专题: 生物分子模拟中的机器学习

生物分子模拟中的机器学习专题编者按

DOI: 10.7498/aps.72.240101

分子模拟技术是人们从分子层次探究生命现象物理原理的重要手段,被广泛应用于蛋白质等生物大分子的结构与动力学研究.自从 20 世纪 70 年代 Karplus 等科学家首次将分子动力学模拟应用 于蛋白质研究以来,分子模拟技术在生物分子体系研究中的应用范围不断扩展,深刻影响了生物物 理学与分子生物学研究的基本范式.生物大分子的结构动力学涉及皮秒到毫秒甚至更长时间尺度, 如何精确表征具有复杂能量面特征的生物大分子结构与动力学的多尺度特性是生物分子模拟领域 的核心难题.通过物理、化学以及计算机科学等多个领域科学家近 50 年的不懈努力,人们在生物分 子力场准确度提升、各种相互作用的准确描述和计算、增强采样与自由能计算、高维分子模拟数据 信息挖掘以及多尺度理论模拟算法构建等方面取得了多个突破.目前,人们不仅能够实现对一些蛋 白质分子体系毫秒时间尺度的折叠全过程进行分子模拟,而且能够实现对病毒颗粒、细胞质、甚至 染色质等超大分子体系进行分子模拟,在推动生命科学研究向定量化转变中发挥了重要作用.近年 来,机器学习技术的突飞猛进为解决生物分子模拟中的挑战难题提供了新思路.人们开始广泛利用 深度学习技术构建高精度分子力场、增强分子模拟采样效率、分析高维复杂的分子模拟数据、提取 结构及动力学特征等,取得了一系列重要进展.结合机器学习算法的分子模拟技术已经在生物物理 机制探究、药物设计、结构与动力学预测等基础与应用研究中展现出其实用性与巨大发展潜力.

鉴于机器学习算法在推动生物分子模拟技术发展和生物物理研究中的关键作用,《物理学报》 特组织本专题,邀请国内部分活跃在该领域前沿的学者撰稿,深入探讨生物分子模拟与机器学习融 合应用的最新研究成果,并对该领域当前面临的重要挑战及未来研究中可能的突破方向进行综述和 展望.相关论文涵盖了基于机器学习算法的蛋白质分子模拟构象空间搜索、RNA 扭转角预测、蛋白 质等生物大分子 pKa 值预测、生物大分子构象过渡态搜索、蛋白质结构模型质量评估、靶标特异性 药物筛选、蛋白质分子设计、高分子塌缩相变和临界吸附相变以及分子体系高维自由能地貌图构建 等十余篇研究和综述论文,分两期刊出.这些研究论文和综述从不同的角度展示了国内外该领域的 最新进展和研究现状.希望本专题有助于读者了解该领域的前沿研究课题,并能对促进国内生物分 子模拟学术交流发挥作用.本专题讨论的研究领域涉及多个学科的交叉融合,且突破性的研究成果 不断涌现,因此本专题所涵盖的代表性成果和前沿进展介绍难免有所遗漏,不足之处敬请谅解.

(客座编辑:李文飞,王炜 南京大学;周昕 中国科学院大学)

Special Topic—Machine learning in biomolecular simulations

Preface to the special topic: Machine learning in biomolecular simulations

DOI: 10.7498/aps.72.240101

专题: 生物分子模拟中的机器学习

生物大分子过渡态搜索算法及其中的机器学习*

杨建宇# 席昆# 竺立哲†

(香港中文大学(深圳)医学院,瓦谢尔计算生物研究院,深圳 518172)

(2023年8月13日收到; 2023年9月9日收到修改稿)

过渡态是物理化学家理解和调控生物大分子相关功能微观机制的关键.因其存在时间极短,难以被实验 手段捕捉,全面刻画其结构必须通过物理定律驱动的模拟计算搜索予以实现.然而,与化学反应过程只涉及 少量原子不同,生物大分子的功能性构象变化所涉的原子和坐标数量巨大,搜索其过渡态将不可避免地遭遇 维数灾难,即反应坐标问题,因而催生了多种应对策略和算法.同时,随着近年来新型机器学习算法的大量涌 现和日臻成熟,融入机器学习范式的过渡态搜索算法也已出现.本文首先回顾和梳理过渡态搜索代表性算法 的设计思想,包括依赖集合变量的温和爬升动力学 (gentlest ascent dynamics, GAD)、有限温度弦方法 (finite temperature string, FTS)、快速断层扫描法 (fast tomographic)、基于旅行商的自动路径搜索算法 TAPS,以及 过渡路径采样法 (transition path sampling, TPS).然后,重点介绍 TPS 与强化学习融合而成的新型路径采样 算法,解析强化学习在其中的作用,并厘清其适用场景.最后,我们提出一种将降维算法与 GAD 深度融合的 新构想,讨论研发可保留过渡态信息的新型降维算法的必要性及可行性.

关键词:过渡态搜索,温和爬升动力学,路径算法,强化学习,生成模型 PACS: 87.10.Tf, 87.15.A-, 87.15.H-, 87.15.hp DOI: 10.7498/aps.72.20231319

1 引 言

生物分子实现功能时,常伴随着结构的巨大转变,即生物分子的功能性构象变化^[1-3].利用实验方法,往往只能获取上述转变过程前后重要的稳态结构,如X射线(X-ray macromolecular crystallography)^[4]、核磁共振 (nuclear magnetic resonance, NMR)^[5]、冷冻电子显微镜 (cryo-electron microscopy, cryo-EM)^[6]等;或者揭示分子结构变化中的部分特征,如荧光共振能量转移 (fluorescence resonance energy transfer, FRET)可给出少数目标 残基间的距离变化^[7]等.因此,仅依赖实验方法难 以阐明生物分子转变过程的完整信息.

全原子 (all-atom) 分子动力学 (molecular dynamics, MD) 是从原子尺度全面描述生物分子动 态行为的标准手段^[8]. 但和化学反应仅涉及反应活 性中心内的数十个原子不同, 构象变化所涉及的原 子数目巨大, 极端情况下可包括溶质的全部原子, 甚至环境中脂类和溶剂分子的原子^[9–36]. 众多的原 子及其三维坐标带来了两个重要的瓶颈.

首先,在计算效率方面,复杂大分子百万级的 原子数量意味着需要计算万亿级数量的原子间作 用力,即使在目前最优的通用硬件上,人们所能完 成的 MD 模拟时长也仅在微秒量级^[8,37],距离生物 分子的实际功能性动力学行为毫秒级的发生时间 仍有巨大差距.为缓解该效率瓶颈,数十年来,人们 发展了各类增强采样算法,其中较有代表性的算法

† 通信作者. E-mail: zhulizhe@cuhk.edu.cn

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 31971179) 和深圳市科技创新委员会 (批准号: JCYJ20200109150003938, RCYX20200714114645019) 资助的课题.

[#] 同等贡献作者.

^{© 2023} 中国物理学会 Chinese Physical Society

包括副本交换^[38-45],选择性温度积分增强采样 (selective integrated tempering sampling)^[46-49]、 局部抬升 (local elevation)^[50-53]、构象洪泛 (conformational flooding)^[54-56]、元动力学 (metadynamics)^[57-59]、高斯加速动力学^[60-62]等.

更为重要的是,在数据分析层面,尤其是在提 取过渡态信息这类理论化学家最关心的问题上,巨 大的原子数量导致了维数灾难.搜寻过渡态的结构 或特征信息是准确刻画和解释所采样本中动力学 机制的重中之重.然而,即使是在采样数据充足的 情况下,使用不恰当的分析手段(即机器学习语境 下的降维算法),过渡态区域都将被扭曲以致相关 信息丢失.

在已有大量模拟数据的场景中,可借助 tICA (time-lagged independent component analysis)^[63-65] 利用已有数据中蕴含的动力学信息进行降维,或运 用马尔可夫态模型 (Markov state models)^[66-78] 等 分析算法提取动力学信息来应对维数灾难,并间接 推测过渡态信息.但这类算法中并不直接含有过渡 态的定义,因而超出了本文范畴.对此类算法感兴 趣的读者可参看其他综述^[63,66,68,75-78].

在生物大分子模拟领域,因其计算效率低下, 数据匮乏是常态,因此人们对能高效搜寻过渡态的 采样算法需求强烈.但受限于维数灾难,仅有以下 两类采样策略可供选择.

1) 依赖 CV 的定向降维. 在不具备先验数据 时, 依据直觉猜测少量有物理意义且可能重要的坐 标, 即集合变量 (collective variable, CV), 强行定 向降维到该预选的低维 CV 空间, 而后在 CV 空间 内搜寻过渡态^[79–95]. 代表性方法: 温和爬升动力学 (gentlest ascent dynamics, GAD)^[79–81]、有限温度 弦方法 (finite temperature string, FTS)^[82–87]、快 速断层扫描法 (fast tomographic, FT)^[88–90]、基于 旅行商的路径搜索 (travelling-salesman based automated path searching, TAPS)^[91–95].

2) 非 CV 依赖的高维搜索. 事先不降维, 坚持 在高维空间内完成采样和过渡态搜索过程, 事后再 进行降维分析^[96-101]. 代表性方法有过渡路径采样 (transition path sampling, TPS)^[98-101].

尽管上述算法已在一定范围内取得成功,但在 面对复杂生物分子时,仍面临诸多限制.其中,对 于依赖 CV 的搜索算法,最直接的问题便是如何从 较高维度空间中选取合适的 CV;而对于非 CV 依 赖的路径采样算法,则是计算资源消耗过大和有效 采样率过低的问题.

近年来快速发展的机器学习及相关衍生算法 (如强化学习、生成式建模等),已成功应用于解决 诸多传统的复杂生物问题^[102-112],如生物结构预测 及生物分子相互作用的研究^[105],或基于人工智能 开发蛋白质从头设计算法^[106],或借助于机器学习实 现蛋白质结构准确预测的 trRosetta 线上服务^[107], 或实现生物分子冷冻电镜高分辨率结构重建的解析 算法^[108]和蛋白质间相互作用位点的快速预测^[109], 以及蛋白质与小分子、RNA 等复合物结构性质的 预测^[110,111].因此,将机器学习与现有过渡态搜索 算法进行有效融合,有望成为未来过渡态搜索研究 实现进一步突破的可行方向.

本文将首先回顾依赖 CV 的过渡态搜索算法 的发展历程, 厘清其基本原理及潜存问题. 随后, 聚焦于非 CV 依赖的 TPS 路径采样算法, 着重介 绍其融合了强化学习的最新版本. 最后, 探讨一种 新型的过渡态搜索策略, 即结合生成模型和 GAD, 在保留原高维空间过渡态信息的低维空间内实现 过渡态搜索. 完整的算法总结已展示于表1中.

2 依赖 CV 的过渡态搜索算法

如前所述,为了准确阐明生物分子功能性动力 学的微观机制,需要在传统采样算法的基础上,发 展可获取上述转变过程过渡态信息的过渡态搜索 算法,包括依赖 CV^[82-95]和非 CV 依赖算法^[96-101] 两大类.对于依赖 CV 的算法,需在缺乏对体系的 先验数据和认知的条件下,将高维相空间{*x*}"定 向降维"至少量的依据经验或直觉定义的 CV 上 (arbitrary guess).而后续的计算采样和过渡态 搜索则发生在由这些 CV 构成的低维空间 (CV1, CV2,…)内 (图 1(a)).

低维 CV 空间中的过渡态搜索,依照采样开始 时的已知信息可分为非路径算法和路径算法.非路 径算法以 GAD 算法为代表,而路径算法以 finite temperature string^[82-87]和快速断层扫描法^[88-90] 为代表.前者可在仅有一个稳定态已知时开启过渡 态搜索,而后者需事先已知至少两个稳定态,通过 寻找两个稳定态之间的最小自由能路径 (minimum free energy path, MFEP),而后获得沿路径 的自由能分布确定过渡态位置.此外,两者的区别





图 1 (a) 依赖集合变量的过渡态搜索示意图, 需由生物分子 (以丙戊酸二肽为例) 体系所在的高维相空间 (phase space) 选取少量集合变量 CV 强行"定向降维", 后在此低维 CV 空间利用非路径类方法或路径方法, 找到过渡态 (Transition State), 并给出微 观机制解释 (mechanism interpretation); (b) 非路径类的 GAD 算法原理示意图; (c), (d) 两类路径类搜索算法原理示意图

Fig. 1. (a) Illustration of the flow-chart of the collective variables (CVs) based transition state searching. A low dimensional space must be constructed with the CVs, which are arbitrary a priori guess about the mechanism. The transition state(s) is then determined by either the non-path or path methods. (b) The non-path method GAD. Path methods of (c) finite temperature string and (d) fast tomographic.

还有,前者采样过程是主动"爬山"(即向高能区域 运动,图1(b)左红),而后者是先通过施加外力促 使分子强行翻山越岭得到能量过高的初始路径 (图1(b)左蓝),再设法使路径"整体下山",落入附 近的最优路径MFEP(图1(b)左黑).

2.1 非路径类过渡态搜索

GAD 是非路径类过渡态搜索的代表性算法, 在预设的低维 CV 空间,从亚稳态或任意状态出发, 可在低维势能面空间内,直接完成过渡态搜索^[79-81]. 如图 1(b) 所示,此算法的原理为由低维势能面空 间内的任意一点出发,根据以下规则:

$$\dot{\boldsymbol{x}} = \boldsymbol{F}\left(\boldsymbol{x}\right) - 2\widetilde{\boldsymbol{F}},\tag{1a}$$

$$\gamma \dot{\boldsymbol{n}} = -H\boldsymbol{n} + (\boldsymbol{n}, \ H\boldsymbol{n}) \, \boldsymbol{n}, \tag{1b}$$

来确定每轮迭代时移动至下一步的位移方向,即沿势能函数梯度变化率的最小方向进行小步长移动,最终收敛于鞍点位置(即过渡态).其中 $\tilde{F} = (F(x), n)n$, F(x)为分子体系在根据当前低维CV空间内的势能梯度计算得到的作用力;而 n 被设定为趋近于势能函数海森矩阵最小特征值对应的特征向量,即指向曲率最小方向,其需要基于(1b)式反复迭代达到收敛,在此期间, γ 则控制 H 对 n 变化的影响能力,以此消除势能函数中的噪音.简单而言,(1)式的规则将引导分子不断沿势能坡度最缓的方向逆势攀登,直至收敛停滞于过渡态.

2.2 基于路径优化的过渡态搜索

对于基于路径优化进行过渡态搜索的算法,根 据其输入不同,可主要分为两类:1)需要高质量预 选集合变量 CV 的路径优化算法,包括 finite temperature string^[82–87]和快速断层扫描法^[88–90];2)基 于路径集合变量 (path collective variable, PCV) 的路径优化算法,即基于 TAPS 算法^[91–95],此方法 中避免了高质量预选集合变量的困境,可高效且快 速找到最优转变路径.当构建完路径优化的低维空 间后,需要从目标系统的两个稳定态结构出发,产 生一条较为粗糙的转变路径^[114–116],而后对此路径 进行迭代优化 (路径整体下山),并最终收敛于最优 路径 (MFEP)^[82–95];继而便可通过计算 MFEP 的 自由能图景,准确给出微观转变机制和过渡态信 息^[57–59,117].

2.2.1 Finite Temperature String

当基于传统的增强采样算法 (如 steered MD, climber MD, targeted MD 等^[114-116]) 快速得到描 述目标生物分子过程的转变路径后,前人发现还需 要通过选取合适的集合变量信息,来构建低维空间 和完成对初始转变路径的进一步优化,从而得到最 优路径, 即最小自由能路径 (minimum free energy path, MFEP). 作为研究此类问题中的代表算法, finite temperature string 的优化策略^[82-87] 较为简洁 (以 swarms-of-trajectories 版本为例^[87]), 见图 1(c). 通过对连接转变路径 (由 State A 到 State B) 的所 有节点,依次分别完成大量 (swarms) 非常短时长 的随机初始速率 MD 采样后, 在预选的低维空间 对采样结果聚类,找到出现概率最高的构象,作为 代表性的采样节点 (图 1(c) 中 sampled node). 这 样做是为了在路径上各节点附近做非常局部的采 样,从而估计各节点目前所在位置的自由能梯度, 等效于让各节点沿着当前所在位置的自由能梯度 最大方向稍作移动(下山),类似于势能最小化问题 中的最速下降法;通过再优化节点分布来保证相邻 节点间距离相近 (equidistant nodes, 图 1(c)), 进 而得到新一轮的转变路径.

通过不断重复上述迭代策略,路径将最终收敛 到达最小自由能路径 MFEP.最终便可通过伞形 采样等^[117]方法获取沿此 MFEP 的自由能景观 (free energy landscape)^[82-87],进而给出微观机制解 释和得到相应的过渡态信息.

2.2.2 快速断层扫描法

快速断层扫描法与前述的 finite temperature string 方法较为相似,亦需基于经验或随机预选取 集合变量来构建低维空间^[88-90],而后在此低维空间进行路径搜索,找到 MFEP,如图 1(d) 所示:

首先,在选定的低维度空间内,均匀选取转变 构象 (每个构象称为节点,共 N个节点)来代表初 始转变路径 (由 State A 到 State B);随后,对于每 个节点,都在垂直于当前路径的超平面空间内进行 相同时长的 MD 模拟采样,在采样过程中还需引 入 SHAKE 算法^[118] 以避免其离超平面空间过远, 同时,结合自适应偏势 MD 方法 (adaptively biased molecular dynamics, ABMD)^[119] 来提高其采样 效率;接着,针对每个节点的采样轨迹,直接将 采样的终态结构进行连接,保存为新的转变路径 (如图 1(d) 中黑色虚线代表的第 *i* 轮结果和黄色虚 线代表的第 *i*+1 轮结果). 按照上述流程反复迭代, 将最终得到 MFEP,及相应自由能景观分布,从而 阐明其微观转变机制并确定目标过渡态信息.

2.2.3 基于旅行商的自动化路径搜索算法

在基于集合变量的搜索算法中,还存在一种基 于路径集合变量 PCV 的新型算法^[120],即基于旅 行商问题的自动路径搜索算法 (TAPS). TAPS 巧 妙地避开了其他路径优化算法中集合变量的选取 问题,同时基于并行化和 GPU 加速,快速得到较 高维度空间中的最优路径 (MFEP),给出相应的微 观转变机制和过渡态信息 (图 2)^[91-95]. 具体来讲, 在使用 TAPS 方法时, 需提供目标 生物系统的两个稳态结构和连接其转变过程的初 始路径; 而后从初始路径中确定转变过程中变化 较大的所有结构域, 并以这些结构域的重原子 (图 2(a) 中丙戊酸二肽结构中以球形显示的原 子) 为参考, 通过计算构象间均方根位移偏差 (root mean square distance, RMSD) 来评估构象差异, 并从初始路径中在保证相邻构象间适度的差异基 础上, 均匀选取构象 (即节点) 来代表整个转变过 程; 接着, 基于此少量节点组成的转变路径, 便可 利用 PCV 的计算公式得到二维的路径集合变量低 维空间: 即 PCV-*s* 和 PCV-*z*. 其中, 对于任意构象 *x*, 参照目标路径计算得到的 PCV-*s* 代表其沿路径



图 2 (a) PCV 构建^[120]和 TAPS Method^[91-95,121]算法原理示意图; (b) 基于伞形采样方法得到的 TAPS 算法确定的 MEK1 由 Loop-Out 到达 Loop-In 转变过程最小自由能路径 (MFEP) 的自由能图景及相应的微观转变机制^[92]

Fig. 2. (a) Illustration for the construction of PCV and the flow-chart of the TAPS method; (b) TAPS revealed the free energy landscape and the transition states for the transition from the Loop-Out state of MEK1 to its Loop-In state^[92].

方向的投影位置; 而 PCV-z 表示其距离参考路径 的平均距离, 见图 2(a)^[120]. 通过在此路径集合变量 空间内, 快速完成路径搜索, 将最终确定目标转变 过程的最优路径 (MFEP), 如图 2(a) 中基于多维 度标度方法 (multidimensional scaling method, MDS)^[122] 得到的二维路径搜索过程展示, 从黑 色的初始路径快速搜索到达绿色的最优路径 (MFEP).

此处以丙戊酸二肽由 C7_{eq}到 C7_{ax}的转变为 例, 完整展示 TAPS 进行路径优化的主要过程, 包括以下四步 (见图 2(a) 中下方白色框内的 TAPS 迭代流程).

步骤1 基于转变路径节点间结构差异 (*d_x*, *i*) 和节点编号 (*i* = 1, 2, …, *N*) 信息,利用 PCV^[120] 构建路径优化的二维空间:沿路径方向,PCV-*s* ((2a) 式) 和垂直于路径方向, PCV-*z* ((2b) 式),而后从每个节点出发做采样,采样时在 PCV-*s*方向加入限制偏势,阻止分子在平行于当前路径的方向运动,但允许其在垂直于当前路径的超平面内任意运动;同时,为了后续步骤4补入节点时能有更多候选构象,在 PCV-*s*进行元动力学 (well-tempered metadynamics^[123]) 采样.

$$s = \frac{\sum_{i=1}^{N} i e^{-\lambda d_{x,i}^2}}{\sum_{i=1}^{N} e^{-\lambda d_{x,i}^2}},$$
 (2a)

$$z = -\frac{1}{\lambda} \ln \left(\sum_{i=1}^{N} e^{-\lambda d_{\boldsymbol{x},i}^2} \right), \qquad (2b)$$

步骤 2 对于每个节点的采样轨迹,通过获取 最接近轨迹 PCV-*z*中位值的结构,并按照上轮编 号连接为新的转变路径 (蓝色实线).

步骤 3 经步骤 1 非局部的垂直空间采样后, 节点顺序很可能已发生改变需要重排.本算法将节 点重排转化为旅行商问题^[121],并通过插入虚拟点 (即与其他任何节点间的距离为零)来将旅行商问 题的闭环解转化为节点顺序编号.

步骤 4 去除转变路径范围外节点,并在距离 较远的相邻节点间补入新节点.

最终,通过不断重复迭代上述 1—4 步的路径 优化过程,将最终搜索到 MFEP 并结合伞形采样 等算法^[117] 得到沿 MFEP 的自由能景观分布,进 而给出微观转变机制解释和确定相应的过渡态 信息. 以 TAPS 对丝裂原激活蛋白激酶激酶 (MEK1) 由 Loop-Out 状态转变为 Loop-In 状态的研究为 例 (图 2(b)),实验发现其在传递生物信号中时需 经历 Loop-Out 态到 Loop-In 态的转变,即两个 α 螺旋 (α0 和 α1)的局部翻转以及连接螺旋的 Loop 进入激活口袋;利用 TAPS 方法同时考察上述过 程中涉及的所有重要残基,在较短的采样总时间 (短于 32.6 ns)内便得到了 MFEP(图 2(a)最右侧 的 MDS 结果内的绿色线)^[92];沿收敛的 MFEP 进 一步得到了相应的自由能图景 (图 2(b)),进而获 得了主要转变机制和两个关键过渡态结构 (TS I 和 II). 此研究所新发现的 R227:L235 及 Y229: E255 极性接触作用,也被成功用于解释实验关于 R227 或 Y229 的点突变造成 MEK1 无法激活的现 象^[124,125].

尽管 TAPS 算法巧妙地规避了预选 CV 空间定向降维带来的试错成本,但仍需选择计算 RMSD 所需的原子集作为输入信息.这意味着在 复杂大分子的过渡态搜索中,即便 TAPS 的整体 效率相比依赖 CV 的方法已有大幅提升,它仍在事 先对所研究构象变化的机制做出了一定假设.

3 基于路径采样的过渡态搜索

目前所有算法中,只有以 TPS 为代表的路径 采样方法在事先对构象变化机制未作任何假设,因 为 TPS 将构象转变路径直接定义在了高维相空间 内.传统 TPS 通过大量随机的不外加偏执势的无 偏采样,得到一个过渡路径系综 (transition path ensemble, TPE),见图 3(a).最终通过对 TPE 的后 处理分析,选取合适的集合变量以描述过渡态^[98-101] (图 3(b) 左);最近,通过引入强化学习范式 (reinforcement learning),该方法实现了自适应无偏采样 (图 3(b) 右),并采用符号回归 (symbolic regression)完成机制解析^[113,126].

3.1 过渡路径采样

3.1.1 相空间中过渡态的定义 committor probability

由于 TPS 中的路径直接定义在相空间,相应 地过渡态也无法直接套用低维空间中的鞍点 (saddle) 来具象地表征.假设我们能通过某些 CV



图 3 路径采样算法的基本原理示意图 (a)路径采样中生成新相空间路径的 shooting move; (b)传统过渡路径采样 (左侧)的随 机蒙特卡罗采样与过渡态分析原理^[98-101],融合强化学习的路径采样 (右侧)在学习过程中不断促进采样起始点选择向过渡态 集中^[113]

Fig. 3. Schematics of path sampling methods. (a) Shooting move: select a phase space point on the current path, make a small perturbation to this point (redraw random initial velocities) and perform a set of simulations. (b) Path sampling is built upon the committor probability $p_{\rm B}$. The traditional transition path sampling (left)^[98–101] selects shooting points randomly and uses Monte Carlo for sampling; the transition state is characterized through post-analysis: choosing the CVs with the highest and narrowest distribution of $P(\rm TP|\rm CV)$; the new reinforcement path sampling (right)^[113] chooses shooting points adaptively and directly learns the committor probability $p_{\rm B}$ with maximized $P(\rm TP|x)$. Symbolic regression of $p_{\rm B}$ is used for mechanism interpretation.

定义出两个稳定态 A 和 B (并同时假设 A 和 B 中 间不存在第 3 个稳定态 C), 那么 A 和 B 之间的过 渡态就能通过 committor probability 来定义.

对相空间中的任一点,都可以从其出发运行大量 MD 模拟并统计其中有多少比率分子是在抵达稳态 B 之前到达了 A,另有多少比率相反在到达了 A 之前抵达了 B.这两种比率 p_A 和 p_B 就是这一点对稳态 A 和 B 的 committor probability. 显然在不存在第 3 个稳态的前提下 $p_A + p_B = 1$.相应地,过渡态则可以定义为由相空间内所有 $p_A = p_B = 0.5$ 的点所组成的集合.同时,依据过渡路径理论 (transition path theory)^[96],我们知道对相空间中的任一点 x 而言,它是属于连接 A 和 B 反应

路径,即过渡路径 (transition path, TP) 的其中一 点的条件概率是

$$P(\mathsf{TP}|\boldsymbol{x}) = 2p_{\mathsf{A}}(\boldsymbol{x})p_{\mathsf{B}}(\boldsymbol{x}) = 2(1 - p_{\mathsf{B}}(\boldsymbol{x}))p_{\mathsf{B}}(\boldsymbol{x}).$$
 (3)

而此条件概率在过渡态上 $p_A = p_B = 0.5$ 时将 达到其峰值,即过渡态上的点是所有相空间点中最 有可能属于某条反应路径的.这一点对路径采样算 法至关重要.

3.1.2 Shooting move 新相空间路径的生成

假设已利用传统增强采样算法 (如 climber method/steered MD/targeted MD 等 [114-116]) 得到 一条连接 A 到 B 的转变路径,便可以在此转变路 径中抽选一个点 x^{sel} ;随后,对 x^{sel} 做出微扰 Δx

(典型做法为根据给定温度的麦克斯韦-玻尔兹曼随机重置所有分子的初始速率),而后以 $x^{new} = x^{sel} + \Delta x$ 为新的初始条件进行多次无偏 MD 模拟采样. 其中,每次 MD 模拟采样的终止条件为此采样路 径到达了目标态 A 或 B 中的一个;当这些轨迹中 既有到达过 A 也有到达过 B 态时,将到达过 A 态 的任意路径和到达过 B 态的任意路径连接便成 为由 A 态到达 B 态的转变路径.该过程被称为 shooting move (图 3(a))^[127].

路径采样过程就是不断迭代选定 *x*^{sel},而后进行 Shooting 的过程. 经过迭代最终会得到从 A 到 B 转变的路径系综 TPE^[128,129]. 但传统 TPS 和其强化学习新版本在 *x*^{sel} 的选择策略上有所不同.

3.1.3 过渡路径采样的 shooting move 策略

在原版 TPS 中, *x*^{sel} 的选择是完全随机的. 同时, shooting move 的迭代是马尔科夫链蒙特卡罗的串行过程 (图 3(b) 左). 因此, TPS 天然欠缺并行化能力.

3.1.4 从路径系综中提取过渡态信息

经 shooting move 迭代得到路径系综后,传统 TPS 需要用户自行定义 CV 来帮助解释其中蕴含 的机制、提取过渡态信息.根据 (3) 式,如果所选的 CV 能够较好地表征过渡态,即无限趋近 *p*_B,那么 *P*(TP|CV)应该呈现窄而高的分布.但由于*P*(TP|CV) 无法直接计算,需要通过贝叶斯推测间接计算:

$$P(\mathrm{TP}|\mathrm{CV}) = \frac{P(\mathrm{CV}|\mathrm{TP})P(\mathrm{TP})}{P_{\mathrm{eq}}(\mathrm{CV})},$$
 (4)

其中 P (CV|TP) 可直接从 TPE 计算获得, P (TP) 需 经额外长时间无偏采样算出, 而 P_{eq} (CV) 是 CV 上的平衡态分布, 也需通过额外的伞形采样获得. 在用户选择的 CV 中, 以 P (TP|CV) 分布最窄最高 者最能表征过渡态和 A 到 B 的转变机制^[98-101].

3.2 基于强化学习的路径采样

仔细分析原版 TPS 的后处理分析过程,不难 看出其对蒙特卡罗迭代采样结果的要求较高,需确 保所得 TPE 在过渡态附近有充足样本,但由于其 *x*^{sel} 的选择是完全随机,这在面临较大的生物分子 体系时是难以实现的.

因此, Jung 等^[113]于近期开发了基于强化学 习 (reinforcement learning)的路径采样算法. 与原 版 TPS 仅在数据处理分析阶段隐性地使用 (4) 式 不同, 新框架直接将 P(TP|x) 用作了强化学习中的目 标函数 (通过最大似然估计将其最大化), 用以训练 以深度神经网络表达的 committor probability p_B (图 3(b) 右). 因此, 在此强化学习过程中, P(TP|x)的最大化意味着算法会自适应地选择 x^{sel} , 自发将 其聚焦至过渡态附近 (即 $p_B = 0.5$, 图 3(b) 红线).

而后续对转变机制的解释,即神经网络 p_B 物理含义的挖掘则可通过符号回归 (symbolic regression) 达成,将 $p_B(x)$ 的神经网络表达为容易 理解的简单解析式^[125,126].

3.3 路径采样算法的适用场景

值得强调的是,无论是传统 TPS 还是强化学 习路径采样,二者的理论基础都是 *p*_A + *p*_B = 1,即 不允许稳态 A 和 B 之间有第 3 个稳定态存在.这 意味着路径采样只能处理单个能垒,即只能表征单 个过渡态.然而,生物大分子的运动复杂,亚稳定 态数量众多,很难保证已知的两个稳定态之间只有 一个能垒.这也限制了路径采样在生物大分子模拟 中的应用.

4 融合 GAD 与降维算法的可能方案

经过对上述算法的简单回顾,可以看出近年来 依赖 CV 的路径搜索算法和非 CV 依赖的路径采 样算法都已呈现与计算机科学和机器学习算法深 度融合迈向自动化的发展趋势,但依赖 CV 的 GAD 方法尚无相似案例可循.我们推测一个可能的发展 方向是将 GAD 在低维空间搜索过渡态的能力与 降维算法结合起来.自然地,这对降维算法的性能 提出了新的要求.因此,有必要先对现有降维算法 的设计思想进行简要梳理.

4.1 现有降维算法

降维是无监督机器学习的传统分支,其在生物 分子模拟中的广泛应用已有综述阐明^[130],此处不 再赘述.但在目前众多的降维算法中,显式利用时 间序列信息,即动力学信息,进行降维的仅有时间 结构独立成分分析 (time-lagged independent components analysis, tICA) 方法^[63-65].但经 tICA 降 维所得的低维 tIC 空间已被限定只能是原高维 空间的线性组合,而能够表征跃迁过程和过渡态的



图 4 物理化学家需要怎样的降维算法 (a) 现有降维算法范式不保留过渡态信息,不利于机制解析; (b) 可能的替代范式,基于 生成模型研发可保留过渡态信息的可逆降维算法,并与低维空间搜索过渡态的 GAD 联用

Fig. 4. Requirements on dimensionality reduction algorithms by physical chemists. (a) Current paradigm for dimensionality reduction and the main difficulties for the transition state searching. (b) Proposed alternative paradigm for transition state searching: combine dimensionality reduction that preserves transition state information with GAD.

坐标很可能是原高维坐标的非线性函数.其他现存 降维算法,因在降维过程中,只关注保留高密度区 域信息 (即稳定态信息),常会将高维空间过度扭曲 以致过渡态信息丢失 (图 4(a)).因此,现存降维算 法都无法与 GAD 联用.

4.2 基于生成模型的可逆降维及过渡态 搜索

近年来,可逆神经网络和生成模型的发展,为 研发能够保留过渡态信息的新型降维算法提供了 良好契机.首先,通过可逆神经网络,我们可以期 望利用深度学习训练出一个可以进行双向映射的 生成模型,即在将高维的全原子轨迹信息映射到某 一低维空间的同时,拥有把生成的低维空间样本逆 投影回原空间的能力.这样便可利用 GAD 在低维 空间搜得鞍点结构,再经逆投影自动得到完整的高 维过渡态结构.

当然,这一构想的实现难点是必须保证在降维 过程中,低维空间保有和原高维空间一致的动力学 特征以及概率密度信息,即保留过渡态信息.这里 我们建议参考 tICA 中直接使用动力学信息进行 降维的做法.此外,为保障 GAD 在低维空间的顺 利运行,该生成模型应能为低维空间自动拟合出连续可导的自由能面.

5 结 论

生物分子功能机制的有效调控有赖于对其转 变过程微观机制的全面考察,其中以获取其主要转 变路径中的过渡态信息最为关键.当预设静态集合 坐标较为容易、可强行定向降维时,前人开发的 GAD 算法、finite temperature string 和快速断层扫描 法,已成功阐明了诸多生物过程的微观转变机制, 但当面对复杂转变过程时,仍易出现预设集合变量 常不合理,需要消耗大量资源试错.近年出现的基 于旅行商的自动路径搜索算法 TAPS,则有效避免 了集合变量的预设问题,还在并行化和 GPU加速 的基础上,提升了自动化程度和过渡态搜索效率.

在完全无需事前降维、不依赖集合变量的路径 采样类算法中,也已出现了通过融入强化学习思想 实现自适应的高效率采样及过渡态分析优秀变体. 但只能处理单个能垒和过渡态搜寻的特点限制了 这类算法在生物分子模拟中的应用.

因此,研发可保留过渡态信息的新型降维算法

或是将机器学习进一步融入过渡态搜索的可行方向. 在此, 我们建议基于生成模型研发此种高质量降维方法, 并将之与 GAD 联用, 从而做到从任意状态出发, 快速捕捉其周围的过渡态信息.

参考文献

- Edman L, Földes-Papp Z, Wennmalm S, Rigler R 1999 Chem. Phys. 247 11
- [2] Evenäs J, Malmendal A, Thulin E, Carlström G, Forsén S 1998 Biochemistry 37 13744
- [3] Hanson J A, Duderstadt K, Watkins L P, Bhattacharyya S, Brokaw J B, Chu J W, Yang H 2007 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 104 18055
- [4] Moffat K 1989 Annu. Rev. Biophys. Chem. 18 309
- [5] Huang C, Kalodimos C G 2017 Annu. Rev. Biophys. 46 317
- [6] Weissenberger G, Henderikx R J M, Peters P J 2021 Nat. Methods 18 463
- [7] Clegg R M 1995 Curr. Opin. Biotechnol. 6 103
- [8] Karplus M, McCammon J A 2002 Nat. Struct. Biol. 9 646
- [9] Hollingsworth S A, Dror R O 2018 Neuron 99 1129
- [10] Bernèche S, Roux B 2001 Nature 414 73
- [11] Khafizov K, Perez C, Koshy C, Quick M, Fendler K, Ziegler C, Forrest L R 2012 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 109 E3035
- [12] Li J, Shaikh S A, Enkavi G, Wen P C, Huang Z, Tajkhorshid E 2013 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 110 7696
- [13] Dror, R O, Green H F, Valant C, Borhani D W, Valcourt J R, Pan A C, Arlow D H, Canals M, Lane J R, Rahmani R, Baell J B, Sexton P M, Christopoulos A, Shaw D E 2013 *Nature* 503 295
- [14] Wacker D, Stevens R C, Roth B L 2017 a Cell 170 414
- [15] Wacker D, Wang S, McCorvy J D, Betz R M, Venkatakrishnan A J, Levit A, Lansu K, Schools Z L, Che T, Nichols D E, Dror R O, Roth B L 2017 Cell 168 377
- [16] McCorvy J D, Butler K V, Kelly B, Rechsteiner K, Karpiak J, Betz R M, Kormos B L, Shoichet B K, Dror R O, Jin J, Roth B L 2018 Nat. Chem. Biol. 14 126
- [17] Provasi D, Artacho M C, Negri A, Mobarec J C, Filizola M 2011 PLoS Comput. Biol. 7 e1002193
- [18] Cordero-Morales J F, Jogini V, Lewis A, Vásquez V, Cortes D M, Roux B, Perozo E 2007 Nat. Struct. Mol. Biol. 14 1062
- [19] Fields J B, Németh-Cahalan K L, Freites J A, Vorontsova I, Hall J E, Tobias D J 2017 J. Biol. Chem. 292 185
- [20] Groban E S, Narayanan A, Jacobson M P 2006 PLoS Comput. Biol. 2 e32
- [21] Liu Y, Ke M, Gong H 2015 Biophys. J. 109 542
- [22] Delemotte L, Tarek M, Klein M L, Amaral C, Treptow W 2011 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 108 6109
- [23] Lindorff-Larsen K, Piana S, Dror R O, Shaw D E 2011 Science 334 517
- [24] Snow C D, Nguyen H, Pande V S, Gruebele M 2002 Nature 420 102
- [25] Dror R O, Arlow D H, Maragakis P, Mildorf T J, Pan A C, Xu H, Borhani D W, Shaw D E 2011 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 108 18684
- [26] Dror R O, Pan A C, Arlow D H, Borhani D W, Maragakis P, Shan Y, Xu H, Shaw D E 2011 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 108 13118
- [27] Gu Y, Shrivastava I H, Amara S G, Bahar I 2009 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 106 2589

- [28] Latorraca N R, Fastman N M, Venkatakrishnan A J, Frommer W B, Dror R O, Feng L 2017 Cell 169 96
- [29] Stelzl L S, Fowler P W, Sansom M S, Beckstein O 2014 J. Mol. Biol. 426 735
- [30] Buch I, Giorgino T, De Fabritiis G 2011 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 108 10184
- [31] Liang R, Swanson J M J, Madsen J J, Hong M, DeGrado W F, Voth G A 2016 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 113 E6955
- [32] Suomivuori C M, Gamiz-Hernandez A P, Sundholm D, Kaila V R I 2017 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 114 7043
- [33] Tajkhorshid E, Nollert P, Jensen M Ø, Miercke L J W, O'Connell J, Stroud R M, Schulten K 2002 Science 296 525
- [34] Watanabe A, Choe S, Chaptal V, Rosenberg J M, Wright E M, Grabe M, Abramson J 2010 Nature 468 988
- [35] Dedmon M M, Lindorff-Larsen K, Christodoulou J, Vendruscolo M, Dobson C M 2005 J. Am. Chem. Soc. 127 476
- [36] Nguyen H D, Hall C K 2004 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 101 16180
- [37] Levitt M 1983 J. Mol. Biol. 168 595
- [38] Sugita Y, Okamoto Y 1999 Chem. Phys. Lett. 314 141
- [39] Rhee Y M, Pande V S 2003 Biophys. J. 84 775
- [40] Zhang W, Wu C, Duan Y 2005 J. Chem. Phys. 123 154105
- [41] Zhou R 2006 Protein Folding Protocols (Humana Totowa, NJ: Springer) pp205-223
- [42] Sindhikara D, Meng Y, Roitberg A E 2008 J. Chem. Phys. 128 024103
- [43] Buchete N V, Hummer G 2008 Phys. Rev. E 77 030902
- [44] Rosta E, Hummer G 2009 J. Chem. Phys. 131 165102
- [45] Stelzl L S, Hummer G 2017 J. Chem. Theory Comput. 13 3927
- [46] Yang L J, Gao Q Y 2009 J. Chem. Phys. 131 214109
- [47] Yang L, Liu C W, Shao Q, Zhang J, Gao Y Q 2015 Acc. Chem. Res. 48 947
- [48] Yang Y I, Zhang J, Che X, Yang L J, Gao Y Q 2016 J. Chem. Phys. 144 094105
- [49] Yang Y I, Shao Q, Zhang J, Yang L J, Gao Y Q 2019 J. Chem. Phys. 151 070902
- [50] Huber T, Torda A E, Van Gunsteren W F 1994 J. Comput. -Aided Mol. Des. 8 695
- [51] Wada T, Kuroda K, Yoshida Y, Ogasawara K, Ogawa A, Endo S 2006 *Neurosurg. Rev.* 29 242
- [52] Hansen H S, Hünenberger P H 2010 J. Comput. Chem. 31 1
- [53] Perić-Hassler L, Hansen H S, Baron R, Hünenberger P H 2010 Carbohydr. Res. 345 1781
- [54] Grubmüller H 1995 Phys. Rev. E 52 2893
- [55] Schulze B G, Grubmüller H, Evanseck J D 2000 J. Am. Chem. Soc. 122 8700
- [56] Bouvier B, Grubmüller H 2007 Biophys. J. 93 770
- [57] Barducci A, Bonomi M, Parrinello M 2011 WIREs Comput. Mol. Sci. 1 826
- [58] Tiwary P, Parrinello M 2013 Phys. Rev. Lett. 111 230602
- [59] Bussi G, Laio A 2020 Nat. Rev. Phys. 2 200
- [60] Miao Y, Feher V A, McCammon J A 2015 J. Chem. Theory Comput. 11 3584
- [61] Miao Y, McCammon J A 2017 Annu. Rep. Comput. Chem. 13 231
- [62] Wang J, Arantes P R, Bhattarai A, et al. 2021 Wiley Interdiscip. Rev.: Comput. Mol. Sci. 11 e1521
- [63] Naritomi Y, Sotaro F 2011 J. Chem. Phys. 134 065101
- [64] Schwantes C R, Vijay S P 2013 J. Chem. Theory Comput. 9 2000
- [65] Perez-Hernandez G, Paul F, Giorgino T, Fabritiis G D, Noé

