物理学报 Acta Physica Sinica



抽运-检测型非线性磁光旋转铷原子磁力仪的研究

缪培贤 杨世宇 王剑祥 廉吉庆 涂建辉 杨炜 崔敬忠

Rubidium atomic magnetometer based on pump-probe nonlinear magneto-optical rotation

Miao Pei-Xian Yang Shi-Yu Wang Jian-Xiang Lian Ji-Qing Tu Jian-Hui Yang Wei Cui Jing-Zhong

引用信息 Citation: Acta Physica Sinica, 66, 160701 (2017) DOI: 10.7498/aps.66.160701 在线阅读 View online: http://dx.doi.org/10.7498/aps.66.160701 当期内容 View table of contents: http://wulixb.iphy.ac.cn/CN/Y2017/V66/I16

您可能感兴趣的其他文章 Articles you may be interested in

极化检测型铷原子磁力仪的研究

Research on an pump-probe rubidium magnetometer 物理学报.2016, 65(21): 210702 http://dx.doi.org/10.7498/aps.65.210702

磁梯度张量不变量的椭圆误差消除方法研究

Research on the asphericity error elimination of the invariant of magnetic gradient tensor 物理学报.2015, 64(19): 190701 http://dx.doi.org/10.7498/aps.64.190701

四面体磁梯度张量系统的载体磁干扰补偿方法

A vehicle magnetic noise compensation method for the tetrahedron magnetic gradiometer 物理学报.2014, 63(11): 110702 http://dx.doi.org/10.7498/aps.63.110702

分布式反馈激光抽运铯磁力仪灵敏度相关参数研究

study on sensitivity-related parameters of distributed feedback laser-pumped cesium atomic magnetometer

物理学报.2014, 63(11): 110701 http://dx.doi.org/10.7498/aps.63.110701

基于全光纤萨格纳克干涉仪的温度不敏感磁场测量

Temperature-insensitive magnetic-field measurement using all-fiber Sagnac interferometers 物理学报.2013, 62(13): 130701 http://dx.doi.org/10.7498/aps.62.130701

抽运-检测型非线性磁光旋转铷原子磁力仪的研究

缪培贤† 杨世宇 王剑祥 廉吉庆 涂建辉 杨炜 崔敬忠

(兰州空间技术物理研究所,真空技术与物理重点实验室,兰州 730000)

(2017年4月6日收到; 2017年5月25日收到修改稿)

报道了一种抽运-检测型的非线性磁光旋转铷原子磁力仪.其原理是线偏振光通过处于外磁场环境中 被极化的原子介质后,由于原子对线偏振光中左、右圆偏成分不同的吸收和色散,导致光的偏振方向会产生 与磁场相关的转动.分析了该磁力仪的工作原理,并测试了它对不同磁场大小的响应.测试结果表明,磁 力仪测量范围为100—100000 nT,极限灵敏度为0.2 pT/Hz^{1/2},磁场分辨率为0.1 pT.进一步研究了不同磁 场下原子系综极化态的横向弛豫时间,讨论了原子磁力仪高磁场采样率的获得方法.本文的原子磁力仪在 5000—100000 nT的磁场测量范围内磁场采样率可实现1—1000 Hz 范围内可调,能够测量低频的微弱交变磁 场.本文的研究内容为大磁场测量范围、高灵敏度、高磁场采样率的原子磁力仪研制提供了重要参考.

关键词: 原子磁力仪, 非线性磁光旋转, 灵敏度, 磁场采样率 PACS: 07.55.Ge, 32.60.+i, 32.80.Xx, 42.50.Gy DOI: 10.7498/aps.66.160701

1引言

高灵敏度的原子磁力仪在生物医学[1,2]、惯性 导航^[3,4]、军事磁异反潜^[5]、基础物理研究等^[6-9] 领域具有重要的应用. 目前国际上出现了Mz和 Mx模式的光泵磁力仪、相干布居囚禁磁力仪、非线 性磁光旋转 (nonlinear magneto-optical rotation, NMOR)磁力仪、无自旋交换弛豫(spin-exchange relaxation free, SERF)磁力仪等多种原子磁力 仪^[10],其中SERF磁力仪灵敏度已达到fT/Hz^{1/2} 量级[11-13]. 近年来,国内有多家单位开展了原子 磁力仪的研究. 例如浙江大学研制了铷光泵磁力 仪, 零磁场附近灵敏度达到 0.5 pT/Hz^{1/2 [14]}; 北京 大学详细讨论了铯光泵磁力仪的参数优化问题,得 到最优的灵敏度为2.5 pT/Hz^{1/2 [15]};国防科学技 术大学研制了NMOR 铷原子磁力仪,测量范围为 ±60 nT, 灵敏度达到1 pT/Hz^{1/2 [16]}, 后来经过进 一步优化实验条件,灵敏度达到0.2 pT/Hz^{1/2 [17]}. 总体而言,国内原子磁力仪的研制还处于起步阶 段,在灵敏度、测量范围、磁场采样率等指标上还

