \left[\frac{\sigma^2}{4(\omega - \omega_1)^2 + \sigma^4} + \frac{\sigma^2}{4(\omega + \omega_1)^2 + \sigma^4} \right].$$
(3)

因而有界噪声是一个广义平稳随机过程,具有有限 的功率,功率谱密度的形状由 ω_1 和 σ 决定.通过 ω_1 和 σ 的适当取值, $\xi(t)$ 可以具有大气湍流的 Drydon 谱和 Van Karmon 谱,能够用来模拟风中的湍流和地 震的地面运动,并且噪声的带宽主要由 σ 决定.当 $\sigma \rightarrow 0$ 时,它是一个窄带过程;而当 $\sigma \rightarrow \infty$ 时, $\xi(t)$ 趋 于白噪声.从而有界噪声是一个合理的随机激励 模型.

 非光滑周期扰动与有界噪声联合 作用下受迫 Duffing 系统的随机 Melnikov 过程

对于系统 (1),由于其非光滑扰动项 g(x),使得 用来研究光滑动力系统的传统方法不能直接应用到 该系统中去.由 Fourier 级数理论可知,如果非光滑 扰动项 g(x)是周期为 2l 的分段光滑周期函数,它 可以表示为 Fourier 级数,即

$$g(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right) + b_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \right) ,$$
(4)

式中

$$a_{n} = \frac{1}{l} \int_{-l}^{l} g(x) \cos\left(\frac{n\pi x}{l}\right) dx \quad (n = 0, 1, 2, ...),$$
(5)

 $b_n = \frac{1}{l} \int_{-l}^{l} g(x) \sin(\frac{n\pi x}{l}) dx$ (*n* = 1.2,...).(6) 将(4)-(6)式代入系统(1)中,即可得到与系统(1) 等价的光滑动力系统,从而可用光滑动力系统的研 究方法来考察这一类非光滑动力系统的动力学行 为.对于系统(1)取

$$g(x) = |\sin x|$$

则有如下的非光滑周期扰动和有界噪声联合作用下的 Duffing 系统:

$$\ddot{x} + \varepsilon a\dot{x} - bx + cx$$

= $\varepsilon (f \cos (\omega_1 t) + d + \sin x + e \xi t)$). (7) 这是一个典型的非光滑系统, $|\sin x|$ 的 Fourier 级数为

$$|\sin x| = \frac{2}{\pi} \left[1 - 2 \sum_{m=1}^{+\infty} \frac{\cos(2mx)}{4m^2 - 1} \right].$$
 (8)

系统(7)等价于如下的光滑系统:

$$\ddot{x} + \varepsilon a \dot{x} - b x + c x^{3} = \varepsilon \Big(f \cos(\omega_{1} t) + \frac{2d}{\pi} \Big[1 - 2 \sum_{m=1}^{+\infty} \frac{\cos(2mx)}{4m^{2} - 1} \Big] + e\xi(t) \Big).$$
(9)

为了考察用系统(9)模拟系统(7)的精确程度,取 a=2.75, b = 0.35, c = 0.225, d = 0.125, e = 0.0001, ω_1 = 0.75, ω_2 = 0.2, σ = 0.8, ε = 0.1, f = 0.5. 首先 得到系统(7)的时间历程图,如图 1中的实线所示. 再在上述参数下得到系统(9)的时间历程图,为清楚 起见,每隔 200个点取一个点,得到光滑近似系统 (9)的时间历程图,如图 1中的星号线所示.从图 1 可以看出,用系统(9)去近似系统(7)效果相当好.



图 1 系统 7 和(9)的时间历程图 实线为系统 7) 星号 线为系统 9)

系统 9) 等价于如下的一阶系统:

$$\dot{x} = y ,$$

$$\dot{y} = bx - cx^{3} + \varepsilon \left[f \cos(\omega_{1} t) + \frac{2d}{\pi} \left(1 - 2 \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\cos(2mx)}{4m^{2} - 1} \right) + e\xi(t) - ay \right].$$
(10)

当 $\varepsilon = 0$ 时,得到未受扰动系统

$$\begin{aligned} \dot{x} &= y , \\ \dot{y} &= bx - cx^3 . \end{aligned}$$
 (11)

系统(11)具有如下三个不动点:中心 $\left(\sqrt{rac{b}{c}}
ight.
ight)$ 和

 $\left(-\sqrt{\frac{b}{c}}\right)$) 鞍点(0,0). 此时系统的 Hamilton 函数为

$$H(x, y) = \frac{1}{2}y^{2} - \frac{1}{2}bx^{2} + \frac{1}{4}cx^{4}, \quad (12)$$

势函数为

$$V(x) = -\frac{b}{2}x^2 + \frac{c}{4}x^4$$
.