F 2013 J. Chem. Phys. 139 015102

- [66] Bowman G R, Huang X H, Pande V S 2009 Methods 49 197
- [67] Metzner P, Noé F, Schütte C 2009 Phys. Rev. E 80 021106
- [68] Pande V S, Beauchamp K A, Bowman G R 2010 Methods 52 99
- [69] Prinz J H, Wu H, Sarich M, Keller B, Senne M, Held M, Chodera J D, Schütte C, Noé F 2011 J. Chem. Phys. 134 174105
- [70] Kellogg E H, Lange O F, Baker D 2012 J. Phys. Chem. B 116 11405
- [71] Yao Y, Cui R Z, Bowman G R, Silva D A, Sun J, Huang X H 2013 J. Chem. Phys. 138 174106
- [72] McGibbon R T, Schwantes C R, Pande V S 2014 J. Phys. Chem. B 118 6475
- [73] Nuske F, Keller B G, Pérez-Hernández G, Mey A S J, Noé F 2014 J. Chem. Theory Comput. 10 1739
- Sheong F K, Silva D A, Meng L, Zhao Y, Huang X H 2015
 J. Chem. Theory Comput. 11 17
- [75] Zhu L Z, Sheong F K, Zeng X, Huang X H 2016 Phys. Chem. Chem. Phys. 18 30228
- [76] Wang W, Cao S, Zhu L Z, Huang X H 2018 WIREs Comput. Mol. Sci. 8 e1343
- [77] Husic B E, Pande V S 2018 J. Am. Chem. Soc. 140 2386
- [78] Konovalov K A, Unarta I C, Cao S, Goonetilleke E C, Huang X H 2021 J. Am. Chem. Soc. Au. 1 1330
- [79] E W, Zhou X 2011 Nonlinearity 24 1831
- [80] Samanta A, Chen M, Yu T Q, Tuckerman M E 2014 J. Chem. Phys. 140 164109
- [81] Chen M, Yu T Q, Tuckerman M E 2015 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 112 3235
- [82] E W, Ren W, Vanden-Eijnden E 2002 Phys. Rev. B 66 052301
- [83] E W, Ren W, Vanden-Eijnden E 2005 J. Phys. Chem. B 109 6688
- [84] Maragliano L, Fischer A, Vanden-Eijnden E, Ciccotti G 2006 J. Chem. Phys. 125 024106
- [85] Ren W, Vanden-Eijnden E 2007 J. Chem. Phys. 126 164103
- [86] Maragliano L, Vanden-Eijnden E 2007 Chem. Phys. Lett. 446 182
- [87] Pan A C, Sezer D, Roux B 2008 J. Phys. Chem. B 112 3432
- [88] Chen C, Huang Y, Xiao Y 2012 Phys. Rev. E 86 031901
- [89] Chen C, Huang Y, Ji X, Xiao Y 2013 J. Chem. Phys. 138 164122
- [90] Chen C J, Huang Y Z, Jiang X W, Xiao Y 2014 J. Chem. Phys. 141 154109
- [91] Zhu L Z, Sheong F K, Cao S, Liu S, Unarta I C, Huang X H 2019 J. Chem. Phys. 150 124105
- [92] Xi K, Hu Z, Wu Q, Wei M, Qian R, Zhu L Z 2021 J. Chem. Theory Comput. 17 5301
- [93] Wang L, Xi K, Zhu L Z, Da L T 2022 J. Chem. Inf. Model. 62 3213
- [94] Xi K, Zhu L Z 2022 Int. J. Mol. Sci. 23 14628
- [95] Xi K, Zhu L Z 2023 A Practical Guide to Recent Advances in Multiscale Modeling and Simulation of Biomolecules (AIP Publishing) pp9-1-9-24
- [96] Vanden-Eijnden E 2006 Computer Simulations in Condensed Matter: From Materials to Chemical Biology (Berlin: Springer) pp453-493
- [97] Vanden-Eijnden E 2010 Annu. Rev. Phys. Chem. 61 391
- [98] Dellago C, Bolhuis P G, Csajka F S, Chandler D 1998 J. Chem. Phys. 108 1964

- [99] Bolhuis P G, Dellago C, Chandler D 1998 Faraday Discuss. 110 421
- [100] Dellago C, Bolhuis P G, Chandler D 1999 J. Chem. Phys. 110 6617
- [101] Dellago C, Bolhuis P G, Geissler P L 2002 Adv. Chem. Phys. 123 1
- [102] Noé F, Tkatchenko A, Müller K R, Clementi C 2020 Annu. Rev. Phys. Chem. 71 361
- [103] Al
Quraishi M, Sorger P K 2021 $Nat.\ Methods$ 18 1169
- [104] Karniadakis G E, Kevrekidis I G, Lu L, Perdikaris P, Wang S, Yang L 2021 Nat. Rev. Phys. 3 422
- [105] Ju F, Zhu J, Shao B, Kong L, Liu T Y, Zheng W M, Bu D 2021 Nat. Commun. 12 2535
- [106] Huang B, Xu Y, Hu X H, Liu Y R, Liao S H, Zhang J H, Huang C D, Hong J J, Chen Q, Liu H Y 2022 Nature 602 523
- [107] Du Z, Su H, Wang W, Ye L, Wei H, Peng Z, Anishchenko I, Baker D, Yang J 2021 Nat. Prot. 16 5634
- [108] Dai M, Dong Z, Xu K, Zhang Q C 2023 J. Mol. Biol. 435 168059
- [109] Yuan Q M, Chen J W, Zhao H Y, Zhou Y Q, Yang Y D 2022 Bioinformatics 38 125
- [110] Su M Y, Feng G, Liu Z, Li Y, Wang R 2020 J. Chem. Inf. Model. 60 1122
- [111] Zeng C, Jian Y, Vosoughi S, Zeng C, Zhao Y 2023 Nat. Commum. 14 1060
- [112] Noé F, Olsson S, Köhler J, Wu H 2019 Science 365 6457
- [113] Jung H, Covino R, Arjun A, Leitold C, Dellago C, Bolhuis P G, Hummer G 2023 Nat. Comput. Sci. 3 334
- [114] Weiss D R, Levitt M 2009 J. Mol. Biol. 385 665
- [115] Isralewitz B, Gao M, Schulten K 2001 Curr. Opin. Struct. Biol. 11 224
- [116] Schlitter J, Engels M, Krüger P 1994 J. Mol. Graph. 12 84
- [117] Torrie G M, Valleau J P 1977 J. Comput. Phys. 23 187
- [118] Ryckaert J P, Ciccotti G, Berendsen H J 1977 J. Comput. Phys. 23 327
- [119] Babin V, Roland C, Sagui C 2008 J. Chem. Phys. 128 134101
- [120] Branduardi D, Gervasio F L, Parrinello M 2007 J. Chem. Phys. 126 054103
- [121] Applegate D L, Bixby R E, Chvátal V, Cook W J 2011 The Traveling Salesman Problem: A Computational Study (Princeton University Press) pp1–58
- [122] Cox M A A, Cox T F 2008 Handbook of Data Visualization (Berlin: Springer) pp315–347
- [123] Barducci A, Bussi G, Parrinello M 2008 Phys. Rev. Lett. 100 020603
- [124] Fischmann T O, Smith C K, Mayhood T W, Myers J E, Reichert J P, Mannarino A, Carr D, Zhu H, Wong J, Yang R S, Le H V, Madison V S 2009 *Biochemistry* 48 2661
- [125] Hanrahan A J, Sylvester B E, Chang M T, et al. 2020 *Cancer Res.* 80 4233
- [126] Schmidt M, Lipson H 2009 Science 324 81
- [127] Jung H, Okazaki K, Hummer G 2017 J. Chem. Phys. 147 152716
- [128] Swenson D W H, Prinz J H, Noe F, Chodera J D, Bolhuis P G 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 813
- [129] Swenson D W H, Prinz J H, Noe F, Chodera J D, Bolhuis P G 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 837
- [130] Glielmo A, Husic B E, Rodriguez A, Clementi C, Noé F, Laio A 2021 Chem. Rev. 121 9722

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Transition state searching for complex biomolecules: Algorithms and machine learning^{*}

Yang Jian-Yu[#] Xi Kun[#] Zhu Li-Zhe[†]

(Warshel Institute for Computational Biology, School of Medicine, The Chinese University of Hong Kong, Shenzhen 518172, China) (Received 13 August 2023; revised manuscript received 9 September 2023)

Abstract

Transition state is a key concept for chemists to understand and fine-tune the conformational changes of large biomolecules. Due to its short residence time, it is difficult to capture a transition state via experimental techniques. Characterizing transition states for a conformational change therefore is only achievable via physicsdriven molecular dynamics simulations. However, unlike chemical reactions which involve only a small number of atoms, conformational changes of biomolecules depend on numerous atoms and therefore the number of their coordinates in our 3D space. The searching for their transition states will inevitably encounter the curse of dimensionality, i.e. the reaction coordinate problem, which invokes the invention of various algorithms for solution. Recent years, new machine learning techniques and the incorporation of some of them into the transition state searching algorithms, including the collective-variable (CV)-dependent gentlest ascent dynamics, finite temperature string, fast tomographic, travelling-salesman based automated path searching, and the CVindependent transition path sampling. Then, we focus on the new version of TPS that incorporates reinforcement learning for efficient sampling, and we also clarify the suitable situation for its application. Finally, we propose a new paradigm for transition state searching, a new dimensionality reduction technique that preserves transition state information and combines gentlest ascent dynamics.

Keywords: transition state, gentlest ascent dynamics, path methods, reinforcement learning, generative models

PACS: 87.10.Tf, 87.15.A-, 87.15.H-, 87.15.hp

DOI: 10.7498/aps.72.20231319

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 31971179) and the Science Technology and Innovation Commission of Shenzhen Municipality, China (Grant Nos. JCYJ20200109150003938, RCYX2020071411 4645019).

 $^{^{\#}\,}$ These authors contributed equally.

[†] Corresponding author. E-mail: zhulizhe@cuhk.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习

蛋白质结构模型质量评估方法综述*

刘栋 崔新月 王浩东 张贵军†

(浙江工业大学信息工程学院,杭州 310014)

(2023年6月30日收到; 2023年8月1日收到修改稿)

蛋白质模型质量评估方法是蛋白质结构预测的关键技术,自 CASP7 以来一直是结构生物信息学领域的 研究热点.模型质量评估方法不仅可以指导蛋白质结构模型的精修,还能够从多个候选构象中筛选出最佳模 型,具有重要的生物学研究和实际应用价值.本文首先回顾了国际蛋白质结构预测关键评估竞赛 (CASP)、全 球持续蛋白质结构预测竞赛 (CAMEO) 以及单体蛋白和复合物的模型评估指标,主要梳理了近5年来包括共 识方法 (多模型方法)、准单模型方法和单模型方法在内的模型质量评估方法的发展历程,并介绍 CASP15 中 的复合物模型评估方法;鉴于深度学习在蛋白质预测领域所取得的巨大进展,重点分析了深度学习在单模型 方法数据集生成、蛋白质特征提取以及网络架构构建方面的深入应用,并进一步介绍了本课题组近年来在模 型质量评估方面开展的工作;最后,总结分析了目前蛋白质模型质量评估技术的局限性及所面临的挑战,并 对未来发展趋势进行了展望.

关键词:蛋白质模型质量评估,深度学习,单模型方法,复合物模型评估 PACS: 87.10.Vg, 87.14.E-, 87.16.A-, 87.55.de DOI: 10.7498/aps.72.20231071

1 引 言

蛋白质参与生命活动的各个过程,是生命体的 重要组成部分.了解蛋白质结构可以进一步揭示生 命过程中生物分子复杂的相互作用机制^[1-3].经过 实验科学家近 60 年来巨大的努力,已经解析出了 二十余万种蛋白质结构.然而,由于生物实验过程 耗时长且成本较高,致使实验解析结构仅占已知两 亿多蛋白质序列数量的 0.1%^[4],因此,通过高效且 准确的计算方法实现大规模蛋白质结构预测成为 50 多年来计算生物学家努力的方向^[5].广泛使用的 Rosetta^[6], I-TASSER^[7] 是蛋白质领域经典结构预 测方法,随着深度学习技术在该领域研究的广泛应 用,国内外学者陆续提出了 RaptorX^[8], trRosetta^[9], AlphaFold2^[5], PAthreader^[10], ESMFold^[11]等方法. 尤其是 DeepMind 和 Meta 研究团队基于 Alpha-Fold2 和 ESMFold 的方法,分别构建了约两亿预测 结构的数据库 AlphaFold Protein Structure Database^[12] 和约七亿预测结构的数据库 ESM Metagenomic Atlas^[11]. 针对同一序列,上述方法预测出的 结构存在显著差异. 为解决此类问题,模型精度估 计或者模型质量评估方法 (estimation of model accuracy, EMA)^[13] 就成为蛋白质结构预测流程中一 个关键的环节. EMA 方法主要目的是估计参考结 构与预测模型在整体拓扑 (全局结构)和残基级 别 (局部结构) 相似的程度,并能够进一步实现模 型单残基、连续残基块的拓扑精修,常用的指标 包括 GDT-TS^[14], TM-score^[15], IDDT^[16], CAD^[17], SG^[18]等.

Moult 等^[19]1994 年创立的蛋白质结构预测的 关键评估 (CASP) 被誉为蛋白质结构预测领域的

© 2023 中国物理学会 Chinese Physical Society

^{*} 科技创新 2030—"新一代人工智能"重大项目 (批准号: 2022ZD0115103)、国家自然科学基金 (批准号: 62173304) 和浙江省自然 科学基金重点项目 (批准号: LZF030002) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: zgj@zjut.edu.cn

奥林匹克竞赛. CASP 每两年举办一次,目前开展 了 15 届,已经成为蛋白质结构预测技术发展的风 向标^[20,21].在 2006 年 CASP7 中引入了模型质量评 估方法的评测,这足以说明 EMA 方法对结构预测 的重要性.此外,另一个重要的国际赛事 CAMEO^[22] 自 CASP12 之后引入了每周在线的自动盲测评估 服务器,成为 CASP 两年间评测的重要补充平台. 值得一提的是,AlphaFold2 在 CASP14 中取得巨 大的突破,使得单体结构预测几乎到达了实验解析 的精度^[23].因此,在 CASP15 中接触预测、优化和 单体模型质量评估被取消,而新增 RNA 结构、蛋 白质与配体复合物、复合物结构及其界面的质量评 估类别^[24],对于复合物评估,除了全局结构与局部 结构的精度估计之外,还新增接触界面精度估计, 如 DockQ^[25]和 QS-score^[26].

自 CASP7 至目前为止,已经开发出许多蛋白 质模型质量评估方法和在线服务器,如图 1 所示. 本文梳理了最近 5 年主流的模型质量评估方法,主 要分为共识方法 (多模型方法)、准单模型方法、单 模型方法^[27].共识方法假设正确的结构包含在重 复结构模式集合中,通过聚类提取来自多个方法或不 同模板生成的蛋白质结构模型的共识信息,代表 性方法有 Cheng 课题组开发的 MULTICOM 系 列^[28-30],Xu 和 Shang 课题组开发的 MUfoldQA 系 列^[31,32]等.在 CASP7—15 评测中,共识方法在大 多数情况下都比单模型方法表现得更好.准单模型 方法将单个模型输入的便利性与共识方法预测能 力的优势相结合, 通过内部参考结构生成方法产生的一组蛋白质结构对预测模型进行评分, 代表性的方法有 McGuffin 课题组^[33-35]开发的 ModFOLD 系列等.单模型方法基于单一蛋白质模型特征提取 (序列信息、几何结构、理化信息), 通过神经网络来评估残基或者拓扑的质量.随着机器学习和深度学习技术在蛋白质结构预测领域广泛、深入地应用, 单模型方法在性能逐渐与多模型方法持平甚至超越, 成为 EMA 方法中一个热点研究方向, 代表性的方法主要有 Baker 课题组^[27]开发的 DeepAcc Net 系列、Elofsson 课题组^[36,37]开发的 ProQ 系列, Venclovas 课题组^[38-40]开发的 Voro 系列, 杨建益课题组^[41]开发的 Yang_TBM, 张贵军课题组^[42-44]开发的 DeepUMQA 系列等.

本文将按顺序介绍 CASP 和 CAMEO,其次 详细讨论蛋白质模型质量评估的指标体系,包括单 体蛋白、复合物的评估指标以及综合性能分析指 标.然后,对近5年来主流的共识方法、准单模型 方法和单模型方法进行梳理,并介绍 CASP15的 复合物模型质量评估方法.考虑到深度学习对蛋白 质领域的影响,本文重点讨论单模型方法中的数据 集、蛋白质特征和网络架构这三个方面,并介绍了 本课题组近年来在模型质量评估方面所开展的一 些工作.最后,分析给出了蛋白质模型质量评估方 法所面临的一些关键挑战,并对未来可能的发展趋 势进行了展望.



图 1 在 CASP 中主流的模型质量评估方法

Fig. 1. Mainstream model quality assessment methods in CASP.

2 国际蛋白质结构预测的关键评估 竞赛 (CASP) 和全球连续自动模型 评估竞赛 (CAMEO)

CASP^[19] 自 1994 年以来, 已成功举办了 15 届. CASP 为研究团队提供了一个客观测试蛋白质结 构预测方法的平台,并为研究团队和软件用户提供 了对蛋白质结构建模最新技术水平的独立评估. 在 CASP7 中引入了蛋白质模型质量评估的评测, 其中蛋白质模型结构由三维结构预测组提交,为评 估模型质量方法提供了测试数据集. CASP 的评估 过程分为两个阶段.在第1阶段,通过共识方法为 每个蛋白质目标选择约20个蛋白质结构模型,覆 盖了整个模型质量范围进行评估;在第2阶段,选 择前 150 个模型用于质量评估. 在这两个阶段中, EMA 方法需要评估每个模型的全局拓扑质量和残 基级别的局部质量[45,46]. 第1阶段的结果仅用于与 第2阶段的结果比较,以确定 EMA 方法是否是单 模型方法^[47]. 在每届 CASP 比赛中, 表现最好的 EMA 方法通常代表了蛋白质质量评估领域的最新 发展水平.

此外, 瑞士生物信息研究所和巴塞尔大学联合 举办 CAMEO^[48] 是一个全球持续进行的蛋白质结 构预测平台, 被认为是蛋白质结构预测领域最重要 的比赛之一. CAMEO 中每位参赛者每周对由世界 范围内的结构生物学家最新破解出的 20 个蛋白质 结构进行预测. 在 CAMEO-QE 中, 预测出的结构 由模型质量评估参赛者进行评估并在线提交. 多 年来, CASP 和 CAMEO 不断进步和相互促进, 为 EMA 研究带来了新的思路和方法, 并推动了这一 领域的不断突破和发展.

3 蛋白质模型质量的评估指标

蛋白质结构的准确性和可靠性对于理解生命 活动过程至关重要.为了评估计算方法的性能,必 须使用有效的评估指标来衡量蛋白质模型的质量. 这些评估指标能够判断蛋白质模型与实验解析结 构之间的相似程度,并识别模型中可能存在的结构 缺陷或误差,从而进一步改进和优化模型.此外, 蛋白质评估指标对于蛋白质设计和药物设计等领 域也具有重要意义.随着多年来蛋白质结构领域的 发展,衍生出了多种评估指标,特别是在最近 CASP 或 CAMEO 比赛中采用的指标. 总体上来讲, 这些 指标大致分为"单体结构质量评估指标"和"复合物 结构质量评估指标", 其中单体结构质量评估指标 主要侧重于局部评估指标和全局评估指标, 下面将 分别介绍一些常用的评估指标及其应用场景.

3.1 单体结构质量评估指标

对于 CASP 评估者而言,其中一个主要挑战 是定义合适的数值指标,以量化预测与实验结构之 间的准确度.在 CASP 评估过程中,研究者通过评估 预测模型质量来反映结构预测技术的最新水平^[16]. 均方根误差 (root mean square deviation, RMSD) 在 CASP 早期作为主要评估标准^[49,50],然而 RMSD 存在极易受到预测不准确区域的异常值影响、对模 型中的缺失部分不敏感、对参考结构的叠加具有较 高依赖性的问题^[17].为了更为客观地评估蛋白质 结构模型的质量,研究者相应提出了多种评估指标 来综合描述蛋白质结构的质量.

GDT-score (global distance test score)^[14] 从 CASP4引入以来一直被广泛使用. GDT-score 通 过将预测与实验参考结构进行叠合后, 计算模型结 构中某种原子 (如 C_{α})落在实验结构对应位置的某 个阈值范围内所得到最大的原子数目. 通常 GDT-HA 使用的阈值为 0.5, 1, 2 和 4 Å, GDT-TS 使用 的阈值为 1, 2, 4 和 8 Å, 计算公式^[14] 如下:

$$\text{GDT-TS}_{(M_{\text{p}},M_{\text{r}})} = \frac{(P_1 + P_2 + P_4 + P_8)}{4}, \quad (1)$$

其中 M_p 是预测模型; M_r 是参照模型; P_1, P_2, P_4 和 P_8 是 M_p 中的 C_{α} 原子与 M_r 的 C_{α} 原子距离小 于1,2,4和8Å的概率.此外,根据所比较的原子 类型,分为使用侧链的原子 GDC SC^[51] 和全原子 GDC ALL. 与 RMSD 相比, 局部低精度的原子 不会对质量分数产生显著影响. 然而, GDT-score 对于蛋白质的大小具有依赖性. 当蛋白质序列的长 度较短时,它可能接近于随机选择结构模型.这种 显著依赖于序列长度的现象使得评分绝对值大小 可能变得毫无意义^[15]. 此外, GDT-score 评估中的 缺失片段会导致较低的质量得分, 而类似于 GDTscore 这种基于全局叠加比对的度量方法,其主要 局限性在具有多个结构域的柔性蛋白质时更为突 出. 全局刚体叠合会由最大的结构域主导, 因此较 小的结构域无法正确匹配,导致不合适的质量分 数. 而且结构域相对位置轻微变化 (在生物学上可

能是可以忽略的)可能会强烈影响 GDT-score. 这 导致在 CASP 中需要将蛋白质模型分割成评估单元 (AU) 来减少结构域的影响,并对其进行单独评估.

TM-score^[15]利用蛋白质长度相关的数值来消除之前评估指标中对于蛋白质长度的依赖性.其次,与设置特定距离阈值并仅计算低于阈值误差的部分不同,TM-score 会对齐预测模型与参考结构之间所有残基对进行评估,计算公式^[15]如下:

$$\text{TM-score} = \max\left[\frac{1}{L_{\text{ref}}} \sum_{i}^{L_{\text{aligned}}} \frac{1}{1 + \left(\frac{d_i}{d_0 (L_{\text{ref}})}\right)^2}\right], \quad (2a)$$

$$d_0 (L_{\rm ref}) = 1.24 \sqrt[3]{L_{\rm ref} - 1.5} - 1.8,$$
 (2b)

其中 L_{aligned} 和 L_{ref} 分别是对齐的预测和参考结构 的序列长度, d_i 是指预测蛋白中的残基与参考蛋 白中相应残基之间的距离, d₀ (L_{ref}) 是用来归一化 d_i 的距离.由于 TM-score 是基于两个结构之间单 个叠加比对计算得出的分数,当蛋白质长度依赖性 对模型评估没有影响时, GDT-score 可以在多个阈 值距离下进行评估,综合考虑了更多的结构信息, 从而提供了更全面的相似性度量^[17].

一般来讲,单体蛋白全局结构模型质量的评估 指标是从整体拓扑上比较预测结构与参考结构的 相似度,而局部结构质量评估指标能够细致地分析 蛋白质中局部区域的结构特征和稳定性,帮助研究 者们识别和定位潜在的结构问题和缺陷.

为了更好地理解单体蛋白质主链中局部原 子的相互作用,验证其立体化学的合理性. IDDT (local distance difference test)^[16] 通过比较参考结 构中一定范围内较近的、不属于同一残基的原子对之 间的距离进行计算. 如果模型中的距离与参考结构 中的距离在一定的阈值范围内 (如 0.5, 1, 2 和 4 Å), 则被认为是符合要求的距离. 通过计算保留距离的 比例,可以得到预测模型的 IDDT. 其能够捕获结 合位点中的局部几何结构,并且对结构域的方位变 化不敏感,使得绝对值分数具有指导性的意义. 并 且,该指标可用于进一步指导结构模型的精细修正 和拓扑微调.

由于蛋白质的空间结构是通过残基的相互作 用形成,而这种互作模式可以用空间结构上的接触 表示.因此,通过量化蛋白质模型结构的接触预测 相对于参考结构偏差,并且不需要两个结构之间的 对齐,从而避免一些叠合对齐的问题.基于接触面 积差异的评估指标接触区域差异 CAD (contact area difference)^[17],它通过计算残基之间的接触面 积差异来量化模型与参考结构之间的接触,计算公 式^[17]如下:

$$CAD_{(i,j)} = |T_{(i,j)} - M_{(i,j)}|,$$
 (3a)

$$CAD_{(i,j)}^{\text{bounded}} = \min\left(CAD_{(i,j)}, T_{(i,j)}\right), \qquad (3b)$$

$$CAD\text{-score} = 1 - \frac{\sum_{(i,j)\in G} CAD_{(i,j)}^{\text{bounded}}}{\sum_{(i,j)\in G} T_{(i,j)}}, \qquad (3c)$$

其中*i*和*j*代表预测模型和参考结构中的残基,*G* 是参考结构中的接触残基对的集合,*T*_(*i,j*)和*M*_(*i,j*) 分别表示参考结构和预测模型中的接触面积. CADscore 可以单独考虑残基主链和侧链,具有处理模 型中缺失残基的能力,并且类似于 GDT-score,能 够对完整和不完整的模型进行排名.此外,另一个 指标是 Sphere Grinder (SG)^[18],通过简单直观的 方式识别预测模型中不正确的区域.

对于单体蛋白质模型的质量评估,局部指标和 全局指标相互弥补,有效地揭示蛋白质模型的局部 和整体结构质量,并为蛋白质结构预测提供更可靠 的指导.

3.2 复合物结构质量评估指标

随着人工智能技术在单体结构预测领域的突破,之前的评估指标更适用于描述单体结构的质量,而研究的重点逐步向复合物转移.为了探究蛋白质与蛋白质之间的相互作用,研究者们设计了专门用于复合物 (多聚体)的评估指标,这对于预测复合物的结构发展至关重要.

蛋白质相互作用的关键评估竞赛 (CAPRI) 旨 在评估蛋白质对接方法和预测蛋白质与蛋白质相 互作用关系^[52]. CAPRI 引入 *F*_{nat}, LRMS 和 iRMS 指标用于评估模型^[25]. *F*_{nat} 衡量了预测复合物界面 中在实验参考结构中界面接触残基所占的比例, 界 面接触被定义为两个相互作用的蛋白质 (受体和配 体) 之间任意一对重原子之间的距离在 5 Å以内. LRMS 是在将预测和参考复合物的受体 (两个蛋 白质中较大的一个) 进行叠合比对后, 计算配体 (较 小的蛋白质) 预测和参考复合物的 RMSD. LRMS 是一个全局指标, 取决于配体的大小. 因此, 在接 触界面区域的匹配情况中,它可能不是一个较好的 评估指标. iRMS 仅针对接触界面残基的 RMSD, 其接触界面的残基距离范围重新定义为 10 Å以内, 即 *F*_{nat} 定义界面阈值的两倍. 虽然这些评估指标 可以量化蛋白质对接模型质量的不同方面,但在对 模型排序、模型质量与评分函数的相关性分析以及 在机器学习算法中作为目标函数时存在一定限制. 因此,需要综合考虑多个指标,以更准确地评估模 型的质量. DockQ^[25] 将 *F*_{nat}, LRMS 和 iRMS 综合 到一个介于 0 到 1 之间的单一评估指标中,可以更 加定量地评估蛋白质对接模型的质量,计算公式^[25] 如下所示:

$$RMS_{scaled} (RMS, d_i) = 1/[1 + (RMS/d_i)^2], \quad (4a)$$

DockQ

$$=\frac{(F_{\text{nat}} + \text{RMS}_{\text{scaled}}(\text{LRMS}, d_1) + \text{RMS}_{\text{scaled}}(\text{iRMS}, d_2))}{3}$$
(4b)

其中 RMS_{scaled} 表示与 LRMS 或 iRMS (RMS) 中的任何一项相对应的缩放后的 RMS 偏差, d_i 是一个缩放因子, d₁用于 LRMS, d₂用于 iRMS. F_{nat} 被定义为预测的复合物界面中保留的原生界面接触的比例. 在评估 CAPRI 中的蛋白模型时, DockQ 几乎可以重现原始的 CAPRI 分类, 这意味着不需要使用阈值对预测模型进行分类, 并且可以使用 Z-score 来评估模型质量, 类似于 CASP 中使用的方法.

在蛋白质与蛋白质对接模型评估指标的发展 历程中,主要集中在二聚体的相互作用. 然而,对 于多聚体 (链数大于两条) 需要将其分解为二聚体 可能需要大量的比较工作,并且可能会缺失一些整 体结构的接触界面残基. 因此,研究者设计了 QSscore^[26],用于量化界面之间的相似性,该相似性 取决于共同的界面接触. 其能够区分不同的多聚体 结构和结合模式,计算公式^[26]如下所示:

$$Q = \sum_{s(i,j)} w\left(\min\left(d_{i}, d_{j}\right)\right) + \sum_{n-s(i)} w\left(d_{i}\right) + \sum_{n-s(j)} w\left(d_{j}\right),$$
(5a)

QS-score = $(1/Q) \times$

$$\sum_{\text{shared}(i,j)} w(\min(d_i, d_j)) \left(1 - \frac{|d_i - d_j|}{12}\right), \quad (5b)$$

$$w(d) = \begin{cases} 1, & d \leq 5, \\ e^{-2\left(\frac{d-5}{4.28}\right)^2}, & d > 5, \end{cases}$$
(5c)

其中d代表残基之间的欧式空间 C_{β} 距离, $|d_i - d_j|$ 代表相对误差 (将 12 Å作为最大误差), w是加权 函数. 当涉及的所有残基都被"映射"时, 形成的接 触被定义为s. 而那些接触但未被"映射"的残基对, 或者只在其中一个寡聚体中形成接触被定义为 n-s. 这里所提及的"映射"是指一个复合物中的 蛋白质链与另一个复合物中蛋白质链之间的对应 关系. QS-score 能够评估组装界面的质量, 适用于 比较链的相对方位. 在最近的 CASP15 中, 评估者 还使用界面接触分数 (ICS) 和接触区域分数 (IPS) 来评估模型. ICS 以 F1-score^[53]的形式计算, 用于 衡量预测的链间接触的精准率和召回率之间的关 系. IPS 则通过计算模型预测的接触残基与参考结 构接触残基之间的部分, 得出 Jaccard^[54]系数.

伴随着结构预测领域的发展,复合物结构的评估逐渐变得尤为关键.复合物的评估指标可以从多个独立计算却相关的指标综合成一个评估指标,并且可以从二聚体拓展到多聚体的评估指标.

3.3 评估结构精度估计的指标

模型质量评估 (EMA) 是 CASP 重要的组成 部分,理想情况下,EMA 方法可以提供与计算的 评估指标分数相关的模型质量估计.在 CASP14 之前的比赛中约有 70 多种参赛方法^[55],这凸显了 模型质量评估对蛋白质结构预测的重要性,并且研 究人员通常将模型质量估计整合到建模流程.蛋白 质模型的精度估计包括了每个模型的全局精度评 估和每个残基的局部精度估计.此外,CASP 对参 赛组进行分别排名,这些排名通常使用多个评估指 标综合计算得出.

评估全局结构精度估计包含 Top1 loss^[47], AUC (area under the curve)^[56], 相关性和绝对误差分析. Top1 loss 用于对比蛋白质结构预测模型的精度估计,并选择排名第一的模型作为最佳模型. 在不同指标下, 计算选定的最佳模型与实际最佳模型质量的绝对误差. 相关性分析使用 Pearson 和 Spearman^[57]来评估预测全局模型与真实模型质量之间的相关性. 通过绝对误差分析 (MAE 或 MSE), 分析不同指标下模型质量预测值与真实值之间的差

异. AUC^[56] 用于判断预测模型质量是否可以接受, 它通过计算 ROC 曲线下的面积衡量模型的性能, 而 ROC 曲线则反映了在不同质量阈值下,准确和 不准确模型的真阳性率和假阳性率之间的关系.

局部结构精度评估是在评估单元 (EUs)^[47] 级 别进行. ASE(average S-score error)^[47] 是通过计 算每个残基的 S-score 误差的平均值来评估:

$$ASE = \left(1 - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} |S(e_i) - S(d_i))|\right) \times 100, \quad (6)$$

其中第i个残基的 S-score 误差是对预测模型中评 估单元 (EU) 的第 $i \uparrow C_{\alpha}$ 原子的预测距离误差 (e_i) 和实际距离误差(d_i)之间的差值. 通过 LGA^[14] 在 评估单元的叠合后,使用 S-function 函数来计算, N是评估单元中的残基数目. ULR (unreliable local region)[47] 是由预测模型中3个或更多连续残基组 成的区域,其在最佳叠合下与相应参考结构的残基 之间的距离偏差超过 3.8 Å. 相隔一个残基的两个 ULR 将合并为一个 ULR. 确定 ULR 后, 计算它们的 准确度和覆盖率,并在实际 ULR 边界上以及在两 个残基以内的预测被认为是准确预测. 对于每个 CASP 评估组, 通过调整阈值计算以最大化平均 F1score^[53]. 在 CASP 中, 组的排名往往是根据蛋白质 目标的评估指标对应平均 Z-score 统计,其中每个 组的 Z-score是对每个目标的结果计算的均值和标 准差,将 Z-score 设置为-2-2.

随着 AlphaFold2 在单体结构预测方面的巨大

进展,几乎解决了单体结构预测问题,促使 CASP15 将重点转向复合物的预测和模型质量评估.其中, 整体模型拓扑质量评估采用 GTD-Score 和 TM-Score 指标;链间相互作用质量评估采用 DockQ 和 QS-Score 进行衡量;界面接触残基质量评估采 用 CAD-Score, IDDT, PatchQS 和 PatchDockQ^[24] 指标衡量. CASP 参赛组的性能往往是通过这些指 标对应的 Pearson, Spearman, AUC 和 Loss 进行 综合加权给出最终排名.

在蛋白质结构预测领域,质量评估对于建模过 程具有重要意义.质量评估指标提供了一种客观、 量化的方法来评估模型的准确性和质量,同时为改 进和优化建模过程提供了指导和依据.

4 蛋白质模型质量方法

在最近的 CASP 中, 研究者已经开发了许多 方法, 包括共识、准单模型和单模型的质量评估方 法, 主要步骤如图 2 所示. 此外, 鉴于复合物模型 评估的重要性, 我们回顾了 CASP15 中的复合物 质量评估方法. 最后, 介绍了本课题组近年来在模 型质量评估方面开展的工作.

4.1 数据集

训练数据集在神经网络中起着至关重要的作用,它是神经网络学习和理解模式的基础^[58].通过 训练数据,神经网络可以从中学习到输入与输出之





Fig. 2. Schematic diagram of three methods of model quality assessment.

间的关联性,使其能够对新数据进行准确的预测和 推断.丰富、多样且代表性的训练数据可以帮助神 经网络克服过拟合和欠拟合等问题,提高模型的泛 化能力和稳定性.因此,对基于神经网络的蛋白质 模型质量评估而言,高质量数据集需要包含不同精 度的结构并且达到一定程度的数量,这可以使网络 学习到蛋白质的结构与质量的潜在映射关系.

CASP1-CASP15 数据集由每届参加 CASP 结 构预测组提交的模型构成. 每个蛋白质目标至少包 含 150 个预测结构, 这些结构的精度各不相同, 往往 被用于训练和测试模型.截止至2023年6月28日, CAMEO-QE 数据已经持续评估了 74704 个蛋白 质预测模型,针对每个蛋白质目标的模型数大约 为10个,相比于CASP,模型的相似度较高且预 测难度较低. AlphaFoldDB 和 ESM Metagenomic Atlas 分别是 AlphaFold2 与 ESMfold 预测的高精 度蛋白质模型数据库.虽然大部分结构还未通过实 验解析出来,但是这两个数据集对于蛋白质结构领 域的研究具有重要的意义. Zhanglab 服务器中非 冗余的蛋白质目标所生成的诱饵结构包含 3DRo bot 数据集、I-TASSER 数据集、QUARK 数据集 等. 而 DeepAccNet, GNNRefine, DeepUMQA, Deep UMQA3, GraphCPLMQA和 GraphGPSM 这些 方法都采用大致相同的数据集制作思路:从 PDB 库中筛选出一批非冗余的蛋白质目标,通过不同的 方法生成预测模型结构 (Decoys) 用于训练神经网 络. 在开发基于深度学习模型质量评估的方法, 往 往可以组合这些数据进行训练,如表1所列.

4.2 共识方法

共识方法在 CASP 蛋白质模型精度评估上具有 显著优势. Cheng 课题组^[28-30] 开发的 MULTICOM 系列结合了各种质量评估技术,包括半聚类方法、 单模型机器学习方法以及组合方法.其中, MULTI COM-cluster 和 MULTICOM-construct^[29] 在 CASP 质量评估测试中表现优异. MULTICOM 系列评估 方法通过结合来自 12 种不同 EMA 方法 (9 种单 模型方法和3种多模型方法)以及1种蛋白质接触 预测方法 (DNCON2^[47]) 的预测结果, 生成 10 个质 量分数作为预训练深度神经网络的输入特征.对 于 MULTICOM-construct, 这 10 个质量分数取平 均值. 而 MULTICOM-cluster 则将 13 个初步预测 结果和 10个 DNNs 预测结果的组合输入另一个 DNN, 进一步预测最终的质量分数. 该研究方法表 明,使用残基与残基接触特征可以显著提高该方法 的性能.在 MULTICOM-AI^[16]中,基于深度学习 技术和共进化分析,新增了残基间距离特征,其计 算一组结构模型中的残基距离与 DeepDist^[30] 预测 的距离之间的相关性. 此外, MULTICOM-AI还使 用了基于 DNCON4 生成残基间接触特征.

Xu和 Shang 课题组开发的 MUfoldQA^[31,32] 系列方法,在 CASP13 中涵盖了 MUfoldQA_M 和 MUfoldQA_T 两种方法,其核心思想是利用一组 参考模型对每个候选模型进行评分.它们之间的区 别在于选择参考模型和计算给定一组参考模型的 候选模型评分方式.MUfoldQA 结合了准单模型的 质量评估方法,首先通过在 PDB 数据库中搜索蛋 白质序列来获得一组模板.然后,从候选模型中选

	表1 枚	莫型质量评估的了	蛋白质结构数据集	(诱饵)	
Table 1.	Protein st	ructure dataset (Decoys) for model	quality	assessment.

Data sets	URLs		
CASP	https://predictioncenter.org/download_area/		
CAMEO	https://www.cameo3d.org/		
Zhanglab	https://zhanglab.ccmb.med.umich.edu/decoys/		
AlphaFoldDB	https://alphafold.ebi.ac.uk/		
ESM Metagenomic Atlas	$https://esmatlas.com/resources?action=search_structure$		
DeepAccNet	$\rm https://github.com/hiranumn/DeepAccNet$		
GNNRefine	$\rm http://raptorx.uchicago.edu/download/$		
DeepUMQA	https://academic.oup.com/bioinformatics/article/38/7/1895/6520805?login=true		
DeepUMQA3	https://www.biorxiv.org/content/10.1101/2023.04.24.538194v1.full.pdf+html		
GraphCPLMQA	https://www.biorxiv.org/content/10.1101/2023.05.16.540981v1.full.pdf+html		
GraphGPSM	https://academic.oup.com/bib/advance- article/doi/10.1093/bib/bbad219/7197734?searchresult=1#supplementary-data		

择一个子集作为参考模型,并根据与模板的相似性 对每个参考模型进行评分.最后,每个候选模型根 据其与参考模型的相似性进行评分,并考虑到参考 模型的评分进行加权.此外,MUfoldQA_G^[59]结 合了蛋白质模板和参考模型的信息,以优化最大化 皮尔逊相关系数的 QA 指标.MUfoldQA_Gr 通过 重采样训练数据并训练模型,学习到更好的共识模 式,同时最小化了平均 GDT-TS 误差.MUfoldQA_G 将 MUfoldQA_Gr 和 MUfoldQA_Gp 的结果相结 合,使最终的预测结果接近 MUfoldQA_Gr 的低 平均 GDT-TS 误差,并保持与 MUfoldQA_Gp 结果相同皮尔逊相关系数.

McGuffin 开发的 ModFOLDclust2^[60] 是一种 基于自动聚类的领先方法,用于对局部和全局模型 的质量评估.ModFOLDclust2 服务器在 CASP9-CASP14 中测试的方法基本相同.ModFOLDclust2 最初的开发目标是减少计算代价,并提供比 Mod FOLDclust^[61] 更高的预测精度.ModFOLDclust2 的全局质量分数为 ModFOLDclustQ 和 ModFOLD clust 全局质量评估分数的平均值.为了进行全面 的比较模型,使用了一种修改后的无结构比对的 Q-measure^[62].ModFOLDclust2 的残基的质量评 估分数是直接从 ModFOLDclust 中获取.