有很大的提升空间^[18].本文系统地研究了抽运-检 测型的 NMOR 铷原子磁力仪,测试结果表明,磁 力仪测量范围为100—100000 nT,极限灵敏度为 0.2 pT/Hz^{1/2},磁场分辨率为0.1 pT,磁场采样率 最高可达1000 Hz.

2 NMOR铷原子磁力仪工作原理

研究的NMOR铷原子磁力仪用两束激光完成外磁场中原子系综极化态的制备与探测,圆偏振抽运光与外磁场平行,线偏振探测光与外磁场垂直. 铷原子磁力仪采用⁸⁷Rb原子D₁线跃迁制备极化态原子介质,即基态 $5^{2}S_{1/2}$ 到第一激发态的 $5^{2}P_{1/2}$ 的跃迁,对应波长为795 nm. 基态 $5^{2}S_{1/2}$ 的两个精细能级分别是 $5^{2}S_{1/2}$ ($m_{j} = -1/2$)和 $5^{2}S_{1/2}$ ($m_{j} = +1/2$),795 nm的左旋圆偏振光(σ^{+} 光子)可被处于 $5^{2}S_{1/2}$ ($m_{j} = -1/2$)基态的⁸⁷Rb原子吸收,使得⁸⁷Rb原子跃迁到 $5^{2}P_{1/2}$ ($m_{j} = +1/2$)激发态上,激发态⁸⁷Rb原子通过辐射光子后跃迁到 $5^{2}S_{1/2}$ ($m_{j} = -1/2$)或 $5^{2}S_{1/2}$ ($m_{j} = +1/2$)基态上,左旋圆偏振光持续作用

[†]通信作者. E-mail: miaopeixian@163.com

^{© 2017} 中国物理学会 Chinese Physical Society

将使铷泡内绝大部分⁸⁷Rb原子最终处于5²S_{1/2} ($m_j = +1/2$)基态上.同理,右旋圆偏振光(σ^- 光 子)持续作用将使铷泡内绝大部分⁸⁷Rb原子最终 处于5²S_{1/2} ($m_j = -1/2$)态上.这样,圆偏振的抽 运光完成了原子系综极化态的制备.

这里引入二能级磁共振的经典物理图像来解 释NMOR铷原子磁力仪的工作原理^[19].经过抽 运光作用后,极化态的⁸⁷Rb原子磁矩与外磁场B 近似平行或反平行. 在与外磁场垂直的平面内施 加角频率ω约等于拉莫尔进动频率ω 的激励磁场 B'^[19],原子磁矩将在实验室坐标系中做复杂的运 动,而在以角频率ω旋转的转动坐标系中,原子磁 矩绕B'做进动.由于铷泡内原子间频繁的碰撞,在 激励磁场的作用下使大部分铷原子磁矩绕外磁场 进动的相位角趋于一致,原子系综呈现出绕外磁场 进动的宏观磁化强度^[20].原子磁矩在旋转坐标系 中进动π角度时,相当于在外磁场 B 量子化轴方向 上原子发生了磁共振跃迁. 如果激励磁场持续作 用,⁸⁷Rb原子将在两个基态能级间来回跃迁.本文 NMOR铷原子磁力仪要求原子磁矩在旋转坐标系 中进动π/2角度,即原子系综宏观磁化强度进动到 与外磁场 B 垂直的平面内, 然后关闭激励磁场. 线 偏振光可以看作是左、右圆偏振光的矢量叠加,当 线偏振的探测光穿过铷泡时,由于原子对线偏振光 中左、右圆偏成分不同的吸收和色散,导致线偏振 光的偏振方向会随着原子磁矩绕外磁场的拉莫尔 进动而相对原来偏振方向做摆动,用差分探测方式 探测偏振光偏振方向的摆动即可获得原子磁矩拉 莫尔进动自由弛豫信号,并由此信号傅里叶变换出 拉莫尔进动频率.由外磁场B与拉莫尔进动频率f 的依赖关系可获得外磁场大小^[18]:

$$B = (2\pi/\gamma)f,\tag{1}$$

其中 γ 是旋磁比. 对于⁸⁷Rb原子, $\gamma/2\pi$ 的值为 6.99583 Hz/nT^[18].

