

一类广义 Canard 系统的近似解析解*

莫嘉琪^{1,2)†}

1) 安徽师范大学数学系, 芜湖 241000)

2) 上海高校计算科学 E-研究院上海交通大学研究所, 上海 200240)

(2008 年 7 月 28 日收到, 2008 年 8 月 14 日收到修改稿)

利用变分迭代理论研究了一类广义 Canard 系统. 首先引入一组泛函, 然后构造了原方程解的迭代关系式, 最后得到了问题鸭解的近似解析式.

关键词: 鸭解, 解析解, 变分迭代

PACC: 0230

1. 引言

非线性问题鸭解 (Canard) 理论被广泛应用于物理学、力学、生物和其他自然科学的许多研究领域, 特别是当前在国际学术界备受关注. 例如近十几年来在电路、生化等方面已有很多研究成果被报道^[1-10]. 非线性理论的各种定量和定性方法也大量涌现. 作者和其他一些学者利用微分不等式、同伦映射迭代、不动点原理等方法也已研究了一系列非线性问题^[11-24]. 本文是利用变分迭代法研究了一类广义 Canard 扰动方程. 本方法的优点在于思路简明、计算简单, 得到的近似解具有较高的精度. 并且它还有一个突出的优点, 就是这样求得的解保留了相应的解析特性. 本方法还可适用于其他非线性问题, 具有较广泛的研究前景.

近来对典型的 Canard 方程已有研究^[8-10], 但它代表的是各类相应自然现象的高度精简和浓缩. 因此从进一步深入研究来看, 此方程已经不能满足当前科学发展的需要. 故有必要研究更能代表真实自然现象的广义 Canard 扰动方程. 本文工作就是在这样的研究背景下提出来的.

现讨论如下一类广义 Canard 系统:

$$\frac{dx}{dt} - a_1 y = f(x, y), \quad (1)$$

$$\frac{dy}{dt} + a_2 x = g(x, y), \quad (2)$$

其中 x, y 为状态变量, $a_i (i = 1, 2)$ 为正参数, 非线性扰动项 f, g 为光滑的函数. 系统 (1), (2) 属于二阶自治 Lienard 系统. 我们将用广义变分迭代方法^[25]来得到系统 (1) (2) 的近似解析解.

因为 Canard 系统 (1), (2) 是自治系统, 所以系统 (1), (2) 可以改写为

$$\frac{dy}{dx} = \frac{(-a_2 x + g(x, y))}{(a_1 y + f(x, y))}. \quad (3)$$

方程 (3) 的解曲线就是广义 Canard 系统 (1) (2) 在相平面的轨线. 其中闭轨就是系统的周期解, 构成 Canard 解 (鸭解).

2. 广义变分迭代

下面我们将用广义变分迭代方法来求得非线性系统 (1), (2) 的渐近解.

首先引入如下一组泛函 $F_i [x, y] (i = 1, 2)$:

$$F_1 [x, y] = x - \int_0^t \lambda_1(\tau) \left[\frac{dx}{dt} - a_1 \bar{y} - f(\bar{x}, \bar{y}) \right] d\tau, \quad (4)$$

$$F_2 [x, y] = y - \int_0^t \lambda_2(\tau) \left[\frac{dy}{dt} + a_2 \bar{x} - g(\bar{x}, \bar{y}) \right] d\tau, \quad (5)$$

其中 \bar{x}, \bar{y} 分别为 x, y 的限制变量^[25], $\lambda_i (i = 1, 2)$ 为

* 国家自然科学基金 (批准号: 40676016), 国家重点基础研究发展计划 (批准号: 2003CB415101-03, 2004CB418304), 中国科学院知识创新工程方向性项目 (批准号: KZCX3-SW-221) 和上海市教育委员会 E-研究院建设计划项目 (批准号: E03004) 资助的课题.

† E-mail: mojiaqi@mail.ahnu.edu.cn

对应的 Lagrange 乘子.