杨建益课题组^[41]开发 QDistance(Yang_TBM) 是基于 trRosetta 预测的残基间距离估计全局和局 部质量. QDistance 使用 trRosetta 预测查询蛋白 的残基间距离和结构模型.为了预测每个模型的全 局质量评估分数,设计了三组特征,包括基于 2D 距离矩阵比对、势能分数和其他单一 QA 方法以 及 1D 结构特征比较的特征.这些特征被输入到线 性回归模型中,以预测 GDT_TS.为了进行局部 QA 预测,首先选择排名靠前的模型 (根据预测的 GDT_ TS 分数),然后使用共识分析来推断每个模型的局 部质量分数.

clustQ是 Bhattacharya 课题组^[63] 基于加权 距离比较的无超聚 (superposition-free)方法评估 质量. clustQ 对在序列中相隔较远的残基,分配了 较高的权重. 这类残基之间相互作用相对于局部短 程相互作用提供了更多的信息,并且使用基于 Qscore^[62] 扩展的 WQ-score 对模型之间进行了配对 比较,以估计预测模型质量精度.

此外, UOSHAN^[64] 是基于聚类 SARTclust_G 和 SARTclust_L 的评估方法. 在全局和局部评分

中,根据SART_G分数对预测模型进行排名,形成一个包含前 N个模型的参考集合.然后,将待评估模型与参考集合中的所有模型进行TM-score 比对.对于全局评分,计算 N个比较得到的GDT_TS分数,并使用SARTclust_G对这些分数进行加权平均.对于局部评分,计算相应残基之间的 N个距离值,然后使用SARTclust_G对这些S-score进行加权平均.MESHI_consensus^[65]是基于Light-GBM^[66]随机森林回归器,利用结构、序列和共识特征来估计蛋白质模型的质量.

4.3 准单模型方法

共识方法在 CASP 测试中表现出色,因为它 们能够利用多个模型之间的信息来生成更准确的 预测. 然而,共识方法的性能很大程度上受候选模 型池质量和全面性的影响.如果候选模型池质量较 低或缺乏全面性,那么共识方法的性能可能会受到 影响.鉴于共识方法的局限性,准单模型方法通过 参考其内部方法生成的一组蛋白质结构来评估预 测模型,从而避免了依赖于候选模型池的问题.

McGuffin^[35] 开发 ModFOLD 系列方法作为准 单模型方法在 CASP 测试中表现出色, 其中 ModF OLD6^[67], ModFOLD7^[68]和 ModFOLD8^[33]在 CASP 评测中表现突出. 它们具有类似的工作流程, 通过 使用不同的单模型和准单模型方法对蛋白质模型 进行独立评估,并生成局部质量评分.这些局部质 量评分被视为特征,并输入到神经网络中,以推导 出最终的预测的全局评分. ModFOLD6采用了多 个评估方法,如 ProQ2^[36]、接触距离一致性 (CDA)、 二级结构一致性 (SSA)、无序 B-factor 一致性 (DBA)、ModFOLD5(MF5s) 和 ModFOLDclustQ (MFcQs). 在 ModFOLD6^[69] 中, 为了提高局部质 量预测的准确性和单模型排名的一致性, 它采用了 与之前类似的十种单模型和准单模型方法. Mod FOLD7还提供了两个版本,分别是在排序 Top 1 模型方面表现最好的 ModFOLD7-rank 和在反映 估计绝对误差方面表现良好的 ModFOLD7-cor. ModFOLD8^[35]结合了来自 13种评估方法 (包括 9个单模型和4个准单模型)进一步发挥多个单模 型和准单模型方法的各自优势提高预测准确性.

此外,QMEANDisco^[70]利用与同源模型结构 的距离分布,使用训练神经网络将多模板 DisCo 分数和单模型 QMEAN^[71]分数加权组合,得到 QMEANDisCo 复合分数.

4.4 单模型方法

随着机器学习和深度学习的发展,在蛋白质领 域单模型评估方法得到越来越多关注与研究.这些 方法只需要一个模型作为输入,并能够表现出与共 识方法相似或更好的性能.单模型方法可以分为基 于传统机器学习和基于深度学习的评估方法,并鉴 于深度学习对蛋白质领域的影响,将对基于深度学 习模型评估方法从特征、网络以及架构展开描述.

基于传统机器学习的单模型质量评估方法通 常使用多种特征作为输入,包括基于能量的特征、 基本的物理化学特征和统计特征.例如 SVMQA^[72] 方法则将基于势能的特征和基于一致性的特征作 为输入,使用随机森林算法预测全局质量.此外, 还通过改变特征组合改善质量得分.MESHI-enrich-server, MESHI-corr-server 和 MESHI-server 使 用机器学习训练的 3 种不同损失函数分析对该方 法性能的影响.

对基于深度学习的单模型质量评估而言,蛋白 质模型特征和网络架构对于方法的性能有关键影 响.特征可以显性刻画蛋白质的属性,其中包括蛋 白质的结构特征和非结构特征.对于结构的特征, 3DCNN^[73] 仅利用 3D 结构的原始原子密度作为特 征,没有进行任何特征调整.Ornate^[74] 表示基于体 素化特征的蛋白质拓扑结构,这些体素化特征根据 骨架中原子的方向构建立方图,描绘了残基及其邻 域.Atom-ProteinQA 设计了两个提取几何和拓扑 原子级关系模块.几何感知模块捕捉输入蛋白质的 几何特征,生成细粒度的原子级预测,基于化学键 构建原子级图通过拓扑感知模块的消息传递并行 输出残基级别的预测.这些方法通过低维空间关系 来表示蛋白质几何模型结构.

对于非结构特征, ProQ3D^[75]采用了基于 Rosetta 能量项的两个特征, 即全原子 Rosetta 能量项 和粗粒化中心点 Rosetta 能量项. Venclovas 课题 组^[38]开发的 VoroMQA,将统计势的概念与原子 球的 Voronoi^[76]分割相结合评估模型质量.其将蛋 白质结构表示为一组原子球,每个球具有对应于原 子类型的范德瓦耳斯半径分配的空间区域,并使 用 Voronoi 面和球面的三角表示,接触面积被计算 为对应三角的面积.其中,VoroMQA-A 通过使用 SCWRL4^[77] 重构其侧链对输入模型进行预处理, 而 VoroMQA-B 在评估之前不会修改输入模型. 此外,特别是,序列信息中在包含潜在的蛋白质进 化关系,可以提高模型评估的准确性. ProQ4^[78]使 用多序列比对的统计信息熵提升原有评估的精度. Bhattacharya-QDeepU(QDeep^[79]的变体方法)使 用从全基因组序列数据库与宏基因组数据库合并 生成的多序列比对信息 (MSA)进行训练. Voro CNN-GEMME使用 GEMME^[80]计算了每个残基 的共进化描述符,其预测了在该序列位置发生突变 对其他每个氨基酸的影响程度,GEMME的输入 也是 MSA 信息. DeepAccNet-MSA^[27]通过 trRosetta^[9] 网络将 MSA 信息转换为几何约束特征输入 神经网络预测质量分数.

深度学习网络可以捕获蛋白质内部的潜在联 系. Venclovas 课题组^[81]开发 VoroMQA-dark 是 基于部分 VoroMQA, 通过神经网络 (NN) 来预测 局部 (每残基)CAD-score 值. 其针对每个氨基酸残 基输出包括 3 个 CAD-score: CAD-score-level0 是 基于涉及中心残基的所有氨基酸残基间接触; CAD-score-level1 是基于涉及至少一个来自中心 残基的第一层邻居 (直接邻居)的所有氨基酸残基 间接触; CAD-score-level2 是基于中心残基的直接 邻居和直接邻居的邻居与所有氨基酸残基之间的 间接接触来计算的. 输入向量已经进行了预卷积操 作,最终只使用了一个全连接隐藏层. VoroCNN^[40] 是一种基于深度卷积神经网络的模型质量评估方 法,它处理无向加权图表示的蛋白质模型.为了处 理这些图, VoroCNN由一个基于消息传递图卷 积层和一个池化层组成.此外, VoroCNN-GDT 网络输出层之前增加了一个 1D 卷积层, 以实现在 蛋白质序列上有更好的局部质量预测的平滑性. Bhattacharya 课题组^[79]提出的 QDeep (Bhattacharva-QDeep)采用堆叠式深度 ResNet 估计模型 在四个不同距离阈值 1, 2, 4 和 8 Å下每残基的误 差. 其中, 4个 ResNet 网络独立训练. DeepQA^[82] 使用多个特征(包括能量、物理化学性质和结构信 息) 输入到深度置信网络中预测质量, 该网络由受 限玻尔兹曼机 (RBM)^[83] 隐藏层和逻辑回归层构成 的网络结构. AngularQA^[84]将原子结构信息转化 为二面角和键长,并将序列信息通过 LSTM^[85] 神 经网络输入. 它使用每个残基作为时间步, 预测模 型的质量,并考虑 LSTM 单元的返回值. Graph QA^[86] 使用图卷积网络并使用与 ProQ4 相同的特征,将 蛋白质分子转化为具有旋转不变性的图形来评估 质量. tFold [87] 通过更改消息传递网络 (MPNN)[88] 的图形通用架构,学习了残基之间的相互作用对模型进行评分.

通过构建编解码可以更好地利用神经网络的 模块, 以实现更准确的预测. Baker 课题组^[27] 开发 的 DeepAccNet 是基于一维、二维和三维特征的模 型,在不同层次上反映蛋白质模型.它通过对三维 原子网格在旋转不变的局部框架中对每个残基周 围执行三维卷积操作来捕捉高分辨率原子空间结 构. 二维特征提取了模型结构中所有残基对的信 息,包括 Rosetta 残基间的相互作用项,进一步描 述原子间相互作用的细节, 而残基与残基的距离和 角度特征提供了较低分辨率的结构信息. 在每个残 基水平上的一维特征包括氨基酸序列、主链扭转角 和 Rosetta 残基能量项. 该网络使用三维卷积评估 局部原子环境,然后通过二维卷积提供全局环境来 预测蛋白质的局部质量,并预测每个残基的质量 精度和蛋白质模型中残基间的距离误差,并利用 这些预测来指导蛋白质结构的精修和优化.此外, AlphaFold2 通过 Evoformer 编码序列信息,并在 Structure 模块解码中预测原子坐标和结构的质量.

4.5 复合物结构模型评估方法

在 CASP15 中, 模型质量评估从单体质量评 估转移到复合物的质量评估. MULTICOM ga 是 结合了基于深度学习链间接触预测和界面接触概 率评分的方法,使用一个蛋白质目标的多聚体模型 池作为输入,预测它们的全局质量得分.并使用 MMalign^[89] 将多聚体模型相互比对,并计算模型 与池中其他模型之间的平均 TM-score 作为模型质 量的度量.此外,对于每个多聚体目标蛋白质,使 用基于深度学习方法[18] 预测的多聚体残基间接触 或距离,计算链间残基接触的概率,并将其平均值 作为模型全局质量的另一个度量.最后,通过加权 计算得到池中每个多聚物模型的最终预测质量得 分. MULTICOM egnn 基于 DProQA^[90] 将多聚 体模型作为输入并将其表示为三维图,使用门控 图 Transformer 架构预测 DockQ 质量分数. 此外, MULTICOM deep采用类似的方式.

McGuffin 课题组^[91]开发了 ModFOLDdock 的三种变体: ModFOLDdock, ModFOLDdockR 和 ModFOLDdockS. 这些变体结合了一系列单模型、 聚类和深度学习方法形成共识来计算评估复合物 质量. ModFOLDdock 优化了预测分数与参考分数 的相关性, ModFOLDdockR 优化了挑选 Top 1 模型的能力, 而 ModFOLDdockS 使用 MultiFOLD 方法从输入序列生成参考模型集,并使用多个评分方法将每个模型与参考集进行比较.

MUFold 和 MUFold2^[32]结合 AlphaFold-Multimer^[92]作为蛋白质复合物质量评估的方法. MU Fold 采用了基于 AlphaFold-Multimer 预测结果的 单阶段机器学习方法,而 MUFold2 则采用了两阶 段机器学习方法.在 MUFold2 中,首先使用 Alpha Fold-Multimer 的输出结果训练一个模型进行初始 预测,然后使用第二个预训练的模型生成更准确的 预测结果.

VoroIF-jury^[93]包含了两种界面评分方法:一种是通用的基于原子间接触面积的能量势函数,该势函数是从蛋白质界面的 VoroMQA 势能函数推导出来的;另一种 VoroIF-GNN^[93]方法是基于接受由 Voronoi 镶嵌派生的蛋白质链间界面接触图的图注意力网络 (GAT)预测复合物模型中的残基级别界面精度.此外,APOLLO^[94]使用基于能量模型 (EBM)来评估整体折叠、界面准确性以及界面残基的置信度得分.

4.6 DeepUMQA 系列

张贵军课题组在最近几年开发了 DeepUMQA 系列、GraphGPSM 等模型质量局部及全局评估方 法. 基于 DeepUMQA^[42-44] 系列算法开发的 Guijun-Lab-RocketX 服务器与基于 GraphGPSM^[95] 算法 开发的 GuijunLab-Threader 服务器首次参加了 2022 年举行 CASP15,并表现出了不错的性能.

DeepUMQA^[42]基于超快速形状识别(USR)^[96] 来补充对于描述残基级别的拓扑信息可能不足的 情况,其能够与深度学习方法相结合进一步反映残 基级别拓扑的特征来提高模型质量评估的性能.体 素化方法有效地描述了残基的局部结构信息,但它 并未完全反映残基与整体结构之间的拓扑关系.此 外,体素化特征向量的计算和三维卷积非常复杂且 耗时.因此,通过选择适当的一组原子间距离,可 以几乎不增加额外的计算成本快速捕捉蛋白质结 构的拓扑信息.具体而言,考虑了四个参考位置有 效代表蛋白质结构中心和边界关系,并利用它们之 间的距离子集构建蛋白质整体结构的拓扑关系.

DeepUMQA2^[44] 是基于 DeepUMQA 的显著 改进版本.在基于之前特征基础上,结合了来自多 序列比对的序列信息和同源模板的结构特征, 对模型的潜在属性进行表征. DeepUMQA2首先根据输入模型的序列进行多序列比对 (MSA) 和同源模板搜索, 然后提取序列特征和模板结构特征, 并与输入模型相关特征结合, 形成初始残基对信息. 通过基于三角乘法更新和轴向注意机制的网络迭代更新残基对信息. 然后, 使用两个分支网络分别预测残基间距离偏差和接触图 (阈值为 15 Å), 进一步计算模型的每个残基的准确性.

DeepUMQA3^[97]适用于评估蛋白质复合物模型质量的方法.在 DeepUMQA和 DeepUMQA2的基础上,为复合物结构设计了新的特征,并使用改进的深度神经网络预测了每个残基的 lDDT 和界面残基的准确性.DeepUMQA3在 CASP15的蛋白质复合物界面残基准确性估计中名列第一,参见图 3.其 Web 服务器为蛋白质复合物提供了快速准确的界面残基准确性预测和每个残基的 lDDT预测服务.对于待评估的复合物结构,DeepUMQA3从三个层次描述它:整体复合物特征、单体内特征和单体间特征.在整体复合物层次上,将整个复合物视为一个大的单体结构.考虑到蛋白质复合物在序列上是不连续的,提取了与残基顺序无关的特征,包括整体 USR、残基体素化、残基间距离和方向以及氨基酸性质.在单体内层次上,分别提取了

每个单体的特征,包括由 ESM-1b^[98]生成的序列嵌 入、二级结构和 Rosetta 能量项.在单体间层次上, 使用单体间成对序列的注意力图描述了单体之间 的序列关系.此外,设计了单体间 USR 来描述一 个单体中残基与其他单体的拓扑关系.这三个层次 的特征被输入带有三角形更新和轴向注意力的深 度卷积神经网络,以预测残基间距离偏差和阈值 为 15 Å的残基间接触图,从而计算每个残基的 IDDT 和界面残基准确性.

在 DeepUMQA 系列算法基础上, 张贵军课题 组^[99]进一步结合图耦合网络开发了 GraphCP LMQA 算法. 算法利用蛋白质语言模型的嵌入来 评估残基级别的蛋白质模型质量. GraphCPLMQA 由图编码模块和基于变换的卷积解码模块组成. 在 编码模块中, 利用具有 ESM 蛋白质语言模型提取 序列和高维几何结构的潜在关系表示, 能够捕捉蛋 白质模型的序列和结构特征的重要信息. 在解码模 块中, 利用提取的嵌入表示和低维特征推断蛋白质 结构与质量之间的映射关系. 为了增强局部结构和 整体拓扑之间的关联性, 设计了三角定位和残基级别 接触顺序特征. 其中, 三角定位基于 DeepUMQA 中的 USR 引入了残基之间方向的信息, 可以更为 充分地描述蛋白质局部空间的结构. 接触序 (contact order)^[100] 用于描述整体拓扑的复杂性, 并扩



图 3 (a) IDDT, CAD, PatchDockQ和PatchQS的平均Z分数之和, CASP15 官方公布各个小组在界面残基精确度估计排名(数据来自https://predictioncenter.org/casp15). CASP15 中 DeepUMQA3的组名称为"GuijunLab-RocketX"; (b) 针对 CASP15, 每个 蛋白质目标上的预测的 IDDT 质量与真实 IDDT 质量的 Pearson 相关性, 其中, 白色方框是均值, 中间横线是中位数

Fig. 3. (a) The sum of average Z-scores of lDDT, CAD, PatchDockQ and PatchQS, CASP15 officially announces the ranking of each group in the interface residue accuracy estimation (data from https://predictioncenter.org/casp15). The group name of DeepUMQA3 in CASP15 is "GuijunLab-RocketX". (b) Pearson correlation of predicted and true lDDT quality on each protein target. The white box is the mean and the middle horizontal line is the median.

	$\operatorname{ROC}^{\operatorname{normalized}}$		$\mathrm{PR}^{\mathrm{normalized}}$		Models
Predictor Name	AUC _{0,1}	AUC [*] _{0,0.2}	AUC _{0,1}	AUC _{0.8,1}	Received
ZJUT-GraphCPLMQA	0.82	0.73	0.79	0.54	5143
DeepUMQA2	0.72	0.62	0.68	0.47	4468
DeepUMQA	0.73	0.60	0.67	0.45	4611
ModFOLD9	0.63	0.52	0.59	0.36	4309
QMEANDisCo3	0.9	0.66	0.79	0.49	6348
ProQ3D_LDDT	0.74	0.55	0.67	0.43	5171
QMEAN3	0.88	0.65	0.77	0.43	6348
ProQ3	0.72	0.53	0.66	0.39	5126
$\rm VoroMQA_v2$	0.89	0.64	0.77	0.45	6350
ProQ2	0.86	0.59	0.74	0.39	6337
ProQ3D	0.70	0.47	0.61	0.35	5119
$ModFOLD7_IDDT$	0.84	0.53	0.69	0.41	6191
ModFOLD8	0.79	0.50	0.65	0.38	5802
Baseline Potential	0.80	0.51	0.66	0.32	6350
VoroMQA_sw5	0.82	0.50	0.65	0.36	6349
ModFOLD6	0.73	0.42	0.57	0.35	5380

表 2 CAMEO-QE: 模型质量评估性能 (数据来自官网 2022-6-24—2023-6-17) Table 2. CAMEO-QE: Model Quality Evaluation Performance (Data from official website 2022-6-24-2023-6-17).

展到残基级别特征以描述局部结构之间的复杂性. 这些特征有助于捕捉蛋白质模型的局部结构元素 与全局折叠模式之间的关系.通过结合图编码模块 和基于变换的卷积解码模块,能够评估蛋白质模型 的残基级别的质量.GraphCPLMQA 持续参加了 一年的 CAEMO (https://www.cameo3d.org),结 果如下表 2 所列.

此外,本课题组^[95]还开发了全局质量评估模型 GraphGPSM,该模型利用高斯径向基函数对原子级别的主链特征进行编码,基于 DeepUMQA的 USR, Rosetta 能量项、距离和方向、序列的独热编码以及残基的位置嵌入来描述蛋白质结构.这些特征被配置到初始图的节点和边上,并与坐标嵌入相结合,构建了 EGNN^[101]的初始架构.通过堆叠 EGNN架构形成了一个密集的消息传递网络.最后,通过多层感知器 (由 Dropout 层、激活函数和线性层组成)生成结构模型的全局评分.特别地,GraphGPSM(GuijunLab-Threader)在CASP15 性能如表 3 所列.

深度学习在蛋白质模型质量评估领域得到广 泛应用,并成为主流技术,评估质量的效果也显著提 升.回顾模型质量评估方法,可以得出以下几点结论:

1) 近三年来开发出的单模型方法大多都是基 于深度学习. 尤其, 与之前 CASP 中最佳的单模型方 法以及 CASP 中最佳的多模型方法相比, CASP14 上最佳单模型方法 (DeepAccNet 和 DeepAccNet-MSA) 在全局结构准确性评估方面取得显著的提 升.虽然,在 CASP15 全局质量评估和接口界面评 估中最好的两种方法分别是 MULTICOM_qa 和 ModFOLDdock 这两种共识方法.但是,在局部接 触界面的质量评估方法基于深度学习的 DeepUM-QA3 相比于排名第二的共识方法具有显著的优势, 单模型方法依然是未来的发展趋势.

表 3 在所有蛋白质目标与 CASP15 服务器的性 能比较 (数据来自 GraphGPSM)

Table 3.Performance comparison with CASP15 ser-ver on all protein targets (data from GraphGPSM).

Method	Average TM-score	Average Pearson	Average bias	
GraphGPSM	0.730	0.633	0.126	
$\rm MULTICOM_qa$	0.485	0.715	0.258	
ModFOLDdock	0.515	0.636	0.241	
ModFOLDdockR	0.666	0.635	0.165	
Venclovas	0.449	0.494	0.339	
Manifold	0.582	0.541	0.179	
Bhattacharya	0.387	0.474	0.361	
*Real value	0.716	None	None	

注: *Real value 代表CASP15中所有蛋白质目标所有模型的 真实平均TM-score分数.

Note: *Real value represents the real average T-score of all targets in CASP15.

2)从 CASP13—CASP15 模型质量评估的参 赛组可以看出:在 CASP13 中分别有 51 个和 29 个 参赛组提交了全局和局部精度估计;在 CASP14 中分别有 72 个和 38 个参赛组提交了对全局和局 部精度估计;在 CASP15 中分别有 22 个,13 个和 17 个参赛组提交了全局,局部和接触界面精度估 计.从 CASP13 至 CASP14 对于评估质量的参赛 组的数量呈现上升的趋势,但是从 CASP14 至 CASP15 的参赛数量非常明显的减少.这可能的原 因是:①对于复合物的模型质量评估,很多之前的 参赛组并没有开发出相应的方法.②现阶段复合物 的结构模型质量评估依旧存在挑战.

3) 通过深度学习的发展历程可以看出, 在网 络层面, 从 ProQ3D 简单的几层神经网络逐步引 入了更加复杂的模型, 即 3DCNN 的 3 维卷积网 络、AngularQA 的 LSTM 网络、GraphQA 的图神 经网络、GraphGPSM 的等变图网络, DeepUMQA2 的注意力机制网络以及编解码模块 AlphaFold2 或 者 GraphCPLMQA. 在特征层面, 距离图的特征 和序列编码向表征局部空间结构, 全局拓扑结构和 进化信息设计特征描述蛋白质模型, 如 USR, 体素 化, MSA 多序列比对信息等. 这表明深度网络的架 构和蛋白质特征对网络模型性能的提升产生关键 作用.

5 模型质量评估方法的挑战与发展 趋势

模型质量评估方法在蛋白质结构预测中扮演 着关键角色,并持续成为该领域的研究热点.然而, 这一领域依然面临许多挑战,以下从单体模型评 估、复合物模型评估和模型评估的共性问题三个方 面进行讨论.

在单体模型评估方面,尽管 AlphaFold2 已经 取得了卓越的精度,但对于缺乏多序列比对 (MSA) 数据或模板质量较低的情况,建模精度仍存在局限 性.目前关键问题在于如何区分高质量模型 (如 AlphaFold2 生成的模型) 和低质量模型,并评估高 质量模型中需要改进的相对不正确区域.此外,目 前蛋白质预测的结构数据库规模庞大,如 Alpha-Fold Protein Structure Database (~2 亿) 和 ESM Metagenomic Atlas (~7 亿). 虽然这些预测结构有 自评估的质量分数,但是这些分数与预测的结构相 关性依然需要提升,特别是在局部区域.如何通过 模型质量评估合理利用这些预测数据促进生物学 研究值得深思.

在复合物评估方面,研究者们面临着许多需要 进一步探索的问题,这些问题源于复合物结构的复 杂性和多样性. 首先, 复合物的质量评估需要解决 基于深度学习的方法如何构建适当的训练数据集 的问题.由于复合物模型可能包含多个链,而蛋白 质结构数据库中主要以双链结构为主,如何有效地 收集和组织复合物结构数据,以便用于训练深度学 习模型.其次,复合物的结构通常比单体结构更加 复杂和庞大,其复杂性意味着在网络训练过程中 需要更大的计算和内存资源,并且训练时间可能 会显著增加. 最后, 复合物评估指标体系的建立和 应用也需要进一步发展.目前,许多复合物的评估 指标仍在沿用单体结构的评估方法,然而复合物具 有独特的结构和功能特征,需要开发适用于复合物 质量评估的专用指标,以更好地反映复合物的质量 和功能特性,并促进复合物结构预测领域的进一步 发展.

除了在单体和复合物评估中面临的挑战之外, 模型评估中还存在一些共性问题需要解决.首先, 对于模型的质量评估,传统上常常依赖于多序列比 对 (MSA)和模板的信息来提高评估的准确性.然 而,在某些情况下,蛋白质的序列可能缺乏足够的 相关信息或者没有相关的模板结构可供参考.因 此,如何仅仅利用蛋白质的单序列和结构本身的信 息来评估模型的质量成为一个重要的问题.其次, 在模型评估中,有时会发现模型的结构在局部区域 被认为是较低质量的,然而却缺乏对这些局部结构 进一步处理的方法.如何在模型评估的基础上进行 结构的精修成为一个需要关注的问题.

综上所述,未来模型质量评估的趋势将聚焦于 复合物模型结构的评估.借助深度学习网络和最新 技术的融合,以及对复合物模型的结构和序列特征 进行工程化的探索,以揭示不同类型复合物的互作 方式.同时,引入更加全面和合理的评估指标体系, 将进一步推动复合物结构预测的发展,并为模型评 估提供更加可靠和准确的基础.这一努力的成果将 为蛋白质领域带来更为深入的认知和应用前景,为 研究者揭示复合物结构的复杂性和功能特征提供 更精准的工具和方法.

参考文献

- Thompson M C, Yeates T O, Rodriguez J A 2020 F1000 Research 9 667
- [2] Bai X C, McMullan G, Scheres S H 2015 Trends Biochem. Sci. 40 49
- [3] Wüthrich K 2001 Nat. Struct. Biol. 8 923
- [4] Steinegger M, Mirdita M, Söding J 2019 Nat. Methods 16 603
- [5] Jumper J, Evans R, Pritzel A, Green T, Figurnov M, Ronneberger O, Tunyasuvunakool K, Bates R, Žídek A, Potapenko A, Bridgland A, Meyer C, Kohl S A, Ballard A J, Cowie A, Romera-Paredes B, Nikolov S, Jain R, Adler J, Back T, Petersen S, Reiman1 D, Clancy E, Zielinski M, Steinegger M, Pacholska M, Berghammer T, Bodenstein S, Silver D, Vinyals O, Senior A W, Kavukcuoglu K, Kohli P, Hassabis D 2021 Nature 596 583
- [6] Rohl C A, Strauss C E, Misura K M, Baker D 2004 Methods in Enzymology (Amsterdam: Elsevier) pp66–93
- [7] Zhang Y 2008 BMC Bioinf. 9 40
- [8] Källberg M, Wang H P, Wang S, Peng J, Wang Z Y, Lu H, Xu J B 2012 Nat. Protoc 7 1511
- [9] Yang J Y, Anishchenko I, Park H, Peng Z L, Ovchinnikov S, Baker D 2020 PNAS 117 1496
- [10] Zhao K L, Xia Y H, Zhang F J, Zhou X G, Li S Z, Zhang G J 2023 Commun. Biol. 6 243
- [11] Lin Z M, Akin H, Rao R, Hie B, Zhu Z K, Lu W T, Smetanin N, Verkuil R, Kabeli O, Shmueli Y, Costa S D A, Zarandi F M, Sercu T, Candido S, Rives S 2023 Science 379 1123
- [12] Varadi M, Anyango S, Deshpande M, Nair S, Natassia C, Yordanova G, Yuan D, Stroe O, Wood G, Laydon A 2022 *Nucleic Acids Res.* 50 D439
- [13] Chen J R, Siu S W 2020 *Biomolecules* **10** 626
- [14] Zemla A J 2003 Nucleic Acids Res. **31** 3370
- [15] Zhang Y, Skolnick J 2004 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 57 702
- [16] Mariani V, Biasini M, Barbato A, Schwede T J 2013 *Bioinformatics* 29 2722
- [17] Olechnovič K, Kulberkytė E, Venclovas Č 2013 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 81 149
- [18] Antczak P L M, Ratajczak T, Lukasiak P, Blazewicz J 2015 *IEEE International Conference on Bioinformatics and Biomedicine (BIBM)* Washington D. C, November 9–12, 2015 p665
- [19] Moult J, Fidelis K, Kryshtafovych A, Schwede T, Tramontano A 2016 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 84 4
- [20] Kryshtafovych A, Schwede T, Topf M, Fidelis K, Moult J 2019 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 87 1011
- [21] Moult J, Pedersen J T, Judson R, Fidelis K 1995 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 23 R2
- [22] Robin X, Haas J, Gumienny R, Smolinski A, Tauriello G, Schwede T 2021 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 89 1977
- [23] $\,$ Fowler N J, Williamson M P 2022 Structure 30 925 $\,$
- [24] Kryshtafovych A, Antczak M, Szachniuk M, Zok T, Kretsch R C, Rangan R, Pham P, Das R, Robin X, Studer G, Durairaj J, Eberhardt J, Sweeney A, Topf M, Schwede T, Fidelis K, Moult J 2023 *Proteins Struct. Funct. Bioinf.* **91** 1550
- [25] Basu S, Wallner B 2016 PLoS One 11 e0161879
- [26] Bertoni M, Kiefer F, Biasini M, Bordoli L, Schwede T 2017 Sci. Rep. 7 10480
- [27] Hiranuma N, Park H, Baek M, Anishchenko I, Dauparas J

Baker D 2021 Nat. Commun. 12 1340

- [28] Wang Z, Eickholt J, Cheng J L 2010 Bioinformatics 26 882
- [29] Cheng J L, Wang Z, Tegge A N, Eickholt J 2009 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 77 181
- [30] Wu T Q, Guo Z Y, Hou J, Cheng J L 2021 BMC Bioinf. 22 1
- [31] Wang J L, Wang W B, Shang Y, Xu D 2022 IEEE 4th International Conference on Cognitive Machine Intelligence (CogMI) Las Vegas, NV, USA & Changsha, China, December 6–8, 2022 p84
- [32] Wang W B, Li Z Y, Wang J L, Xu D, Shang Y 2019 Nucleic Acids Res. 47 W443
- [33] McGuffin L J, Aldowsari F M, Alharbi S M, Adiyaman R 2021 Nucleic Acids Res. 49 W425
- [34] McGuffin L J, Buenavista M T, Roche D B 2013 Nucleic Acids Res. 41 W368
- [35] McGuffin L J 2008 *Bioinformatics* 24 586
- [36] Uziela K, Wallner B 2016 Bioinformatics 32 1411
- [37] Uziela K, Shu N, Wallner B, Elofsson A 2016 Sci. Rep. 6 33509
- [38] Olechnovič K, Venclovas Č 2017 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 85 1131
- [39] Olechnovič K, Venclovas Č 2019 Nucleic Acids Res. 47 W437
- [40] Igashov I, Olechnovič K, Kadukova M, Venclovas Č, Grudinin S 2021 *Bioinformatics* 37 2332
- [41] Ye L S, Wu P K, Peng Z L, Gao J Z, Liu J, Yang J Y 2021 *Bioinformatics* 37 3752
- [42] Guo S S, Liu J, Zhou X G, Zhang G J 2022 *Bioinformatics* 38 1895
- [43] Liu J, Liu D, He G X, Zhang G J 2023 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 91 1861
- [44] Liu J, Zhao K L, Zhang G J 2023 Brief. Bioinform. 24 bbac507
- [45] Kryshtafovych A, Barbato A, Fidelis K, Monastyrskyy B, Schwede T, Tramontano A 2014 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 82 112
- [46] Kryshtafovych A, Monastyrskyy B, Fidelis K, Schwede T, Tramontano A 2018 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 86 345
- [47] Won J, Baek M, Monastyrskyy B, Kryshtafovych A, Seok C 2019 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 87 1351
- [48] Haas J, Barbato A, Behringer D, Studer G, Roth S, Bertoni M, Mostaguir K, Gumienny R, Schwede T 2018 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 86 387
- [49] Jones T A, Kleywegt G J 1999 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 37 30
- [50] Martin A C, MacArthur M W, Thornton J M 1997 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 29 14
- [51] Keedy D A, Williams C J, Headd J J, Arendall III W B, Chen V B, Kapral G J, Gillespie R A, Block J N, Zemla A, Richardson D C, Richardson 2009 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 77 29
- [52] Janin J, Henrick K, Moult J, Eyck T L, Sternberg G E, Vajda S, Vakser L, Wodak S J 2003 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 52 2
- [53] Lipton Z C, Elkan C, Narayanaswamy B 2014 Machine Learning and Knowledge Discovery in Databases: European Conference, ECML PKDD 2014, Nancy, France, September 15–19, 2014 p225
- [54] Ozden B, Kryshtafovych A, Karaca E 2021 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 89 1787
- [55] Kwon S, Won J, Kryshtafovych A, Seok C 2021 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 89 1940

- [56] Lobo J M, Jiménez-Valverde A, Real R 2008 Global Ecol. Biogeogr. 17 145
- [57] Spearman correlation coefficients, differences between, Myers L, Sirois M J https://doi.org/10.1002/0471667196.ess5050. pub2 [2023-11-21]
- [58] Ron K, Foster P 1998 J. Mach. Learn. 30 271
- [59] Wang W B, Wang J L, Li Z Y, Xu D, Shang Y 2021 Comput. Struct. Biotechnol. J. 19 6282
- [60] McGuffin L J, Roche D B 2010 *Bioinformatics* 26 182
- [61] McGuffin L J 2009 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 77 185
- [62] Ben-David M, Noivirt-Brik O, Paz A, Prilusky J, Sussman J L, Levy Y 2009 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 77 50
- [63] Alapati R, Bhattacharya D 2018 Proceedings of the 2018 ACM International Conference on Bioinformatics, Computational Biology, and Health Informatics Washington DC, USA, August 29–September 1, 2018 p307
- [64] Cheng J L, Choe M H, Elofsson A, Han K S, Hou J, Maghrabi A H, McGuffin L J, Menéndez-Hurtado D, Olechnovič K, Schwede T , Studer G, Uziela K, Venclovas Č, Wallner B 2019 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 87 1361
- [65] Bitton M, Keasar C 2022 Sci. Rep. **12** 14074.
- [66] Ke G L, Meng Q, Finley T, Wang T F, Chen W, Ma W D, Ye Q W, Liu T Y 2017 Adv. Neural Inf. Process. Syst. 30 3149
- [67] Maghrabi A H, McGuffin L J 2017 Nucleic Acids Res. 45 W416
- [68] Maghrabi A H, McGuffin L J 2020 Protein Struct. Prediction 2165 69
- [69] McGuffin L J, Shuid A N, Kempster R, Maghrabi A H, Nealon J O, Salehe B R, Atkins J D, Roche D B 2018 *Proteins Struct. Funct. Bioinf.* 86 335
- [70] Studer G, Rempfer C, Waterhouse A M, Gumienny R, Haas J, Schwede T 2020 *Bioinformatics* 36 1765
- [71] Benkert P, Tosatto S C, Schomburg D 2008 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 71 261
- [72] Manavalan B, Lee J 2017 Bioinformatics 33 2496
- [73] Derevyanko G, Grudinin S, Bengio Y, Lamoureux G 2018 Bioinformatics 34 4046
- [74] Pagès G, Charmettant B, Grudinin S 2019 Bioinformatics 35 3313
- [75] Uziela K, Menéndez Hurtado D, Shu N, Wallner B, Elofsson A 2017 *Bioinformatics* 33 1578
- [76] Rother K, Hildebrand PW, Goede A, Gruening B, Preissner R 2009 Nucleic Acids Res. 37 D393
- [77] Krivov G G, Shapovalov M V, Dunbrack Jr R L 2009 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 77 778
- [78] Hurtado D M, Uziela K, Elofsson A 2018 arXiv:1804.06281 [q-bio.BM]
- [79] Shuvo M H, Bhattacharya S, Bhattacharya D 2020 Bioinformatics 36 i285

- [80] Laine E, Karami Y, Carbone A 2019 Mol. Biol. Evol. 36 2604
- [81] Dapkūnas J, Olechnovič K, Venclovas Č 2021 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 89 1834
- [82] Cao R Z, Bhattacharya D, Hou J, Cheng J L 2016 BMC Bioinf. 17 495
- [83] Fischer A, Igel C 2012 Progress in Pattern Recognition, Image Analysis, Computer Vision, and Applications: 17th Iberoamerican Congress, CIARP 2012, Buenos Aires, Argentina, September 3–6, 2012 p14
- [84] Conover M, Staples M, Si D, Sun M, Cao R Z 2019 Comput. Math. Biophys. 7 1
- [85] Yu Y, Si X S, Hu C H, Zhang J X 2019 Neural Comput. 31 1235
- [86] Baldassarre F, Menéndez Hurtado D, Elofsson A, Azizpour H 2021 Bioinformatics 37 360
- [87] Shen T, Wu J X, Lan H D, Zheng L Z, Pei J G, Wang S, Liu W, Huang J Z 2021 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 89 1901
- [88] Gilmer J, Schoenholz S S, Riley P F, Vinyals O, Dahl G 2017 International Conference on Machine Learning Sydney, Australia, August 6–11, 2017 p1263
- [89] Mukherjee S, Zhang Y 2009 Nucleic Acids Res. 37 e83
- [90] Chen X, Morehead A, Liu J, Cheng J L 2023 Bioinformatics 39 i308
- [91] McGuffin L J, Edmunds N S, Genc A G, Alharbi S, Salehe B R, Adiyaman R 2023 Nucleic Acids Res. 51 W274
- [92] Evans R, O'Neill M, Pritzel A, Antropova N, Senior A, Green T, Žídek A, Bates R, Blackwell S, Yim J, Ronneberger O, Bodenstein1 S, Zielinski1 M, Bridgland A, Potapenko A, Cowie A, Tunyasuvunakool K, Jain R, Clancy E, Kohli1 P, Jumper J, Hassabis D 2022 bioRxiv 2021.10.04.463034
- [93] Olechnovic K, Venclovas Č 2023 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 91 1879
- [94] Wang Z, Eickholt J, Cheng J L 2011 Bioinformatics 27 1715
- [95] He G, Liu J, Liu D, Zhang G 2023 Brief. Bioinform. 24 4
- [96] Ballester P J, Richards W G 2007 J. Comput. Chem. 28 1711
- [97] Liu J, Liu D, Zhang G 2023 bioRxiv 2023.04.24.538194
- [98] Meier J, Rao R, Verkuil R, Liu J, Sercu T, Rives A 2021 Adv. Neural Inf. Process. Syst. 34 29287
- [99] Ivankov D N, Garbuzynskiy S O, Alm E, Plaxco K W, Baker D, Finkelstein A V 2003 Protein Sci. 12 2057
- [100] Liu D, Zhang B, Liu J, Li H, Song L, Zhang G 2023 bioRxiv 2023.05.16.540981
- [101] Satorras V G, Hoogeboom E, Welling M 2021 International Conference on Machine Learning Vienna, Austria, July 18–24, 2021 p9323

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Recent advances in estimating protein structure model accuracy^{*}

Liu Dong Cui Xin-Yue Wang Hao-Dong Zhang Gui-Jun[†]

(School of Information Engineering, Zhejiang University of Technology, Hangzhou 310014, China)
 (Received 30 June 2023; revised manuscript received 1 August 2023)

Abstract

The quality assessment of protein models is a key technology in protein structure prediction and has become a prominent research focus in the field of structural bioinformatics since advent of CASP7. Model quality assessment method not only guides the refinement of protein structure model but also plays a crucial role in selecting the best model from multiple candidate conformations, offering significant value in biological research and practical applications. This study begins with reviewing the critical assessment of protein structure prediction (CASP) and continuous automated model evaluation (CAMEO), and model evaluation metrics for monomeric and complex proteins. It primarily summarizes the development of model quality assessment methods in the last five years, including consensus methods (multi-model methods), single-model methods, and quasi-single-model methods, and also introduces the evaluation methods for protein complex models in CASP15. Given the remarkable progress of deep learning in protein prediction, the article focuses on the in-depth application of deep learning in single-model methods, including data set generation, protein feature extraction, and network architecture construction. Additionally, it presents the recent efforts of our research group in the field of model quality assessment. Finally, the article analyzes the limitations and challenges of current protein model quality assessment technology, and also looks forward to future development trends.

Keywords: protein model quality assessment, deep learning, single-model methods, complex model evaluation

PACS: 87.10.Vg, 87.14.E-, 87.16.A-, 87.55.de

DOI: 10.7498/aps.72.20231071

^{*} Project supported by the Scientific and Technological Innovation 2030— "New Generation Artificial Intelligence", China (Grant No. 2022ZD0115103), the National Nature Science Foundation of China (Grant No. 62173304), and the Key Project of Zhejiang Provincial Natural Science Foundation of China (Grant No. LZ20F030002).