NMOR 铷原子磁力仪要求探测光不能过于破 坏原子系综的极化态,显然探测光的频率不能等于 ⁸⁷Rb 原子的 D₁ 线跃迁频率.我们在实验中设定探 测光频率相对于⁸⁷Rb 原子的 D₁ 线跃迁频率红失 谐4 GHz.

3 实验系统及测量结果

3.1 实验系统

研制的NMOR 铷原子磁力仪如图1所示. 铷 泡为 Φ 25 mm × 50 mm 的圆柱型气室, 气室中充 有100 Torr 的氮气缓冲气体, 采用交流无磁加热使 铷泡工作在100 °C. 待测外磁场 **B**方向与抽运光 方向平行, 与探测光方向垂直. 实验时抽运激光 被扩束为10 mm × 30 mm 的长方形光斑, 光强为 20 μ W/mm²; 探测光为直径2 mm 的圆斑, 进入铷 泡前光功率为100 μ W. 原子磁力仪具体工作过程 是: 795 nm 抽运激光经过声光调制器 AOM 和1/4



Fig. 1. (color online) Schematic setup for rubidium atomic magnetometer.

160701-2

玻片形成圆偏振光, 扩束后作用在铷泡上, 将⁸⁷Rb 原子磁矩抽运在与外磁场平行的方向上; 抽运激光 作用一段时间后关闭,用信号源给亥姆霍兹线圈输 入特定时长的正弦交变信号以产生原理部分描述 的激励磁场,驱动⁸⁷Rb原子磁矩在与外磁场垂直 的平面内绕外磁场 B 做拉莫尔进动; 红失谐的探测 激光经过偏振片,成为线偏振光穿过铷泡,用偏振 分光棱镜(PBS)、光电探测器、差分放大电路、美国 NI公司的PCI-5922数据采集卡和计算机中编写的 Labview程序实现铷原子拉莫尔进动信号的提取 及处理,得到外磁场大小.计算机可设定数字信号 处理(DSP)模块的时序组合,实现磁场采样率的设 定. DSP给声光调制器 AOM、信号源和 PCI-5922 数据采集卡输入电平触发信号,分别控制作用于铷 泡的抽运激光开或关、正弦交变磁场开或关以及 PCI-5922数据采集卡的采集触发.图1中铷泡、铷 泡加热模块、亥姆霍兹线圈被置于五层坡莫合金的 磁屏蔽筒内,磁屏蔽筒内含有可产生精密待测磁场 的线圈.

3.2 测量结果

本文系统地研究了NMOR 铷原子磁力仪的测量范围、灵敏度、分辨率、磁场采样率这些性能指标. 在具体介绍这些内容之前,有必要先描述原子磁力 仪的时序控制过程及跟踪式锁频过程.

首先介绍原子磁力仪时序控制过程. 图2显示了NMOR铷原子磁力仪在关闭抽运光后不同时 长激励磁场的作用效果,外磁场环境为10000 nT. 在原理部分描述到,如果抽运光作用结束后激励 磁场持续作用,⁸⁷Rb原子将在两个基态能级间来 回跃迁. 图2(a)激励磁场作用10 ms,反映了该物 理过程. 图2(a)中插图显示了0.5 ms时间内的测 试结果,一个包络终止代表着⁸⁷Rb原子在外磁场 量子化轴方向上两个基态能级间的一次跃迁. 将 激励磁场作用时间设定为0.1 ms,即原子系综的 宏观磁化强度进动到与外磁场垂直的平面内,测 试结果如图2(b)所示,由自由弛豫过程中的正弦 信号可傅里叶变换出拉莫尔进动频率. 图3(a)显 示了 NMOR 铷原子磁力仪工作时的时序示意图; 图3(b)显示在10000 nT磁场环境下获得的实测数 据,原子磁力仪的工作周期T = 10 ms, 抽运激光作 用时长 $t_1 = 3$ ms, 激励磁场作用时长 $t_2 = 0.1$ ms, 该时序磁场采样率为100 Hz; 图3(c)是图3(b)中 的部分曲线的放大.