取 *b* = 1.0, *c* = 0.5, 得到系统(11)的相图和势函数 图, 如图 2 所示. 经过鞍点的同宿轨道满足

$$\dot{x} = x \sqrt{b - \frac{cx^2}{2}}$$
. (13)

对(13)式两端分别关于 t 积分可得同宿轨道

$$(x^{0}(t),y^{0}(t)) = \left(\pm \sqrt{\frac{2b}{c}}\operatorname{sech}(\sqrt{b}t), \\ \mp b\sqrt{\frac{2}{c}}\operatorname{sech}(\sqrt{b}t)\operatorname{tanh}(\sqrt{b}t)\right).$$

$$(14)$$



图 2 系统 11)的相图和势函数图 (a)相图 (b) 势函数图

3. 解析结果

由文献 14,15]的随机 Melnikov 方法可得系统 (10)的随机 Melnikov 函数

$$M(t_1, t_2) = -\frac{2ab^2}{c} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}^2(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}^2(\sqrt{b}t) \operatorname{dt}$$
$$-\frac{2db}{\pi} \sqrt{\frac{2}{c}} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t) \operatorname{dt}$$
$$+\frac{4db}{\pi} \sqrt{\frac{2}{c}} \sum_{m=1}^{+\infty} \frac{1}{4m^2 - 1} \int_{-\infty}^{+\infty} \cos 2m$$
$$\times \left(\sqrt{\frac{2b}{c}} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t)\right)$$
$$\times \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t) \operatorname{dt}$$
$$-fb \sqrt{\frac{2}{c}} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t)$$
$$\times \cos\omega_1(t_1 - t) \operatorname{dt}$$
$$-eb \sqrt{\frac{2}{c}} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t)$$
$$\times \tanh(\sqrt{b}t) \zeta_{t_2 - t} \operatorname{dt}$$
$$\equiv p_1 + p_2 + p_3 + p_4 + Z_{t_2},$$

式中 ζ_{i_n-i} 为 Shinozuka 噪声,

$$\zeta_t = \sqrt{\frac{2}{N}} \sum_{n=1}^N \frac{\kappa}{K(\nu_n)} \cos(\nu_n t + \phi_n).$$

由于 p_1 中的

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}^2(\sqrt{b}t) \operatorname{anh}^2(\sqrt{b}t) \mathrm{d}t = \frac{2}{3\sqrt{b}},$$

从而有

$$p_1 = -\frac{4ab^2}{3\sqrt{bc}}.$$

 p_2 中的被积函数以及 p_3 中的每一项积分中被积函数都是奇函数 积分区间关于原点对称 积分值均为零. 对于 p_4 中的

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t) \operatorname{cos}(\omega_1 t_1 - \omega_1 t) \mathrm{d}t$$
$$= \cos(\omega_1 t_1) \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t) \operatorname{cos}(\omega_1 t) \mathrm{d}t$$
$$+ \sin(\omega_1 t_1) \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{tanh}(\sqrt{b}t) \operatorname{sin}(\omega_1 t) \mathrm{d}t ,$$

类似地,第一项的被积函数为奇函数积分公间关于 原点对称,因而第一项为零.第二项的积分可由留数 方法算出,

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{b}t) \operatorname{and}(\sqrt{b}t) \operatorname{sin}(\omega_1 t) \mathrm{d}t = \frac{\pi \omega_1}{b} \operatorname{sech}\left(\frac{\pi \omega_1}{2\sqrt{b}}\right) \, dt$$

故

7538

$$p_4 = -f\pi\omega_1\sqrt{\frac{2}{c}}\operatorname{sin}\left(\omega_1 t_1\operatorname{sech}\left(\frac{\pi\omega_1}{2\sqrt{b}}\right)\right).$$

对于 Z₁,利用传递函数

$$H(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left(-eb\sqrt{\frac{2}{c}} \right) \operatorname{sech}(\sqrt{bt}) \operatorname{tanh}(\sqrt{bt})$$
$$\times \exp\{-i\omega t\} dt$$
$$= -eb\sqrt{\frac{2}{c}} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{bt}) \operatorname{tanh}(\sqrt{bt})$$
$$\times \cos\{\omega t\} dt + ieb\sqrt{\frac{2}{c}} \int_{-\infty}^{+\infty} \operatorname{sech}(\sqrt{bt})$$

 $\times \tanh(\sqrt{bt}) \sinh(\omega t) dt$.