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: <code>zgj@zjut.edu.cn</code>

专题: 生物分子模拟中的机器学习

蛋白质 pK_a 预测模型研究进展^{*}

罗方芳 蔡志涛 黄艳东†

(集美大学计算机工程学院,厦门 361021)

(2023年8月20日收到; 2023年9月1日收到修改稿)

pH 表征溶液的酸碱性,是许多与人类重大疾病密切相关的生命活动的调控因子.pKa决定可滴定基团 在一定 pH 条件下的去质子化平衡,是研究 pH 调控的生物化学过程的重要参量.然而,由于蛋白质结构的复 杂性以及实验条件的限制,蛋白质 pKa通常需要借助理论预测.近 30 年,研究者们开发了各种基于先验知识 的 pKa 预测模型.随着近几年人工智能技术的快速发展,人们开始尝试将人工智能算法应用于蛋白质 pKa 预 测工具的开发.本文介绍 pKa 理论预测近年来的一些重要研究进展,主要包括恒定 pH 分子动力学以及基于 泊松-玻尔兹曼方程、经验函数和机器学习的 pKa 预测模型.在此基础上,讨论蛋白质 pKa 预测模型的未来发 展方向和应用前景.

关键词:分子动力学,泊松-玻尔兹曼方程,机器学习, pKa 预测 PACS: 87.15.ap, 87.14.E-, 87.10.Vg, 87.15.A-

DOI: 10.7498/aps.72.20231356

1 引 言

为保证正常的生命活动,人体细胞的细胞质、 细胞核以及各个细胞器需维持在特定的 pH 水平. 例如,线粒体和溶酶体的 pH 分别是 8.0 和 4.7,偏 离细胞质的 7.2^[1].其中,用于表征溶液的酸碱度的 pH 为氢离子浓度的对数取负 (pH = $-\log[H+]$),其 是人体中许多重要生物过程的调控因子,例如物质 跨膜转运^[2]、酶催化^[3]、蛋白质折叠^[4]、多肽聚集^[5]、 脂质分子自组装^[6]、病毒入侵细胞^[7]和细胞能量代 谢^[8]. 从微观的角度,以上生物过程均与关键可离 子化基团的质子化 (protonation)或去质子化反应 (deprotonation)相关联.可离子化基团的去质子 化 (正反应)和质子化反应 (逆反应): AH \rightleftharpoons A⁻+ H⁺,其中,AH是一种可离子化基团的质子化态, A⁻是去质子化态.

以β分泌酶 BACE1 为例阐述蛋白质功能和

可离子化基团质子化/去质子化的关系.BACE1 的生物功能是裂解β淀粉样前体蛋白APP.它与 神经退行性疾病阿尔茨海默症密切相关,是典型的 结构和功能依赖于pH的蛋白质.该蛋白的催化中 心含两个天冬氨酸Asp32和Asp228(图1(a)).实 验指出,BACE1仅在一个狭小的pH范围内具有 活性^[9].如图1(b)所示,在最适pH条件下(约等 于4.5),Asp32处于质子化态,扮演质子供体(proton donor);Asp228处于去质子化态,扮演亲核试 剂(nucleophile).然而,当溶液pH偏离4.5,两个 天冬氨酸同时质子化或去质子化,BACE1无法行 使其生物功能^[10].

当一个可离子化基团的质子化和去质子化达 到平衡,可由以下公式计算解离常数*K*a:

$$K_{a} = \frac{[\mathrm{H}^{+}] [\mathrm{A}^{-}]}{[\mathrm{A}\mathrm{H}]},\tag{1}$$

其中, [H⁺], [A⁻] 和 [AH] 分别代表溶液中氢离子

† 通信作者. E-mail: yandonghuang@jmu.edu.cn

© 2023 中国物理学会 Chinese Physical Society

http://wulixb.iphy.ac.cn

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 11804114, 62006096)、福建省自然科学基金 (批准号: 2023J01329, 2020J05146)、厦门市自然科学基 金 (批准号: 3502Z20227205) 和集美大学校启动金 (批准号: ZQ2020027) 资助的课题.

以及该基团去质子化和质子化态下的浓度. Ka代表一种酸 (如 AH) 离解氢离子的能力. 将方程 (1)的两边对数取负,可得到著名的 Henderson-Hass-elbalch 方程:

$$pH = pK_a + \log\left(\frac{A^-}{AH}\right)$$
(2)

其中, pKa为解离常数 Ka的对数取负, 代表一种 酸 (如 AH) 去质子化的难易程度. 例如, 溶液中天 冬氨酸的 pKa 测量值是 3.7^[11]. 根据 (2) 式, 天冬 氨酸在中性 (pH = 7.0) 水溶液中处于去质子化态 (A⁻);在 pH 小于 3.7 的酸性溶液中, 天冬氨酸质 子化 (AH); 当 pH 位于 p K_a 附近, 质子化和去质子 化态共存.如上所述, pKa决定了可离子化基团在 任意 pH 条件下的质子化和去质子化反应平衡. 根 据pK。值,可以推断不同 pH 条件下生物大分子质 子化态的分布,进而讨论结构和功能的关系.因此, pKa是研究 pH 相关的生物化学过程的一个核心问 题. 不仅如此, pKa与药物研发中长期存在的靶向 性和抗药性问题以及蛋白质设计密切相关.然而, 由于蛋白质结构的复杂性以及实验条件的限制,人 们难于通过实验获取蛋白质中可离子化氨基酸残 基的 pKa, 需借助理论预测.



图 1 BACE1 催化中心质子化态和功能的关系 (a) BACE1 三维结构及其催化中心酸性二分体 D32 和 D228; (b) D32 和 D228 质子化态和蛋白质活性随 pH 的变化规律 (D 是 Asp 的缩写)

Fig. 1. Relationship between protonation state of BACE1 catalytic center and the function: (a) Crystal structure of BACE1 and the acidic dyad in the catalytic center; (b) protonation states of D32 and D228 and the activity as a function of pH (D is the abbreviation of Asp).

为此,将以上 Henderson-Hasselbalch 方程转 换为能量形式,得到游离氨基酸关于 pH 和 p K_a 的 去质子化自由能 ΔG^{mod} 的表达式:

$$\Delta G^{\text{mod}} = \ln 10 \times k_{\text{B}} T \left(\mathbf{p} K_{\text{a}}^{\text{mod}} - \mathbf{p} \mathbf{H} \right), \qquad (3)$$

其中, $k_{\rm B}$ 和 T分别是玻尔兹曼常数和温度; $pK_{\rm a}^{\rm mod}$ 为游离氨基酸的 $pK_{\rm a}$,是可测量值.去质子化自由能可分解为成键作用部分 $\Delta G_{\rm Bond}$ 和非键作用部分 $\Delta G_{\rm NBond}$.其中,成键作用部分描述共价键断裂的能量变化,计算复杂度高,不适用于生物大分子体系^[12].值得一提的是,当溶剂中的可离子化氨基酸 参与蛋白质的合成,蛋白质环境对成键作用部分的影响可忽略不计.基于该假设,我们只需考虑非键作用部分.因此,可离子化氨基酸从溶剂到蛋白质的去质子化自由能改变量 $\Delta G - \Delta G^{\rm mod}$ 可表示为

$$\Delta G - \Delta G^{\text{mod}} = \Delta G_{\text{NBond}} - \Delta G_{\text{NBond}}^{\text{mod}}.$$
 (4)

根据 (3) 式, ΔG^{mod} 为已知量.因此, 求解蛋白质中 氨基酸残基的去质子化自由能 ΔG 的问题简化 为计算蛋白质环境对非键作用部分的自由能微扰 $\Delta G_{\text{NBond}} - \Delta G_{\text{NBond}}^{\text{mod}}$.

基于以上框架,人们发展了基于自由能计算的 蛋白质 pKa 预测模型, 例如恒定 pH 分子动力学 (constant pH molecular dynamics, CpHMD)^[13]. 许多生物大分子含有不止一个功能构象,并且构象 的转变与质子化/去质子化反应相关联: 当活性位 点质子化 (pH < p K_a), 蛋白处于构象 C₁; 去质子 化 (pH > pK_a), 构象由 C₁转变到 C₂; 当 pH 取 pK_a 附近,质子化和去质子化态共存,构象 C₁ 与 C₂ 相互 转变.因此,只有考虑了构象与质子化态耦合的理 论模型,才能得到和实验相一致的宏观 pKa (macroscopic pKa)^[14]. CpHMD 通过分子动力学模拟 实现在不同构象下对质子化态空间进行采样.在蛋 白质 pKa 预测精度方面, CpHMD 相对其他现有模 型具有明显的优势^[15]. CpHMD 的缺点是 pKa 计算 效率低. 例如, 完成一个蛋白质 pKa 的计算通常需 要进行几个小时甚至几天的分子动力学模拟,因此 难以满足工业界大批量计算的需求.目前,CpHMD 多被应用于结构和功能依赖于 pH 的药物靶向蛋 白的分子机制研究^[16].

为了实现高通量的 pKa 计算, 人们发展了基于泊 松-玻尔兹曼 (Poisson-Boltzmann, PB) 方程的模 型, 主要包括 MCCE^[17], H++^[18], APBS^[19], DelPhi-PKa^[20] 和 PypKa^[21]. 基于 PB 的模型能够在几分 钟内完成一个蛋白质的 pKa 计算, 极大地提高了计 算效率. 然而, 基于 PB 的模型具有其理论局限性. 例如, 由于连续介质假设, PB 方程不适用于非水 溶性的膜蛋白. 其次, 蛋白质结构的复杂性增加了 介电常数的不确定性,因此即便是水溶性蛋白,分子内部 (例如酶的催化反应中心)的 pKa 计算对介电常数敏感^[22].

除了以上基于能量的模型,人们也可以用一个 经验函数描述某可离子化氨基酸残基的蛋白质环 境 (如疏水环境和氢键)与其pK_a偏移量的映射关 系.蛋白质某氨基酸残基pK_a可表示为其游离状态 下参考值pK^{mod}和偏移量ΔpK_a的和:

$$pK_{a} = pK_{a}^{mod} + \Delta pK_{a}.$$
 (5)

2005年,基于前期的第一性原理计算工作^[12], 哥本哈根大学 Jensen 课题组^[23]提出了一个计算 蛋白质 pK_a 的经验函数 PropKa. 该模型提出一组 经验公式分别计算库仑力、去溶剂化效应和氢键等 关键因素对 pK_a 偏离参考值的贡献. PropKa 可在 几秒内完成一个蛋白质的 pK_a 计算,计算效率明显 比基于 PB 的模型高,近 20 年得到了广泛的应用, 其最新版本 PropKa 3.0 发表于 2011 年^[24].

直到 2021 年 12月,本课题组^[25]发表了首个 人工智能 (artificial intelligence, AI) 驱动的蛋白 质 pK_a预测模型 DeepKa. 随后,美国卡内基·梅隆 大学 Olexandr Lsayev、美国约翰斯·霍普金斯大 学 Ana Damjanovic 和德国拜耳公司 Pedro Reis 研究小组陆续提出了基于机器学习的 pK_a预测模型 pKa-ANI^[26], XGB-WMa^[27]和 PKAI/PKAI+^[28]. 其中, DeepKa 和 PKAI/PKAI+主要依赖于数据 集,而为了在少样本情况下建立有效模型, pKa-ANI 和 XGB-WMa 需要一定程度的预训练或先验知 识. 值得一提的是, 机器学习模型也能够在几秒内 完成一个蛋白质的 pK_a 计算.

上述的 CpHMD 以及基于 PB 方程、经验函数和机器学习的模型是目前 4 种主流的 pKa 预测方法.最近,本课题组^[29]采用 CpHMD 扩增了 pKa数据集,进一步提高了 DeepKa 的预测精度.值得一提的是, DeepKa 已展现出类似物理模型 (如 CpHMD)的高鲁棒性,进一步证明了人工智能算法在蛋白质 pKa 预测领域的有效性.下面将介绍这4种主流方法的理论基础及研究进展.

2 蛋白质 pKa 预测方法

2.1 CpHMD

根据质子化态采样方法的不同, 恒定 pH 分子

动力学 CpHMD 分为随机采样 (discrete CpHMD, D-CpHMD)^[30] 和 λ 动力学 (continuous CpHMD, C-CpHMD)^[31]. 随机采样利用蒙特卡罗 (Monte Carlo, MC) 模拟在离散的质子化态空间 (反应坐 标取 0 或 1) 进行采样^[30]. λ 动力学则采用取值范 围 0(质子化态) 到 1(去质子化态) 的连续变量 λ 作 为反应坐标对可离子化基团的电荷或体系哈密顿 量进行标度^[31]. 如图 2 所示, 先使用以上基于 MC 或 λ 动力学的采样算法更新质子化态或者电荷. 基于更新后的电荷分布, 通过分子动力学模拟对 构象进行采样. 更新位置坐标后, 进入下一轮质子 化态的采样. 模拟结束后, 采用广义 Henderson-Hasselbalch 方程拟合 CpHMD 模拟产生的不同 pH 条件下某可离子化基团的去质子化概率 *S*, 进 而获得其 pK_a值, 即 *S* = 0.5 所对应的 pH^[31].



图 2 CpHMD 模拟框架 Fig. 2. Framework of a CpHMD simulation.

由于滴定动力学与构象动力学相关联,提高质子化态和构象空间的采样是近 30 年 CpHMD 模型发展的主线.下面将分别介绍 D-CpHMD 和 C-CpHMD.

2.1.1 D-CpHMD

D-CpHMD 用一个反应坐标 λ 表示某可离子 化位点的质子化态. λ 只能取 0 或 1. 其中, 0 和 1 分别表示质子化态和去质子化态. 经过一定长度的 分子动力学 (molecular dynamics, MD) 模拟, 随 机选取一个可离子化基团, 尝试改变其质子化态. 例如, 将其 λ 值从 0 改为 1. 然后, 计算 λ 值改变引 起的能量变化 ΔE . 将该能量变化代入 Metropolis 准则:

$$p = \begin{cases} 1, & \Delta E \leq 0, \\ \exp(-\Delta E/k_{\rm B}T), & \Delta E > 0. \end{cases}$$
(6)

如果能量差小于或等于 0, 接受 λ 值改变的概率 为 1. 如果能量差大于 0, 则接受改变的概率 p 小 于 1. 在数值模拟中, 通常是随机生成一个取值范 围为 [0, 1] 的数 s. 只有 s小于等于 p, 才接受 λ 值 改变, 否则保留原值. 以上为一步的 MC, 和开始 的 MD 构成一个模拟周期.因此,在 MC 之后,便 是下一个周期的 MD 模拟.显性溶剂下质子化或 去质子化的能量变化较大,导致较小的接受概率. 起初,为了提高接受概率或质子化态的采样效率, MC 的能量计算使用隐性溶剂 (implicit solvent) 模型,如广义玻恩 (generalized Born, GB)^[32-34]和 引言提到的 PB 模型^[31,35,36].当 MC 和 MD 均采用 隐性溶剂,计算效率最高,但是牺牲了精度^[32,33]. 为了提高构象方面的采样精度, MD 可替换成显性 溶剂,即杂化溶剂^[31,34,35].其中,基于 GB 和 PB 的 模型分别在分子模拟软件 Amber 和 GROMACS 中已被实现.需要指出的是,隐性溶剂难以描述活 性位点附近与功能相关的水分子或盐离子对去质 子化平衡的影响^[37].

为提高显性水溶剂下 MC 的接受概率, 2007 年 Stern^[38] 提出了尝试改变λ值之后,先进行一定 长度的尝试性的分子动力学模拟, 再计算能量差. 该尝试性的 MD 使周围水溶剂构型得到调整, 可 降低λ值改变前后的能量差. 然而, 以上尝试性 MD 的长度依赖于经验或不确定, 其应用可能受到 限制. 尽管如此, 该模型为解决显性溶剂下质子化 态空间的采样问题提供了一条新思路, 随着高性能 计算的发展,人们开始考虑将显性溶剂应用到蛋白 质 D-CpHMD 的 MC 部分. 如无特别说明, 以下提 到的显性溶剂均是分子动力学模拟中计算静电 相互作用的标准算法 PME (particle mesh Ewald, PME)^[39]. 2015年芝加哥大学的 Roux 课题组^[40] 提出了显性溶剂下的非平衡 MD/MC 模拟. 例如, 对于某可滴定位点在 MC 阶段的去质子化 (λ 由 0 变为 1) 尝试, 该模型在 0 和 1 之间添加了 m 个 中间值. 对于每个λ值(m个中间值和两个边界值 0和1),执行一定长度的非平衡 MD, 令可离子化 基团周围的环境根据λ值在构型上作出调整,减 缓了因 λ 值改变而导致的能量涨落.结束 $\lambda = 1$ 的非平衡 MD 后, 计算当 $\lambda = 1$ 和 $\lambda = 0$ 的能量 差.同样,根据 Metropolis 准则,如果接受该可滴 定位点去质子化,继续 $\lambda = 1$ 的 MD. 否则,退回 到非平衡 MD 前的时刻, 继续 $\lambda = 0$ 的 MD. 通过 以上的非平衡模拟,该模型提供了较合理的能量差 的计算,提高了总体接受概率. Roux 课题组^[40,41] 利用著名的 Jarzynski 方程将自由能变化与非平 衡 MD 所做的功相关联, 使得以上非平衡 MD 的 模拟时间可被量化. 值得一提的是, 该方法可被应 用于生物大分子,目前在分子模拟软件 NAMD 中已有实现.然而,可滴定氨基酸的固有 pK_a (inherent pK_a) 是该模型的一个主要参量.为了提高预测性能,该模型要求固有 pK_a 尽可能接近真实值^[41].因此, D-CpHMD 一个潜在的研究方向是消除上述模型对固有 pK_a 的依赖.

2.1.2 C-CpHMD

本课题组统计了 4057 个蛋白质中可滴定氨基酸的个数^[29].这些蛋白质来自复旦大学王任小实验室^[42] 创建的蛋白质抑制剂复合物数据库 PDBbind的精细集 v2016.除了半胱氨酸 Cys,蛋白质中其他可滴定氨基酸类型 (谷氨酸 Glu、天冬氨酸 Asp、赖氨酸 Lys、精氨酸 Arg、络氨酸 Tyr、组氨酸 His)的平均个数不低于 10^[29].理论上,一个含有 N个可滴定氨基酸残基的蛋白质包含 2^N个质子化态.然而, D-CpHMD 的 MC 每次只取一个可滴定位点来判断是否改变其质子化态,采样效率较低 ^[34,43,44].

2004年,为了研究生物大分子体系 (如蛋白质, DNA 和 RNA)的质子化和去质子化,密西根大学 Brooks 课题组开发了首个 λ 动力学框架下^[45]的 恒定 pH 分子动力学 C-CpHMD^[31]. 每个可滴定位 点对应一个反应坐标 λ,取值范围同样是 0—1. 和 D-CpHMD 不同的是, C-CpHMD 的反应坐标是连 续的变量. 值得一提的是, C-CpHMD 同时更新所 有可滴定位点的质子化态. 哈密顿量 *H*代表体系 的总能量,包括动能和势能. 除了真实的粒子,如 模拟体系中溶剂和溶质的原子, C-CpHMD 添加了 虚粒子. 每个可滴定基团对应一个虚粒子. 这里用 范围在 [0,1] 的连续变量 λ 作为虚粒子的坐标. 为 了模拟虚粒子的滴定动力学,可将其质量设为 10 (单位是原子质量). 以下是修正后的总哈密顿量:

$$H(\{\boldsymbol{r}_{a}\},\{\lambda_{j}\}) = \sum_{a}^{N_{\text{atom}}} \frac{1}{2} m_{a} \dot{\boldsymbol{r}}_{a}^{2} + U^{\text{bond}}(\{\boldsymbol{r}_{a}\}) + U^{\text{nbond}}(\{\boldsymbol{r}_{a}\},\{\lambda_{j}\}) + \sum_{j}^{N_{\text{tirr}}} \frac{1}{2} m_{j} \dot{\lambda}_{j}^{2} + U^{*}(\{\lambda_{j}\}),$$
(7)

其中, N_{atom} 是总粒子数,r是原子的位置矢量, λ 是虚粒子的滴定坐标, m_a 和 m_j 是原子和虚粒子 的质量.第1和第4项的求和分别是原子和虚粒子 的总动能.第2项 U^{bond} 是键相互作用能,包括键 伸缩能、键角弯折能和二面角扭转能.这里假设键 相互作用与 λ 无关.第3项 U^{nbond} 是非键相互作用能,包括静电 U^{elec} 和范德瓦耳斯 U^{vdW} 相互作用,与 λ 相关.最后一项 U^* 是偏置势,利用经验势描述去质子化键断裂的能量变化,只和 λ 相关.

以下介绍如何利用 λ 标度非键相互作用能和 偏置势.对于可滴定的氢原子和周围原子的范德瓦 耳斯相互作用,直接用 $1 - \lambda_i$ 标度势能函数(这里 采用 6-12 勒让德琼斯势 U^{LI}):

$$U_{ij}^{\rm vdW} = (1 - \lambda_i) U_{ij}^{\rm LJ}.$$
(8)

可见, 当 $\lambda = 1$ 时, 残基*i*去质子化, 残基*i*的可滴 定氢与*j*无相互作用.

对于两个可滴定氢之间的范德瓦耳斯相互作用,采用1 – λ_i 和1 – λ_j 进行标度:

$$U_{ij}^{\rm vdW} = (1 - \lambda_i) \left(1 - \lambda_j\right) U_{ij}^{\rm LJ}.$$
(9)

范德瓦耳斯力是近程非键相互作用力, 主导疏 水基团间的相互作用. 然而, 由于原子半径的差异, 氢 (半径约1Å) 几乎被与之成键 (键长约1Å) 的 重原子 (半径约2Å) 包围, 使其难以接触到其他 原子. 因此, 质子化和去质子化对范德瓦耳斯相互 作用影响不大, 相对长程静电相互作用可以忽略不 计. 对于静电相互作用, λ标度的是原子电荷^[31]:

$$q_{\mathbf{a},j} = \lambda_j q_{a,j}^{\mathrm{dep}} + (1 - \lambda_j) q_{a,j}^{\mathrm{prot}}, \qquad (10)$$

其中, $q_{a,j}^{dep}$ 和 $q_{a,j}^{prot}$ 是氨基酸残基 j处于去质子化态和质子化态时原子 a 所带电荷. 静电相互作用 U^{elec} 计算复杂度高, 在分子动力学模拟中占据大多数计 算资源, 特别是和溶剂相关的部分. 因为静电势是 pK_a 计算的关键因子, 我们将详细介绍不同溶剂条 件下的 C-CpHMD.

早期为了提高计算效率, Brooks 课题组^[31] 采 用隐性溶剂模型计算溶剂对溶质的平均效应.如此 一来,总静电能 U^{elec} 的溶质内静电相互作用仍采 用库仑势 ((11) 式第 1 项), 而溶质与溶剂的静电相 互作用 U^{solv} 采用 GB 势能函数 ((12) 式):

$$U^{\text{elec}} = \sum_{a < b}^{N_{\text{atom}}*} \frac{q_a q_b}{r_{ab}} + U^{\text{solv}}, \qquad (11)$$

$$U^{\text{solv}} = -\frac{1}{2} \sum_{a,b}^{N_{\text{atom}}} \left(\frac{1}{\varepsilon_{p}} - \frac{e^{-\kappa r_{ab}}}{\varepsilon_{W}} \right) \\ \times \frac{q_{a}q_{b}}{\sqrt{r_{ab}^{2} + \alpha_{a}\alpha_{b}e^{-r_{ab}^{2}/4\alpha_{a}\alpha_{b}}}, \quad (12)$$

$$\kappa^2 = \frac{8\pi q^2 I}{ek_{\rm B}T},\tag{13}$$

其中, 星号代表排除存在键相互作用的原子对; *r_{ab}* 是电荷 *q_a* 和 *q_b* 的距离; *ε_p* 和 *ε_w* 是蛋白质和水的介 电常数; *κ* 是德拜长度取反 ((13) 式); *I* 是盐离子 强度; *q* 是盐离子电荷; *e* 是基本电荷; *k_B* 是玻尔兹 曼常数; *T* 是温度; *α* 是有效玻恩半径, 表征某原 子埋在蛋白内部的程度, 为衡量 GB 模型精度的关 键参数. 相对 PB 模型, GB 的计算复杂度较低, 并 且是解析的, 适合需要对位置坐标求一阶导 (计算 粒子所受合外力)的分子动力学模拟. GB 模型的 计算复杂度主要体现在有效玻恩半径的求解.

2004 和 2005 年 Brooks 课题组接连开发了 CH ARMM 软件中基于隐性溶剂 GBMV^[31] 和 GBSW^[46] 的 C-CpHMD, 证明了基于 GB 的 C-CpHMD 在 pK_a预测方面的有效性. 相对 GBSW/GBMV 溶剂 模型, GBNeck2 可提供更优的构象采样^[47]. 于是, 马 里兰大学 Shen 课题组^[48] 在 2018 年开发了 Amber 软件中基于隐性溶剂 GBNeck2 的 C-CpHMD. 值 得一提的是, 对于实验科学家关心的酶催化中心 (如 图 1 活性位点 Asp32 和 Asp228), 该方法也表现较 好, 目前已被应用于共价抑制剂靶点的预测^[49-51], 蛋白质 pK_a数据集的建立^[25,29], 以及依赖于 pH 的 蛋白质分子机制研究^[52,53]. 目前, 基于 GBSW 和 GBNeck2 的 C-CpHMD 均已实现 GPU 加速, 这 进一步扩展了模型的应用范畴^[54,55].

为了提高构象采样精度以及扩展 C-CpHMD 的应用范围, Shen 课题组⁵⁶提出了杂化溶剂 C-CpHMD: 构象动力学使用显性溶剂; 而滴定动力 学保留隐性溶剂.为此,构象动力学和滴定动力学 采用不同的哈密顿量. 前者去掉方程 (7) 的最后两 项, 第3项不再包含反应坐标 λ, 令方程 (7) 回归 到常规分子动力学. 该方法不仅维持了质子化态空 间采样效率,而且提高了构象采样精度.起初人们 会担心隐性溶剂 GB 的理论局限性 (例如偏弱的疏 水效应)会影响 pKa 预测精度. 然而, Shen 课题 组^{56]}发现,显性溶剂 PME 可导致偏高的疏水效 应,一定程度上抵消了隐性溶剂导致的偏弱的疏 水效应. 相对隐性溶剂, 该杂化溶剂 C-CpHMD 获 得了广泛的应用,如钠离子质子交换蛋白[37,57],质 子通道^[58], 类药物分子的膜渗透^[59], 芬太尼激活 G 耦联受体 [60], 糖苷水解酶 [61], 络氨酸激酶药物发 现[62],以及上文提及的β分泌酶[10].

为了描述和功能相关的水分子或其他辅助因 子 (如金属离子和小分子) 对去质子化平衡的影响, 滴定动力学部分也需采用显性溶剂. 起初, Brooks 课题组和 Shen 课题组分别选择了较简单的基于截 断的显性溶剂 FSh (force shifting, FSh)^[63]和 GRF (generalized reaction field, GRF)^[64]. 然而, 由于截 断,这两个模型均低估了长程静电力对可滴定位点 的影响^[65].为此, Shen 课题组^[66]开发了基于显性 溶剂 PME 的 C-CpHMD. 最近, 该模型在分子模 拟软件 Amber 中实现了 GPU 加速 [67]. 众所周知, PME 是满足周期性边界条件 (periodic boundary condition, PBC)的分子模拟中计算静电相互作用 的标准算法,因此基于 PME 的 C-CpHMD 是 λ 动力学框架下所能达到的最优版本.理论上,如果 不考虑取样问题,该模型的 pKa 预测应该最接近 实验. 对于一个满足 PBC 的分子动力学模拟体系, PME 的总静电能是3个能量项的加和:

$$U^{\text{elec}} = U^{\text{dir}} + U^{\text{rec}} + U^{\text{corr}}, \qquad (14)$$

其中, U^{dir} 是实空间静电相互作用, 在库仑势基础 上增加一个补偿函数, 负责截断距离以内的短程静 电相互作用 ((15) 式). U^{rec} 最为耗时, 为倒格空间 (reciprocal space)下求解的长程静电能, 负责截断 以外的长程静电相互作用 ((16) 式). U^{corr} 是修正 项 ((20) 式)^[39].

$$U^{\rm dir} = \frac{1}{2} \sum_{n}^{*} \sum_{a,b=1}^{N_{\rm atom}*} \frac{q_a q_b \text{erf}(\beta | \boldsymbol{r}_b - \boldsymbol{r}_a + \boldsymbol{n} |)}{|\boldsymbol{r}_b - \boldsymbol{r}_a + \boldsymbol{n} |}, \quad (15)$$

其中, r_a 和 r_b 是中心元胞的位置矢量; n是元胞 的位置矢量,其表达式为 $n = n_1c_1 + n_2c_2 + n_3c_3$, 其中 c_1 , c_2 和 c_3 代表元胞的 3个正交方向矢量; 星号代表被排除的原子对,包括原子自身 (a = b), 形成化学键的原子对,以及最近邻 (n 的大小为 1) 以外的镜像; erf 是补偿误差函数;参数 β 决定 U^{dir} 和 U^{rec} 的相对收敛速度.例如, β 越大, U^{dir} 计算收 敛越快,而 U^{rec} 计算收敛会越慢.

$$U^{\text{rec}} = \frac{1}{2\pi V} \sum_{m \neq 0} \frac{\exp\left(-\pi^2 m^2/\beta^2\right)}{m^2} S\left(m\right) S\left(-m\right),$$
(16)

式中*m*是倒格矢,其表达式为*m* = $m_1c_1^* + m_2c_2^* + m_3c_3^*$,其中, m_1 , m_2 , m_3 是非零整数; c_i^* 是以上 c_i (*i* = 1, 2, 3)的共轭倒格矢,二者满足关系式 $c_i^* \cdot c_j = \delta_{ij}$,这里 *i*和*j*取1,2和3.另外, $V = c_1$ · $c_2 \times c_3$, 是元胞的体积. S(m) 是结构因子:

$$S(\boldsymbol{m}) = \sum_{a=1}^{N_{\text{atom}}} q_a \exp\left(2\pi i \boldsymbol{m} \cdot \boldsymbol{r}_a\right).$$
(17)

该结构因子可近似表示为

$$S(\boldsymbol{m}) \approx \sum_{k_1, k_2, k_3} Q(k_1, k_2, k_3)$$
$$\times \exp\left[2\pi i \left(\frac{m_1 k_1}{K_1} + \frac{m_2 k_2}{K_2} + \frac{m_3 k_3}{K_3}\right)\right]$$
$$= F(Q)(m_1, m_2, m_3), \qquad (18)$$

式中通过将元胞中的电荷分布 (B 样条) 插值到具 有相同的 3 个维度 k_1 , k_2 , k_3 的网格来构造三维 矩阵 Q; k_i/K_i 是分数坐标,其中, k_i (i = 1, 2, 3) 取值范围是 (1, 2, 3, …, K_i),正整数常数 K_i 代表 元胞的尺寸; F(Q)是矩阵 Q 的三维快速傅里叶变 换. 经过以上变换, U^{rec} 的表达式为

$$U^{\text{rec}} = \frac{1}{2\pi\nu} \sum_{m\neq 0} \frac{\exp\left(\left[-(\pi m/\beta)^2\right]\right)}{m^2}$$
$$\times F(Q)(m) F(Q)(-m).$$
(19)

值得一提的是, U^{rec}线性依赖于格点电荷, 因此对 λ 求一阶导和库仑势的一样简单.

$$U^{\text{corr}} = -\frac{1}{2} \sum_{(a,b)\in M} \frac{q_a q_b \text{erf}\left(\beta \left| \boldsymbol{r}_b - \boldsymbol{r}_a \right|\right)}{\left| \boldsymbol{r}_b - \boldsymbol{r}_a \right|} - \frac{\beta}{\sqrt{\pi}} \sum_{a=1}^{N} q_a^2 - \frac{\pi}{2\beta^2 V} \left(\sum_a q_a\right)^2.$$
(20)

U^{rec}考虑整体的电荷分布,并未排除存在键相互作用的原子对,因此需采用和U^{dir}相同的函数形式进行修正((20)式第1项).此外,U^{corr}第2项的作用是排除点电荷自相互作用,第3项则是中和体系净电荷的背景电荷(background plasma).其中,后面两个修正只依赖于原子电荷.

为了避免元胞之间不真实的静电相互作用,常规 MD 通过添加补偿盐离子使体系呈电中性. 然而, CpHMD 模拟中电荷是动态变化的. 为了解决该问题, Shen 课题组^[64]提出了将盐离子作为质子缓存器. 然而, 盐离子如果不带电会导致聚集,于是改使用可滴定水分子^[68]. 酸性氨基酸 (例如 Asp和 Glu) 与水阴离子 (hydroxide, TIPU) 耦合 (AH+OH⁻ \Rightarrow A⁻ + H₂O); 碱性氨基酸 (例如 Lys, Arg和 His) 与水阳离子 (hydronium, TIPP) 耦合 (BH⁺+H₂O \Rightarrow H₃O⁺ + B). 该耦合令反应式两端的电荷守

恒. 电中性的另一个好处是消除 U^{con} 中会导致反 常 pK_a 偏移的背景电荷.

以上介绍了不同溶剂下静电能的具体求解.下 面介绍哈密顿量中只依赖于反应坐标λ的偏置 势^[31]:

$$U^*\left(\{\lambda_j\}\right) = \sum_{j}^{N_{\text{titr}}} \left[-U^{\text{mod}}\left(\lambda_j\right) + U^{\text{pH}}\left(\lambda_j\right) + U^{\text{barr}}\left(\lambda_j\right)\right],\tag{21}$$

其中,第1项((22)式)和第2项((23)式)分别是 游离可滴定氨基酸去质子化的非键相互作用能和 总自由能.对于单个可滴定位点的氨基酸(如赖氨 酸), U^{mod} 是一个关于 λ 的一元二次函数. U^{pH} 由 λ 线性标度((23)式). $U^{\text{pH}} - U^{\text{mod}}$ 是化学能改变量 的近似解.为了减少 λ 处于不真实的中间态(如 $\lambda = 0.5$)的概率,另外添加了一个二次函数势垒 U^{barr} ((24)式). U^{barr} 降低了 λ 的动力学,对热力学统计 没有影响.(23)式和(24)式的参数为已知,因此, C-CpHMD的主要工作是确定 U^{mod} 的参数(如(22) 式中的 A_i 和 B_i):

$$U^{\text{mod}}(\lambda_j) = A_j (\lambda_j - B_j)^2, \qquad (22)$$

$$U^{\mathrm{pH}}(\lambda_j) = \ln\left(10\right) k_{\mathrm{B}} T \left(\mathrm{p} K_{\mathrm{a}}^{\mathrm{mod}} - \mathrm{pH}\right) \lambda_j, \qquad (23)$$

$$U^{\text{barr}}(\lambda_j) = 4\eta (\lambda_j - 0.5)^2, \qquad (24)$$

其中, pK_a^{mod} 是游离可滴定氨基酸的 pK_a 测量值, η决定势垒高度. 对于一个 C-CpHMD 模型, 需要 通过平均力势 (potential of mean force, PMF) 模 拟求 U^{mod} 函数中的系数. 这里可用单个可滴定位 点的游离赖氨酸 (Lys) 为例. 固定 λ 值, 经过一定 时间 (如 1 ns) 的 MD, 对作用在虚粒子上的力求 时间平均, 即 $\langle dU/d\lambda \rangle$, 其中 λ 在 0—1 之间取离散 的值. 基于线性响应理论, 用线性函数 $2A(\lambda - B)$ 拟合平均力, 确定模型参数 A和 B. 同时, 可利用 以下热力学积分求 PMF, 计算去质子化自由能改 变量:

$$U^{\text{mod}}(\lambda) = \int_0^\lambda \left\langle \frac{\partial U(\lambda')}{\partial \lambda'} \right\rangle_{\lambda'} d\lambda'.$$
 (25)

需要注意的是,为了将 λ 约束在 [0,1],需定 义另一个变量 θ . λ 和 θ 的关系式为 $\lambda = \sin^2 \theta$.于 是,数值模拟中进行迭代的是 θ ,而非反应坐标 λ .

对于含有两个可滴定位点的氨基酸,需要定义 反应坐标 *x*来描述处于去质子化 (His) 或质子化 (Glu 和 Asp) 态时质子所处的可滴定位点^[46]. *x*同 样是在 0 到 1 范围内的连续变量.图 3 展示了 Asp 和 His 侧链 3 个质子化态对应的反应坐标值以及 状态间的转化.类似变量 λ,可利用插值将 *x* 加入 哈密顿量的各个能量项.例如,以下分别是 Asp 和 His 电荷关于 λ 和 *x* 的表达式:

$$q_{a,j}^{\rm D} = \lambda_j q_{a,j}^{\rm ASP} + (1 - \lambda_j) \left[x_j q_{a,j}^{\rm ASP2} + (1 - x_j) q_{a,j}^{\rm ASP1} \right],$$
(26)

$$q_{a,j}^{\rm H} = \lambda_j \left[x_j q_{a,j}^{\rm HSE} + (1 - x_j) q_{a,j}^{\rm HSD} \right] + (1 - \lambda_j) q_{a,j}^{\rm HSP},$$
(27)

其中 $q_{a,j}^{ASP2}$ 和 $q_{a,j}^{ASP1}$ 分别是 Asp 侧链j上原子 a 在 O₈₂ 和 O₈₁ 质子化时所带的电荷, $q_{a,j}^{ASP}$ 是该侧链去质子 化时原子 a 所带电荷; $q_{a,j}^{HSE}$ 和 $q_{a,j}^{HSD}$ 分别是 His 侧链j上原子 a 在 N_{δ} 和 N_{ε} 去质子化时所带的电荷, $q_{a,j}^{HSP}$ 是该侧链质子化时原子 a 所带电荷. 具有双可滴定 位点的 Glu/Asp 和 His 的 U^{mod} 是关于 λ 和 x 的多 项式, 需要取 λ 和 x 值的不同组合计算平均力, 然后 通过 Brooks 课题组提出的方法计算多项式系数^[46].



图 3 互变异构滴定模型的 3 个质子化态以及状态间的转 化 (a) 天冬氨酸 Asp; (b) 组氨酸 His

Fig. 3. Three protonation states and their interconversion in the tautomeric titration model: (a) Aspartic acid; (b) histidine.

CpHMD 模拟同时对构象和质子化态采样. 根 据设置的输出频率保存每个可离子化基团的滴定坐 标 $\lambda(\lambda \in [0, 1])($ 图 4(a)). 统计处于质子化态 (0 $\leq \lambda \leq 0.1$)的次数 N^{prot} 以及去质子化态 (0.9 $\leq \lambda \leq 1$) 的次数 N^{dep}, 计算不同 pH 条件下的去质子化概率 S(图 4(a))^[31]:

$$S = \frac{N^{\text{dep}}}{N^{\text{dep}} + N^{\text{prot}}}.$$
 (28)

最后,采用如下 Hill 函数 (广义 Henderson-Hasselbalch 函数) 拟合 S. p K_a 便是 S = 0.5 时所 对应的 pH (图 4(b)):


图 4 基于 C-CpHMD 的 pK_a 计算 (a) 滴定坐标 λ 和去质子化概率 S 的轨迹; (b) 采用 Hill 函数拟合 S Fig. 4. The pK_a calculation based on C-CpHMD: (a) Trajectories of titration coordinate λ and deprotonation fraction S; (b) fitting S to Hill function.

$$S = \frac{1}{1 + 10^{h(pK_{a} - pH)}},$$
(29)

其中h是 Hill 系数, 表征一个可离子化基团与周围 可滴定基团的滴定动力学是否存在耦合. h = 1表 示无耦合, 如位于分子表面的残基或游离氨基酸. h < 1表示负耦合, 如形成盐桥键的去质子化的 Asp 和质子化的 Lys. h > 1表示正耦合, 如酶活性 位点距离相近的两个酸性氨基酸 (质子化的 Asp 或 Glu). h偏离 1 越多, 耦合越强^[69].

当两个氨基酸的滴定动力学存在耦合,可将二 者看作一个整体,利用以下公式计算宏观 pK_1 和 pK_2 (macroscopic sequential pK_a)^[64,70]:

$$N = \frac{10^{(pK_2 - pH)} + 2 \times 10^{(pK_1 + pK_2 - 2pH)}}{1 + 10^{(pK_2 - pH)} + 10^{(pK_1 + pK_2 - 2pH)}},$$
 (30)

其中 N 是一定 pH 条件下的平均质子数.为获得 pK1 和 pK2,也可以采用以下非耦合模型 (31)式^[71,72]:

$$S_1 + S_2 = \frac{1}{1 + 10^{(pK_1 - pH)}} + \frac{1}{1 + 10^{(pK_2 - pH)}}, \quad (31)$$

其中 S₁和 S₂分别是两个耦合的可滴定位点的去质子化概率.

当滴定动力学采用满足周期性边界条件的显 性溶剂时,需要考虑有限尺度效应^[73].由于采用耦 合水离子实现了电中性,有限尺度效应仅剩下和 水分子模型相关的离散溶剂效应 (discrete solvent effect)^[66]. 当某个可滴定氨基酸去质子化,因离散 溶剂效应引起的能量变化是

$$\Delta G^{\text{offset}} = \frac{2\pi}{3} \kappa \gamma q \rho, \qquad (32)$$

其中, κ 是介电常数; ρ 是水数量密度, 等于水分子数 N 除以体积 V, 这里 N 指的是和蛋白有相互作用的水分子数, V 也是这些水包络范围内的体积; q是可滴定氨基酸的电荷, Asp/Glu 是–1e, His/Lys

为+1e; γ 是显性溶剂模型范德瓦耳斯相互作用 中心的电四极矩. 对于溶剂模型 TIP3P, γ 的值 为 0.764 $e \cdot Å^2$.为了估算该有限尺度效应导致的 pK_a 偏移,需要计算相对模型分子的能量变化^[66]:

$$\Delta \Delta G^{\text{offset}} = \frac{2\pi}{3} \kappa \gamma q \left(\frac{N}{V} - \frac{N^{\text{mod}}}{V^{\text{mod}}} \right), \qquad (33)$$

其中, N和 N^{mod}分别是蛋白质和游离氨基酸模拟 体系中与溶质有相互作用的水分子数; V和 V^{mod} 是相应的周期性元胞体积.将以上表达式转化为 pK_a偏移量,可得到^[66]

$$\Delta p K_{a}^{\text{corr}} = \pm \frac{\Delta \Delta G^{\text{offset}}}{\ln \left(10 \right) RT}.$$
 (34)

根据 N 和 V 的定义,可以推断有限尺寸效应 对 PME 影响较大. PME 考虑了周期性元胞内所 有水分子,蛋白质体积所占比例较小,水数量密度 ρ较大;另一方面, GRF 和 FSh 仅考虑截断以内的 水,蛋白质体积所占比例较大,水数量密度可忽略 不计.对于膜蛋白体系,可参考 Roux 课题组^[74]提 出的方法做相应的修正.