其次介绍原子磁力仪跟踪式锁频过程,该过程 在Labview程序中完成. Labview程序在每一个原 子磁力仪工作周期内能够获得拉莫尔进动频率和 外磁场数值,将前一个工作周期中获得的拉莫尔进 动频率设定为下一个工作周期中信号源的输出频 率,即实现了跟踪式锁频.本文描述的原子磁力仪 跟踪式锁频方法与Mz光泵磁力仪不同,即使激励 磁场振荡频率偏离拉莫尔进动频率很远,只要特定 时长激励磁场的作用能够使原子系综横向磁化强 度矢量不为零,本文描述的原子磁力仪就能够实现 跟踪式锁频.为了验证跟踪式锁频能力,设计这样 的实验:设定原子磁力仪工作时序为T = 100 ms, $t_1 = 30 \text{ ms}, t_2 = 0.1 \text{ ms}.$ 设定激励磁场振荡频率为 70 kHz, 对应约 10000 nT 的测量磁场. 保持激励磁 场振荡频率不改变,改变线圈电流,使测量磁场从 5000 nT 增加至 15000 nT. 图 4 (a) 显示激励磁场关



图 2 (网刊彩色) 不同时长的激励磁场作用效果 (a) 作用 10 ms; (b) 作用 0.1 ms

Fig. 2. (color online) The effects of excitation magnetic field in different duration time: (a) Duration of 10 ms; (b) duration of 0.1 ms.



图 3 (网刊彩色) (a) 原子磁力仪的时序示意图; (b) 10000 nT 磁场下的实测数据; (c) 图 (b) 中部分曲线的放大 Fig. 3. (color online) (a) The schematic diagram of timing sequence for atomic magnetometer; (b) the data measured in the magnetic field of 10000 nT; (c) expanded version of the curve in Fig. (b).



图 4 (网刊彩色) (a) 自由弛豫信号最大振幅随着扫描磁场的变化; (b) 扫描磁场过程中磁力仪输出的磁场值; (c), (d) 表示处于跟 踪式锁频模式下的原子磁力仪能够对 1000 nT 或 10000 nT 的跃变磁场实现瞬时锁定

Fig. 4. (color online) (a) The change curve between the maximum amplitude of free relaxation signal and the scanning magnetic field, the frequency of the excitation magnetic field is set to 70 kHz; (b) the magnetic field values of the output by atomic magnetometer in the process of scanning magnetic fields; (c) and (d) show the lock capability of atomic magnetometer in tracking lock mode by changing the magnetic field of 1000 nT or 10000 nT.

闭后磁力仪获得的自由弛豫正弦信号最大振幅随 着扫描磁场的变化,可以看出在10000 nT附近自 由弛豫正弦信号振幅最大.从原理上讲,只要横向 磁化矢量不为零, 铷泡中的铷原子就能够对线偏振 光中左、右圆偏成分实现吸收和色散, 通过差分探 测获得与磁场相关的自由弛豫正弦振荡信号.横 向磁化矢量越大, 会使自由弛豫正弦振荡信号的振 幅越大.在工作原理部分我们重点描述了激励磁 场振荡角频率 ω 约等于拉莫尔进动角频率 ω_0 的情 况,实际上当 ω 与 ω_0 相差较大时,在转动坐标系中 原子磁矩会感受一有效磁场(有效磁场的描述详见 参考文献 [19])的作用, 且在转动坐标系中磁矩进 动角频率 ω_1 为^[19]

$$\omega_1 = \sqrt{(\omega_0 - \omega)^2 + \left(\frac{\gamma}{\mu_0}B'\right)^2}.$$
 (2)

可以分析,设定 $\omega_0 = \omega$ 时特定时长的激励磁 场作用满足π/2的脉冲效果, 使横向磁化矢量最 大;而后因外界磁场改变导致 ω_0 与 ω 相差较大时, 在特定时长内激励磁场的作用效果ω1t2可能会出 现 $3\pi/2 + \delta$, $5\pi/2 + \delta'$ 等脉冲效果, 其中 δ 或 δ' 的 绝对值小于等于π/2, 在转动坐标系中该脉冲效果 使原子磁矩在与外磁场垂直平面内的投影矢量的 模达到最大值,即横向磁化矢量达到极大值,因此 图 4 (a) 中在 10000 nT 两侧出现若干峰值也不难理 解. 图4(b)显示在上述扫描磁场过程中磁力仪输 出的磁场值,在自由弛豫正弦信号振幅最小时易出 现与外磁场无关的数据,图4(b)中若干跳点输出 磁场值用(1)式换算成频率,发现该频率正好等于 铷泡交流无磁加热的输出频率. 图4(b)的实验结 果表明,如果该原子磁力仪在跟踪式锁频模式下工 作,在很宽的磁场范围内磁力仪能够实现瞬时锁定. 设定磁场线圈电流使磁屏蔽筒内磁场在10000 nT 和9000 nT, 或者50000 nT和40000 nT之间来回 跃变,采用跟踪式锁频模式,实验结果如图4(c) 和图4(d)所示,表明该原子磁力仪对1000 nT或 10000 nT的跃变磁场能够实现瞬时锁定,分别对应 着7kHz或70kHz的频率跃变.上述实验结果表明 本文描述的原子磁力仪跟踪式闭环锁定可行,而且 具有很强的闭环锁定能力.