这里第一项的积分函数为奇函数,积分区间关于原 点对称,其值为零.第二项的积分可由留数方法算 出.所以

H(ω) = iπeω
$$\sqrt{\frac{2}{c}} \operatorname{sech}\left(\frac{\pi\omega}{2\sqrt{b}}\right)$$
.
 Z_{t_2} 为一个平稳随机过程 均值为零 ,方差为
 $\sigma_Z^2 = \int_{-\infty}^{+\infty} |H(\omega)|^2 S_{\xi}(\omega) d\omega$
 $= \frac{\pi e^2 \sigma^2}{c} \int_{-\infty}^{+\infty} \omega^2 \operatorname{sech}^2\left(\frac{\pi\omega}{2\sqrt{b}}\right)$
 $\times \left[\frac{1}{4(\omega - \omega_1)^2 + \sigma^4} + \frac{1}{4(\omega + \omega_2)^2 + \sigma^4}\right] d\omega$

式中的积分可由数值方法得到任意精度的积分值. 所以,在均方意义下系统出现混沌的解析条件为

$$p_1^{\ 2} + p_4^{\ 2} = \sigma_Z^2$$
 ,

即

$$\begin{split} \frac{\pi e^2 \sigma^2}{c} \int_{-\infty}^{+\infty} \omega^2 \operatorname{sech}^2 \left(\frac{\pi \omega}{2\sqrt{b}} \right) \\ &\times \left[\frac{1}{4(\omega - \omega_1)^2 + \sigma^4} + \frac{1}{4(\omega + \omega_2)^2 + \sigma^4} \right] \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{4 a b^2}{3\sqrt{b}c} + f \pi \omega_1 \sqrt{\frac{2}{c}} \operatorname{sin}(\omega_1 t_1) \operatorname{sech}\left(\frac{\pi \omega_1}{2\sqrt{b}} \right). \end{split}$$
为简单起见 記

$$\begin{split} \Delta &= \int_{-\infty}^{+\infty} \omega^2 \operatorname{sech}^2 \left(\frac{\pi \omega}{2\sqrt{b}} \right) \\ &\times \left[\frac{1}{4(\omega - \omega_1)^2 + \sigma^4} + \frac{1}{4(\omega + \omega_2)^2 + \sigma^4} \right] \mathrm{d}\omega \ , \end{split}$$

可以得到系统出现混沌的阈值

$$f^* = \frac{3\pi e^2 \sigma^2 \Delta - 4ab \sqrt{b}}{3\sqrt{2}c\pi\omega_1 \operatorname{sech}(\pi\omega_1/2\sqrt{b})}.$$
 (15)

当 $f > f^*$ 时,由 Smale-Birkhoff 定理可知,

Melnikov 函数 *M*(*θ*)会出现简单零点,对于充分小的 ε,系统的稳定流形与不稳定流形横截相交,系统可 能出现 Smale 马蹄意义下的混沌.当*f* < *f*^{*} 时,*M*(*θ*) 不会出现零点,系统不会发生稳定流形与不稳定流 形横截相交的情况,故不会出现混沌,系统将为周期 运动.

4. 数值模拟

为验证以上的理论结果,取 a = 2.75, b = 0.35, c = 0.225, d = 0.125, e = 0.0001, $\omega_1 = 0.75$, $\omega_2 = 0.2$, $\sigma = 0.8$, $\epsilon = 0.1$,代入(15)式可得 $f^* = 1.9064$. 分别取 f = 1.0, f = 1.8,由以上结果可知,系统应为 周期运动,相应的相图和 Poincaré 截面图如图 3 和 图 4 所示,系统分别为周期 1 和周期 2 运动,即系统 发生了倍周期分岔现象.同样取 f = 2.2,由以上的 理论结果知道,系统应为混沌状态,此时的相图和相 应的 Poincaré 截面图如图 5 所示.