泛函(4),(5)式的变分 $\delta F_i (i=1, 2)$ 为

$$\delta F_1 = \delta x - \lambda_1 \Big|_{\tau=x} \delta x + \int_0^x \left[\frac{d\lambda_1}{d\tau} \right] \delta x d\tau,$$

$$\delta F_2 = \delta y - \lambda_2 \Big|_{\tau=x} \delta y + \int_0^x \left[\frac{d\lambda_2}{d\tau} \right] \delta y d\tau.$$

取 $\delta F_i = 0 (i=1, 2)$, 可得

$$\frac{d\lambda_i}{d\tau} = 0, \lambda_i \Big|_{\tau=x} = 1 (i=1, 2).$$

于是 $\lambda_1(\tau) = \lambda_2(\tau) = 1$. 因此由(4)式, 我们构造如下广义变分迭代:

$$x_{n+1} = x_n - \int_0^x \left[\frac{dx_n}{dt} - a_1 y_n - f(x_n, y_n) \right] d\tau, \quad (6)$$

$$y_{n+1} = y_n - \int_0^x \left[\frac{dy_n}{dt} + a_2 x_n - g(x_n, y_n) \right] d\tau. \quad (7)$$

由迭代关系式(6),(7)可得到序列 $\{x_n(t)\}, \{y_n(t)\}$. 只需要 f, g 在适当的假设条件(例如充分光滑和有界)下, 可以证明级数 $\lim_{n \rightarrow \infty} x_n, \lim_{n \rightarrow \infty} y_n$ 一致收敛. 设 $x(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n(t), y(t) = \lim_{n \rightarrow \infty} y_n(t)$, 再分别对(6),(7)式的两边取极限 $n \rightarrow \infty$, 便可证明 $x = x(t), y = y(t)$ 就是广义 Canard 系统(1),(2)的解. 将 $x = x(t), y = y(t)$ 消去自变量 t , 得到的 $F(x, y) = 0$ 便为非线性系统(1)(2)在相平面 $o-xy$ 上的轨线. 其中闭轨线就是原系统的鸭线.

3. 举 例

为了利用变分迭代关系式(6),(7)得到具体的 Canard 系统的近似解, 不妨简单地设非线性扰动项 $f=0, g=-a \sin y$, 其中 a 为正常数. 这时 Canard 系统(1),(2)为

$$\frac{dx}{dt} - a_1 y = 0, \quad (8)$$

$$\frac{dy}{dt} + a_2 x = -a \sin y. \quad (9)$$

首先取迭代关系式(6),(7)的初始迭代 $x_0(t), y_0(t)$ 为满足如下线性系统的解:

$$\frac{dx}{dt} - a_1 y_0 = 0, \quad (10)$$

$$\frac{dy_0}{dt} + a_2 x_0 = 0. \quad (11)$$

由(10),(11)式得

$$x_0(t) = A \sin(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi), \quad (12)$$

$$y_0(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi), \quad (13)$$

其中 A, ϕ 为任意常数.

显然, 由(12),(13)式得椭圆 $x_0^2 + \frac{y_0^2}{a_2/a_1} = A^2$, 它可视为 Canard 系统(8),(9)在相平面 $o-xy$ 上系统相应闭轨线(鸭解)的零次近似.

由迭代式(6),(7), 并考虑到 $f=0, g=-a \sin y$, 可得

$$x_1 = x_0,$$

$$y_1 = y_0 - a \int_0^t \sin y_0 d\tau.$$

再由(12),(13)式, 有

$$x_1(t) = A \sin(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi), \quad (14)$$

$$y_1(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi) - a \int_0^t \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi)] d\tau. \quad (15)$$

由(14),(15)式, 视 t 为参变量, 得到在相平面 $o-xy$ 上的闭曲线, 便为系统相应闭轨线(鸭解)的一次近似.

再由(6),(7)式得

$$x_2 = x_1 - \int_0^x \left[\frac{dx_1}{d\tau} - a_1 y_1 \right] d\tau$$

$$= x_0 - a_1 \int_0^x [y_0 - y_1] d\tau,$$

$$y_2 = y_1 - \int_0^x \left[\frac{dy_1}{d\tau} + a_2 x_1 + a \sin y_1 \right] d\tau.$$

即

$$x_2(t) = A \sin \sqrt{a_1 a_2} t + \phi - a \int_0^t \int_0^\tau [\sin \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau_1 + \phi)] d\tau_1 d\tau, \quad (16)$$

$$y_2(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi) - a \int_0^t \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi)] d\tau - \int_0^t [-a_2 A \sin(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi) + a_2 A \sin(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi) - a \int_0^\tau \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau_1 + \phi)] d\tau_1] d\tau. \quad (17)$$

由(16),(17)式,视 t 为参变量,得到在相平面 $o-xy$ 上的闭曲线,便为系统相应闭轨线(鸭解)的二次近似.