接下来详细介绍NMOR 铷原子磁力仪的各项 性能指标.

1) 磁场测量范围

本文的NMOR铷原子磁力仪用精密电流源给

磁屏蔽筒中的磁场线圈通入逐渐增加的电流 *I* 来检 验磁场测量范围,采用跟踪式锁频模式测量外磁场 *B* 的大小,测试结果如图5所示.原子磁力仪可响 应100—100000 nT范围内的磁场.图5中数据线 性拟合结果为

$$B = 52.449I + 27.443. \tag{3}$$

从表达式(3)可知,当线圈电流 I 为零时,磁屏蔽筒 内有约 27 nT 的剩余磁场.





2) 灵敏度和分辨率

本文采用磁场噪声功率谱密度(@1 Hz)来表 征原子磁力仪的灵敏度. 值得注意的是,目前一些 文献采用功率谱或者均方根幅度谱来表征原子磁 力仪的灵敏度,从物理意义上来说是不准确的. 功 率谱密度使测量独立于信号持续时间和采样数量, 通过功率谱密度测量可检测信号的本底噪声. 若采 用功率谱或均方根幅度谱,我们在实验中发现随着 采样时间的延长会得到更优的灵敏度指标,显然用 于表征原子磁力仪的灵敏度指标不合理.

首先分析500 nT外磁场环境下如何获得磁力 仪的灵敏度指标.图6(a)显示了截取的自由弛豫 正弦信号,代表经过铷泡的线偏振探测光偏振方 向的摆动.图6(b)是图6(a)中数据的快速傅里叶 变换(FFT),分析出的拉莫尔进动频率为3.5 kHz, 对应着约500 nT的外磁场.图6(c)表示300 s时 间内采集的磁场数据,磁场采样频率为10 Hz,磁 场波动小于10 pT.图6(c)中插图部分显示了4 s 时间内的磁场数据,原子磁力仪的磁场分辨率为 0.1 pT.图6(d)是由图6(c)中磁场数据处理得到 的噪声功率谱密度,用1 Hz频点附近11个数据的 平均值代表原子磁力仪的灵敏度,得到灵敏度指标 为0.2 pT/Hz^{1/2}.



图 6 (网刊彩色)原子磁力仪在 500 nT 外磁场环境中的测量结果 (a)截取的自由弛豫信号; (b)信号幅度的 FFT 变换; (c) 300 s 内测量的磁场值; (d)磁场值的噪声功率谱密度分析

Fig. 6. (color online) The results for atomic magnetometer measured in the magnetic field of 500 nT: (a) Free relaxation signal; (b) FFT transform of the signal amplitude in Fig. (a); (c) magnetic field values measured in 300 s; (d) analysis of noise power spectrum density based on magnetic field values in Fig. (c).

本研究采用美国安捷伦科技公司的B2912 A型精密电流源产生待测磁场,电流源精度为 10⁻⁶, 当电流源输出的量程值分别为1 mA, 10 mA, 100 mA, 1 A时, 分别对应着1 nA, 10 nA, 100 nA, 1 µA的电流分辨率. 原子磁力仪测量的磁场由电 流源产生,因此电流源的噪声将反映在磁力仪灵敏 度指标测试中. 图7显示了磁力仪灵敏度指标和线 圈电流与外磁场大小的依赖关系. 当 I > 100 mA 时,磁力仪灵敏度约为12 pT/Hz^{1/2},对应电流分 辨率为1 μA; 当10 mA < I < 100 mA时(图中阴 影部分), 磁力仪灵敏度约为1 pT/Hz^{1/2}, 对应电流 分辨率为100 nA; 当1 mA < I < 10 mA时, 磁力 仪灵敏度约为0.2 pT/Hz^{1/2}, 对应电流分辨率为10 nA; 特殊地, 当I < 1 mA时, 在 50 nT 磁场环境中 磁力仪的灵敏度依旧为0.2 pT/Hz^{1/2},此时对应电 流分辨率为1 nA. 综上所述, 本文的NMOR 铷原 子磁力仪的极限灵敏度为0.2 pT/Hz^{1/2}. 图7中线 圈电流 I 与外磁场 B 在 1 m A 附近呈现非严格的线