以上介绍的 C-CpHMD 属于对电荷插值,实现电荷对反应坐标的线性响应.实际上,由于库仑势对电荷线性依赖,库仑势和电荷两者的线性插值 是等效的.因为两种情况下,关于插值变量(反应 坐标 λ)负的一阶导数(作用在虚粒子上的合外力) 是相等的.然而,并不是所有和静电势相关的能量 项和电荷线性相关,如 PME 算法中对点电荷自相 互作用和净电荷的修正项((20)式)^[66].所以,为了 更好描述电荷变化对滴定动力学的影响,基于截 断的 GRF 和 FSh 较适合对静电势进行插值的 C-CpHMD,因为它们的静电势保留了对电荷的线 性依赖.德国马克思普朗克研究所的 Grubmüller 课题组^[75]在分子模拟软件 GROMACS 中开发的

C-CpHMD 便是对势函数进行插值. 最近, 芬兰的 Groenhof 课题组^[76,77]基于该模型进行代码优化, 并实现基于 CHARMM 力场的 CpHMD 模拟. 然 而,该模型采用了显性溶剂 PME,而不是基于截 断的 GRF 或 FSh. 其次, 该模型没有像 Shen 课题 组[64] 一样考虑有限尺寸效应. 另一方面, 同样是对势 能进行插值, Brooks 课题组^[63,71] 基于显性溶剂的 C-CpHMD 模型合理地采用了基于截断的 FSh. 除了 以上正弦函数形式, Grubmüller 课题组和 Brooks 课题组提出了其他将λ约束在区间[0,1]的方法.例 如, Grubmüller 课题组^[75]提出了余弦形式. Brooks 课题组^[78]提出一个较复杂的指数形式.对于显性 溶剂 C-CpHMD, 体系电中性是一项重要的约束条 件, Shen 课题组^[66]和 Grubmüller 课题组^[79] 均采 用了可滴定水分子实现体系净电荷恒等于 0. 然而, Brooks 课题组^[71] 的显性溶剂 C-CpHMD 还未考 虑该约束.因此,为了避免溶质与其镜像的静电相 互作用, 需对 FSh 静电势设置较小截断值.

从理论上看, Shen 课题组^[66]开发的基于 PME 的 C-CpHMD 可应用于分子力场能描述的任何体 系,似乎没有改进的空间.实际上,一个酸性氨基 酸残基的去质子化或一个碱性氨基酸残基的质子 化可诱导周围可极化原子 (原子核外电子云的中心 偏离原子核)或基团(组氨酸咪唑环上的电子离 域)形成偶极子[80]. 偶极子与电荷相互吸引,一定 程度上加强了该氨基酸残基带电状态的稳定性.然 而,传统力场下电荷分布是固定的,不会因为滴定 引起周围电场的变化而做出调整,这可能导致可滴 定氨基酸残基偏爱电中性,特别是位于蛋白质内部 的氨基酸残基[66]. 基于以上考虑, 如果采用极化力 场 (如 CHARMM 的 Drude^[81]), C-CpHMD 的精 度将得到进一步的提升.其次,大部分 CpHMD(包 括该模型)没有考虑质子化和去质子化对键相互作 用的影响^[44].

随着显性溶剂 CpHMD 的快速发展,急需解 决质子化态和构象的采样问题. 2006 年 Brooks 课 题组^[82]率先将基于温度的副本交换 (replica exchange) 算法应用到 C-CpHMD,即将副本以一定的 概率交换到较高温度,借助热涨落提高 CpHMD 模拟的采样.受到哈密顿量副本交换算法的启发, 2011 年 Shen 课题组^[56]提出了基于 pH 的副本交 换算法:将副本以一定的概率 p 交换到较高的 pH, 提高去质子化态的采样;或交换到较低的 pH,提

高质子化态的采样 ((35)式). 因为实际进行交换 的 pH 只存在于 U^{pH} ((23) 式), 交换前后总能量的 变化 Δ / β 可简化为仅含 U^{PH} 的表达式((36)式). 交换 pH 后, 两个副本将在新的 pH 条件下 (或新的 UpH)进行采样.该算法效率极高,同时操作简单, 已被应用到其他 CpHMD 模型 [83-86]. 为了增强质 子化态空间采样,美国国立卫生研究院 NIH 的 Brooks 课题组^[87]提出结合包络分布采样 (enveloping distribution sampling, EDS)和哈密顿量副 本交换 (Hamiltonian replica exchange, HREX). EDS 通过定义一个参数 s标度状态间的能垒. 较 小的 s 对应较平滑的能垒, 方便了状态间的转化. 然而,能垒的消除促进了虚拟中间态的采样,这将 影响物理态的采样.为了避免中间态的采样,在 EDS 基础上利用 HREX 提高离散的质子化态空间 的采样效率. 接着, 该课题组^[86] 加入以上基于 pH 的副本交换,构成二维的副本交换.从算法的角度, 该方法确实提高了采样效率,但代价是产生大量的 副本以及模拟过程中副本的频繁通讯,对计算能力 要求较高. 近期, 为了在有限 GPU 显卡数量的条 件下实现基于 pH 的副本交换, Shen 课题组 [88] 提 出了副本同步交换.

$$p = \begin{cases} 1, & \Delta \leq 0, \\ \exp(-\Delta), & \Delta > 0, \end{cases}$$
(35)

$$\Delta = \beta(U^{\text{pH}}(\{\lambda_j\}; \text{pH}') + U^{\text{pH}}(\{\lambda'_j\}; \text{pH}) - U^{\text{pH}}(\{\lambda'_j\}; \text{pH}) - U^{\text{pH}}(\{\lambda'_j\}; \text{pH}')), \quad (36)$$

其中, *p*是副本交换的概率; $U^{pH}(\{\lambda_j\}; pH)$ 和 $U^{pH}(\{\lambda'_j\}; pH')$ 是两个副本交换前的 U^{pH} .将以上 两项的 pH和 pH'进行互换,得到 $U^{pH}(\{\lambda_j\}; pH')$ 和 $U^{pH}(\{\lambda'_j\}; pH)$.

除了副本交换,另一种增强采样的方法是对生物大分子进行粗粒化 (coarse graining, CG),减少模拟体系中粒子的数量,从而降低了构象空间的自由度.该方法通常被应用于具有较大空间和时间尺度的生物过程,如蛋白质折叠、多肽聚集和物质跨膜转运等^[89].近几年,研究者们开始将 CG 与CpHMD 结合,发展 CpHMD 的粗粒化模型^[90-93].值得一提的是,提出 Martini 粗粒化力场的 Marrink 课题组^[92]已在分子模拟软件 GROMACS 中实现了 CpHMD 的粗粒化模拟.

2.2 基于 PB 的 pK_a 预测模型

实际上,如果只考虑单个结构,可以用 PB 方 程计算相对去质子化自由能 $\Delta\Delta G = \Delta G - \Delta G^{mod}$. 其中, ΔG^{mod} 是某可离子化氨基酸 A 在游离状态 下去质子化自由能改变量:

$$\Delta G^{\text{mod}} = G^{\text{mod}} \left(\mathbf{A}^{-} \right) - G^{\text{mod}} \left(\mathbf{A} \mathbf{H} \right), \qquad (37)$$

式中 $G^{\text{mod}}(A^{-})$ 和 $G^{\text{mod}}(AH)$ 分别是去质子化(A⁻) 和质子化(AH)状态的自由能.同理,当该氨基酸 参与蛋白质的合成,它在蛋白质中的去质子化自由 能改变量 ΔG 表示为

$$\Delta G = G\left(\mathbf{A}^{-}\right) - G\left(\mathbf{A}\mathbf{H}\right). \tag{38}$$

基于蛋白质环境不影响成键作用部分 ΔG_{Bond} (见 (4) 式) 的假设, 以上两个自由能改变量的差可 表示为

$$\Delta G - \Delta G^{\text{mod}} = \left(G_{\text{PB}} \left(\mathbf{A}^{-} \right) - G_{\text{PB}} \left(\mathbf{A} \mathbf{H} \right) \right) - \left(G_{\text{PB}}^{\text{mod}} \left(\mathbf{A}^{-} \right) - G_{\text{PB}}^{\text{mod}} \left(\mathbf{A} \mathbf{H} \right) \right), \quad (39)$$

其中, 下标 PB 表示用 PB 方程分别计算等式右 边 4 个状态下的静电能. 令 $\Delta G(AH) = G_{PB}(AH) - G_{PB}^{mod}(AH)$ 和 $\Delta G(A^{-}) = G_{PB}(A^{-}) - G_{PB}^{mod}(A^{-})$, 可 得到

$$\Delta G + \Delta G_{\rm PB} \left({\rm AH} \right) = \Delta G^{\rm mod} + \Delta G_{\rm PB} \left({\rm A}^{-} \right), \quad (40)$$

其中, ΔG_{PB} (AH) 和 ΔG_{PB} (A⁻) 分别表示在水溶剂 中将质子化 (AH) 和去质子化 (A⁻) 的氨基酸放 人蛋白质的静电能改变量. 基于该等式, 可以得到 如图 5 所示的热力学循环 (thermodynamic cycle). 相对去质子化自由能 $\Delta \Delta G$ 可表示为

 $\Delta\Delta G = \Delta G_{\rm PB} \left({\rm A}^{-} \right) - \Delta G_{\rm PB} \left({\rm AH} \right), \qquad (41)$

接着,将 $\Delta\Delta G$ 代入关系式 $\Delta pK_a = \Delta\Delta G / (k_BT \ln 10)$ 计算 pK_a 偏移量 ΔpK_a .最后,利用(5)式计算 pK_a . 可见,热力学循环4个状态的静电能计算决定了 pK_a 的预测精度.目前,基于PB计算静电能并预 测蛋白质 pK_a 的方法包括 MCCE^[17,94],H++^[18], APBS^[19], DelPhiPKa^[20,95,96]以及 PypKa^[21].其中, MCCE和 PypKa利用 MC 对侧链二面角进行采 样,一定程度上提高了预测精度,但总体精度仍低 于 CpHMD,说明了空间构象充分采样的重要性^[15]. PB方程的参数主要是介电常数,原子的电荷和半 径,因此容易拓展到其他类型的体系.例如,除了 蛋白质,DelPhiPKa 也适用于 DNA 和 RNA.除了 蛋白质单体,H++也考虑了含有配体的复合物.



图 5 相对去质子化自由能计算的热力学循环 Fig. 5. Thermodynamic cycle of relative deprotonation free energy calculation.

2.3 基于经验函数的 pK_a 预测模型

以上物理模型 (CpHMD 和基于 PB 的模型) 需要计算体系的静电能, 计算复杂度较高.为了进 一步提高 pK_a 计算的效率 (例如将单个蛋白的 pK_a 计算时长缩短到秒量级), 2005 年哥本哈根大学的 Jensen 课题组^[23]提出了一组经验函数 PropKa 分 别描述点电荷相互作用 (Coulomb force)、去溶剂 化效应 (desolvation) 和氢键相互作用 (hydrogen bonding) 对 pK_a 偏移量的贡献:

 $\Delta p K_a = \Delta p K_a^{Columb} + \Delta p K_a^{Desolv} + \Delta p K_a^{HBond}$. (42) 以上 3 项的函数均采用分段的一次函数, 计算复杂 度低, 已被应用到蛋白质单体^[23], 蛋白质和小分子 配体的复合物^[97]. 然而, 该版本的 PropKa 没区分 可滴定氨基酸残基是处于蛋白质的表面还是内部.

为此,2011年 Jensen 课题组^[24]提出了改进 的 PropKa 3.0.新版本考虑了相同的 ΔpK_a 决定因 子,将(42)式的氢键相互作用导致的 ΔpK_a^{HBond} 和 去溶剂化效应导致的 ΔpK_a^{Desolv} 归为自能 ΔpK_a^{Self} . 不同的是,PropKa 3.0采取了一个折中的方案,即 部分使用能量公式.例如,点电荷相互作用采用经 典的库仑势.去溶剂化效应采用了和 GB 模型中求 解有效波恩半径的倒数(1/ α)类似的原子体积 (V)除以原子间距离的四次方(r^4).此外,蛋白质 表面和内部被赋予不同的介电常数.对于氢键相互 作用,则保留了一次函数形式.该模型的参数化基 于谷氨酸和天冬氨酸的 pKa实验值,对酸性氨基酸 的预测能力接近 CpHMD^[98].然而,该模型对碱性 氨基酸 (如 Lys 和 His) 的预测效果较差^[25].

2.4 基于机器学习的 pK_a 预测模型

上述 PropKa 经验函数的提出较大程度依赖 于科学家的先验知识.理论上,如果有足够多的 pKa实验测量值,可以结合数据和机器学习算法训 练出一个经验函数,而不需要依靠已有的知识. 2018 年 波兰华沙大学 Siedlecki 课题组^[99]提出首 个基于深度学习的蛋白质配体结合亲和性 (binding affinity)预测模型.这里的配体通常指具有几 何结构的小分子.我们知道, pKa表征某可滴定基 团去质子的难易程度.换一种表达, pKa代表蛋白 质和质子的结合亲和性.可见,蛋白质配体结合亲 和性预测方法对 pKa预测具有参考价值^[25].

由于实验条件的限制, 迄今为止蛋白质可滴定 氨基酸残基的 pKa实验测量值不到两千个 [100,101]. 于是,本课题组采用基于隐性溶剂 GBNeck2 的 C-CpHMD^[48]建立了一个蛋白质 pKa数据集 (包含 12809个pK_a)^[25]. 2021年12月,本课题组提出了 国际上首个基于机器学习的蛋白质 pKa 预测模型 DeepKa, 证明了引入人工智能方法解决蛋白质 pK。预测问题的可行性^[25].本课题组对现有的pK。 数据库 PKAD^[100](包含 1350 个蛋白质 pKa 实验测 量值)进行数据清洗,得到了测试集 EXP67S. 首 先,根据氨基酸序列相似性比对排除了冗余数据. 剩下的 67 个蛋白质的 470 个 Asp, Glu, Lys 或 His 的 pKa 构成数据集 EXP67. 接着, 对 EXP67 进行 欠采样,使得不同 ΔpK_a 区域分布均匀.最后剩下 的167个pKa为该模型的测试集EXP67S. 该测试 集的优势将在下文的多模型比对体现出来 (图 6). 模型的大部分输入特征以及三维卷积神经网络 (convolutional neural network, CNN) 框架均借鉴 Siedlecki 课题组^[99]提出的 Pafnucy 模型. 值得一提 的是,为了解决截断导致的边界问题,DeepKa采 用格点电荷 (Siedlecki 课题组⁹⁹ 采用原子电荷) 描述对 pKa 预测精度起决定性作用的静电环境 [25]. 虽然 DeepKa 第一版本的预测精度高于 PropKa 3.0, 但是和 CpHMD 还存在一定差距[25]. 此外, 该 工作只测试了 DeepKa 的总体性能, 并未对特定的 问题 (如酶催化中心或无序蛋白) 进行讨论.

2022年1月,美国卡内基·梅隆大学 Lsayev 课题组^[26]开发了基于神经网络势 ANI-2X 和原子环境矢量 AVE 的深度学习模型 pKa-ANI. 然而,该

模型将所有的实验数据用于模型的训练,不利于对 其性能进行客观的评价. 另外, 该模型对结构敏感, 需要在预处理阶段对初始结构进行能量最小化,否 则将得到不合理的预测结果^[26]. 2022年3月,美国 约翰斯·霍普金斯大学 Damjanovic 课题组^[27] 测试 了4种基于树的机器学习算法.其中,XGB-WMa 表现最好. 该小组同样采用有限的实验数据来训练 和测试模型.为了建立有效的模型,他们在特征描 述上加入了较多的经验知识:首先,统计可滴定基 团参与的氢键数量;其次,计算可滴定基团的溶剂 可及表面积 (solvent accessible surface area, SASA); 最后,根据是否带电或亲水对可滴定基团附近氨 基酸残基进行分类.显然,以上特征基本上覆盖了 PropKa模型中影响 pKa偏移量的 3 个关键因素: 氢键相互作用、去溶剂化效应和点电荷相互作用. 2022年7月, Reis 课题组^[102]利用基于 PB 的 Pyp Ka建立了包含1200万个pKa值的数据集,并基于 该数据集开发了深度学习模型 PKAI^[28]. 为了提高 精度,在 PKAI 基础上对损失函数进行正则化处 理,从而得到 PKAI+. 然而, PKAI+在其他测试 集 (如 EXP67S) 的表现与 PKAI 相似, 说明上述 的正则化处理缺乏普适性^[29].因此,如果没有特别 说明,下文只讨论 PKAI.





2023年5月,本课题组发布了 DeepKa 的最新版本^[29].该版本的输入特征和模型框架与旧版本相同,仅仅是增加了训练和验证集的 pKa 样本量.这些样本出自549个蛋白质的26552个 Asp, Glu, Lys 和 His. 相对旧版本,该版本预测性能更接近CpHMD. 此外,在这个工作中特定的蛋白质体系

被用于进一步评估 DeepKa 的可靠性. 例如, 酶催 化中心具有复杂的静电环境, 是pKa 预测的一个重 要挑战. 新版本通过pKa 计算准确预测了 5 个酶催 化中心的质子供体. 除了具有稳定三维结构的蛋 白, 该模型也可被应用于无序蛋白. 理论预测 pKa 偏移量较小的滴定位点往往容易做到预测精确, 但 难以做到预测相关, 而即使在 pKa 偏移量小于 1.0 的情况下, 理论和实验仍然表现出较高的相关性, 证明了该模型的高鲁棒性^[29]. 如无特别说明, 下文 的 DeepKa 代表该新版本.

上述基于 AI 的模型均采用 PKAD 中的实验 数据来训练或测试模型. 然而, pKa-ANI, XGB-WMa和 PKAI 忽略了存在于 PKAD 的冗余数据 (例如一个蛋白质有两组相同的 pKa值), 这可能导 致过拟合.其次,PKAD中大多数pKa处于参考值 pKa^{mod} 附近,因此测试结果并不能反应模型真实的 预测能力^[25]. 值得一提的是, 本课题组创建的测试 集 EXP67S 不存在以上两个问题, 可较为客观地 对模型进行评价[25].研究发现,除了在实验和理论 相关性方面仍旧低于 CpHMD, DeepKa 的预测精 度明显高于其他主流 pKa 预测模型,包括 PypKa, PropKa, PKAI 和 pKa-ANI^[29]. 其中, PypKa 代表 基于 PB 的模型, PropKa 代表基于经验函数的 模型, PKAI和 pKa-ANI代表其他 AI 模型. 基于 树的 XGB-WMa 没有开放源代码, 所以无法利用 EXP67S 对其进行测试.因此, XGB-WMa 不参与 下面的模型讨论.同时考查精度和速度,图6展示 了5个模型的预测性能.其中,平均绝对误差用于 表征模型的精度.显而易见,如果以 PropKa 的速 度和 CpHMD 的精度作为参照, 目前只有 DeepKa 能提供准确的高通量 pKa 计算^[29]. 最近, 加拿大 国家研究委员会 Sulea 课题组^[103]比较了现有的 7种高通量 pKa 预测模型,包括基于经验函数的 PropKa 3.0^[24], 基于深度学习的 DeepKa^[29]、PKAI 和 PKAI+^[28] 以及基于 PB 方程的 DelPhiPKa^[95]、 MCCE2^[94]和 H++^[18]. 该研究指出在以上高通量 模型中 DeepKa 的精度最高, 与图 6 的结论一致.

3 结 论

pH 与温度、压强一样是基本的环境参量. 传统的分子动力学假设溶剂是中性水 (pH=7.0), 不考虑其他 pH 条件; 此外, 传统分子动力学假设电

荷是固定的,不受溶质静电场的影响.以上两个假 设限制了传统分子动力学进一步探究细胞中许多 与 pH 相关的生物过程, 而可靠的 pKa 计算将有助 于解决该难题.本综述主要介绍了4类主流的pK。 预测方法.显然,对于不同理论的pKa预测模型, 其适用范围也存在差异.首先,不论何种特定的问 题,如果不要求高通量计算,可采用预测精度较高 但计算效率较低的 CpHMD. 当涉及非水溶性蛋白 (如膜蛋白)的pKa计算,目前理论上可行的模型 为基于杂化溶剂^[37,56] 或显性溶剂^[66,67] 的 CpHMD. 另一方面,需要开发高通量的pKa预测模型,从而 满足工业界批量的pKa计算需求.由于隐性溶剂的 理论局限性和实验条件的限制,上述的高通量模型 仅适用于水溶性蛋白. 对于水溶性蛋白质单体的 pKa计算,在所有高通量模型中 DeepKa 无疑是最 优的选择^[29,103]. 若只关心酸性氨基酸残基 (如 Asp 和 Glu) 的质子化态, 也可考虑 PropKa 3.0^[24]. 而对 于主要的4种可离子化氨基酸残基 (Asp, Glu, Lys 和 His) 以外的可滴定基团 (如 Cys 和 Tyr), 可考虑 基于 PB 的模型 (如 H++^[18] 和 PypKa^[21]).

随着计算机软件和硬件的快速发展,国际著名 的美国药物设计公司薛定谔 (Schrödinger) 开始尝 试利用自由能微扰 (free energy perturbation, FEP) 方法计算 pKa, 说明蛋白质 pKa 理论计算开始引起 工业界的关注 [104]. 值得一提的是, 基于机器学习的 pK。预测模型虽处于起步的阶段(2021年至今),却 已表现出和物理模型同水平的预测精度,例如本课题 组开发的 DeepKa. 我们相信: AI 模型有可能突破先 验知识,在不久的将来提供更为高效的预测;利用 物理模型 CpHMD 建立的 pKa数据集 PHMD549 和基于 pKa数据库 PKAD 建立的测试集 EXP67S 将为基于机器学习的 pKa 预测工具的研发奠定基 础^[29]. 最近, 基于 DeepKa 本课题组开发了国内首 个蛋白质 pKa 在线计算平台 (http://www.comput biophys.com/DeepKa/main), 这对未来参与到人 工智能驱动的新药研发产业具有重要意义[105,106].

参考文献

- Casey J R, Grinstein S, Orlowski J 2010 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 11 50
- [2] Qian H, Wu X L, Du X M, Yao X, Zhao X, Lee J, Yang H Y, Yan N 2020 Cell 182 98
- [3] Yang G H, Zhou R, Zhou Q, Guo X F, Yan C Y, Ke M, Lei J L, Shi Y G 2019 *Nature* 565 192

- [4] Chung H S, Piana-Agostinetti S, Shaw D E, Eaton W A 2015 Science 349 1504
- [5] Nasica-Labouze J, Nguyen P H, Sterpone F, Berthoumieu O, Buchete N, Cote S, Simone A D, Doig A J, Faller P, Garcia A, Laio A, Li M S, Melchionna S, Mousseau N, Mu Y, Paravastu A, Pasquali S, Rosenman D J, Strodel B, Tarus B, Viles J H, Zhang T, Wang C, Derreumaux P 2015 Chem. Rev. 115 3518
- [6] Morrow B H, Payne G F, Shen J 2015 J. Am. Chem. Soc. 137 13024
- [7] Kumar A, Hossain R A, Yost S A, Bu W, Wang Y, Dearborn A D, Grakoui A, Cohen J I, Marcotrigiano J 2021 *Nature* 598 521
- [8] Singharoy A, Maffeo C, Delgado-Magnero K H, Swainsbury D J K, Sener M, Kleinekathofer U, Vant J W, Nguyen J, Hitchcock A, Isralewitz B, Teo I, Chandler D E, Stone J E, Phillips J C, Pogorelov T V, Mallus M I, Chipot C, Luthey-Schulten Z, Tieleman D P, Hunter C N, Schulten K 2019 *Cell* 179 1098
- [9] Shimizu H, Tosaki A, Kaneko K, Hisano T, Sakurai T, Nukina N 2008 Mol. Cell Biol. 28 3663
- [10] Ellis C R, Shen J 2015 J. Am. Chem. Soc. 137 9543
- [11] Thurlkill R L, Grimsley G R, Scholtz J M, Pace C N 2006 Protein Sci. 15 1214
- [12] Jensen J H, Li H, Robertson A D, Molina P A 2005 J. Phys. Chem. A 109 6634
- [13] Baptista A M, Martel P J, Petersen S B 1997 Proteins 27 523
- [14] Shi C, Wallace J A, Shen J K 2012 Biophys. J. 102 1590
- [15] Qing R, Hao S L, Smorodina E, Jin D, Zalevsky A, Zhang S G 2022 Chem. Rev. 122 14085
- [16] Henderson J A, Liu R, Harris J A, Huang Y D, de Oliveria V M, Shen J D 2022 Liv. J. Comput. Mol. 4 1563
- [17] Georgescu R E, Alexov E G, Gunner M R 2002 *Biophys. J.* 83 1731
- [18] Anandakrishnan R, Aguilar B, Onufriev A V 2012 Nucleic Acids Res. 40 W537
- [19] Dolinsky T J, Nielsen J E, McCammon J A, Baker N A 2004 Nucleic Acids Res. 32 665
- [20] Wang L, Li L, Alexov E 2015 Proteins. 83 2186
- [21] Reis Pedro B P S, Vila-Viçosa D, Rocchia W, Machuqueiro M 2020 J. Chem. Inf. Model. 60 4442
- [22] Huang Y D, Yue Z, Tsai C C, Henderson J A, Shen J 2018 J. Phys. Chem. Lett. 9 1179
- [23] Li H, Robertson A D, Jensen J H 2005 Proteins 61 704
- [24] Olsson Mats H M, Søndergaard C R, Rostkowski M, Jensen J H 2011 J. Chem. Theory Comput. 7 525
- [25] Cai Z T, Luo F F, Wang Y X, Li E L, Huang Y D 2021 ACS Omega 6 34823
- [26] Gokcan H, Lsayev O 2022 Chem. Sci. 13 2462
- [27] Chen A Y, Lee J, Damjanovic Ana, Brooks B R 2022 J. Chem. Theory Comput. 184 2673
- [28] Reis Pedro B P S, Bertolini M, Montanari F, Rocchia W, Machuqueiro M, Clevert D A 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 5068
- [29] Cai Z T, Liu T Z, Lin Q L, He J H, Lei X W, Luo F F, Huang Y D 2023 J. Chem. Inf. Model 63 2936
- [30] Baptista A M, Teixeira V H, Soares C M 2002 J. Chem. Phys. 117 4184
- [31] Lee M S, Salsbury F R, Brooks III C L 2004 Proteins 56 738
- [32] Mongan J, Case D A, McCammon J A 2004 J. Comput. Chem. 25 2038
- [33] Meng Y, Roitberg A E 2010 J. Chem. Theory Comput. 6

1401

- [34] Swails J M, York D M, Roitberg A E 2014 J. Chem. Theory Comput. 10 1341
- [35] Machuqueiro M, Baptista A M 2006 J. Phys. Chem. B 110 2927
- [36] Sequeira J G N, Rodrigues F E P, Silva T G D, Reis Pedro B P S, Machuqueiro M 2022 J. Phys. Chem. B. 126 7870
- [37] Huang Y D, Chen W, Dotson D L, Beckstein O, Shen J 2016 Nat. Commun. 7 12940
- [38] Stern H A 2007 J. Chem. Phys. 126 164112
- [39] Essmann U, Perera L, Berkowitz M L, Darden T, Lee H, Pedersen L G 1995 J. Chem. Phys. 103 8577
- [40] Chen Y, Roux B 2015 J. Chem. Theory Comput. 11 3919
- [41] Radak B K, Chipot C, Suh D, Jo S, Jiang W, Philips J C, Schulten K, Roux B 2017 J. Chem. Theory Comput. 13 5933
- [42] Wang R X, Fang X L, Lu Y P, Yang C Y, Wang S M 2005 J. Med. Chem. 48 4111
- [43] Pieri E, Ledentu V, Sahlin M, Dehez F, Olivucci M, Ferre N 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 4535
- [44] de Oliveria V M, Liu R, Shen J 2022 Curr. Opin. Struct. Biol. 77 102498
- [45] Kong X, Brooks III C L 1996 J. Chem. Phys. 105 2414
- [46] Khandogin J, Brooks Ⅲ C L 2005 *Biophys. J.* 89 141
- [47] Nguyen H, Maier J, Huang H, Perrone V, Simmerling C 2014 J. Am. Chem. Soc. 136 13959
- [48] Huang Y D, Harris R C, Shen J 2018 J. Chem. Inf. Model. 58 1372
- [49] Liu R, Yue Z, Tsai C C, Shen J 2019 J. Am. Chem. Soc. 141 6553
- [50] Harris R C, Liu R, Shen, J 2020 J. Chem. Theory Comput. 16 3689
- [51] Liu R, Zhan S, Che Y, Shen J 2022 J. Med. Chem. 65 1525
- [52] Yao X, Chen C, Wang Y, Dong S, Liu Y, Li Y, Cui Z, Gong W, Perrett S, Yao L, Lamed R, Bayer E A, Cui Q, Feng Y 2020 Sci. Adv. 6 eabd7182
- [53] Verma N, Henderson J A, Shen J 2020 J. Am. Chem Soc. 142 21883
- [54] Arthur E J, Brooks III C L 2016 J. Comput. Chem. 37 2171
- [55] Harris R C, Shen J 2019 J. Chem. Inf. Model. 59 4821
- [56] Wallace J A, Shen J K 2011 J. Chem. Theory Comput. 7 2617
- [57] Henderson J A, Huang Y D, Beckstein O, Shen J 2020 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 117 25517
- [58] Chen W, Huang Y D, Shen J 2016 J. Phys. Chem. Lett. 7 3961
- [59] Yue Z, Li C, Voth G A, Swanson J M J 2019 J. Am. Chem. Soc. 141 13421
- [60] Vo Q N, Mahinthichaichan P, Shen J, Ellis C R 2021 Nat. Commun. 12 984
- [61] Li Z, Zhang X, Wang Q, Li C, Zhang N, Zhang X, Xu B, Ma B, Schrader T E, Coates L, Kovalevsky A, Huang Y D, Wan Q 2018 ACS Catal. 8 8058
- [62] Tsai C C, Yue Z, Shen J 2019 J. Am. Chem. Soc. 141 15092
- [63] Goh G B, Knight J L, Brooks III C L 2012 J. Chem. Theory Comput. 8 36
- [64] Wallace J A, Shen J K 2012 J. Chem. Phys. 137 184105
- [65] Chen W, Shen J K 2014 J. Comput. Chem. **35** 1986
- [66] Huang Y D, Chen W, Wallace J A, Shen J 2016 J. Chem. Theory Comput. 12 5411
- [67] Harris J A, Liu R, de Oliveira V M, Vázquez-Montelongo E A, Henderson J A, Shen J 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 7510
- [68] Chen W, Wallace J A, Yue Z, Shen J K 2013 Biophys. J.

105 L15

- [69] Wallace J A, Shen J K 2009 Methods Enzymol. 466 455
- [70] Ullmann G M 2003 J. Phys. Chem. B 107 1263
- [71] Goh G B, Hulbert B S, Zhou H, Brooks III C L 2014 *Proteins* 82 1319
- [72] Webb H, Tynan-Connolly B M, Lee G M, Farrell D, O' Meara F, Sondergaard C R, Teilum K, Hewage C, McIntosh L P, Nielsen J E 2010 Proteins **79** 685-702
- [73] Rocklin G J, Mobley D L, Dill K A, Hunenberger P H 2013
 J. Chem. Phys. 139 184103
- [74] Bignucolo O, Chipot C, Kellenberger S, Roux B 2022 J. Phys. Chem. B. 126 6868
- [75] Donnini S, Tegeler F, Groenhof G, Grubmüller H 2011 J. Chem. Theory Comput. 7 1962
- [76] Aho N, Buslaev P, Jansen A, Bauer P, Groenhof G, Hess B 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 6148
- [77] Buslaev P, Aho N, Jansen A, Bauer P, Hess B, Groenhof G 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 6134
- [78] Knight J L, Brooks III C L 2011 J. Comput. Chem. 32 3423
- [79] Donnini S, Ullmann R T, Groenhof G, Grubmüller H 2016 J. Chem. Theory Comput. 12 1040
- [80] Huang Y D, Shuai J 2013 J. Phys. Chem. B 117 6138
- [81] Lemkul J A, Huang J, Roux B, MacKerell A D 2016 Chem. Rev. 116 4983
- [82] Khandogin J, Brooks III C L 2006 Biochemistry 45 9363
- [83] Itoh S G, Damjanović A, Brooks B R 2011 Proteins 79 3420
- [84] Dashti D S, Meng Y, Roitberg A E 2012 J. Phys. Chem. B. 116 8805
- [85] Swails J M, Roitberg A E 2012 J. Chem. Theory Comput. 8 4393
- [86] Lee J, Miller B T, Damjanovic A, Brooks B R 2015 J. Chem. Theory Comput. 11 2560
- [87] Lee J, Miller B T, Damjanovic A, Brooks B R 2014 J. Chem. Theory Comput. 10 2738

- [88] Henderson J A, Verma N, Harris R, Shen J 2020 J. Chem. Phys. 153 115101
- [89] Kmiecik S, Gront D, Kolinski M, Wieteska L, Dawid A E, Kolinski A 2016 Chem. Rev. 116 7898
- [90] Bennett W D, Chen A W, Donnini S, Groenhof G, Tieleman D P 2013 Can. J. Chem. 91 839
- [91] da Silva F L B, Sterpone F, Derreumaux P 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 3875
- [92] Crünewald F, Souza P C T, Abdizadeh H, Barnoud J, de Vries A H, Marrink S J 2020 J. Chem. Phys. 153 024118
- [93] Reilley D J, Wang J, Dokholyan N V, Alexandrova A N 2021 J. Chem. Theory Comput. 17 4583
- [94] Song Y, Mao J, Gunner M R 2009 J. Comput. Chem. 30 2231
- [95] Wang L, Zhang M, Alexov E 2016 Bioinformatics 32 614
- [96] Pahari S, Sun L, Basu S, Alexov E 2018 Proteins 86 1277
- [97] Bas D C, Rogers D M, Jensen J H 2008 *Proteins* **73** 765
- [98] Sun Z, Wang X, Song J 2017 J. Chem Inf. Model. 57 1621
- [99] Stepniewska-Dziubinska M M, Zielenkiewicz P, Siedlecki P 2018 Bioinformatics 34 3666
- [100] Pahari S, Sun L, Alexov E 2019 Database 2019 baz
024
- [101] Ancona N, Bastola A, Alexov E 2023 J. Comput. Biophys. Chem. 22 515
- [102] Reis Pedro B P S, Clevert D A, Machuqueiro M 2022 Bioinformatics 38 297
- [103] Wei W, Hogues H, Sulea T 2023 J. Chem. Inf. Model. 63 5169
- [104] Coskun D, Chen W, Clark A J, Lu C, Hardr E D, Wang L, Friesner R A, Miller E B 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 7193
- [105] Hagg A, Kirschner K N 2023 J. Chem. Inf. Model. 63 4505
- Bueschbell B, Caniceiro A B, Suzano P M S, Machuqueiro M, Rosário-Ferreira N, Moreira I S 2022 Drug Resist. Updat. 60 100811

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Progress in protein pK_a prediction^{*}

Luo Fang-Fang Cai Zhi-Tao Huang Yan-Dong[†]

(College of Computer Engineering, Jimei University, Xiamen 361021, China)
(Received 20 August 2023; revised manuscript received 1 September 2023)

Abstract

The pH value represents the acidity of the solution and plays a key role in many life events linked to human diseases. For instance, the β -site amyloid precursor protein cleavage enzyme, BACE1, which is a major therapeutic target of treating Alzheimer's disease, functions within a narrow pH region around 4.5. In addition, the sodium-proton antiporter NhaA from Escherichia coli is activated only when the cytoplasmic pH is higher than 6.5 and the activity reaches a maximum value around pH 8.8. To explore the molecular mechanism of a protein regulated by pH, it is important to measure, typically by nuclear magnetic resonance, the binding affinities of protons to ionizable key residues, namely pK_a values, which determine the deprotonation equilibria under a pH condition. However, wet-lab experiments are often expensive and time consuming. In some cases, owing to the structural complexity of a protein, pK_a measurements become difficult, making theoretical pK_a predictions in a dry laboratory more advantageous. In the past thirty years, many efforts have been made to accurately and fast predict protein pK_a with physics-based methods. Theoretically, constant pH molecular dynamics (CpHMD) method that takes conformational fluctuations into account gives the most accurate predictions, especially the explicit-solvent CpHMD model proposed by Huang and coworkers (2016 J. Chem. Theory Comput. 12 5411) which in principle is applicable to any system that can be described by a force field. However, lengthy molecular simulations are usually necessary for the extensive sampling of conformation. In particular, the computational complexity increases significantly if water molecules are included explicitly in the simulation system. Thus, CpHMD is not suitable for high-throughout computing requested in industry circle. To accelerate pK_a prediction, Poisson-Boltzmann (PB) or empirical equation-based schemes, such as H++ and PropKa, have been developed and widely used where pK_a values are obtained via one-structure calculations. Recently, artificial intelligence (AI) is applied to the area of protein pK_a prediction, which leads to the development of DeepKa by Huang laboratory (2021 ACS Omega 6 34823), the first AI-driven pK_a predictor. In this paper, we review the advances in protein pK_a prediction contributed mainly by CpHMD methods, PB or empirical equation-based schemes, and AI models. Notably, the modeling hypotheses explained in the review would shed light on future development of more powerful protein pK_a predictors.

Keywords: molecular dynamics, Poisson-Boltzmann equation, machine learning, pK_a prediction

PACS: 87.15.ap, 87.14.E-, 87.10.Vg, 87.15.A-

DOI: 10.7498/aps.72.20231356

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant Nos. 11804114, 62006096), the Natural Science Foundation of Fujian Province, China (Grant Nos. 2023J01329, 2020J05146), the Natural Science Foundation of Xiamen, China (Grant No. 3502Z20227205), and the Scientific Starting Research Foundation of Jimei University, China (Grant No. ZQ2020027).

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: <code>yandonghuang@jmu.edu.cn</code>

专题: 生物分子模拟中的机器学习

生物分子模拟中的机器学习方法*

管星悦1)2) 黄恒焱1)2) 彭华祺1)2) 刘彦航1) 李文飞1)† 王炜1)‡

1) (南京大学物理学院,南京 210093)

2) (国科温州研究院, 温州生物物理重点实验室, 温州 325000)

(2023年10月8日收到; 2023年11月1日收到修改稿)

分子模拟技术已成为人们从分子层次探究生命原理的强有力工具.经过近 50 年的发展,生物分子模拟 能够实现对蛋白折叠、构象运动和蛋白-蛋白分子相互作用等复杂分子体系的生物过程的动力学和热力学性 质进行定量表征.近年来,以深度学习为代表的机器学习算法的应用进一步推动了生物分子模拟技术的发展. 本文对生物分子模拟中的机器学习方法进行综述,重点讨论机器学习算法在提高生物分子力场精度、分子模 拟构象采样效率、以及高维生物分子模拟数据处理等方面取得的重要进展.在此基础上,对未来研究中基于 机器学习技术进一步克服生物分子模拟的精度和效率瓶颈、扩展生物分子模拟适用范围、实现计算模拟与实 验测量的深度融合做了展望.

关键词: 生物大分子, 分子模拟, 机器学习, 增强采样, 多尺度模型 PACS: 87.15.ap, 87.15.Cc, 87.18.-h, 87.16.A- DOI: 10.7498/aps.72.20231624

1 引 言

以分子动力学为代表的分子模拟技术在生物 大分子结构与动力学研究中发挥着越来越重要的 作用.常规分子模拟技术用于复杂生物分子体系 时,不可避免地存在力场精度与构象采样效率瓶 颈.同时,从高维分子模拟数据提取可解释的生物 大分子结构与动力学特征也是一个挑战性难题.生 物分子模拟技术发展的核心任务便是解决以上难 题,扩展生物分子模拟的应用范围.

自从 20 世纪 70 年代 McCammon 等^[1] 首次 将分子动力学模拟用于生物大分子体系以来,人们 在生物分子力场发展、长程静电相互作用计算方 法、增强采样与自由能计算等方面取得了多个突破^[2]. 分子模拟技术与高性能计算机等硬件技术的协同 发展使得分子模拟能够覆盖的时间尺度以超过摩

© 2023 中国物理学会 Chinese Physical Society

尔定律的速度增加,平均每 10 年增加约 3 个数量 级^[3].这些进展使得人们能够直接模拟小蛋白分子 毫秒时间尺度的折叠全过程^[4,5],也能对固有无序 蛋白 (intrisically disordered protein, IDP) 的构象 系综进行合理的分子模拟表征^[6,7],甚至能够实现 对病毒颗粒、细胞质等超大分子体系进行分子模 拟^[8,0].目前,实验和模拟计算结合已成为生物大分 子结构与动力学研究的基本范式.另一方面,对较 大的分子体系,目前的生物分子模拟能够达到的空 间和时间尺度与实验测量仍有一定距离,从而限制 了其适用范围^[10].因此,发展新的分子模拟技术, 扩展分子模拟技术的适用范围,对基于生物分子模 拟的基础和应用研究至关重要.