用同样的方法,能得到 Canard 系统(6),(7)对应的闭轨线(鸭解)的更高次近似解析表示式.

4. 近似解的精度比较

为比较用上述广义变分迭代法求得的近似解的精度,我们来考虑系统(8),(9)是微扰的情形.设系统(8),(9)中的常数 $a = \epsilon$ 为正的小参数 $0 < \epsilon \ll 1$.此时由一次迭代近似解(14),(15)式分别为

$$x_1(t) = A \sin \sqrt{a_1 a_2} t + \phi, \quad (18)$$

$$y_1(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi) - \epsilon \int_0^t \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi)] d\tau. \quad (19)$$

另一方面,因这时问题为微扰的情形,我们能利用微扰理论来求出问题的渐近解.对应于系统(8),(9),这时有

$$\frac{dx}{di} - a_1 y = 0, \quad \frac{dy}{di} + a_2 x = -\epsilon \sin y, \quad (20)$$

设

$$x_{\text{per}} = \bar{x}_0 + \epsilon \bar{x}_1 + \epsilon^2 \bar{x}_2 + \dots \quad (0 < \epsilon \ll 1), \quad (21)$$

$$y_{\text{per}} = \bar{y}_0 + \epsilon \bar{y}_1 + \epsilon^2 \bar{y}_2 + \dots \quad (0 < \epsilon \ll 1). \quad (22)$$

将(21),(22)式代入(20)式,按 ϵ 的幂展开非线性项,合并 ϵ 的同次幂项,并使方程两端 ϵ 的同次幂项的系数相等.可依次得到

$$\frac{d\bar{x}_0}{di} - a_1 \bar{y}_0 = 0, \quad \frac{d\bar{y}_0}{di} + a_2 \bar{x}_0 = 0, \quad (23)$$

$$\frac{d\bar{x}_1}{di} - a_1 \bar{y}_1 = 0, \quad \frac{d\bar{y}_1}{di} + a_2 \bar{x}_1 + \sin \bar{y}_0 = 0 \quad (24)$$

由系统(23)可得到 (\bar{x}_0, \bar{y}_0)

$$\bar{x}_0(t) = A \sin(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi), \quad (25)$$

$$\bar{y}_0(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi), \quad (26)$$

其中 A, ϕ 为任意常数.由系统(24)可得到零初始条件的解 (\bar{x}_1, \bar{y}_1)

$$\bar{x}_1(t) = 0, \quad (27)$$

$$\bar{y}_1(t) = - \int_0^t \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi)] d\tau. \quad (28)$$

将上述的结果(25)–(28)式代入(21)(22)式,便得到 Canard 微扰系统的摄动解 $(x_{\text{per}}, y_{\text{per}})$ 的一阶渐近展开式

$$x_{\text{per}}(t) = A \sin \sqrt{a_1 a_2} (t + \phi) + O(\epsilon^2) \quad (0 < \epsilon \ll 1), \quad (29)$$

$$y_{\text{per}}(t) = \sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} t + \phi) - \epsilon \int_0^t \sin[\sqrt{a_2/a_1} A \cos(\sqrt{a_1 a_2} \tau + \phi)] d\tau + O(\epsilon^2) \quad (0 < \epsilon \ll 1). \quad (30)$$

比较两种方法计算出的近似解(18)与(29)式和(19)与(30)式,它们对应的主要部分完全相同.因此,从这个侧面来说,由广义变分迭代法计算出来的近似解具有良好的近似度.

5. 结 论

用广义变分迭代方法得到的解的收敛快慢,不仅取决于构造相应的泛函,另外关键还取决于初始近似的选取.本文初始近似 $x_0(t), y_0(t)$ 的选取是采用线性系统(10)(11)的解(12),(13)式.它保证了原扰动 Canard 系统较快地求得在要求的精度范围内近似的鸭解.