性关系,这是由磁屏蔽筒内的剩余磁场导致的,可 参考表达式(3).

3) 横向弛豫时间对磁场大小的依赖关系



图 7 (网刊彩色)原子磁力仪灵敏度指标 (或线圈电流大小)与外磁场的依赖关系

Fig. 7. (color online) The relationship between the sensitivity of atomic magnetometer (or coil current) and external magnetic field.

原子系综宏观磁化强度被激励磁场作用至与 外磁场垂直的平面内,该横向磁化强度将呈指数形 式衰减,衰减函数的时间常数为横向弛豫时间 T_2 , 即信号幅度衰减至 e⁻¹倍所需的时间^[20].本文中 用 $y = A \exp(-t/T_2)$ 函数来拟合出 T_2 .

图 8 (a) 显示了 500 nT 磁场下的弛豫信号,此时原子磁力仪的工作周期T = 100 ms, 抽运激光作用时长 $t_1 = 30$ ms, 激励磁场作用时长 $t_2 = 5$ ms. 以激励磁场关闭时为时间零点,将弛豫信号中的波峰随时间的变化曲线绘制在图 8 (b) 中,通过指数 拟合得到横向弛豫时间 T_2 为5.946 ms. 图 8 (c) 显示了横向弛豫时间随磁场的变化,可以看出随着磁场的增加,横向弛豫时间逐渐减小,这是由于铷泡所在区域磁场梯度的增加导致了原子系综宏观磁化强度的弛豫加快. 图 8 (c) 的实验结果对Labview 程序编写时自由弛豫信号截取时长的设定具有重要参考意义.

4) 磁场采样率

磁场采样率 S 是原子磁力仪的一项重要指标. 目前国内光泵磁力仪磁场采样率大都小于20 Hz, 而国外已出现磁场采样率为100 Hz、甚至1000 Hz 的原子磁力仪^[18].例如美国Geometrics公司推 出的G-824 A型航空铯磁力仪的采样率达到了 1000 Hz, 而美国限制出口该磁力仪^[18]. 本文的 NMOR 铷原子磁力仪通过设定工作周期T、抽运激 光作用时长t1、激励磁场作用时长t2,可实现磁场 采样率S在1—1000 Hz范围内可调. 实验中当以 1000 Hz磁场采样率测量10000 nT附近的恒磁场 时,90%的数据落在(10000±0.1) nT以内. 高磁场 采样率的磁力仪可用于测量环境中低频的交变磁 场,图9显示了原子磁力仪测量(10000±100) nT 范围内频率为100 Hz交变磁场的实验结果,测量时 激励磁场振荡频率固定为70 kHz. 图 9 (a) 是原子 磁力仪采集的原始数据,随着磁场的波动原始信号 的最大振幅也跟着波动;图9(b)是原子磁力仪时 序示意图,设定工作周期T = 1 ms,抽运激光作用 时长 $t_1 = 0.3$ ms, 激励磁场作用时长 $t_2 = 0.1$ ms; 图 9(c) 显示了测量的磁场数据.

NMOR 铷原子磁力仪的拉莫尔进动频率是由 自由弛豫正弦信号的快速傅里叶变换曲线拟合得 到,因此磁场采样率S的设定需要考虑与拉莫尔 进动频率相适应,必须保证有足够多的数据能够 精确拟合出拉莫尔进动频率.本文原子磁力仪在 5000—100000 nT待测磁场范围内实现磁场采样率 $S \pm 1$ —1000 Hz范围内可调, ± 100 —5000 nT待 测磁场范围内可设定 $S \leq 20$ Hz. 另外, 本文描述的



图8 (网刊彩色)不同磁场下的横向弛豫时间分析
 (a) 500 nT 磁场下的弛豫信号; (b) 横向弛豫时间拟
 (c) 横向弛豫时间随磁场的变化

Fig. 8. (color online) Analysis of transverse relaxation time in different magnetic fields: (a) Free relaxation signal in the magnetic field of 500 nT; (b) the fitting of transverse relaxation time; (c) the relationship between transverse relaxation time and different magnetic fields.