随着计算能力的提升和海量数据的积累,机器 学习算法被广泛应用于基础与应用科学的各个领 域.自然地,人们也将机器学习算法应用于计算生 物学与生物信息学研究,如生物分子设计与结构预

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 11974173) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: wfli@nju.edu.cn

[‡] 通信作者. E-mail: wangwei@nju.edu.cn

测、分子模拟以及分子对接等.机器学习概念诞生 于 20 世纪 50 年代^[11], 并在曲折的发展中被多次 重新理解与表述. 早期的机器学习算法多是对既有 建模与优化方法的重新整理与表述,如线性回归、 多项式回归^[12]以及 k-近邻算法^[13]等. 尽管在早期 历史中已初具雏形,目前人们广泛使用的机器学习 算法,如决策树^[14]、神经网络^[15]、支持向量机^[16]以 及集成学习方法[17,18]等,大多成型于1980年后, 并很快被应用于蛋白质二级结构预测[19]、蛋白结 构与功能分类[20,21]以及药物筛选[22]等问题.在 20世纪90年代,人们也开始将神经网络用于构建 简单分子体系 (如表面吸附气体分子) 的势能面并 进行分子模拟^[23]. 在这些早期的应用中, 机器学习 方法往往被视为可替代的工具,且神经网络尚未表 现出相对其他机器学习算法的显著优势,因此相关 算法在生物分子模拟领域的应用仍非常有限.

近年来,以深度学习为代表的机器学习技术得 到迅猛发展,并在多个领域展现出惊人的能力.特 别是 AlexNet^[24] 的诞生,展示了深度卷积神经网络 对图像的强大识别能力,宣布深度学习革命的到 来.之后出现的残差网络 (ResNet)^[25] 进一步推动 了神经网络向深度发展,也出现了如生成对抗网络 (GAN)^[26] 与 Transformer^[27] 等网络架构新范式. 这些新的机器学习算法开始广泛用于生物分子模 拟、结构预测与设计等领域.自 2017 年开始,机器学 习与生物分子模拟相结合的研究工作大幅增加,成 为势不可挡的学科交叉趋势.这一趋势从近年来发 表的相关研究论文数目的增长中可见一斑 (图 1).



图 1 每年结合生物分子模拟与机器学习的文献数目随 年份的变化,数据来源于 Scopus

Fig. 1. Number of publications with the key words "molecular simulations" and "machine learning" published per year as a function of years. Data were taken from Scopus.

机器学习与生物分子模拟的结合为推进分子 生物物理学研究提供了新的机会. 例如, 利用机器 学习技术能够设计更准确的分子力场,开发更高效 灵活的增强采样算法,发展更具普适性的复杂生物 分子体系的结构与动力学预测算法,并辅助药物分 子的设计. 这一重要的交叉领域正在高速发展并持 续产生具有突破性进展的研究成果[28-35].因此对 该领域的发展进行回顾与综述尤为重要.关于机器 学习在生物大分子结构预测与设计方面的进展,已 有非常全面的综述可供参考[36-40],本文不再过多 讨论.在机器学习与生物分子模拟交叉领域,也有 学者从不同角度进行了综述^[41-44]. 例如, Ramanathand 等^[42] 在其综述论文中介绍了使用机器学习 技术表征 IDP 系综以及进行多尺度模拟的方法,并 提出将模拟数据集与实验拟合的重要性及策略; Noé等^[43] 详细介绍了机器学习算法在帮助解决生 物分子模拟重要挑战中发挥的作用,并探讨了将物 理学原理融入机器学习算法的必要性及相关方法; Wang 等^[44] 详细总结了利用机器学习算法分析分 子动力学模拟轨迹的方法,以及利用机器学习与 相关数据驱动方法进行增强采样的方案.本文将在 此基础上,结合该领域的最新进展,从生物分子 力场构建、反应坐标的选取与增强采样、分子模拟 数据处理等方面对机器学习与分子模拟交叉领域 的代表性工作进行综述. 生物物理智识与机器学习 技术迭代的融合已成为人们探索生命原理的有 力手段,而结合机器学习算法的生物分子模拟是 借助神经网络的强大表达性与拟合能力分析复杂 生命运动密码的重要实践. 期望本文对该领域的 综述有助于读者综合了解机器学习算法在生物分 子模拟中的重要应用,共同思考和探索基于机器学 习算法解决生物分子模拟领域关键难题的可能 途径.

2 基于机器学习算法的生物分子力场 构建

2.1 势能面与分子力场拟合

在生物分子模拟中,精度和效率通常难以兼得.不同的问题在精度和效率上有不同的偏重与要求,因此需要针对性地选择能够平衡精度与效率要求的折中方案.计算化学领域的"金标准"CCSD(T) 方法能达到约1 kcal/mol 的化学精度,但代价

是计算效率低,通常适用于小体系的单点能计算. 基于密度泛函理论 (DFT) 和 Born-Oppenheimer 绝热近似的方法在精度上作出妥协,从而提升了计 算效率,能够将计算体系大小提升到数百个原子以 上的规模. 但是, 对于绝大多数的生物大分子, 计 算体系通常包含上万个原子,并涉及微秒以上的时 间尺度,因此进一步提升生物分子模拟的计算效率 对扩展其应用范围十分关键. 分子力场模型通过参 数化力场的方式在原子坐标水平近似地描述绝热 能量面,从而大幅提升计算模拟效率.这种逐级近 似的框架之下,如何在提升计算模拟效率的同时尽 可能减小精度的损失,成为构建分子力场的核心问 题. 全原子水平的分子力场可以看作是基于原子坐 标和原子类型的高维空间上的多元函数. 传统分子 力场多使用基于经验的结构项和以单体、两体势表 示的非键相互作用项的参数化方案[45-47]. 这种预 先设定的具体力场函数形式不可避免地对力场精 度带来限制.尽管人们可以通过进一步引入极化和 多体效应等物理机制来提升参数化方案的表达能 力^[48,49],但在精度上与 DFT 方法仍有较大差距. 深度学习算法提供了一种表达能力强大的参数化 方案(图 2),可以降低对预设力场函数形式的依赖, 因此原则上可以提升对分子力场的描述精度. 需要 注意的是,深度学习算法更强的参数化表达能力, 需要由充足的计算能力和训练数据来作为支撑.近 年来,计算能力与数据规模已经可以支持用于训练 具有足够强表达能力的深度神经网络,因此使用深 度学习方法构建生物分子力场,从而实现分子力场 精度突破的条件已经成熟,且在此问题上已取得重 要讲展[50-55].



图 2 神经网络用于生物分子构象能量面及力场的拟合 Fig. 2. Schematic diagram for representing the biomolecular force field by a neural network.

机器学习算法用于生物分子力场拟合的一个 典型例子是 Zhang 等^[51,56] 在 2018 年发表的 Dee PMD 工作. DeePMD 使用原子尺度的构象坐标以 及量子力学精度的能量信息作为数据集,将系统构 象映射至其对应的能量与力 (受益于神经网络组件 的求导能力). 给定系统构象坐标,可以通过网络的 前向传播代替复杂的 DFT 计算,直接得到原子受 力,从而在尽量保留 DFT 精度的前提下实现高效 率分子动力学模拟. DeePMD 的网络架构本身是 深度前馈网络,由多个全连接网络的输出求和得到 总能量. DeePMD 使用分子构型的相对坐标来保 证网络的输出不依赖于生物分子体系的平移与旋 转变换. 值得一提的是, DeePMD 可以对接 LAMMPS, Gromacs 等传统分子动力学模拟软件, 便于使用.

为了在神经网络训练中保持分子构型平移与 旋转对称性,除使用相对坐标(或单个分子体系的内 坐标)外,另一类方法是使用 Behler 与 Parrinello^[57] 在 2007 年提出的对称函数方法.对称函数方法将 系统中每一个原子依次视为中心原子,计算其与附 近原子的距离、夹角,得到对称函数值,并作为神 经网络的输入特征量.例如,Artrith 与 Urban^[58] 发展的 Aenet 神经网络模型以及 Smith 等^[59] 发展 的 ANI-1 神经网络模型均使用了该对称函数方法, 并成功用于体相 TiO₂等材料系统和有机物小分子 系统的力场拟合.Fan 等^[60] 在基于进化策略算法 构建用于原子模拟的机器学习势时也采用了类似 的方法.该对称函数方法规避了笛卡尔坐标与内坐 标的相互转换,从而提升深度网络的参数表达能力 和训练效率.

以上 DeepMD, Aenet, 以及 ANI-1 均采用了 深度前馈网络构架. 随着卷积神经网络 (CNN) 展 示出其对图像特征提取与识别的强大能力并在机 器学习领域带来革命,人们也尝试使用 CNN 处理 图像的范式来处理分子构型并映射到能量面或力 场. 特别是残差网络构架的引入, 使得人们可以在 避免过拟合的前提下,构建足够深度的 CNN 网络, 以增强其拟合效果. 一个代表性的例子是 Schütt 等⁵⁰发展的 SchNet. SchNet 以残差卷积网络实 现对分子构型特征的提取.不同于处理图像数据使 用的网格状离散滤波器,为了保证能量面的光滑性 与精确性, SchNet 采用了连续滤波器. 相对于深度 前馈网络, 基于 CNN 架构的 SchNet 能够显著提 升在量子化学精度数据集 QM9 (包含有机小分子 的构型、能量等)的预测精度,也在分子动力学数 据集 MD17^[61] 上有更好的表现.

尽管 CNN 可以提取局域而抽象的特征, 且相 较于全连接神经网络在避免出现过拟合方面表现 出色,但 CNN 最擅长的领域仍是处理规整的图像 等数据. 对于空间不规则且以共价链接为重要特征 的分子构型,图 (graph) 是一种更为自然的表示. 分子构型的图描述天然地拥有平移和旋转不变性, 并且允许将距离、化学键等连接信息作为"边"数据 存入图网络. 因为这些优点, 人们也尝试使用图神 经网络来学习拟合分子力场. Park 等[53]于 2021年 发表的 GNNFF 基于结合有向图与消息传递 (message passing) 的深度神经网络框架^[62], 构建了神经 网络分子力场模型,对有机小分子受力的预测精度 超过 SchNet. Wang 等^[63] 在同年发表的 sGNN, 考虑了不同类型相互作用在空间尺度上的差异,对 聚合物分子的主链共价作用和非键相互作用能量 项分开建模,在空间尺度扩展性与对不同模拟体系 的可迁移性方面表现良好.

2.2 粗粒化力场构建

相对于 DFT 等量子化学方法, 基于分子力场 的全原子分子动力学模型极大地扩展了计算模拟 方法能够研究的生物分子体系的空间和时间尺度. 目前,人们已经能够实现对较小蛋白体系的完整折 叠过程进行全原子分子动力学模拟. 另外, 通过结 合增强采样算法,可以实现对较大生物分子体系构 象变化的全原子分子动力学模拟和自由能计算.然 而,对于更大的生物分子系统,如分子马达、核糖 体、病毒颗粒以及染色质体系等,通常包含百万以 上原子个数,并涉及毫秒以上时间尺度的动力学过 程,远超出全原子分子动力学模拟能够达到的时间 和空间尺度范围.为了突破全原子分子动力学模拟 的计算效率瓶颈,人们通常采用粗粒化的近似方 法[64]. 在粗粒化模型中, 将多个原子映射为1个虚 拟粒子,从而很大程度上降低了体系的自由度数, 实现分子模拟效率的提升. 然而, 由于采用了虚拟 粒子近似,构建具有合理精度的粗粒化分子力场是 一个极具挑战性的难题. 已有的粗粒化模型的力场 参数主要通过"自下而上"和"自上而下"两种策略 来优化得到.

"自下而上"策略的基本思路是基于高精度力 场模型的计算结果来确定粗粒化力场参数,主要方 法有玻尔兹曼反演法 (Boltzmann inversion method)^[65]、力匹配法 (force matching)^[66]、涨落匹配法 (fluctuating matching)^[67] 以及能量分解法 (energy decomposition)^[68,69] 等.例如,玻尔兹曼反演法主要通过全原子分子动力学模拟得到的径向分布函数 (radial distribution function) 来提取粗粒化层次的有效相互作用参数;而力匹配法的优化目标则是使粗粒化粒子的受力与其在高精度力场中对应粒子的受力尽可能一致.需要注意的是,由于粗粒化近似,粗粒化粒子所代表的原子体系的自由度被冻结,粗粒化力场需要包含所冻结自由度构象熵对能量面的贡献,因此是一种平均力势 (potential of mean force).

以上基于"自下而上"方案构建粗粒化力场的 策略与前述基于 DFT 计算结果拟合全原子力场的 思路相类似,都希望基于低精度模型拟合更高精度 的数据 (能量或力),从而在提升计算效率的同时, 尽可能保留足够的精确度.不同的是,从量子力学 模型到全原子分子力场模型,由于原子自由度数目 维持不变,因此分子力场不涉及构象熵的贡献,原 子尺度力场的拟合可以直接使用能量或力作为目 标;而在构建粗粒化分子力场模型时,需要在一定 程度上体现被冻结自由度的熵效应,因此对分子构 象的采样具有更高的要求,将力作为目标拟合力场 参数是更常用的方法. 另外, 构建全原子力场模型 的相关算法和构架,如神经网络架构、体现平移与 旋转对称性的结构特征提取方法、激活函数的选择 等,可以自然地迁移到基于力匹配的粗粒化力场拟 合. 近年来, 基于深度学习构建粗粒化分子模型的 工作越来越多地见诸于发表的论文中[34,52,70-74].例 如, DeePMD 团队同时开发出与 DeePMD 具有相 似网络架构与结构特征提取策略的深度学习粗粒 化力场方案——DeePCG^[52]. 其中力场参数的提取 使用了力匹配法和逐级拟合的办法.同样是基于前 馈神经网络架构和力匹配方法, Wang 等^[70] 在 2019 年开发了 CGNet, 并展示了用于丙氨酸二肽与多 肽链的粗粒化模拟结果,能够很好地重现作为参考 的全原子模拟得到的自由能面及其他统计性质.

以上例子均采用了基于"自下而上"思路的力 匹配法作为粗粒化力场拟合方案.与其相对应的 "自上而下"的思路追求粗粒化力场模拟结果与实 验约束或高精度模型得到的宏观性质的相容性.然 而,因为每一步优化都需要在当前参数下得到模拟 轨迹并进行反向传播,自上而下的方法通常会给训 练带来较大的计算负担,对拟合目标与参数优化方 案的选择具有更高要求^[75,76]. 近期 Clementi 和 Noé等^[34,71] 提出了以 flow-matching 为例的一类新 方法:将标准化流 (normalizing flow, NF) 或去噪 扩散模型 (denoising diffusion probabilistic model) 等生成模型与力匹配法相结合,先利用高精度数据 训练粗粒化构象的生成模型,再从这种生成模型中 提取粗粒化构象偏好视作一种平衡采样,从而与力场产 生联系.其他的生成模型,如变分自编码器 (variational auto-encoder, VAE)^[72] 和使用对抗训练思 想的 VADE^[73] 同样可以被用于描述粗粒化坐标下 的构象分布.

另外, 在基于 C_α的蛋白质粗粒化模型中, 由 于侧链原子位置信息的缺失, 无法准确地体现蛋白 质分子的表面积、静电势分布等蛋白质分子的基本 性质. 但是这些信息对理解蛋白质分子的结构组 装、构象动力学以及分子识别等过程至关重要. 因 此, 如何在粗粒化模型框架下准确地计算蛋白质分 子的表面积、静电势等蛋白质分子的基本性质是一 个重要的技术挑战. 基于深度神经网络的机器学习 算法为解决这一问题提供了一个可行的方案. 例 如, 本文作者在最近的工作中, 构建了一套深度学 习网络 DeepCGSA, 能够基于粗粒化模型结构高 精度地估算蛋白质、核酸等生物大分子的溶剂可及 性表面积 (图 3)^[74]. 尝试将类似的方法用于针对粗 粒化蛋白质结构的静电势分布与 pK_a值的预测也 取得了很好的效果.

3 基于机器学习算法的分子模拟增强 采样与数据处理

由于生物大分子具有庞大的自由度数和复杂 的能量面特征,全原子水平的分子模拟通常会遇到 采样困难. 特别是在计算各种平衡统计性质时, 需 要分子模拟的采样尽可能遍历重要的构象空间,并 在给定的系综条件下达到平衡. 尽管上述粗粒化模 型提供了一种解决采样困难的有效方案,但粗粒化 近似不可避免地导致计算精度的损失. 特别是当特 异性的氢键、盐桥等原子层次的相互作用起到主导 作用时,粗粒化模型通常无法显式地体现这类特异 性相互作用特征,从而限制了其应用范围.因此, 发展增强采样算法是解决分子模拟采样困难的另 一有效方案. 基于统计物理原理, 人们已经发展出 多个有效的增强采样算法,并广泛应用于生物大分 子体系的蒙特卡罗模拟和分子动力学模拟[78-88]. 目前常见的增强采样算法有伞形抽样 (umbrella sampling)^[78]、副本交换分子动力学 (replica exchange molecular dynamics)^[79]、元动力学 (metadynamics)^[80]、加速分子动力学 (accelerated molecular dynamics)^[81]以及温度积分增强抽样方法 (integrated tempering sampling, ITS)^[82] 等. 这些增强 采样算法多已通过外部插件 (如 PLUMED^[83]) 或 直接整合到成熟的分子动力学模拟软件. 另外, 人 们也发展了适用于研究构象转变路径的增强采样



图 3 基于粗粒化结构的蛋白残基溶剂可及性表面积 (SASA) 计算. 左图:蛋白分子 (protein G, PDB code:1pgb) 的全原子结构 图与粗粒化结构图; 右图:使用 DeepCGSA 由粗粒化结构计算得到的 SASA 与参考值的对比.其中参考值使用 Shrake-Rupley 算 法由全原子结构计算得到[7]. DeepCGSA 能够基于粗粒化结构给出接近参考值的 SASA 计算结果

Fig. 3. SASA estimation based on coarse-grained protein structure. Left: All-atom structure and coarse-grained structure of protein G (PDB code: 1 pgb). Right: Correlation plot between the SASA values from DeepCGSA based on one-bead coarse-grained structure and the reference values by Shrake-Rupley algorithm based on all-atom structure. The DeepCGSA can well reproduce the SASA values based on coarse-grained structure.

算法,如 String 方法^[84]与 Transition path sampling 方法^[85]等.最近,人们将机器学习算法用于生物分子模拟的增强采样,并取得了显著效果,甚至还可以利用机器学习算法,基于有限的构象采样数据实现高维自由能面的构建^[89,90].

3.1 基于机器学习算法提取反应坐标

常用的增强采样算法可分为两类: 依赖反应坐标的增强采样算法和不依赖反应坐标的增强采样算法.例如, 伞形抽样、元动力学等增强采样算法依赖于预先定义的反应坐标,这类算法的基本策略通常是沿预先定义的反应坐标方向添加偏置势, 从而避免在沿反应坐标的局部势阱中重复采样.因此, 预先定义的反应坐标需对应所关注的生物分子体系最重要的运动方向, 而垂直于反应坐标方向的动力学具有更快的时间尺度. 然而, 定义合适的反应坐标本身就是一项极具挑战性的任务. 通常情况下, 反应坐标主要基于物理直觉来选取, 而机器学习等数据驱动的降维方法为反应坐标的选取给出了一个更为理性和可操作的方案.

常规的不使用神经网络的数据驱动降维方法 主要基于如下思想设计:在降维前后的空间里,尽可 能维持数据的某种结构信息不变.这种"结构信息" 可以分为全局信息和局域信息两类.早在20世纪 初就被开发的主元分析算法 PCA,是一种典型的 致力于维持全局结构信息的算法^[91].PCA 将高维 数据点相对于几何中心的欧式距离平方和视作需 要保留的"结构信息",在通过线性变化降维过程中 最小化该结构信息的损失,并找到承担最大运动信 息变化的反应坐标.PCA 方法的缺陷也在于此:基于 全局的欧式距离衡量信息并非总是一个合理的预 设;且 PCA 要求降维至超平面,就只允许对数据做 全局的线性变换,很多时候这是一个过强的假设.

更一般地,可以假设高维数据分布在一个黎曼 流形 (或是几支黎曼流形)上.此时欧式距离只适 用于描述数据点的局域结构,即可以构建起离散数 据点的近邻图,而全局结构可视为由这些近邻图组 合而成.基于这一思想, Isomap 算法^[92]和 Diffussion Map 算法^[93]分别用测地线距离和模拟扩散距离衡 量数据点的间距,并希望降维映射前后这些距离尽 量保持不变,从而将流形"展平"以实现降维.将 Isomap 与 Diffusion Map 用于分子模拟数据分析,可 以找到非线性地依赖于高维数据的反应坐标^[94-96].

在基于局域结构信息的降维方法中,2008年 提出的 t-SNE 算法具有突出的表现^[97]. t-SNE 对 数据点间的相似性做非线性变换,使得降维过程中 主要维护局部团簇 (cluster) 中两点相似性的分布 不变, 而对相似性低的数据点的位置关系几乎没有 约束.因此,t-SNE的降维尽量维持了数据点基于 相似性簇团的内部结构,而对簇团间的距离朝向则 几乎没有要求,从而带来了降维结果的随机性.t-SNE 使用梯度下降优化低维空间数据点的位置,通常这 是一个非凸优化,每次得到的结果会有所差别.相 比于 2002 年提出的 SNE 算法 [98], t-SNE 构建对称 的损失函数以代替 SNE 中不对称的 K-L 散度, 简 化了基于梯度的优化过程;同时 t-SNE 以更为长 尾的 t-分布建立低维空间距离向概率的映射, 以更 好应对高维数据点嵌入低维空间导致的拥挤问题. 图 4 给出了使用 PCA, t-SNE 以及 UMAP 对粗粒 化分子动力学得到的蛋白折叠轨迹[99]进行降维的 效果对比:相比于 PCA, t-SNE 和 UMAP 能更好 地区分折叠态和解折叠态的结构.在分子模拟中, 基于 t-SNE 的降维算法已被广泛应用于反应坐标 的定义与高维动力学轨迹的可视化^[100-102].除 t-SNE 外,基于局域结构信息的降维方法还有:维持局域 线性关系的 LLE (locally linear embedding)^[103]、 维持局域邻近图的 Laplacian Eigenmaps^[104]、最小 化局域曲率的 Hessian LLE^[105] 等, 然而它们在分 子模拟领域得到的关注和应用远不如 t-SNE. 2018年 McInnes 等^[106] 提出的 UMAP 降维算法 采用了与 t-SNE 类似的、基于邻近图提取簇团信 息的策略,并同样用梯度下降方法优化得到低维嵌 入. 不同的是, 相比于围绕着"点"进行的 t-SNE, UMAP采用了以"边"为中心的优化策略,使用交 叉熵作为优化目标,将边存在的概率映射为低维 空间的距离. 在生物分子模拟中, UMAP 常被用于 基因组、染色质和单细胞转录谱等数据[107,108]. 在单细胞转录谱数据集与蛋白质动力学轨迹数据 上的比较研究^[109-111] 均表明: UMAP 具有不逊色 于 t-SNE 的降维效果, 但是在计算成本上远低于 t-SNE, 对大规模的数据有良好的扩展性, 这与 UMAP 原始论文中指出其计算复杂度约为 N^{1.14} 一致[106].

如果认为降维算法的关键问题在于对信息的 选择与度量,那么以上非神经网络的机器学习降维 算法都是通过引入某种预设(或主观判断)来解决



图 4 用 PCA (左)、t-SNE (中)和 UMAP(右) 对蛋白分子 Protein G 的基于粗粒化分子动力学的模拟轨迹^[99]降维效果对比. 蓝 色到红色对应表征蛋白折叠程度的 Q值; Q = 1 (红色) 为完全折叠结构, Q = 0 (蓝色) 为完全解折叠结构

Fig. 4. Projection of the sampled snapshots of the coarse-grained molecular dynamics simulations for protein G $^{[99]}$ along the reaction coordinates constructed by PCA (left), t-SNE (middle), and UMAP (right), respectively. t-SNE and UMAP perform better than PCA in distinguishing the folded and unfolded structures. Colors from blue to red represent the structures with increasing folding extent: blue, fully unfolded; red, fully folded.

此问题,也因此降低了对降维变换的表达能力.借助于具有强大表达能力的神经网络,可以期待构建 更有效的降维算法.

在 2013 年被开发的 VAE, 通过巧妙地设计神 经网络架构,将原始数据通过编码器降维得到隐变 量,再通过解码器升维,生成与原始数据同维度的 高维数据[112]. 如果生成数据具有和原始数据几乎 相同的分布,则说明编码过程(即降维过程)几乎 没有造成信息损失,低维的隐变量具有与原始数据 相近的表达能力. 就训练过程而言, VAE 通过优化 编码器和解码器参数,以最小化生成数据与原始数 据分布上的差异.其中,隐变量的"信息"通过复现 原始数据分布的能力衡量.相比于以上非神经网络 的降维算法中预设信息为数据集上的某种结构的 做法, VAE 衡量信息的方式更具一般性与整体性. 对于生物分子模拟系统,这一优势将有利于 VAE 通过降维找到整体性的反应坐标;而编码器、解码 器所基于的深度神经网络架构保证了 VAE 强大的 表达能力,降低了模型对预设信息的依赖,有利于 增强降维的有效性.因此 VAE 常被用于生物分子 模拟反应坐标的提取. 另外, VAE 寻找反应坐标的 思路同样可以用于粗粒化模型的建立^[72]、反应路 径搜索[113]、甚至是药物分子设计[114] 等任务.

3.2 基于机器学习算法的增强采样

3.2.1 非生成模型

机器学习算法不仅可以用于寻找合适的反应 坐标,还可以直接用于辅助分子模拟采样.例如, 在利用 Metadynamics 方法进行增强采样和自由 能计算时, 需要在分子体系的固有能量面添加一定 形状的高斯形偏置势^[115], 而确定高斯形偏置势的 参数及其变化规律非常关键, 直接影响采样效率. 过强的高斯形偏置势可能会导致采样进入非物理 的区域, 而过弱的高斯形偏置势又难以遍历感兴趣 的构象空间区域. 2019 年, Bonati 等^[116] 通过结合 神经网络与变分增强采样思路, 灵活地以变分形式 在增强采样模拟过程中自适应地更新偏置势, 使得 反应坐标的实际分布能够逼近目标分布. 相较于常 规的 Metadynamics 方法, 在灵活性、高效性与准 确性方面得到了提升.

另一个使用神经网络给出偏置势用以增强采 样的例子是 Zhang 等^[117]提出的 TALOS (targeted adversarial learning optimized Ssampling). 类似 生成对抗网络 GAN 的思想 (见下方关于生成模型 的描述), TALOS 使用 Wasserstein 距离衡量真实 分子模拟引擎生成的构型分布与目标构型分布的 差异,将此距离的计算转化为对一个判别器网络的 优化问题. TALOS 的训练同样类似于 GAN: 对 每个偏置势,通过优化判别器网络计算两分布 Wasserstein 距离的近似值,以之作为两分布差异 的数值衡量;最小化此差异以优化偏置势,从而使 偏置势下模拟产生的构型分布尽可能接近目标 分布.

3.2.2 生成模型

在以上例子中,机器学习算法仅被用作提供构造反应坐标或设置偏置势的手段,即增强采样的

辅助工具,并没有直接采样生成分子构型.近年来 生成模型的发展,使得人们可以借助神经网络直接 生成生物分子构型,这为发展新的增强采样算法 提供了新思路.目前广泛使用的生成模型主要包 括 VAE^[112], GAN^[26] 和标准化流模型^[118] 等 (图 5). 前面已经提到 VAE 通过编码器-解码器对原始数 据进行降维再升维后,使生成数据尽可能与原数据 保持相似,这一相似性的要求体现在损失函数中 的 K-L 散度. 但实际上 VAE 的损失函数是两部分 的拮抗,另一部分则是希望低维空间的隐变量尽可 能接近高斯分布,于是解码器并不是编码器的逆变 换, 而是在拟合低维空间高斯分布参数后进行的采 样. 生成对抗网络 GAN 则是用一个分类器来判定 生成器生成的结构是否合理(被生成的分子构型 与原数据是否相似这一判据由分类器训练得到), 那么由生成器生成并被分类器所选择的分子构型 便可以作为采样结果.标准化流模型则是用一系列 变换在两种分布间搭建可逆变换,



图 5 不同生成模型的网络架构. 从左至右分别对应变分 自编码器、生成对抗网络与标准化流. 即便目标同为生成 符合某种分布的数据, 三种网络使用了不同的架构与方法. 变分自编码器将数据降维至低维空间后, 在低维空间采样 并再次变换至高维空间; 生成对抗网络则通过生成器与分 类器之间的互相对抗而使生成器生成的结果符合目标分 布; 标准化流则是在目标分布与简单易采样的分布 (如高 斯分布) 之间建立直接且可逆的映射

Fig. 5. Network architecture of different generative models: Variational autoencoder (VAE, left), generative adversarial network (GAN, middle), and normalizing flow (NF, right). Three networks have different architectures. VAE first reduces data to a low-dimensional space, samples in the lowdimensional space, and then transforms back to a high-dimensional space. GAN generates target distribution by combining a generator and the discriminator. Normalizing flow model establishes a direct and reversible mapping between the target distribution and a simple and easy-tosample distribution (such as Gaussian distribution).

用神经网络本身作为采样核心的一个代表 性例子是 Noé等^[28] 2019 年发表于 *Science* 的 Boltzmann Generator.该工作完全展示了标准化流 模型作为数学优美的可逆生成模型在两种分布之间建立联系的能力.真实的分子构型的分布符合玻尔兹曼分布,通常这一分布难以直接采样.Boltzmann Generator 的标准化流模型通过构建可逆的 坐标变换,将简单且容易采样的高斯分布映射到玻尔兹曼分布,从而实现满足玻尔兹曼分布的采样.

假设变量 x取自高斯分布, 概率密度为 q(x), z代表生物大分子结构的原子坐标, 概率密度为 r(z), 应当符合玻尔兹曼分布. 需要注意的是, 即 使通过训练建立起变量之间的映射函数 z = f(x), 变量 z的概率密度并不是简单的 r(z) = r(f(x)), 而是需要考虑体积元变化:

$$q(x) = r(z)[J(z)]^{-1} = r(z) \left| \det_{kl} \frac{\partial f_k(z)}{\partial z_l} \right|^{-1}$$

在保持变换可逆的同时计算出雅可比因子是一个 难点.而标准化流模型使用了如下精巧设计:用一 系列小变换一步步将 x 变换到 z,并且每一个小变 换都是可逆且雅可比因子易计算的.每一步变换 将 x划分为两部分 $x = (x_1, x_2), x' = (x'_1, x'_2):$

$$x'_{1} = e^{s(x_{2})}x_{1} + t(x_{1}),$$

 $x'_{2} = x_{2}.$

该变换的可逆性也显而易见. 如果变换使得雅可比 矩阵呈三角矩阵,则可非常容易地计算得到雅可比 因子:



在 Boltzmann Generator 的实际训练中,可以选择 多种训练方式: 1) 将实际轨迹作为玻尔兹曼分布 端的输入 z, 并通过训练将经变换输出的 x 优化为 高斯分布; 2) 将根据高斯分布采样得到的 x 变换得 到构型 z, 并根据分子力场计算其能量, 通过训练 使 z 的分布优化到玻尔兹曼分布; 3) 结合前两种方 法训练; 4) 在前三种选项的基础上加入额外的依 赖于反应坐标的损失项, 使得变换后的分子构型尽 可能在反应坐标空间均匀分布 (类似 Metadynamics 的思想), 此后再进行 reweighting 操作, 得到正确的分布. 在将 Boltzmann Generator 用于 BPTI 蛋白的构象采样时, 成功得到了其"X"态到开放的"O"态之间的构象转变, 即使这种转变的过渡态并不存在于训练集中, 展现了 Boltzmann Generator 在用于生物分子构象采样的强大能力.

另外一类常见的增强采样算法采用了强化学 习方法.强化学习使用奖惩机制,在不同的环境条 件下强化学习器采取不同的动作时将给出一定的 奖励或惩罚,而训练的目标是使得强化学习的动作 能够将奖励最大化.Shamsi等^[119]提出了基于强化 学习的 REAP 算法,将奖惩机制与分子构象空间 的探索绑定在一起,寻找最利于在构象空间扩散的 反应坐标.该方法用于丙氨酸二肽和 Src 激酶体系 时展示了出色的增强采样的效果.基于类似的思 想,人们也可以基于强化学习,在沿所设定反应坐 标采样的不确定度 (uncertainty)上施加奖惩来鼓 励体系在未遍历的构象区域采样 (在已经遍历的方 向上反应坐标的不确定度较低),因此能对增强采 样模拟施加一个自适应的灵活偏置势^[120],达到增 强采样的效果.

综上,机器学习在增强采样领域表现出强大的 功能和应用前景,既可以在传统增强采样算法框架 下通过构建反应坐标发挥作用,也可以通过自适应 的方式提供更高效灵活的偏置势,还可以直接利用 生成模型作为采样核心.随着新的机器学习算法的 开发,将机器学习用于辅助生物分子模拟增强采样 是未来生物分子模拟领域的重要课题.

3.3 基于机器学习算法的生物分子模拟数据 处理

生物分子模拟通常在高维空间中进行,所得到 的分子模拟轨迹包含了丰富的结构与动力学信息, 如何从这些高维的分子模拟轨迹提取出可解释的 热力学与动力学数据,并实现与实验结果的定量比 较是分子模拟领域的另一个挑战性难题.分子动力 学模拟数据处理主要包括以下几个方面:高维分子 模拟数据特征提取、分子模拟轨迹降维与反应坐标 构建、分子模拟微观状态粗粒化与马尔可夫状态模 型构建,以及低维自由能面构建等.显然,适合于 处理复杂数据的各类机器学习算法在生物分子模 拟数据处理中扮演着越来越重要的角色.事实上, 前述关于增强采样算法部分介绍的基于机器学习 的反应坐标构建是机器学习用于分子模拟数据处 理的重要方面.除此之外,人们也发展了深度网络 模型,用于提取生物分子体系的动力学与自由能信 息.例如,Mardt等^[121]设计了VAMPNet,能够端 到端地直接实现从分子模拟数据轨迹得到马尔科 夫状态模型 (Markov state model)的映射.以马尔 可夫过程的变分法 (VAMP)为基础,深度网络用 于表达特征变换的形式,通过变换后的特征空间内 近似得到弛豫时间τ范围内的状态转移矩阵,从而 用于提取生物分子的动力学信息.另外,Schneider 等^[90]通过训练神经网络,实现了高维自由能的计 算以及典型系综平均性质的计算.

4 总结与展望

本文对机器学习方法在生物分子模拟领域的 应用进行了综述. 借助其突出的特征提取和参数拟 合能力,机器学习方法(特别是神经网络算法)在 全原子/粗粒化分子力场构建、分子模拟数据降维 与反应坐标提取、以及生物分子构象采样等方面已 经开始发挥重要作用. 随着以深度神经网络为代表 的机器学习算法的迭代更新,结合机器学习算法的 生物分子模拟技术将成为人们在分子层次探索生 命原理的重要研究范式.需要指出的是,目前机器 学习算法大多作为辅助工具在生物分子模拟中发 挥作用.即使整合了机器学习算法,对较大的生物 分子体系能够达到的分子模拟时间尺度仍与真实 生物学相关时间尺度有较大差距. 完全解决生物分 子模拟精度与效率瓶颈,实现生物分子模拟与实验 测量的定量比较,需要在分子模拟的理论框架与算 法方面同时进行探索.近年来,整合全原子模型和 粗粒化模型的多尺度生物分子模拟技术越来越受 到人们的重视[67,122-124], 是解决生物分子模拟精度 与效率瓶颈的一个值得重点尝试的思路. 神经网络 等机器学习算法的发展将成为进一步推动多尺度 分子模拟技术发展的新突破口.

尽管本文将机器学习用于生物分子模拟的工 作分为力场构建、增强采样以及数据处理等不同的 主题来进行综述,近年来突破性的工作通常打破了 主题分类的边界,并依赖于多个步骤的集成耦合. 因此,实现机器学习在生物分子模拟多方面的融合 应用,需要开发能够集成机器学习算法与生物分子 模拟的软件平台.例如机器学习与生物物理交叉领 域代表工作——AlphaFold2 与 ESM 大语言模型, 均得益于对多模态数据与算法的集成整合能力^[30,125]. 国内在相关领域的集成软件平台开发方面也取得 了很大进展.由深势科技开发的 RiDYMO平台集 成了神经网络、分子动力学引擎、增强采样方法, 不仅能进行分子动力学模拟,分析蛋白质构象空 间、还能探索药物结合位点并计算药效相关动力学 参数,适合药物的设计与开发工作^[126].北京大学与 华为等团队开发的 MindSPONGE^[127] 在华为昇思 MindSpore 框架下整合了多种分子模拟、结构预测 设计以及全面的神经网络支持.这些集成平台将降 低新算法的开发和使用门槛,促进生物分子模拟技 术的应用范围.

关于机器学习与生物分子模拟融合应用的研 究进展给我们带来一个重要的启示: 生物物理智识 与机器学习发展是相辅相成的.例如,AlphaFold2 的架构借鉴了由序列比对得到的共进化信息,而 AlphaFold2的成功又是机器学习推进生物分子结 构预测领域的代表例子. 生物分子模拟与神经网络 结合的需求也同样在推进机器学习领域的发展. SchNet 为了拟合光滑连续力场而在卷积神经网络 架构下提出的连续滤波器,可以被推广到其他机器 学习任务情景;而主要受分子结构拓扑相关研究驱 动而发展的图神经网络,也被推广到诸如社交网络 等应用情景中. 机器学习架构的每一次突破性进展 都会为生物分子研究领域带来难以估量的灵感与 启发. 如何借助神经网络的成功进一步反哺生物物 理智识与经验将是未来生物物理与人工智能交叉 领域的重点研究课题.