- [1] Xu Y 1996 *Chin. Sci. Bull.* **41** 1478
 [2] Morten B, Jeppe S 2001 *Phys. Rev. E* **64** 26209
 [3] Francesco M, Gustau C, Pedro S, Salvador B, Oresle P 2004 *Phys. Rev. Lett.* **92** 7390
 [4] Freddy D, Robert R 2001 *J. Diff. Eq.* **174** 1
 [5] Makarov V A, Nekorkin V I, Uelarde M G 2001 *Phys. Rev. Lett.* **86** 3431
 [6] Doedel E T, Freire F, Rodriciuez-Luis A T 2002 *J. Sound Vib.*

256 755

- [7] Yang X E, Gao H X, Li J S, Zheng J J, Yang Y Q 2001 *Acta Phys. Sin.* **50** 1346 (in Chinese) [杨新娥、高后秀、李京生、郑俊娟、杨渝钦 2001 物理学报 **50** 1346]
 [8] Hou L J, Wang Y N 2003 *Acta Phys. Sin.* **52** 434 (in Chinese) [侯璐景、王友年 2003 物理学报 **52** 434]
 [9] Xu Y, Zhang J X, Xu X, Zhou H 2007 *Chin. Phys.* **16** 2285
 [10] Xu Y, Zhang J X, Xu X, Zhou H 2008 *Acta Phys. Sin.* **57** 4029

- (in Chinese) [徐 云、张建峡、徐 霞、周 红 2008 物理学报 57 4029]
- [11] Mo J Q 1989 *Sci. China Ser. A* **32** 1306
- [12] Mo J Q, Lin W T 2006 *J. Sys. Sci. & Math. Sci.* **26** 737 (in Chinese) [莫嘉琪、林万涛 2006 系统科学与数学 **26** 737]
- [13] Mo J Q, Wang H 2007 *Acta Ecologica Sin.* **27** 4366
- [14] Mo J Q, Zhang W J, He M 2007 *Acta Phys. Sin.* **56** 1843 (in Chinese) [莫嘉琪、张伟江、何 铭 2007 物理学报 **56** 1843]
- [15] Mo J Q, Zhang W J, Chen X F 2007 *Acta Phys. Sin.* **56** 6170 (in Chinese) [莫嘉琪、张伟江、陈贤峰 2007 物理学报 **56** 6170]
- [16] Mo J Q, Zhang W J, He M 2006 *Acta Phys. Sin.* **55** 3233 (in Chinese) [莫嘉琪、张伟江、何 铭 2006 物理学报 **55** 3233]
- [17] Mo J Q, Lin W T, Lin Y H 2007 *Acta Phys. Sin.* **56** 3127 (in Chinese) [莫嘉琪、林万涛、林一骅 2007 物理学报 **56** 3127]
- [18] Mo J Q, Lin W T, Lin Y H 2008 *Acta Phys. Sin.* **57** 1297 (in Chinese) [莫嘉琪、林万涛、林一骅 2007 物理学报 **57** 1297]
- [19] Mo J Q, Lin W T, Zhu J 2004 *Prog. Nat. Sci.* **14** 550
- [20] Mo J Q, Lin W T, Wang H 2007 *Chin. Phys.* **16** 578
- [21] Mo J Q, Lin W T, Wang H 2007 *Prog. Nat. Sci.* **17** 230
- [22] Mo J Q, Lin W T, Wang H 2008 *Chin. Geographical Sci.* **18** 193
- [23] Mo J Q, Lin W T 2008 *Chin. Phys.* **17** 370
- [24] Mo J Q, Lin W T 2008 *Chin. Phys.* **17** 743
- [25] He J H 2002 *Approximate Analytical Methods in Engineering and Sciences* (Zhengzhou : Henan Science and Technology Press) (in Chinese) [何吉欢 2002 工程和科学中的近似分析方法 (郑州 : 河南科学技术出版社)]

Approximate analytic solution to a class of generalized Canard systems^{*}

Mo Jia-Qi^{1,2†}

¹ Department of Mathematics, Anhui Normal University, Wuhu 241000, China)

² Division of Computational Science, E-Institutes of Shanghai Universities at Shanghai Jiaotong University, Shanghai 200240, China)

(Received 28 July 2008 ; revised manuscript received 14 August 2008)

Abstract

Using the variational iteration theory, we obtain the approximations to the solution of the generalized Canard systems. Firstly, a set of functional is introduced. Then the iteration expressions of solving the original equation are constructed. Finally, the analytic expressions of the Canard solution are obtained.

Keywords : Canard solution, analytic solution, variational iteration

PACC : 0230

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 40676016), the State Key Development Program for Basic Research of China (Grant Nos. 2003CB415101-03 and 2004CB418304), the Chinese Academy of Sciences for Key Topics in Innovation Engineering (Grant No. KZCX3-SW-221) and in part by E-Institutes of Shanghai Municipal Education Commission, China (Grant No. E03004).

[†] E-mail : mojqia@mail.ahnu.edu.cn