原子磁力仪在高磁场采样率条件下无法使用跟踪 式锁频,这是因为跟踪式锁频步骤是在Labview程 序中实现,而在程序流程中计算机与信号源通讯需 要时间,采用跟踪式锁频测量时*S* ≤20 Hz. 信号源 输出频率为定值时磁场采样率*S*可在1—1000 Hz 范围内可调,参考图4(a)的实验结果,适用于测量 稳定磁场附近小于1000 nT的磁场波动.

4 结 论

本文详细地描述了NMOR铷原子磁力仪的工作原理和测量方法,系统地研究了测量范围、灵 敏度、分辨率、横向弛豫时间、磁场采样率等性能 指标.实验结果表明原子磁力仪测量范围为100— 100000 nT,极限灵敏度为0.2 pT/Hz^{1/2},磁场分辨 率为0.1 pT,制备的铷原子极化态横向弛豫时间在 毫秒量级,磁场采样率最高可达1000 Hz.本文用 噪声功率谱密度讨论原子磁力仪的灵敏度指标时 考虑了精密电流源的电流噪声,该做法对磁力仪 的灵敏度指标标定具有借鉴意义.本文原子磁力 仪的若干性能指标在国内以及国际上都具有先进 性.除了上述列出的性能指标外,磁力仪的空间分 辦率也是磁力仪的一项重要指标,而本研究采用 Φ25 mm × 50 mm 的圆柱型气室,体积较大,下一 步可研究微型原子气室的原子磁力仪.本研究的原 子磁力仪在生物医学、基础物理研究方面具有潜在 的应用前景.

本文所描述的原子磁力仪实验装置是在浙江工业大学 林强教授及其团队老师吴彬、郑文强、程冰,以及浙江科技 学院李曙光副教授的帮助下搭建完成的,上述研究人员在 作者搭建原子磁力仪过程中给予了诸多技术资料、技术协 助和有益讨论.作者本人现场参观了浙江工业大学的原子 磁力仪装置,从中获得启发,完成了本文的研究内容.作者 对林强教授团队表示由衷的感谢.

参考文献

- Xu S, Crawford C W, Rochester S, Yashchuk V, Budker D, Pines A 2008 *Phys. Rev. A* 78 013404
- [2] Maser D, Pandey S, Ring H, Ledbetter M P, Knappe S, Kitching J, Budker D 2011 *Rev. Sci. Instrum.* 82 086112
- [3] Kornack T W, Ghosh R K, Romalis M V 2005 Phys. Rev. Lett. 95 230801

- [4] Meyer D, Larsen M 2014 Gyroscopy and Navigation 5 75
- [5] Clem T R 1998 Nav. Eng. J. **110** 139
- [6] Savukov I M, Seltzer S J, Romalis M V 2005 *Phys. Rev. Lett.* **95** 063004
- [7] Budker D, Romalis M V 2007 Nat. Phys. 3 227
- [8] Savukov I M, Romalis M V 2005 Phys. Rev. Lett. 94 123001
- [9] Yashchuk V V, Granwehr J, Kimball D F, Rochester S M, Trabesinger A H, Urban J T, Budker D, Pines A 2004 Phys. Rev. Lett. 93 160801
- [10] Liu G B, Sun X P, Gu S H, Feng J W, Zhou X 2012
 Physics 41 803 (in Chinese) [刘国宾, 孙献平, 顾思洪, 冯 继文, 周欣 2012 物理 41 803]
- [11] Allred J C, Lyman R N, Kornack T W, Romalis M V 2002 Phys. Rev. Lett. 89 130801
- [12] Kominis I K, Kornack T W, Allred J C, Romalis M V 2003 Nature 422 596
- [13] Dang H B, Maloof A C, Romalis M V 2010 Appl. Phys. Lett. 97 151110
- [14] Li S G, Zhou X, Cao X C, Sheng J T, Xu Y F, Wang Z Y, Lin Q 2010 Acta Phys. Sin. 59 877 (in Chinese) [李

曙光,周翔,曹晓超,盛继腾,徐云飞,王兆英,林强 2010 物 理学报 59 877]