参考文献

- McCammon J A, Gelin B R, Karplus M 1977 Nature 267 585
- [2] Schlick T, Portillo-Ledesma S 2021 Nat. Comput. Sci. 1 321
- [3] Vendruscolo M, Dobson C M 2011 Curr. Biol. 21 R68
- [4] Shaw D E, Maragakis P, Lindorff-Larsen K, et al. 2010 Science 330 341
- [5] Zhou C Y, Jiang F, Wu Y D 2015 J. Phys. Chem. B 119 1035
- [6] Zerze G H, Zheng W, Best R B, Mittal J 2019 J. Phys. Chem. Lett. 10 2227
- [7] Robustelli P, Piana S, Shaw D E 2018 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 115 E4758
- [8] Perilla J R, Schulten K 2017 Nat. Commun. 8 15959
- [9] Yu I, Mori T, Ando T, Harada R, Jung J, Sugita Y, Feig M 2016 *eLife* 5 e19274
- [10] Li W F, Zhang J, Wang J, Wang W 2015 Acta Phys. Sin. 64

098701 (in Chinese) [李文飞, 张建, 王骏, 王炜 2015 物理学报 64 098701]

- [11] Samuel A L 1959 IBM J. Res. Dev. 3 210
- [12] Stigler S M 1974 Hist. Math. 1 431
- [13] Fix E, Hodges J L 1951 Discriminatory Analysis, Nonparametric Discrimination: Consistency Properties (Randolph Field, Texas: USAF School of Aviation Medicine) Tech. Rep. 4
- [14] Breiman L, Friedman J H, Olshen R A, Stone C J 1984 *Biometrics* 40 874
- [15] Rumelhart D E, Hinton G E, Williams R J 1986 Nature 323 533
- [16] Cortes C, Vapnik V 1995 Mach. Learn. 20 273
- [17] Ho T K 1995 Proceedings of 3rd International Conference on Document Analysis and Recognition Montreal, QC, Canada, August 14–16, 1995 p278
- [18] Freund Y, Schapire R E 1996 Proceedings of the Thirteenth International Conference on International Conference on Machine Learning San Francisco, CA, USA, July 1996 p148
- [19] Holley L, Karplus M 1989 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 86 152
- [20] Cai Y, Liu X, Xu X, Zhou G 2001 BMC Bioinf. 2 1
- [21] Cai C, Wang W, Sun L, Chen Y 2003 $\mathit{Math. Biosci.}$ 185 111
- [22] Zernov V V, Balakin K V, Ivaschenko A A, Savchuk N P, Pletnev I V 2003 J. Chem. Inf. Comput. Sci. 43 2048
- [23] Blank T B, Brown S D, Calhoun A W, Doren D J 1995 J. Chem. Phys. 103 4129
- [24] Krizhevsky A, Sutskever I, Hinton G E 2017 Commun. ACM
 60 84
- [25] He K, Zhang X, Ren S, Sun J 2016 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR) Las Vegas, NV, USA, June 27–30, 2016 p770
- [26] Goodfellow I, Pouget-Abadie J, Mirza M, Xu B, Warde-Farley D, Ozair S, Courville A, Bengio Y 2020 Commun. ACM 63 139
- [27] Vaswani A, Shazeer N, Parmar N, Uszkoreit J, Jones L, Gomez A N, Kaiser L, Polosukhin I 2017 Proceedings of the 31st International Conference on Neural Information Processing Systems New York, USA, December 4–9, 2017 p6000
- [28] Noé F, Olsson S, Köhler J, Wu H 2019 Science 365 eaaw1147
- [29] Yang J, Anishchenko I, Park H, Peng Z, Ovchinnikov S, Baker D 2020 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 117 1496
- [30] Jumper J, Evans R, Pritzel A, et al. 2021 Nature 596 583
- [31] Baek M, DiMaio F, Anishchenko I, Dauparas J, Ovchinnikov S, Lee G R, Wang J, Cong Q, Kinch L N, Schaeffer R D, Millán C, Park H, Adams C, Glassman C R, DeGiovanni A, Pereira J H, Rodrigues A V, Van Dijk A A, Ebrecht A C, Opperman D J, Sagmeister T, Buhlheller C, Pavkov-Keller T, Rathinaswamy M K, Dalwadi U, Yip C K, Burke J E, Garcia K C, Grishin N V, Adams P D, Read R J, Baker D 2021 Science 373 871
- [32] Huang B, Xu Y, Hu X, Liu Y, Liao S, Zhang J, Huang C, Hong J, Chen Q, Liu H 2022 Nature 602 523
- [33] Liu Y, Zhang L, Wang W, Zhu M, Wang C, Li F, Zhang J, Li H, Chen Q, Liu H 2022 Nat. Comput. Sci. 2 451
- [34] Köhler J, Chen Y, Krämer A, Clementi C, Noé F 2023 J. Chem. Theory Comput. 19 94216
- [35] Watson J L, Juergens D, Bennett N R, Trippe B L, Yim J, Eisenach H E, Ahern W, Borst A J, Ragotte R J, Milles L F, Wicky B I M, Hanikel N, Pellock S J, Courbet A, Sheffler W, Wang J, Venkatesh P, Sappington I, Torres S V, Lauko

A, Bortoli V D, Mathieu E, Ovchinnikov S, Barzilay R, Jaakkola T S, DiMaio F, Baek M, Baker D 2023 Nature 620 1089

- [36] Kuhlman B, Bradley P 2019 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 20 681
- [37] Jisna V, Jayaraj P 2021 Protein J. **40** 522
- [38] AlQuraishi M 2021 Curr. Opin. Chem. Biol. 65 1
- [39] Xu Y, Verma D, Sheridan R P, Liaw A, Ma J, Marshall N M, McIntosh J, Sherer E C, Svetnik V, Johnston J M 2020 J. Chem. Inf. Model. 60 2773
- [40] Huang B, Du Y, Zhang S, Li W, Wang J, Zhang J 2020 *Chin. Phys. B* 29 108704
- [41] Zhang J, Chen D, Xia Y, et al. 2023 J. Chem. Theory Comput. 19 4338
- [42] Ramanathan A, Ma H, Parvatikar A, Chennubhotla S C 2021 Curr. Opin. Struct. Biol. 66 216
- [43] Noé F, Tkatchenko A, Müller K R, Clementi C 2020 Annu. Rev. Phys. Chem. 71 361
- [44] Wang Y, Ribeiro J M L, Tiwary P 2020 Curr. Opin. Struct. Biol. 61 139
- [45] Sambasivarao S V, Acevedo O 2009 J. Chem. Theory Comput. 5 1038
- [46] Brooks B R, Brooks III C L, Mackerell Jr. A D, Nilsson L, Petrella R J, Roux B, Won Y, Archontis G, Bartels C, Boresch S, Caflisch A, Caves L, Cui Q, Dinner A R, Feig M, Fischer S, Gao J, Hodoscek M, Im W, Kuczera K, Lazaridis T, Ma J, Ovchinnikov V, Paci E, Pastor R W, Post C B, Pu J Z, Schaefer M, Tidor B, Venable R M, Woodcock H L, Wu X, Yang W, York D M, Karplus M 2009 J. Comput. Chem. **30** 1545
- [47] Wang J, Wolf R M, Caldwell J W, Kollman P A, Case D A 2004 J. Comput. Chem. 25 528
- [48] Peng X, Zhang Y, Chu H, Li Y, Zhang D, Cao L, Li G 2016 J. Chem. Theory Comput. 12 2973
- [49] Liu C, Qi R, Wang Q, Piquemal J P, Ren P 2017 J. Chem. Theory Comput. 13 2751
- [50] Schütt K T, Kindermans P J, Sauceda H E, Chmiela S, Tkatchenko A, Müller K R 2017 Proceedings of the 31st International Conference on Neural Information Processing Systems New York, USA, December 4–9, 2017 p992
- [51] Zhang L, Han J, Wang H, Car R, Weinan E 2018 *Phys. Rev. Lett.* **120** 143001
- [52] Zhang L, Han J, Wang H, Car R, Weinan E 2018 J. Chem. Phys. 149 034101
- [53] Park C W, Kornbluth M, Vandermause J, Wolverton C, Kozinsky B, Mailoa J P 2021 npj Comput. Mater. 7 73
- [54] batznerzner S, Musaelian A, Sun L, Geiger M, Mailoa J P, Kornbluth M, Molinari N, Smidt T E, Kozinsky B 2022 Nat. Commun. 13 2453
- [55] Wang Y, Li S, He X, Li M, Wang Z, Zheng N, Shao B, Wang T, Liu T Y 2022 arXiv: 2210.16518 [cs.LG]
- [56] Zhang L F, Han J Q, Wang H, Saidi W, Car R, E W H 2018 Advances in Neural Information Processing Systems Montreal, Canada, Decembe 3–8, 2018 p4441
- [57] Behler J, Parrinello M 2007 Phys. Rev. Lett. 98 146401
- [58] Artrith N, Urban A 2016 Comput. Mater. Sci. 114 135
- [59] Smith J S, Isayev O, Roitberg A E 2017 Chem. Sci. 8 3192
- [60] Fan Z, Wang Y, Ying P, et al. 2022 J. Chem. Phys. 157 114801
- [61] Chmiela S, Tkatchenko A, Sauceda H E, Poltavsky I, Schütt K T, Müller K R 2017 Sci. Adv. 3 e1603015
- [62] Gilmer N M P, Schoenholz S S, Riley P F, Vinyals O, Dahl G E 2017 Proceedings of the 34th International Conference on Machine Learning Sydney, Australia, August 6–11, 2017

p1263

- [63] Wang X, Xu Y, Zheng H, Yu K 2021 J. Phys. Chem. Lett. 12 7982
- [64] Takada S, Kanada R, Tan C, Terakawa T, Li W, Kenzaki H 2015 Acc. Chem. Res. 48 3026
- [65] Reith D, Pütz M, Müller-Plathe F 2003 J. Comput. Chem. 24 1624
- [66] Izvekov S, Voth G A 2005 J. Phys. Chem. B 109 2469
- [67] Chu J W, Ayton G, Izvekov S, Voth G 2007 Mol. Phys. 105 167
- [68] Li W, Wolynes P G, Takada S 2011 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 108 3504
- [69] Gohlke H, Kiel C, Case D A 2003 J. Mol. Biol. 330 891
- [70] Wang J, Olsson S, Wehmeyer C, Pérez A, Charron N E, De Fabritiis G, Noé F, Clementi C 2019 ACS Cent. Sci. 5 755
- [71] Arts M, Satorras V G, Huang C W, Zuegner D, Federici M, Clementi C, Noé F, Pinsler R, van den Berg R 2023 arXiv: 2302.00600 [cs.LG]
- [72] Wang W, Gómez-Bombarelli R 2019 Npj Comput. Mater. 5 125
- [73] Zhang J, Lei Y K, Yang Y I, Gao Y Q 2020 J. Chem. Phys. 153 174115
- [74] Dong T, Gong T, Li W 2021 J. Phys. Chem. B 125 9490
- [75] Marrink S J, Risselada H J, Yefimov S, Tieleman D P, de Vries A H 2007 J. Phys. Chem. B 111 7812
- [76] Souza P C T, Alessandri R, Barnoud J, Thallmair S, Faustino I, Grünewald F, Patmanidis I, Abdizadeh H, Bruininks B M H, Wassenaar T A, Kroon P C, Meler J, Nieto V, Corradi V, Khan H M, Domański J, Javanainen M, Martinez-Seara H, Reuter N, Best R B, Vattulainen I, Monticelli L, Periolel X, Tieleman D P, de Vries A H, Marrink S J 2021 Nat. Methods 18 382
- [77] Shrake A, Rupley J A 1973 J. Mol. Biol. 79 351
- [78] Torrie G M, Valleau J P 1977 J. Comput. Phys. 23 187
- [79] Sugita Y, Okamoto Y 1999 Chem. Phys. Lett. 314 141
- [80] Laio A, Parrinello M 2002 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 99 12562
- [81] Hamelberg D, Mongan J, McCammon J A 2004 J. Chem. Phys. 120 11919
- [82] Yang L, Liu C W, Shao Q, Zhang J, Gao Y Q 2015 Acc. Chem. Res. 48 947
- [83] Tribello G A, Bonomi M, Branduardi D, Camilloni C, Bussi G 2014 Comput. Phys. Commun. 185 604
- [84] E W, Ren W, Vanden-Eijnden E 2002 Phys. Rev. B 66 052301
- [85] Dellago C, Bolhuis P G, Csajka F S, Chandler D 1998 J. Chem. Phys. 108 1964
- [86] Chen C, Huang Y, Xiao Y 2013 J. Biomol. Struct. Dyn. 31 206
- [87] Zhang J, Gong H 2020 J. Chem. Theory Comput. 16 4813
- [88] Zhu W, Zhang J, Wang J, Li W, Wang W 2021 Phys. Rev. E 103 032404
- [89] Zheng S, He J, Liu C, et al. 2023 arXiv: 2306.05445 [physics.chem-ph]
- [90] Schneider E, Dai L, Topper R Q, Drechsel-Grau C, Tuckerman M E 2017 Phys. Rev. Lett. 119 150601
- Jolliffe I T 2002 Principal Component Analysis for Special Types of Data (New York: Springer) pp338–372
- [92] Tenenbaum J B, de Silva V, Langford J C 2000 Science 290 2319
- [93] Lafon S, Lee A B 2006 IEEE Trans. Pattern Anal. Mach. Intell. 28 1393
- [94] Das P, Moll M, Stamati H, Kavraki L E, Clementi C 2006

Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 103 9885

- [95] Plaku E, Stamati H, Clementi C, Kavraki L E 2007 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 67 897
- [96] Trstanova Z, Leimkuhler B, Lelièvre T 2020 Proc. R. Soc. A 476 20190036
- [97] van der Maaten L, Hinton G 2008 J. Mach. Learn. Res. 9 2579
- [98] Hinton G, Roweis S 2002 Proceedings of the 15th International Conference on Neural Information Processing Systems Vancouver, British Columbia, Canada, December 9–14, 2002 p857
- [99] Li W, Terakawa T, Wang W, Takada S 2012 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 109 17789
- [100] Rydzewski J, Nowak W 2016 J. Chem. Theory Comput. 12 2110
- [101] Zhou H, Wang F, Tao P 2018 J. Chem. Theory Comput. 14 5499
- [102] Spiwok V, Kříž P 2020 Front. Mol. Biosci. 7 132
- [103] Roweis S T, Saul L K 2000 Science **290** 2323
- [104] Belkin M, Niyogi P 2001 Proceedings of the 14th International Conference on Neural Information Processing Systems: Natural and Synthetic Vancouver, British Columbia, Canada, December 3–8, 2001 p585
- [105] Donoho D L, Grimes C 2003 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 100 5591
- [106] McInnes L, Healy J, Melville J 2018 arXiv: 1802.03426 [stat.ML]
- [107] Chen S, Lake B B, Zhang K 2019 Nat. Biotechnol. 37 1452
- [108] Mimitou E P, Lareau C A, Chen K Y, et al 2021 Nat. Biotechnol. 39 1246
- [109] Becht E, McInnes L, Healy J, Dutertre C A, Kwok I W, Ng L G, Ginhoux F, Newell E W 2019 Nat. Biotechnol. 37 38
- $[110]\quad$ Trozzi F, Wang X, Tao P 2021 J. Phys. Chem. B 125 5022
- [111] Do V H, Canzar S 2021 Genome Biol. 22 130
- [112] Kingma D P, Welling M 2013 arXiv:1312.6114 [stat.ML]

- [113] Ramaswamy V K, Musson S C, Willcocks C G, Degiacomi M T 2021 Phys. Rev. X 11 011052
- [114] Gómez-Bombarelli R, Wei J N, Duvenaud D, Hernández-Lobatznero J M, Sánchez-Lengeling B, Sheberla D, Aguilera-Iparraguirre J, Hirzel T D, Adams R P, Aspuru-Guzik A 2018 ACS Cent. Sci. 4 268
- [115] Barducci A, Bussi G, Parrinello M 2008 Phys. Rev. Lett. 100 020603
- [116] Bonati L, Zhang Y Y, Parrinello M 2019 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 116 17641
- [117] Zhang J, Yang Y I, Noé F 2019 J. Phys. Chem. Lett. 10 5791
- [118] Rezende D J, Mohamed S 2015 Proceedings of the 32nd International Conference on International Conference on Machine Learning 37 1530
- [119] Shamsi Z, Cheng K J, Shukla D 2018 J. Phys. Chem. B 122 8386
- [120] Zhang L, Wang H, E W 2018 J. Chem. Phys. 148 12411
- [121] Mardt A, Pasquali L, Wu H, Noé F 2018 Nat. Commun. 9 5
- [122] Li W, Yoshii H, Hori N, Kameda T, Takada S 2010 Methods 52 106
- [123] Li W, Wang J, Zhang J, Wang W 2015 Curr. Opin. Struct. Biol. 30 25
- [124] Li G H 2023 Chemical Theory and Multiscale Simulation in Biomolecules: From Principles to Case Studies (1st Ed.) (Elsevier)
- [125] Meier J, Rao R, Verkuil R, Liu J, Sercu T, Rives A 2021 Language Models Enable Zero-shot Prediction of the Effects of Mutations on Protein Function (35th Conference on Neural Information Processing Systems (NeurIPS 2021))
- [126] Wang D, Wang Y, Chang J, Zhang L, Wang H, E W 2021 *Nat. Comput. Sci.* 2 20
- [127] Huang Y P, Xia Y, Yang L, Wei J, Yang Y I, Gao Y Q 2022 Chin. J. Chem. 40 160

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Machine learning in molecular simulations of biomolecules^{*}

Guan Xing-Yue¹⁾²⁾ Huang Heng-Yan¹⁾²⁾ Peng Hua-Qi¹⁾²⁾ Liu Yan-Hang¹⁾ Li Wen-Fei^{1)†} Wang Wei^{1)‡}

1) (School of Physics, Nanjing University, Nanjing 210093, China)

2) (Wenzhou Key Laboratory of Biophysics, Wenzhou Institute, University of Chinese Academy of Sciences,

Wenzhou 325000, China)

(Received 8 October 2023; revised manuscript received 1 November 2023)

Abstract

Molecular simulation has already become a powerful tool for studying life principles at a molecular level. The past 50-year researches show that molecular simulation has been able to quantitatively characterize the kinetic and thermodynamic properties of complex molecular processes, such as protein folding and conformational changes. In recent years, the application of machine learning algorithms represented by deep learning has further promoted the development of molecular simulation. This work reviews machine learning methods in biomolecular simulation, focusing on the important progress made by machine learning algorithms in improving the accuracy of molecular force fields, the efficiency of molecular simulation conformation sampling, and also the processing of high-dimensional simulation data. The future researches to further overcome the bottleneck of accuracy and efficiency of molecular simulation, expand the scope of molecular simulation, and realize the integration of computational simulation and experimental based on machine learning technique is prospected.

Keywords: bio-molecules, molecular simulations, machine learning, enhanced sampling, multiscale model

PACS: 87.15.ap, 87.15.Cc, 87.18.-h, 87.16.A-

DOI: 10.7498/aps.72.20231624

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 11974173).

[†] Corresponding author. E-mail: wfli@nju.edu.cn

[‡] Corresponding author. E-mail: wangwei@nju.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习

靶向 PD-L1 蛋白的计算机辅助药物筛选*

林开东1) 林晓倩1)2) 林绪波1)†

1) (北京航空航天大学, 医学科学与工程学院/生物与医学工程学院, 北京市生物医学工程高精尖创新中心, 北京 100191)

2) (北京航空航天大学沈元学院,北京 100191)

(2023年6月29日收到; 2023年8月10日收到修改稿)

针对 PD-1/PD-L1 免疫检查点的单克隆抗体抑制剂逐渐进入市场并在多种类型的肿瘤治疗中取得一定 的积极效果.然而,随着应用范围的不断扩展,抗体药物的局限性以及过多同质化研究等问题逐渐显现出来, 小分子化合物抑制剂成为了研究者们关注的新焦点.本文旨在利用基于配体和基于结构的结合活性预测方 法实现针对 PD-L1 靶点的小分子化合物虚拟筛选,从而帮助加速小分子药物的开发.通过从相关研究文献及 专利收集 PD-L1 小分子抑制活性数据集,根据不同分子表征方法和算法构建机器学习活性判定分类模型和 活性强度预测回归模型,两类模型从大型类药小分子库 (ZINC15) 中筛选获得 68 种高 PD-L1 抑制活性候选 化合物.其中 10 种化合物不仅具备良好的药物相似性和药代动力学,还在分子对接中与已报道的热点化合 物表现出同等水平的结合强度和相似的作用机制,这一现象在后续分子动力学模拟和结合自由能估计中得 到进一步验证.本文提出了一个融合基于配体方法和基于结构方法的计算机辅助药物研发工作流程,其在大 型化合物数据库中有效筛选出有潜力的 PD-L1 小分子抑制剂,有望助力加速肿瘤免疫治疗的应用.

关键词: PD-1/PD-L1, 虚拟筛选, 机器学习, 分子动力学模拟 **PACS**: 05.10.-a, 02.70.-c

DOI: 10.7498/aps.72.20231068

1 引 言

阻断免疫检查点蛋白与其配体的结合作为肿 瘤治疗的方法之一,近年来在临床应用中迅速发 展.正常生理状态下,部分负调节因子作为免疫检 查点来抑制T细胞的过度激活,确保免疫反应保 持自我耐受^[1].然而不幸的是,肿瘤细胞可以利用 这种机制诱导T细胞衰竭,形成促进肿瘤生长和 侵袭的微环境,从而逃避免疫系统的攻击^[2-4].为了 重新激活并增强T细胞介导的抗肿瘤功能,前人 已经设计了一系列疗法来阻断免疫检查点蛋白与 其配体的结合^[5,6].其中,细胞程序性死亡蛋白 I (programmed cell death protein 1, PD-1) 是最受 关注的免疫检查点之一,其通常表达于活化的 T细胞、自然杀伤性细胞、B淋巴细胞和其他免疫 细胞的表面. PD-1与其在肿瘤细胞上高度表达的 配体 PD-L1 相互作用后,发生一定的构象变化,介 导胞内信号通路从而抑制 T细胞的增殖、活化和 细胞杀伤性功能^[7-12]. 前人的研究已表明, PD-1 或 PD-L1 的基因敲除或抗体抑制可以增强小鼠免 疫系统的抗肿瘤功能,这表明阻断 PD-1 和 PD-L1 之间的相互作用可能为肿瘤免疫治疗提供一种 有效的策略^[13,14].

PD-1/PD-L1 抗体抑制剂药物的研发目前取 得非常显著的进展. 2014年,美国食品药品监督管 理局批准了第一款 PD-1 抗体 Pembrolizumab 用 于治疗晚期黑色素瘤之后,一系列 PD-1/PD-L1 单克隆抗体被应用在了非小细胞肺癌、肝癌和食管 胃交界癌等多种肿瘤疾病的临床治疗中^[15-17]. 然

* 国家自然科学基金 (批准号: 21903002) 和北京航空航天大学沈元学院卓越研究基金 (批准号: 230121202) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: linxbseu@buaa.edu.cn

^{© 2023} 中国物理学会 Chinese Physical Society

而,随着应用的不断深入,抗体半衰期长、慢性免疫毒性、组织渗透有限、存储和运输成本高等难以避免的缺点逐渐暴露出来^[18-20].另一方面,抗体的同质化研究过多,造成了较大的资源浪费.小分子抑制剂具备较好的肿瘤组织渗透性、相对稳定的生物安全性和良好的口服利用性等优势,已成为 PD-1/PD-L1 抑制剂药物的下一个研发热点^[18,21-23].

百时美施贵宝 (Bristol-Myers Squibb, BMS) 于2015年公开了一系列非肽基联苯类小分子抑制剂, 对 PD-1/PD-L1 结合具有强大的阻断抑制活性^[24]. Holak 团队^[25] 曾报道, BMS 化合物通过与 PD-L1 结合诱导其发生二聚化,以间接的方式抑制 PD-1/PD-L1 相互作用. 基于这一机制, 其他的公司和 学术团队开发了一系列不同骨架的衍生物,如 Incyte 公司的 INCB086550 (NCT04629339/NCT 03762447)^[26]、红日药业的 IMMH-010 (NCT0434 3859)^[27,28]、再极药业的 MAX-10181 (NCT04122 339)、贝达药业的 BPI-371153 (NCT05341557)、 歌礼药业的 ACS61 (NCT05287399) 以及和誉生 物医药的 ABSK043 (NCT04964375) 等化合物目 前已进入到了临床试验阶段. 由于目前 PD-L1 小 分子抑制剂的市场空白,寻找更多样骨架且具备良 好用药性质的化合物仍具备重要意义.

数据驱动的计算方法已成为药物开发的重要 工具, PD-1/PD-L1小分子抑制剂亦不例外^[29].基 于结构的方法, 如药效团分析、分子对接和分子动 力学 (molecular dynamics, MD)模拟, 在先前的 研究中被广泛应用于靶向 PD-L1 二聚体的小分子 抑制剂的虚拟筛选^[29-33].本文基于各种机器学习 算法和分子描述符或指纹构建了一系列基于配体 方法的分类和回归模型, 以预测 ZINC15^[34] 中类药 物化合物对 PD-1/PD-L1 相互作用的抑制活性. 具有高预测活性的化合物将继续通过药物相似性、 药代动力学筛选并以分子对接和 MD 模拟进行基 于结构方法上的验证, 以最终获得具备 PD-L1 抑 制潜力的小分子化合物.

2 研究方法

2.1 数据获取及整理

本文用于训练及测试的数据集来源于与 PD-L1 小分子抑制剂相关的 37 篇研究性论文及 16 项 专利 (见补充材料表 S1 (online)),为避免因实验技 术手段不同而导致化合物对 PD-L1 抑制活性测定 数据水平不一致的情况,本文仅收录了以半抑制浓 度 (half-maximal inhibitor concentration, IC_{50}) 为指标的均相时间分辨荧光 (homogeneous timeresolved fluorescence, HTRF) 的实验数据.

参考研究性论文及专利中的结构示意图,本文 利用 ChemDraw 获取并检查化合物的简化分子线 性输入规范 (simplified molecular input line entry system, SMILES) 字符串. IC₅₀ 不高于 1 μ mol/L 的化合物定义为阳性样本 (即对 PD-L1 具备抑制 活性),而 IC₅₀高于 10 μ mol/L 的化合物定义为阴性 样本 (即对 PD-L1 不具备抑制活性),为减小用于 分类模型构建的两类样本数量不平衡问题,一项细 胞水平的高通量筛选 (high throughput screening, HTS) 实验记录 (PubChem BioAssay AID: 2316) 部分数据被引入补充阴性样本.最后,仅具备明确 IC₅₀测定值而非测定范围的化合物被收录于回归模 型的数据集中, IC₅₀ 的对数转化值 pIC₅₀(即-lgIC₅₀) 作为样本标签.

2.2 数据集聚类

为了确保机器学习模型尽可能均匀地获得数据集中不同结构的信息,本文对数据集中的化合物先进行了聚类处理.首先,2130个分类模型阳性样本和1099个回归模型样本分别转化为600和350种仅保留环形结构和连接环形结构的最短路径的Murcko骨架^[35].分子骨架以2为最大半径,2048为向量长度转化为圆形扩展指纹(extended-connectivity finger print, ECFP)^[36]后,以平均为链接算法、欧氏距离为计算方式对两类骨架的ECFP进行分层聚类,簇的数量由5—20之间对应的最佳轮廓系数决定,后续模型训练将从簇内分层抽样进行数据集划分(图1).

2.3 分子表征

由 ChemDraw 得到的化合物 SMILES 字符串 分别转化为三类分子描述符 (RDKit, PaDEL 1D& 2D, Mordred) 和三类分子指纹 (ECFP, MACCS, PubChem) 以作为化合物的特征向量.开源 Java 软件 PaDEL-Descriptor v2.0 用于计算 PaDEL 1D&2D 描述符^[37]、MACCS 分子指纹^[38]和 Pub Chem 分子指纹^[37]、RDKit 描述符和 ECFP 分 子指纹^[36]均由化学信息处理程序包 RDKit 转化,



图 1 数据集聚类 (a) 分类模型阳性样本骨架的 14 个簇; (b) 回归模型样本骨架的 13 个簇.环形树状图的颜色代表不同的分子 结构骨架簇, 颜色越接近, 骨架越相似, 一旁的化学结构图是每个簇中最具代表性的骨架

Fig. 1. Dataset clustering: (a) 14 clusters of scaffolds of active compounds in the classification models; (b) 13 clusters of scaffolds of compounds in the regression models. The colors of the circular dendrograms represent different clusters of scaffolds, and the closer the colors are, the more similar the scaffolds are. The chemical structure diagrams on the side are the most representative scaffolds of each cluster.

其中 ECFP 分子指纹为 2048 维向量, 指示最大以 两个原子为半径的结构碎片存在与否. 此外, 描述 符计算软件 Mordred^[39] 被用于最后一类特征向量 的转化.

2.4 机器学习

分别使用五种机器学习算法构建 PD-L1 小分 子抑制剂分类模型和抑制活性 IC₅₀ 预测回归模型, 其中逻辑回归 (logistic regression, LR)、邻近算法 (K-nearest neighbor, KNN)、支持向量机 (support vector machine, SVM)、随机森林 (random forest, RF)和多层感知机 (multilayer perceptron, MLP) 用于分类任务模型构建, SVM、岭回归 (ridge regression)、高斯过程回归 (Gaussian process regression, GPR)、RF和 MLP 用于回归任务模型构 建.两类模型数据集的 80% 为训练数据集, 另外 20% 为测试数据集.所有分子描述符及分子指纹的 特征值删除空缺之后, 基于训练集进行 min-max 标准化处理. 各类算法的最佳超参数由基于 Scikitlearn 网格搜索方法的五重交叉验证 (5-fold cross validation)确定,此过程中,分类模型以马修斯相 关系数 (matthews correlation coefficient, MCC), 回归模型以预测值的平均绝对误差 (mean absolute error, MAE) 为超参数选择标准.

2.5 模型评价标准

分类模型性能由灵敏度 (sensitivity, SE)、特 异度 (specificity, SP)、准确度 (accuracy, ACC)、 马修斯相关系数 (Matthews correlation coefficient, MCC) 进行泛化评估,其计算公式如下:

$$SE = \frac{TP}{TP + FN},$$
 (1)

$$SP = \frac{TN}{TN + FP},$$
 (2)

(4)

$$ACC = \frac{TP + TN}{TP + FN + TN + FP},$$
 (3)

$$MCC = \frac{TP \times TN - FP \times FN}{\sqrt{(TP + FP) \times (TP + FN) \times (TN + FP) \times (TN + FN)}},$$

其中, TP(true positive) 为分类模型判定为具备抑制活性且实验结果亦为具备抑制活性的化合物样本数, FP(false positive) 为分类模型判定为具备抑制活性但实验结果为不具备抑制活性的化合物样本数, TN(true negative) 为分类模型判定为不具备抑制活性且实验结果亦为不具备抑制活性的化

合物样本数, FN(false negative) 为分类模型判定 为不具备抑制活性但实验结果为具备抑制活性的 化合物样本数.

回归模型性能由平均绝对误差 (mean absolute error, MAE)、均方根误差 (root mean-square error, RMSE) 和决定系数 (correlation coefficient, R²)

进行泛化评估,其计算公式如下:

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |Y_{true} - Y_{pred}|, \qquad (5)$$

$$\text{RMSE} = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(Y_{\text{true}} - Y_{\text{pred}}\right)^2}, \quad (6)$$

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} (Y_{\text{true}} - Y_{\text{pred}})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} \left(Y_{\text{true}} - \bar{Y}_{\text{true}}\right)^{2}},$$
 (7)

其中, *n* 为回归模型待评估数据集样本数, *Y*_{true} 为 化合物 pIC₅₀ 实验测定值, *Y*_{pred} 为回归模型对化合 物 pIC₅₀ 的预测估计值.

2.6 药物相似性及 ADMET 检验

本文选取来自 ZINC15 数据库^[34]的 7400926 个可商业购买 (截至 2023 年 2 月 24 日)、电中性且 收录三维结构信息的类药小分子作为候选化合物 筛选池,尽管这些分子已通过 ZINC15 的药物相似 性检验,但由于本文所筛选的化合物针对蛋白质相 互作用,传统的药物相似性指标 (quantitative estimate of drug-likeness, QED)已经不再适用^[40]. Kosugi 和 Ohue^[41]提出了一种更加适合于针对蛋 白质相互作用抑制剂筛选的药物相似性指标 (quantitative estimate index for compounds targeting protein-protein interactions, QEPPI), 化合物的 QEPPI 分数为一个介于 0—1 之间的值, 数值越大代表化合物的蛋白质相互作用抑制剂药 物相似性越高,本文以 0.7 为阈值筛选高类药性化 合物.

ADMET 代表化合物的吸收 (absorption)、分 配 (distribution)、代谢 (metabolism)、排泄 (excretion) 和毒性 (toxicity) 等重要用药性质, 在早期 药物筛选中十分重要, 本文采用 ADMETlab 2.0 对化合物进行 ADMET 筛选^[42].

2.7 分子对接

基于结构的活性预测方法需要蛋白质靶点的 晶体结构信息,本文选取的 PD-L1 二聚体结构来 源于蛋白质数据库 PDB(ID: 7DY7).本文选择 PD-L1 二聚体中的结合界面区域为对接结合口袋, 基于如下理由:1) 前期的研究表明 PD-L1 二聚体 中的结合界面区域是很有潜力的药物结合位点^[43,44]; 2) 分子对接结果显示小分子在该区域的结合亲和 力最强.

分子对接利用 AutoDock Vina 进行^[45], Auto-DockTools 将 PD-L1 二聚体转化为 pdbqt 格式, 对接网格盒子尺寸为 40 Å×30 Å×40 Å,中心坐标 为 (144.799 Å, -9.364 Å, 16.163 Å).每个化合物各 随机生成 50 种对接姿态和位置,根据对接得分进 行排名,最佳得分前十位小分子对应的结合构象将 用于分子动力学模拟的初始构象.此外,为验证通 过上述流程得到的候选化合物作用机制是否与前 人的研究结果相近,本文利用 LigPlot+研究小分子 与 PD-L1 二聚体的相互作用^[46].

2.8 分子动力学模拟

本文所有的分子动力学模拟采用 CHARMM 36全原子力场[47,48],化合物配体的力场参数通 过 CGenFF 程序获取^[47-50]. 十个高对接分数的 候选化合物和两个对照化合物 (BMS202 以及 INCB086550) 与 PD-L1 二聚体复合系统搭建于 10 nm × 10 nm × 10 nm 盒子内, 每个盒子填充水分 子并以 NaCl 中和体系电荷数, 整个搭建过程由 GROMACS^[51] 工具 gmx solvate 和 gmx genion 实 现. 所有的分子动力学模拟工作均使用 GROMACS 2019.6 程序包运行,模拟步长为 2.0 fs,采用等温 等压 (NPT) 系综, 模拟时长为 100 ns. 模拟盒在 x轴、y轴和 z轴 3 个方向上均设定了周期性边界 条件. 采用半各向同性的 Parrinello-Rahman^[52] 方 法将系统压强维持在 1 bar (1 bar = 10^5 Pa), 压 缩系数设定为 4.5×10⁻⁵, 弛豫时间为 5 ps. 此外, 系统采用 Nose-Hoover^[53,54] 控温方法将配体-蛋白 质复合物和溶剂进行耦合,温度维持在 310 K,弛 豫时间为1 ps. 长距离静电相互作用使用 Particle-Mesh Ewald (PME)^[55] 方法计算, 短距离静电相互 作用的截止距离设置为 1.2 nm, LINCS (LINear constraint solver)^[56]算法用于约束含 H 原子的 键长.

2.9 MM/PBSA 结合自由能计算

本文以 gmx_MMPBSA^[57]为工具利用分子力 学泊松-玻尔兹曼表面积法 (molecular mechanics Poisson-Boltzmann surface area, MM/PBSA)来 计算各个体系最后 10 ns 轨迹的平均结合自由能 (ΔG) ,其计算公式如下:

$$\Delta G = G_{\text{complex}} - \left(G_{\text{protein}} + G_{\text{ligand}}\right), \qquad (8)$$

其中G_{complex}为蛋白质-配体复合物的自由能,G_{protein}和G_{ligand}分别为蛋白质和配体各自的自由能.各组分的自由能计算公式如下:

$$G = E_{\rm MM} + G_{\rm sol} - T\Delta S, \tag{9}$$

$$E_{\rm MM} = E_{\rm vdw} + E_{\rm ele},\tag{10}$$

$$G_{\rm sol} = E_{\rm PB} + E_{\rm SA},\tag{11}$$

其中 E_{MM} 为气相结合能量,由范德瓦耳斯项 E_{vdw} 和静电项 E_{ele} 构成; G_{sol} 为溶剂化自由能,由极性 E_{PB} 和非极性 E_{SA} 贡献构成; $T\Delta S$ 为熵变,因其计 算成本较高且未必能够提高自由能的精度,本文暂 不对其进行计算.

3 研究结果

3.1 分类模型性能

30 种分类模型分别基于 LR, KNN, SVM, RF 和 MLP 五种算法以及 RDKit, PaDEL 1D&2D, Mordred 分子描述符和 ECFP, PubChem, MACCS 分子指纹6种分子表征方式所建立.图2为各个模 型经五折验证并设置最佳超参数后在测试集上的 性能表现,其中以 ECFP 为输入的 KNN 模型表现 出最佳性能, SE(阳性样本预测正确率) = 0.9937, SP(阴性样本预测正确率) = 0.9781, ACC(全部样 本预测正确率) = 0.9859, MCC(综合评价两类样 本预测性能指标) = 0.9720. 考虑到分子描述符或 分子指纹的计算较为耗时,同时获取740万余个类 药小分子的全部六种输入向量的计算量更大,因此, 仅采用以 ECFP 为输入用于后续的分类筛选. 另 一方面,相对于 LR 和 MLP 两种模型, KNN, SVM 和 RF 模型对于可能具备噪声数据的任务具有较 好的鲁棒性,因此,选择 KNN, SVM 和 RF 模型 作为分类筛选的模型; 当有两种或以上的模型支持 小分子为活性时,则认定该化合物对 PD-L1 具备 抑制活性.

3.2 分类模型解释

为了进一步探索输入向量的特征与分类之间的相关性,本文用活性和非活性化合物之间的RDKit,PaDEL和Mordred三种描述符来分析基于特征重要性而构建的RF模型中权重最高的



图 2 分类模型性能表现 (a) 灵敏度; (b) 特异度; (c) 准确度; (d) 马修斯相关系数 Fig. 2. Performance of binary models for classification tasks: (a) SE; (b) SP; (c) ACC; (d) MCC.

5 个特征的分布差异 (见补充材料图 S1 (online)). 尽管部分特征在两类样本间的分布差异是十分显 著的,但由于分子描述符的特征信息难以解释,特 征值根据理化性质及矩阵运算得出,其大小本身不 具备具象含义,我们的认知只能停留在较浅薄的 层面.

与描述符不同的是, 分子指纹 ECFP 的位点 指示局部亚结构的存在或不存在, 这可能揭示分子 结构与对 PD-1/PD-L1 的抑制活性之间的关系. 分别统计了前十位活性化合物中比例显著高于非 活性化合物的子结构和前十位活性化合物中比例 显著低于非活性化合物的子结构 (图 3). 带有黄色 芳香性原子的环状结构在活性化合物中的计数远 多于其在非活性化合物中的计数, 这意味着芳香性 结构片段可能对化合物的 PD-L1 抑制活性有正向 贡献, 相反, 在非活性化合物中常出现的带灰色原 子的脂肪链片段则对活性没有正向贡献.

值得注意的是, ECFP985 和 ECFP1161 片段 清楚地表示了化合物的联苯特性, 这也是 BMS 化 合物的核心结构特征之一^[24,58].此外, 苯甲基 (ECFP253)、吡啶 (ECFP1453) 和与苯环相连的醚 键 (ECFP1971)通常存在于多数表现出 PD-L1 抑 制活性的小分子结构中.前人的分子对接分析表 明, 苯甲基能够与 PD-L1 的 Ala121 和 Met115 产生 强烈的疏水相互作用^[59].Lu 等^[60]发现 PD-L1-BMS202 复合物中, 吡啶环的氮原子周围有很大的 空间,因此他们在该位点附加了一系列的取代基, 以提高配体的结合亲和力.由于该片段的重要性, 许多其他研究团队也将工作重点放在吡啶的修饰 上^[59,61,62].除了环状结构,连接环状结构的路径可 能也是值得关注的组成部分,其中,以醚键连接六 元环或五元环的活性化合物约占 50%^[43,63-65].



图 3 分子结构片段在两类样本间的计数差异 (a)活性化合物计数占优的结构片段; (b)非活性化合物计数占优的结构片段. 结构片段的中心原子以蓝色突出显示;芳香性原子被着色为黄色,而脂肪烃链原子则被着色为灰色

Fig. 3. Count difference of fragments of structures between active and inactive compounds: (a) Fragments in active compounds with a proportion higher than inactive compounds; (b) fragments in active compounds with a proportion lower than inactive compounds. The center atoms of substructure fragments are highlighted in blue; aromaticity atoms are colored in yellow and aliphatic hydrocarbon atoms are colored in gray.

3.3 回归模型性能

12

30种回归模型分别基于 SVM, Ridge Regression, GPR, RF和 MLP 五种算法以及 RDKit, PaDEL 1D&2D, Mordred 分子描述符和 ECFP, PubChem, MACCS 分子指纹 6 种分子表征方式 所建立. 图 4 为各个模型经五折验证后、最佳超参 数设置下在测试集上的性能表现, 其中以 ECFP 为输入的 SVM 模型以 MAE = 0.4503, RMSE =

> RDKit PaDEL Mordred PubChem MACCS ECFP (a) 0.8 (b) 1.0 0.70.90.60.8RMSE MAE 0.50.70.4 0.6 0.30.5Ridge SVM Ridge GPR RF MLP SVM

0.6375, GPR 模型以 MAE = 0.4557, RMSE = 0.6375 的性能表现显著优于其他模型.图5展示了 两种模型在训练集及测试集所有样本点的预测结 果及偏差,绝大部分的样本点预测偏差在±1范围 内,以 ECFP 为输入的 SVM 模型在测试上的决定系 数 $R^2 = 0.782$, 以 ECFP 为输入的 GPR 模型在测 试上的决定系数 R² = 0.787, 两类模型预测值的平 均值将作为候选化合物的 PD-L1 抑制活性预测值.





图 5 两种最佳性能回归模型预测结果 (a), (c) 样本预测值与标签值分布; (b), (d) 样本预测偏差

Fig. 5. Prediction results of two best-performing continuous models: (a), (c) Distribution of predicted values and label values; (b), (d) prediction residuals.

3.4 虚拟筛选

ZINC15数据库中电中性且收录三维结构信息 的类药物小分子构成本文的化合物筛选池 (7400926个小分子). 整个虚拟筛选过程包含 4个 环节:1) 同时使用以 ECFP 为输入的 KNN, SVM 和 RF 等 3 种分类模型, 其中至少有 2 种判定结果 为对 PD-L1 蛋白具有抑制活性,则认定该分子具 有抑制活性.2)同时使用以 ECFP 为输入的 SVM和 GPR 回归模型预测 pIC50 值, 两模型 pIC50 的平均值小于 7 (IC50 > 100 nmol/L) 的化 合物将被剔除. 3) 计算小分子化合物的 QEPPI 分 数 (见补充材料表 S2 (online)), 并保留 QEPPI 得 分超过 0.7 的候选化合物. 尽管初始筛选池的化合 物在 ZINC15 中根据 Lipinski 五原则 [66] 被定义为 类药化合物,但其中部分化合物因分子量过小可能 难以充分结合到 PD-L1 二聚体的相互作用界面, 因此,重新评估他们的药物相似性仍具有重要意



图 6 虚拟筛选流程 Fig. 6. Workflow of virtual screening.

义.4)使用 ADMETlab 2.0^[42]计算小分子的 AD MET 性质,以进一步筛选具有应用潜能的小分子 (见补充材料表 S3 (online)).最终,通过整个虚拟 筛选流程,42个候选化合物被认为对 PD-L1 具有 较强的抑制活性并具备良好的药用性能 (图 6).

3.5 分子对接

为了验证筛选结果并通过基于结构的方法进 一步识别有抑制潜力的化合物,利用 AutoDock Vina 将 42 个候选化合物以及 BMS202 和 INCB-086550 对接到 PD-L1 二聚体的 IgV 结构域 (PDB ID:7DY7). 具有最低对接评分的 10 种化合物被认 为有潜力的 PD-L1 抑制剂并继续用于之后的分析 (表 1), 其中值得注意的是, 10种候选化合物对接 分数均低于临床 II 期试验化合物 INCB086550 的对接分数,因此可以认为先前构建的分类和回归 模型是筛选 PD-L1 小分子抑制剂的有效工具. 分 析 12 种化合物与 PD-L1 二聚体的相互作用可知 (见补充材料图 S2 (online)), TYR56(A), TYR56 (B), MET115(A), MET115(B), ALA121(A) 和 TYR123(A)(括弧中 A 或 B 分别表示 PD-L1 二聚 体中的单体 A 或 B) 等氨基酸残基与所有配体均 发生了较强的疏水相互作用,这意味着这些小分子的 结合位置和结合模式可能是近似的.此外,除了 ZINC000021874692 和 ZINC000021874694 这一对 化合物为旋光异构体,其余化合物的结构差异较 大,相似度较低,意味着其可为未来的湿实验筛选 提供较高的容错空间(见补充材料图 S3 (online)).

表 1	最低X	寸接评分的	10 种候说	地化合物	J及 BM	[S202	和 INCE	8086550	的对接	结果
Tal	ole 1.	Docking re	esults for t	the top 1	10 hits	with I	BMS202	and INC	B086550).