图 3 f = 1.0 时的相图和 Poincaré 截面图 (a)相图 (b) Poincaré 截面图



图4 f=1.8时的相图和 Poincaré 截面图 (a)相图 (b) Poincaré 截面图



图 5 f = 2.2 时的相图和 Poincaré 截面图 (a)相图 (b) Poincaré 截面图

利用 Wolf¹⁶¹计算最大 Lyapunov 指数的方法,在 上述参数条件下,得到系统(7)的最大 Lyapunov 指 数,如图 6 所示. 特别地,当 f = 1.0时,系统的最大 Lyapunov 指数 $\lambda = -0.13602$,系统为周期运动;当 f= 1.8 时,系统的最大 Lyapunov 指数 $\lambda = -0.12032$,



图 6 系统 7 的最大 Lyapunov 指数

系统也为周期运动;当 f = 2.2 时,系统的最大 Lyapunov 指数 $\lambda = 0.10933$,系统出现混沌现象. 这 与前面的相图和 Poincaré 截面图的结果一致.

5.结 论

本文研究了一类非光滑周期扰动与有界噪声联 合作用下的受迫 Duffing 系统的动力学行为.通过 Fourier 级数展开的方法处理系统的非光滑周期扰动 项,得到与原系统等价的光滑动力系统,并通过两者 的时间历程图来说明它们的近似程度.运用随机 Melnikov 方法,求出等价系统的随机 Melnikov 过程, 由 Smale 马蹄理论得到系统出现混沌的解析条件. 最后通过相图、Poincaré截面图以及最大Lyapunov指 数这些数值方法,验证了理论结果的正确性.这说 明 Fourier 级数展开是处理这一类非光滑系统的有 效方法.

- [1] Jin D P, Hu H Y 2005 Vibration and Control of Collision (Beijing: Science Press)(in Chinese)[金栋平、胡海岩 2005 碰撞振动与 控制(北京 科学出版社)]
- [2] Ding W C, Xie J H 2005 Adv. Mech. 35 51 (in Chinese)[丁旺 才、谢建华 2005 力学进展 35 51]
- [3] Nordmark A B 1991 J. Sound . Vib . 145 279
- [4] Leine R I 2000 Bifurcations in Discontinuous Mechanical Systems of Filippov-type (Eindhoven : Technische Universiteit Eindhoven)
- [5] Jin L , Lu Q S , Twize E H 2006 J. Sound . Vib . 298 1019
- [6] Li M, Ma X K, Dai D, Zhang H 2005 Acta Phs. Sin. 54 1084 (in Chinese)[李 明、马西奎、戴 栋、张 浩 2005 物理学报 54 1084]
- [7] Wang L Z, Zhao W L 2005 Acta Phs. Sin. 54 4038 (in Chinese) [王林泽、赵文礼 2005 物理学报 54 4038]

- [8] Feng J Q, Xu W, Wang R 2006 Acta Phs. Sin. 55 5733 (in Chinese)[冯进钤、徐 伟、王 蕊 2006 物理学报 55 5733]
- [9] Awrejcewicz J, Pyryev Y 2006 Nonlin. Anal. 7 12
- [10] Awrejcewicz J, Holicke M M 1999 Int. J. Bifur. Chaos 9 505
- [11] Du Z D , Zhang W N 2005 Comput . Math . 50 445
- $\left[\ 12 \ \right] \quad Du \ Z \ D$, Li Y R , Zhang W N 2007 Nonlin . Anal . 67 1344
- [13] Li Y R , Du Z D , Zhang W N 2008 Nonlin . Anal . 68 2681
- [14] Simiu E 2001 Chaotic Transitions in Deterministic and Stochastic Dynamical Systems (Princeton : Princeton University Press)
- [15] Liu Z R 2000 The Analytical Method in the Study of Chaos (Shanghai:Shanghai University Press)(in Chinese)[刘增荣 2000 混沌研究中的解析方法(上海:上海大学出版社)]
- [16] Wolf A 1985 Physica D 16 285

Chaos prediction in the Duffing-type system with non-smooth periodic perturbation and bounded parametric excitation *

Niu Yu-Jun¹)[†] Xu Wei¹ Rong Hai-Wu² Wang Liang¹ Feng Jin-Qian¹

1 X School of Science , Northwestern Polytechnical University , Xi'an 710072 , China)

2 X School of Science , Fushan University , Fushan 528000 , China)

(Received 5 May 2008; revised manuscript received 27 August 2008)

Abstract

In this paper, the dynamics of Duffing-type system with non-smooth periodic perturbation and bounded noise was studied. The theory of Fourier series was used in this system to deal with the non-smooth character for the first time. The analytical condition for the appearance of chaos was given using stochastic Melnikov method. The numerical simulations confirm the validity of this method.

Keywords : non-smooth dynamics , bounded noise , stochastic Melnikov function , maximal Lyapunov exponents PACC : 0547

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 10772046).

[†] E-mail ;nyjyrff@yeah.net