- [15] Gu Y, Shi R Y, Wang Y H 2014 Acta Phys. Sin. 63
 110701 (in Chinese) [顾源, 石荣晔, 王延辉 2014 物理学报
 63 110701]
- [16] Ding Z C, Li Y Y, Wang Z G, Yang K Y, Yuan J 2015
 Chin. J. Lasers 42 0408003 (in Chinese) [丁志超, 李莹 颖, 汪之国, 杨开勇, 袁杰 2015 中国激光 42 0408003]
- [17] Wang Z G, Luo H, Fan Z F, Xie Y P 2016 Acta Phys. Sin. 65 210702 (in Chinese) [汪之国, 罗晖, 樊振方, 谢元 平 2016 物理学报 65 210702]
- [18] Dong H B, Zhang C D 2010 Chin. J. Eng. Geophys. 7
 460 (in Chinese) [董浩斌, 张昌达 2010 工程地球物理学报
 7 460]
- [19] Wang Y Q, Wang Q J, Fu J S, Dong T Q 1986 The Theory of Frequency Standards (Beijing: Science Press) pp168–173 (in Chinese) [王义道, 王庆吉, 傅济时, 董太乾 1986 量子频标原理 (北京: 科学出版社) 第 168—173 页]
- [20] Eklund E J 2008 Ph. D. Dissertation (USA: University of California Irvine)

Rubidium atomic magnetometer based on pump-probe nonlinear magneto-optical rotation

Miao Pei-Xian[†] Yang Shi-Yu Wang Jian-Xiang Lian Ji-Qing Tu Jian-Hui Yang Wei Cui Jing-Zhong

(Lanzhou Space Technology Institute of Physics, Science and Technology on Vacuum Technology and Physics Laboratory,

Lanzhou 730000, China)

(Received 6 April 2017; revised manuscript received 25 May 2017)

Abstract

We report a rubidium atomic magnetometer based on pump-probe nonlinear magneto-optical rotation. The rubidium vapor cell is placed in a five-layer magnetic shield with inner coils that can generate uniform magnetic fields along the direction of pump beam, and the cell is also placed in the center of a Helmholtz coil that can generate an oscillating magnetic field perpendicular to the direction of pump beam. The atoms are optically pumped by circularly polarized pump beam along a constant magnetic field in a period of time, then the pump beam is turned off and a $\pi/2$ pulse of oscillating magnetic field for ⁸⁷Rb atoms is applied. After the above process, the individual atomic magnetic moments become phase coherent, resulting in a transverse magnetization vector precessing at the Larmor frequency in the magnetic field. The linearly polarized probing beam is perpendicular to the direction of magnetic field, and can be seen as a superposition of the left and right circularly polarized light. Because of the different absorptions and dispersions of the left and right circularly polarized light by rubidium atoms, the polarization direction of probing beam rotates when probing beam passes through rubidium vapor cell. The rotation of the polarization is subsequently converted into an electric signal through a polarizing beam splitter. Finally, the decay signal related to the transverse magnetization vector is measured. The Larmor frequency proportional to magnetic field is obtained by the Fourier transform of the decay signal. The value of magnetic field is calculated from the formula: $B = (2\pi/\gamma)f$, where γ and f are the gyromagnetic ratio and Larmor frequency, respectively. In order to measure the magnetic field in a wide range, the tracking lock mode is proposed and tested. The atomic magnetometer can track the magnetic field jump of 1000 nT or 10000 nT, indicating that the atomic magnetometer has strong locking ability and can be easily locked after start-up.

The main performances in different magnetic fields are tested. The results show that the measurement range of the atomic magnetometer is from 100 nT to 100000 nT, the extreme sensitivity is $0.2 \text{ pT/Hz}^{1/2}$, and the magnetic field resolution is 0.1 pT. The transverse relaxation times of the transverse magnetization vector in different magnetic fields are obtained, and the relaxation time decreases with the increase of the magnetic field. When the measurement range is from 5000 nT to 100000 nT, the magnetic field sampling rate of the atomic magnetometer can be adjusted in a range from 1 Hz to 1000 Hz. The atomic magnetometer in high sampling rate can measure weak alternating magnetic field at low frequency. This paper provides an important reference for developing the atomic magnetometer with large measurement range, high sensitivity and high sampling rate.

Keywords: atomic magnetometer, nonlinear magneto-optical rotation, sensitivity, magnetic field sampling rate

PACS: 07.55.Ge, 32.60.+i, 32.80.Xx, 42.50.Gy

DOI: 10.7498/aps.66.160701

[†] Corresponding author. E-mail: miaopeixian@163.com