序号	化合物	化学结构式	对接分数/(kcal·mol ⁻¹)
Hit 1	ZINC000021723762		-11.8
Hit 2	ZINC000021874692		-10.7
Hit 3	ZINC000175468610		-10.7
Hit 4	ZINC000019770413		-10.6
Hit 5	ZINC000021874694		-10.6
Hit 6	ZINC000952973550		-10.5

		-	
序号	化合物	化学结构式	对接分数/(kcal·mol ⁻¹)
Hit 7	ZINC000064987401		-10.5
Hit 8	ZINC000003908573		-10.4
Hit 9	ZINC000020538424		-10.4
Hit 10	ZINC000004063088		-10.3
Ctr 1	BMS202	L A A A A A A A A A A A A A A A A A A A	-11.1
Ctr 2	INCB086550		-10.0

表1(续)	最低对接	医评分的 1	0种候选住	化合物及	BMS2	02 和	INCB08	6550	的对接	结果
Table 1 (con	ntinued).	Docking	results for	the top	10 hits	with [BMS202	and l	INCB08	86550

3.6 分子动力学模拟

为验证配体与 PD-L1 二聚体结合的稳定性, 计算了 12 种配体-蛋白质复合物 100 ns 轨迹中蛋白 质骨架和配体小分子构象基于蛋白质骨架叠合的 均方根偏差 (root mean square deviation, RMSD) (图 7). 所有体系的 PD-L1 二聚体骨架和配体的 RMSD 在 50 ns 后均稳定在 0.8 nm 以下,模拟轨 迹达到平衡,蛋白质与配体结合稳定.值得注意的 是,以 INCB086550 为例的分子量较大的小分子与 以 ZINC000019770413 为例的分子量较小的小分 子相比, 配体构象 RMSD 波动较大. 由图 8 的蛋白 质-配体结合模式可知, 起到关键作用的结构片段 集中在配体的一端, 而另一端暴露于结合口袋之 外. 若配体的分子量较大, 分子骨架较长, 其在结 合区域外的部分更多, 这部分运动更为自由, 这可 能是部分小分子构象 RMSD 波动相对较大的原因.

3.7 MM/PBSA 结合自由能计算

分子动力学模拟的最后 10 ns 轨迹被用于 MM/PBSA 计算以评估配体小分子与 PD-L1 二聚





240501-9



图 8 配体与 PD-L1 结合模式和关键残基 (a) ZINC000021723762; (b) ZINC000021874692; (c) ZINC000175468610; (d) ZINC 000019770413; (e) ZINC000021874694; (f) ZINC000952973550; (g) ZINC000064987401; (h) ZINC000003908573; (i) ZINC 000020538424; (j) ZINC000004063088; (k) BMS202; (l) INCB086550

Fig. 8. Ligand binding mode with PD-L1 and key residues: (a) ZINC000021723762; (b) ZINC000021874692; (c) ZINC000175468610;
(d) ZINC000019770413; (e) ZINC000021874694; (f) ZINC000952973550; (g) ZINC000064987401; (h) ZINC00003908573;
(i) ZINC000020538424; (j) ZINC00004063088; (k) BMS202; (l) NCB086550.

化合物	$E_{\rm min}/(\rm kcal\cdot mol^{-1})$	$E_{\rm rl}$ /(kcal·mol ⁻¹)	Epp /(kcal.mol ⁻¹)	$E_{\rm s.s.}/(\rm kcal·mol^{-1})$	$\Delta G/(\text{kcal·mol}^{-1})$
	Dvdw/(Kcarmor)	Dele/(Kcarinor)	DPB/(Kcarinoi)	DSA/(Kcarmor)	
ZINC000021723762	-58.86 ± 0.12	-8.76 ± 0.10	35.53 ± 0.09	-4.03 ± 0.00	-36.12 ± 0.12
ZINC000021874692	-50.42 ± 0.11	-6.50 ± 0.14	35.65 ± 0.16	-4.50 ± 0.01	-25.78 ± 0.12
ZINC000175468610	-42.46 ± 0.09	-14.34 ± 0.08	36.20 ± 0.13	-4.02 ± 0.00	-24.61 ± 0.10
ZINC000019770413	-47.31 ± 0.08	$-3.45\pm\!0.08$	26.32 ± 0.07	-3.48 ± 0.00	-27.91 ± 0.08
ZINC000021874694	-55.17 ± 0.09	-17.87 ± 0.13	45.67 ± 0.14	-4.59 ± 0.00	-31.97 ± 0.12
ZINC000952973550	-55.82 ± 0.08	-13.47 ± 0.11	45.83 ± 0.11	-4.19 ± 0.00	-27.65 ± 0.11
ZINC000064987401	-48.50 ± 0.08	-14.71 ± 0.12	38.59 ± 0.11	-4.06 ± 0.00	-28.68 ± 0.12
ZINC000003908573	-44.75 ± 0.07	$4.59\pm\!0.11$	20.20 ± 0.13	-3.74 ± 0.00	-23.70 ± 0.12
ZINC000020538424	-49.50 ± 0.09	-8.50 ± 0.13	32.61 ± 0.16	-4.17 ± 0.01	-29.57 ± 0.10
ZINC000004063088	-64.14 ± 0.09	$-5.38\pm\!0.11$	36.75 ± 0.10	-4.21 ± 0.00	-36.98 ± 0.10
BMS202	-40.23 ± 0.08	-3.57 ± 0.07	22.35 ± 0.10	-4.31 ± 0.01	-25.75 ± 0.09
INCB086550	-50.65 ± 0.14	-9.87 ± 0.17	44.44 ± 0.27	-5.13 ± 0.02	-21.22 ± 0.15

表 2 结合自由能计算结果 Table 2. Results of MMPBSA.

体间的结合作用强度.由表2可知,大部分候选化 合物的结合自由能均与对照组的结合自由能处于 同一水平,而ZINC000021723762,ZINC0000218 74694和ZINC000004063088甚至显著优于对照组 水平,范德瓦耳斯相互作用为驱动这三类化合物区 别于其他化合物的主要因素.

将结合自由能分解至每个氨基酸残基与配体 分子的相互作用上,提取了每个体系中对结合强度 贡献度最大的 5 个关键残基.如图 8 所示, TYR56 (B), TYR123(A), MET115(B), ALA121(A) 在绝 大部分体系中都起到关键作用,这意味着 12 种配 体结合于 PD-L1 二聚体相互作用交界面的模式是 近似的.前人研究揭示出, MET115(B) 和 ALA 121(A) 与化合物中的芳香环能够发生强烈疏水相 互作用,而 TYR56(B) 能够与化合物的苯环形成 π-π堆积以增强结合稳定性^[32,33,59,67],这些作用在 结合自由能贡献中均得到了体现.

4 结 论

通过从相关研究文献及专利收集 PD-L1 小分 子抑制活性数据集,并对数据集内化合物以结构相 似性进行分层抽样,本文构建了各 30 种基于不同 分子表征方法和算法的机器学习活性判定分类模 型和活性强度回归预测模型,其中性能最佳分类模 型分类正确率可达 98% 以上,回归模型预测平均 绝对误差在 0.5 以下,具备良好的应用价值.将以 上模型并结合药用性质筛选工具构成的虚拟筛选 方法应用于 ZINC15 大型小分子数据库,获得了 42 种有潜力的 PD-L1 小分子抑制剂,其中的 10 种通 过分子对接、分子动力学模拟和结合自由能估计验 证发现,候选化合物的作用机制与对照化合物相 近,部分化合物的结合强度甚至优于对照化合物, 这意味着本文前期建立的机器学习模型是可以帮 助加速 PD-L1 小分子抑制剂虚拟筛选的有效工具.

然而,完整的药物研发并不是一个简单的工程,本文仅使用计算方法帮助加速 PD-L1 小分子抑制剂的研发,在完整的研发产业链中处于较上游的位置.为尽可能使得本文的筛选结果得到更进一步的有效认证,后续分子水平、细胞水平以及动物模型水平的湿实验验证仍是必不可缺的,计算机技术目前仅能扮演锦上添花的角色.相信随着生物计算领域与生物技术领域的合作加深,药物研发将能够向一个尽可能高效、低成本的方向发展.

参考文献

- Waldman A D, Fritz J M, Lenardo M J 2020 Nat. Rev. Immunol. 20 651
- [2] Wherry E J, Kurachi M 2015 Nat. Rev. Immunol. 15 486
- [3] Zou W, Wolchok J D, Chen L 2016 Sci. Transl. Med. 8 328rv4
- [4] Jiang X, Wang J, Deng X, Xiong F, Ge J, Xiang B, Wu X, Ma J, Zhou M, Li X, Li Y, Li G, Xiong W, Guo C, Zeng Z 2019 Mol. Cancer 18 10
- [5] Topalian S L, Drake C G, Pardoll D M 2015 Cancer Cell 27 450
- [6] Postow M A, Callahan M K, Wolchok J D 2015 J. Clin. Oncol. 33 1974
- [7] Tang Q, Chen Y, Li X, Long S, Shi Y, Yu Y, Wu W, Han L, Wang S 2022 Front. Immunol. 13 964442
- 8] Ai L, Xu A, Xu J 2020 Adv. Exp. Med. Biol. 1248 33
- [9] Dermani F K, Samadi P, Rahmani G, Kohlan A K, Najafi R

2019 J. Cell. Physiol. 234 1313

- [10] Parry R V, Chemnitz J M, Frauwirth K A, Lanfranco A R, Braunstein I, Kobayashi S V, Linsley P S, Thompson C B, Riley J L 2005 Mol. Cell. Biol. 25 9543
- [11] Patsoukis N, Brown J, Petkova V, Liu F, Li L, Boussiotis V A 2012 Sci. Signal. 5 ra46
- [12] Hui E, Cheung J, Zhu J, Su X, Taylor M J, Wallweber H A, Sasmal D K, Huang J, Kim J M, Mellman I, Vale R D 2017 *Science* 355 1428
- [13] Iwai Y, Ishida M, Tanaka Y, Okazaki T, Honjo T, Minato N 2002 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 99 12293
- [14] Iwai Y, Terawaki S, Honjo T 2005 Int. Immunol. 17 133
- [15] Gong J, Chehrazi-Raffle A, Reddi S, Salgia R 2018 J. Immunother. Cancer 6 8
- [16] Akinleye A, Rasool Z 2019 J. Hematol. Oncol. 12 92
- [17] Shiravand Y, Khodadadi F, Kashani S M A, Hosseini-Fard S R, Hosseini S, Sadeghirad H, Ladwa R, O'Byrne K, Kulasinghe A 2022 Curr. Oncol. 29 3044
- [18] Zhang J, Zhang Y, Qu B, Yang H, Hu S, Dong X 2021 Eur. J. Med. Chem. 218 113356
- [19] Johnson D B, Nebhan C A, Moslehi J J, Balko J M 2022 Nat. Rev. Clin. Oncol. 19 254
- [20] Mould D R, Meibohm B 2016 *BioDrugs* **30** 275
- [21] Wu Q, Jiang L, Li S C, He Q J, Yang B, Cao J 2021 Acta Pharmacol. Sin. 42 1
- [22] Zhan M M, Hu X Q, Liu X X, Ruan B F, Xu J, Liao C 2016 Drug Discov. Today 21 1027
- [23] Liu C, Seeram N P, Ma H 2021 Cancer Cell Int. 21 239
- [24] Chupak L S, Zheng X 2015 WO Patent 2015034820 A1
- [25] Zak K M, Grudnik P, Guzik K, Zieba B J, Musielak B, Dömling A, Dubin G, Holak T A 2016 Oncotarget 7 30323
- [26] Koblish H K, Wu L, Wang L S, Liu P C C, Wynn R, Rios-Doria J, Spitz S, Liu H, Volgina A, Zolotarjova N, Kapilashrami K, Behshad E, Covington M, Yang Y O, Li J, Diamond S, Soloviev M, O'Hayer K, Rubin S, Kanellopoulou C, Yang G, Rupar M, DiMatteo D, Lin L, Stevens C, Zhang Y, Thekkat P, Geschwindt R, Marando C, Yeleswaram S, Jackson J, Scherle P, Huber R, Yao W, Hollis G 2022 Cancer Discov. 12 1482
- [27] Jiang J, Zou X, Liu Y, Liu X, Dong K, Yao X, Feng Z, Chen X, Sheng L, Li Y 2021 Front. Pharmacol. 12 677120
- [28] Wang Y, Liu X, Zou X, Wang S, Luo L, Liu Y, Dong K, Yao X, Li Y, Chen X, Sheng L 2021 *Pharmaceutics* 13 598
- [29] Sobral P S, Luz V C C, Almeida J, Videira P A, Pereira F 2023 Int. J. Mol. Sci. 24 5908
- [30] Luo L, Zhong A, Wang Q, Zheng T 2021 Mar. Drugs 20 29
- [31] Acúrcio R C, Pozzi S, Carreira B, Pojo M, Gómez-Cebrián N, Casimiro S, Fernandes A, Barateiro A, Farricha V, Brito J, Leandro A P, Salvador J A R, Graça L, Puchades-Carrasco L, Costa L, Satchi-Fainaro R, Guedes R C, Florindo H F 2022 J. Immunother. Cancer 10 e004695
- [32] Lung J, Hung M S, Lin Y C, Hung C H, Chen C C, Lee K D, Tsai Y H 2020 Molecules 25 5293
- [33] Guo Y, Liang J, Liu B, Jin Y 2021 Int. J. Mol. Sci. 22 10924
- [34] Sterling T, Irwin J J 2015 J. Chem. Inf. Model. 55 2324
- [35] Bemis G W, Murcko M A 1996 J. Med. Chem. 39 2887
- [36] Rogers D, Hahn M 2010 J. Chem. Inf. Model. 50 742
- [37] Yap C W 2011 J. Comput. Chem. 32 1466
- [38] Durant J L, Leland B A, Henry D R, Nourse J G 2002 J. Chem. Inf. Comput. Sci. 42 1273
- [39] Moriwaki H, Tian Y S, Kawashita N, Takagi T 2018 J.

Cheminform. 10 4

- [40] Bickerton G R, Paolini G V, Besnard J, Muresan S, Hopkins A L 2012 Nat. Chem. 4 90
- [41] Kosugi T, Ohue M 2021 Int. J. Mol. Sci. 22 10925
- [42] Xiong G, Wu Z, Yi J, Fu L, Yang Z, Hsieh C, Yin M, Zeng X, Wu C, Lu A, Chen X, Hou T, Cao D 2021 Nucleic Acids Res. 49 W5
- [43] Jing T, Zhang Z, Kang Z, Mo J, Yue X, Lin Z, Fu X, Liu C, Ma H, Zhang X, Hu W 2023 J. Med. Chem. 66 6811
- [44] Qin M, Meng Y, Yang H, Liu L, Zhang H, Wang S, Liu C, Wu X, Wu D, Tian Y, Hou Y, Zhao Y, Liu Y, Xu C, Wang L 2021 J. Med. Chem. 64 5519
- [45] Trott O, Olson A J 2010 J. Comput. Chem. 31 455
- [46] Laskowski R A, Swindells M B 2011 J. Chem. Inf. Model. 51 2778
- [47] Vanommeslaeghe K, Hatcher E, Acharya C, Kundu S, Zhong S, Shim J, Darian E, Guvench O, Lopes P, Vorobyov I, Mackerell Jr. A D 2010 J. Comput. Chem. 31 671
- [48] Yu W, He X, Vanommeslaeghe K, MacKerell Jr. A D 2012 J. Comput. Chem. 33 2451
- [49] Vanommeslaeghe K, MacKerell Jr. A D 2012 J. Chem. Inf. Model. 52 3144
- [50] Vanommeslaeghe K, Raman E P, MacKerell Jr. A D 2012 J. Chem. Inf. Model. 52 3155
- [51] Abraham M J, Murtola T, Schulz R, Páll S, Smith J C, Hess B, Lindahl E 2015 SoftwareX 1 19
- [52] Parrinello M, Rahman A 1981 J. Appl. Phys. 52 7182
- [53] Nosé S 1984 Mol. Phys. **52** 255
- [54] Hoover W G 1985 Phys. Rev. A **31** 1695
- [55] Essmann U, Perera L, Berkowitz M L, Darden T, Lee H, Pedersen L G 1995 J. Chem. Phys. 103 8577
- [56] Hess B, Bekker H, Berendsen H J C, Fraaije J G E M 1997 J. Comput. Chem. 18 1463
- [57] Valdés-Tresanco M S, Valdés-Tresanco M E, Valiente P A, Moreno E 2021 J. Chem. Theory Comput. 17 6281
- [58] Chupak L S, Ding M, Martin S W, Zheng X, Hewawasam P, Connolly T P, Xu N, Yeung K S, Zhu J, Langley D R, Tenney D J, Scola P M 2015 WO Patent 2015160641 A3
- [59] Wang T, Cai S, Wang M, Zhang W, Zhang K, Chen D, Li Z, Jiang S 2021 J. Med. Chem. 64 7390
- [60] Lu L, Qi Z, Wang T, Zhang X, Zhang K, Wang K, Cheng Y, Xiao Y, Li Z, Jiang S 2022 ACS Med. Chem. Lett. 13 586
- [61] Dai X, Wang K, Chen H, Huang X, Feng Z 2021 Bioorg. Chem. 114 105034
- [62] Le Biannic R, Magnez R, Klupsch F, Leleu-Chavain N, Thiroux B, Tardy M, El Bouazzati H, Dezitter X, Renault N, Vergoten G, Bailly C, Quesnel B, Thuru X, Millet R 2022 *Eur. J. Med. Chem.* 236 114343
- [63] Russomanno P, Assoni G, Amato J, D'Amore V M, Scaglia R, Brancaccio D, Pedrini M, Polcaro G, La Pietra V, Orlando P, Falzoni M, Cerofolini L, Giuntini S, Fragai M, Pagano B, Donati G, Novellino E, Quintavalle C, Condorelli G, Sabbatino F, Seneci P, Arosio D, Pepe S, Marinelli L 2021 J. Med. Chem. 64 16020
- [64] Liu L, Yao Z, Wang S, Xie T, Wu G, Zhang H, Zhang P, Wu Y, Yuan H, Sun H 2021 J. Med. Chem. 64 8391
- [65] Cheng B, Ren Y, Cao H, Chen J 2020 Eur. J. Med. Chem. 199 112377
- [66] Lipinski C A 2004 Drug Discov. Today Technol. 1 337
- [67] Liang J, Wang B, Yang Y, Liu B, Jin Y 2023 Int. J. Mol. Sci. 24 1280

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Virtual screening of drugs targeting PD-L1 protein^{*}

 ${\rm Lin} \, \, {\rm Kai}\text{-}{\rm Dong}^{\,1)} \quad {\rm Lin} \, \, {\rm Xiao}\text{-}{\rm Qian}^{\,1)2)} \quad {\rm Lin} \, \, {\rm Xu}\text{-}{\rm Bo}^{\,1)\dagger}$

 (Beijing Advanced Innovation Center for Biomedical Engineering, School of Biological Science and Medical Engineering, School of Engineering Medicine, Beihang Unitaversity, Beijing 100191, China)
 (Shen Yuan Honors College, Beihang University, Beijing 100191, China)

(Received 29 June 2023; revised manuscript received 10 August 2023)

Abstract

Monoclonal antibody inhibitors targeting PD-1/PD-L1 immune checkpoints are gradually entering the market and have achieved certain positive effects in the treatments of various types of tumors. However, with the expansion of application, the limitations of antibody drugs and problems such as excessive homogenization of research gradually appear, making small-molecule inhibitors the new focus of researchers. This study aims to use ligand-based and structure-based binding activity prediction methods to achieve virtual screening of smallmolecule inhibitors targeting PD-L1, thereby helping to accelerate the development of small molecule drugs. A dataset of PD-L1 small-molecule inhibitory activity from relevant research literature and patents is collected and activity judgment classification models with intensity prediction regression models are constructed based on different molecular featurization methods and machine learning algorithms. The two types of models filter 68 candidate compounds with high PD-L1 inhibitory activity from a large drug-like small molecule screening pool (ZINC15). Ten of these compounds not only have good drug similarities and pharmacokinetics, but also exhibit comparable binding affinities and similar mechanisms of action with previous reported hotspot compounds in molecular docking. This phenomenon is further verified in subsequent molecular dynamics simulation and the estimation of binding free energy. In this study, a virtual screening workflow integrating ligand-based method and structure-based method is developed, and potential PD-L1 small-molecule inhibitors are effectively screened from large compound databases, which is expected to help accelerate the application and expansion of tumor immunotherapy.

Keywords: PD-1/PD-L1, virtual screening, machine learning, molecular dynamics simulation

PACS: 05.10.-a, 02.70.-c

DOI: 10.7498/aps.72.20231068

^{*} Project supported by the National Nature Science Foundation of China (Grant No. 21903002) and the Excellence Research Fund of Shen Yuan Honors College, Beihang University, China (Grant No. 230121202).

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: <code>linxbseu@buaa.edu.cn</code>

专题: 生物分子模拟中的机器学习

高分子塌缩相变和临界吸附相变的 计算机模拟和机器学习

罗启睿1) 沈一凡2) 罗孟波2)†

(杭州链坊科技有限公司,杭州 310013)
 (浙江大学物理学院,杭州 310027)
 (2023 年 6 月 28 日收到; 2023 年 7 月 23 日收到修改稿)

高分子的塌缩和临界吸附是高分子科学中的两个重要相变现象,两者均伴随着高分子构象的显著变化. 本文利用朗之万动力学方法和动力学 Monte Carlo方法分别模拟了高分子的塌缩和临界吸附,同时获得了不 同温度下大量的高分子构象数据.机器学习方法利用模拟得到的大量伸展无规线团态和塌缩液滴态、脱附态 和吸附态构象数据训练神经网络,学习高分子不同状态的特征,快速准确地分析不同温度的高分子构象信息, 得到对应的塌缩相变温度和临界吸附温度.结果表明机器学习能正确给出高分子体系的相变温度,这为机器 学习技术研究高分子的相变提供了新的思路和方法.

关键词:高分子,塌缩,临界吸附,机器学习 PACS: 05.70.Jk, 36.20.Ey, 64.70.km

DOI: 10.7498/aps.72.20231058

1 引 言

机器学习是一种人工智能技术,其基本思想是 通过建立多层神经网络模型来实现对数据的学习 和识别^[1,2].机器学习使用大量的数据进行训练, 可以自动从数据中提取出最优的特征表示,并在多 个层次上逐步抽象数据的特征,从而实现高效的模 式识别和分类任务.机器学习已成为图像识别、语 音识别、自然语言处理、材料信息等领域的重要技 术,并在多个领域得到广泛应用^[3-6].近年来,机器 学习也开始应用于材料研究和性能预测、高分子相 变和玻璃态转变的研究中^[7-9].

高分子相变是指高分子材料在不同温度及不 同条件下发生的相变现象,包括熔融、结晶、凝胶 化等过程,也包括高分子在溶液中的塌缩相变和在 平面上的临界吸附相变.这些相变现象与高分子材 料的物理性质密切相关,对高分子材料的制备和应 用具有重要作用.塌缩相变是高分子稀溶液中一个 重要的现象,随温度的变化高分子发生从伸展无规 线团态到塌缩液滴态的转变,从而引发相分离.塌 缩相变在纳米材料制备、药物传递等很多领域有广 泛的应用^[10].此外,高分子链在表界面的吸附是高 分子科学和生物物理的重点研究领域之一.高分子 在表面的吸附可以改变表面的性质,在制备高分子 复合材料、改善材料表面性能、制备生物医用材料, 以及印刷电路等许多技术和生物应用中有重要作 用^[11-13].因此,聚合物的塌缩和吸附相变得到了实 验、理论和模拟的广泛研究^[14-17].其中,研究塌缩 相变温度和临界吸附温度是高分子科学研究中的 重要的基础问题.

高分子的构象统计性质可以用均方末端距 (R²)和均方回转半径(R²)等统计物理量来描述.高分子的塌缩相变和临界吸附相变伴随着高分子

[†] 通信作者. E-mail: luomengbo@zju.edu.cn

^{© 2023} 中国物理学会 Chinese Physical Society

构象的显著变化,因此可以利用机器学习来智能化分析高分子的不同构象,实现高分子状态的自动分析和判断.机器学习从大量的高分子构象数据中学习到高分子构象的特征,从而通过构象数据快速准确地判断高分子所处的状态.目前,机器学习在高分子构象预测、分类、聚类等方面都取得了不错的成果^[6,18].例如,使用卷积神经网络(CNN)可以有效地预测高分子的二级结构和三级结构^[19].这些方法为高分子材料的设计和优化提供了新的思路和手段.

本文用朗之万动力学方法产生了稀溶液中不 同温度的高分子构象,利用均方回转半径 $\langle R_G^2 \rangle$ 随 温度的变化确定了高分子塌缩相变的温度,机器学 习则通过计算伸展无规线团态和塌缩液滴态的概 率得到高分子塌缩相变的温度.本文也用动力学 Monte Carlo 方法模拟了低接枝密度的接枝高分 子的临界吸附现象,利用吸附链节数的涨落确定了 高分子临界吸附温度,同时获得了不同温度的大量 高分子构象,然后机器学习通过计算高分子处于脱 附态和吸附态的概率得到高分子临界吸附相变的 温度.研究发现模拟和机器学习得到的高分子塌缩 相变温度和临界吸附相变温度几乎相同. 动力学 Monte Carlo 和郎之万动力学是研究高分子热力 学性质的两个重要的模拟方法,本文分别用这两种 模拟方法模拟了高分子的塌缩和临界吸附相变,并 分别与机器学习进行了比较.

2 模型和研究方法

利用计算机模拟和机器学习的方法研究稀溶 液中高分子的塌缩相变温度和低接枝密度的接枝 高分子的临界吸附温度.对于稀溶液中高分子的塌 缩相变,用朗之万动力学方法模拟了高分子均方回 转半径 〈*R*²〉随温度的变化,估算了塌缩相变温度; 对于接枝高分子在吸引平面上的临界吸附,采用动 力学 Monte Carlo 方法模拟了吸附链节数随温度 的变化,估算了临界吸附温度.然后利用大量不同 状态的高分子构象数据对神经网络进行训练,完成 训练后的神经网络从不同温度的高分子构象中计 算出高分子处于塌缩液滴态及吸附态的概率.最 后,利用从机器学习得到的高分子状态概率变化的 极大值估算高分子塌缩相变温度和临界吸附温度, 并与模拟结果进行了比较.

2.1 模型

采用粗粒化的珠簧高分子模拟, 链长为 N的 高分子链由直径为 o 的链节组成. 为简化模拟系 统并加快模拟速度, 将溶剂看成背景. 溶剂分子与 高分子的随机相互作用提供模拟系统的随机力, 而 高分子运动带动溶剂分子的运动则表现为高分子 链受到溶剂的黏滞力. 图 1 给出了两个模拟系统的 高分子示意图: 稀溶液中高分子和低接枝密度的孤 立接枝高分子. 在这两个系统中, 高分子链之间相 互作用可以忽略, 因此模拟系统内只考虑一条高分 子链. 高分子链内的相互作用包括成键链节之间的 相互作用和非成键链节之间的相互作用, 接枝高分 子链还存在链节与平面的相互作用.



图 1 模拟高分子的示意图 (a) 稀溶液中的高分子; (b) 低 接枝密度的孤立接枝高分子

Fig. 1. Schematic diagram of simulated polymers: (a) A polymer in dilute solution; (b) an isolated grafted polymer at low grafting density.

成键链节之间的相互作用包含有限伸展的 非线性弹性 (finitely extensible nonlinear elastic, FENE) 势:

$$U_{\text{FENE}}(b) = \begin{cases} -\frac{1}{2}KR_0^2 \ln\left[1 - \left(\frac{b}{R_0}\right)^2\right], & b < R_0, \\ \infty, & b \ge R_0; \end{cases}$$
(1)

以及链节-链节之间成对的纯排斥 Weeks-Chandler-Andersen (WCA)势^[20]:

$$U_{\text{WCA}}(b) = \begin{cases} 4\varepsilon \left[\left(\frac{\sigma}{b}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{b}\right)^6 + \frac{1}{4} \right], & b < 2^{1/6}\sigma, \\ 0, & b \ge 2^{1/6}\sigma. \end{cases}$$
(2)

这里 *b* 是键长, $K = 30\varepsilon/\sigma^2$ 是键的弹性系数, $R_0 = 1.5\sigma$ 是最大键长, ε 是 WCA 势的相互作用强度.
FENE 势和 WCA 势的共同作用决定了键的平均 长度约为 1σ. 高分子中非键连的链节之间的相互 作用采用截断的 Lennard-Jones (LJ) 势:

$$U_{\rm LJ}(r) = \begin{cases} 4\varepsilon \left[\left(\frac{\sigma}{r}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{r}\right)^6 \right] \\ -4\varepsilon \left[\left(\frac{\sigma}{r_{\rm cut}}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{r_{\rm cut}}\right)^6 \right], & r < r_{\rm cut}, \end{cases}$$
(3)
$$0, & r \ge r_{\rm cut}, \end{cases}$$

其中 r是链节之间的空间距离.为了加快计算速 度, LJ 相互作用的计算在 r_{cut} 处截断.如果取 $r_{cut} = 2^{1/6}\sigma$, LJ 势演变为 WCA 势,链节之间只考虑短程 的排斥作用.如果取 $r_{cut} > 2^{1/6}\sigma$,模拟还考虑链节 之间的相互吸引作用.在塌缩相变的研究中,取 $r_{cut} = 2.5\sigma$,链节之间的吸引作用在低温下引起链 的塌缩;而在临界吸附的研究中,取 $r_{cut} = 2^{1/6}\sigma$, 高分子链节之间为纯排斥作用,高分子总是处于伸 展无规线团状态.

在临界吸附的研究中,高分子的一端接枝在平面上.平面位于 *z* = 0,接枝链节中心位于 *z* = 1 的位置.假定一个厚的无限大平面,高分子链节与平面的相互作用势取^[21]:

$$U_{\rm ps}(z) = \begin{cases} \varepsilon_{\rm ps} (3/2) (2/5)^{1/2} \\ \times \left[\frac{2}{15} \left(\frac{\sigma}{z} \right)^9 - \left(\frac{\sigma}{z} \right)^3 \right] + U_{\rm c}, \quad z < z_{\rm c}, \quad (4) \\ 0, \qquad \qquad z \ge z_{\rm c}. \end{cases}$$

这里 z是链节离开平面的垂直距离, ε_{ps} 是平面的吸引强度, 取截断距离 $z_c = 4\sigma$ 和

$$U_{\rm c} = -\varepsilon_{\rm ps} \left(\frac{3}{2}\right) \left(\frac{2}{5}\right)^{1/2} \left[\frac{2}{15} \left(\frac{\sigma}{z_{\rm cut}}\right)^9 - \left(\frac{\sigma}{z_{\rm cut}}\right)^3\right].$$

当 $z_{min} = 0.8585\sigma$, U_{ps} 取极小值 $-\varepsilon_{ps}$. 当链节位于 $z_{min} < z < 1.22\sigma$ 时, 势能值小于 $-0.5\varepsilon_{ps}$, 认为这 样的链节为吸附链节. 模拟中平面的吸引强度 ε_{ps} 固定为 ε .

模拟中的物理量均是约化的无量纲量,取长度 单位 $\sigma = 1$,能量单位 $\varepsilon = 1$,和链节的质量为质量 单位 m = 1.温度的单位为 $\varepsilon/k_{\rm B}$,其中 $k_{\rm B}$ 是玻尔 兹曼常数.

2.2 朗之万动力学方法

高分子链节的运动方程采用朗之万 (Langevin) 方程:

$$m\frac{\mathrm{d}^2 \boldsymbol{r}_i}{\mathrm{d}t^2} = -\nabla U + \boldsymbol{F}^{(\mathrm{T})} - \eta \boldsymbol{v}_i, \qquad (5)$$

其中 – ∇U 代表相互作用力, $F^{(T)}$ 是热运动随机力, – ηv_i 是黏滞力. $F^{(T)}$ 具有高斯分布,其平均值为 0, 涨落为 $6\eta k_{\rm B}T$. 链节的位置和速度的演化过程采 用修正 velocity-Verlet 算法.

模拟的时间单位为 $\tau_0 = (m\sigma^2/\varepsilon)^{1/2}$. 模拟中 黏滞系数取 $\eta = 1$, 模拟的时间步长取 $\delta t = 0.01 \tau_0$, 每间隔 δt 时间高分子链节的位置和速度同步演化 一次.

采用模拟退火的方法得到高分子不同温度的 构象.从高温的初始无序态高分子构象出发,缓慢 地降低模拟温度,前一个温度的高分子构象作为后 一个温度的高分子初始构象.在每个温度,长时间 模拟得到平衡态,然后用更长的模拟时间统计高分 子链的模拟数据.由于温度的改变非常小,高分子 构象的平衡通常都比较快.为了选择正确的模拟时 间,会先对少量样本做一个预模拟,观察与高分子 构象相关的物理量的收敛过程,估算出平衡时间和 弛豫时间.

2.3 动力学 Monte Carlo 方法

在动力学 Monte Carlo 方法中, 高分子链的整 体运动通过高分子链节的局域移动来实现. 高分子 链节的局域运动导致高分子链构象的变化, 这种构 象变化可以通过构造一个 Markov 过程来实现, 即 假定高分子链原来处于构象 {*r*}, 通过链节运动以 一定的转移概率 *P*({*r*} → {*r*'}) 得到新的构象 {*r*'}. 链节局域运动成功与否采用 Metropolis 算法决 定, 即该转移概率 *P*取 *P*=min[1, exp($-\Delta E/k_{\rm B}T$)], 其中 ΔE 是构象转变前后的能量差, 即 ΔE = E{*r*'} – *E*{*r*}.

链节的每次局域运动对应于链节在 $x, y \neq z = z$ 向分别移动 dx, dy 和 dz, 其中 dx, dy 和 dz 是介于 $(-\Delta, \Delta)$ 之间均匀分布的随机量, 模拟中取 $\Delta =$ 0.1σ . Monte Carlo 的时间单位为 Monte Carlo 步 (MCS), 1个 MCS 中每个高分子链节平均运动 一次. 与朗之万动力学模拟相同, 动力学 Monte Carlo 方法也采用退火模拟的方法得到高分子构象 随温度的变化.

2.4 机器学习

采用机器学习中的监督学习模式,建立了基于

神经网络的分类器. 高分子链的空间构象通过链节 序列的数据来表示,每个数据点代表每个链节所处 的空间位置. 在塌缩相变的研究中, 链节序列的数 据反映了高分子链处于伸展无规线团态或塌缩液 滴态; 而在临界吸附相变的研究中, 链节序列的数 据反映了高分子链属于吸附或者非吸附两种状态 的一种. 机器学习的任务是: 神经网络分析输入的 高分子构象的链节序列数据,正确输出该高分子构 象所属的状态概率. 经典的机器学习方法有循环神 经网络 (recurrent neural network, RNN) 及长短 期记忆 (long-short term memory, LSTM) 等神经 网络结构^[22]. 但是对于高分子链来说, 循环神经网 络可能存在一定问题. 循环神经网络会认为后时刻 输入的内容与前面时刻输入的内容完全无关,因此 后输入的链节数据可能会赋予极高的判断权重,而 早期的链节数据会被"遗忘",这与所有链节等效的 物理事实不符. 而长短期记忆神经网络可以克服这 个问题. 与一般的前馈神经网络不同, 长短期记忆 神经网络可以利用前后数据的时间序列对输入进 行分析,在自然语言处理方面有广泛的应用^[22].

考虑到高分子链节的顺序排列性,长短期记忆 神经网络可以有效地处理高分子构象的长数据特 征,从而正确得到高分子链节数据与高分子链构象 类型的映射关系.因此,本文处理高分子链的构象 数据的核心神经网络的是长短期记忆网络.图2给 出了机器学习进行数据处理的流程图.



图 2 机器学习的流程图 Fig. 2. Flowchart of machine learning.

长短期记忆神经网络的 LSTM 层接收高分子 链各个链节的空间坐标信息,并和当前的 LSTM 层状态进行计算,输出新的状态.完成高分子链构 象所有链节数据的计算后,LSTM 层最后输出的状 态向量是该高分子链构象在高维嵌入空间中的一 个表达. 接下来的两个线性层都做数据的空间降维 工作. 第一个线性层负责将数据从高维嵌入空间变 换到一个较低维的隐藏空间, 第二个线性层再将隐 藏空间变换到最后的标签空间. 激活层用 sigmoid 函数将数据转换成 (0, 1) 之间的数, 然后输出层输 出该值表示该高分子构象中处于所属状态的概率.

监督学习需要有一个训练过程,因此先对神经 网络进行训练和验证. 收集高温和低温的高分子构 象,假设在这两种温度下,几乎只会生成对应两种 状态的高分子链构象, 取其中 75% 的数据作为训 练集,剩余25%的数据作为验证集.我们设置验 证的成功概率大于 0.9999 以保证我们的学习效 果.本文的神经网络模型使用二分类交叉熵损 失 (binary cross entropy loss) 作为损失函数, 使用 AdamW 优化器 [23]. 在训练时, 二分类交叉熵损失 结果意味着神经网络输出结果和期望结果的差异, 重复训练过程直到损失收敛.图3给出了损失随训 练次数的变化. 由图 3 可以看到, 损失随训练次数 的增加先快速下降,然后快速收敛到一个稳定值. 根据图 3 的结果, 在训练次数达到 40 的时候, 认 为该机器学习模型已经收敛.因此在实际训练中, 设置训练次数为40. 在确保模型效果的情况下节 约计算时间.



图 3 机器学习中的损失随训练次数的变化 Fig. 3. Loss in machine learning varies with the number of trainings.

完成长短期记忆神经网络训练以后,把高温和 低温之间的其他温度的高分子链构象作为测试集, 判断各个温度下的高分子构象处于给定状态的概 率.最后对同一温度的所有高分子构象的状态概率 求平均,得到该温度下高分子处于某一状态的概率 的统计平均值.

本文的神经网络模型中 LSTM 层使用双向

LSTM 结构,内部为三层双向 LSTM,每层单方向 有 200 个隐藏神经元,共有 1200 个神经元.第一 线性层有 400 个隐藏神经元,第二线性层有 80 个 隐藏神经元,最后的激活层有一个 sigmoid 神经 元.因此处理 1 个数据的神经元数目为 1681.输入 层使用 1000 的批大小,即一次同时输入和处理 1000 条高分子构象数据.这样,神经网络模型中总 神经元数量达到 1681000.机器学习使用 Python 语言,基于 PyTorch 框架搭建了机器学习程序,在 支持 CUDA 的 Nvidia GPU上运行.为了能处 理不同长度的高分子链的数据,把每条数据长度 固定为 80,长度不足的数据会自动用 0 补齐.对不 同链长的高分子构象均得到相同的结论,因此本 文给出的数据是模拟中所用的最大链长的计算 结果.

3 高分子的塌缩相变

在塌缩相变的研究中,还考虑了高分子链节之间的短程屏蔽库仑势^[24],即把高分子链视作聚电解质.引入静电相互作用大幅降低了塌缩相变温度,也同时降低了模拟的温度区间,减小了热运动的无序涨落,从而可以使用较大的模拟时间步长,加快模拟的速度.用朗之万动力学方法模拟了链长 N = 64 的高分子构象性质随温度的变化,图 4 给出了高分子的均方回转半径 $\langle R_G^2 \rangle$ 对温度的依赖关系.模拟在一个考虑周期性边界条件的三维立方系统中进行,系统的尺寸 L 取约为最高模拟温度(T = 3.2)高分子的方均根回转半径的 10 倍,即 $L \approx 10 \langle R_G^2 \rangle^{1/2}$.每个高分子构象的平方回转半径定义为高分子链节距离质心的平均平方距离,即

$$R_{\rm G}^2 = \frac{1}{N} \sum_{j=1}^{N} |\boldsymbol{r}_j - \boldsymbol{r}_{\rm c}|^2, \qquad (6)$$

其中 r_j 是链节的位矢; r_c 是高分子质心的位矢. $\langle R_G^2 \rangle$ 是 76000 个独立高分子构象的平均. 高分子 的 $\langle R_G^2 \rangle$ 随着温度的降低而减小, 表明高分子构象 发生了从高温的伸展无规线团 (coil state, C 态) 态 到低温的紧缩液滴 (globule state, G 态) 态的转变, 即塌缩相变. 塌缩相变温度 T_c 通常定义为 $\langle R_G^2 \rangle$ 随 温度变化最快时对应的温度, 即 d $\langle R_G^2 \rangle$ /dT 极值 处. 从图 4 的插图, 得到 $T_c = 0.5$, 这与之前的模 拟结果接近 ^[24].



图 4 高分子均方回转半径 $\langle R_G^2 \rangle$ 与温度 T 的关系的朗之万 动力学模拟结果. 插图给出了 $\langle R_G^2 \rangle$ 对 T 的导数与 T 的关系 Fig. 4. Simulation results of the mean square radius of gyration $\langle R_G^2 \rangle$ versus temperature T. The inset presents the $\langle R_G^2 \rangle$ derivative of T in relation to T.

比较了不同温度下高分子构象的差别,图5给 出了3个特殊温度下(极低温、塌缩相变温度和极 高温) 高分子 R_{G}^{2} 的归一化概率分布 $P(R_{G}^{2})$. 在极 低温 T = 0.01, 从图 5(a) 的分布可以看到不同构 象的 R_G 差别极小, R_G 分布在 2.5 到 3 之间很小的 区间范围内. 如图 5(a) 插图所示, 高分子的构象是 一个紧缩的液滴状. 而在远高于塌缩相变温度的高 温, 如图 5(c) 的温度 T = 3.2, 高分子 R_{c}^{2} 的变化范 围很宽, R_G 主要变化范围为从 10 到 60, 远大于紧 缩液滴状的 R₆. 这表明, 虽然高分子的构象很多, 但基本上都处于伸展的无规线团状,如图 5(c)的 插图. 在塌缩相变温度 $T_c = 0.5$, 如图 5(b) 所示, 高分子 R_G的变化范围从 4 到 30, 涵盖了近紧缩液 滴状构象和伸展无规线团状构象.我们看到随着温 度的变化,高分子构象的分布也随之发生变化,这 正是机器学习的基础.

然后用基于长短期记忆神经网络的机器学习 方法计算了高分子链处于塌缩态的平均概率 P_{G} . 每个温度下高分子的构象数目均为 76000. 在机器 学习的训练阶段, 假定高分子在模拟的最低温 (T = 0.01) 均处在 G 态而在模拟的最高温 (T = 3.2) 都 处于 C 态. 这种假定的合理性通过成功率大于 0.9999 的构象验证得到保证. 对长短期记忆神经网 络训练以后, 机器学习自动计算不同温度的高分子 处于塌缩态的概率. 高分子链处于塌缩态的平均概 率 P_{G} 随温度的变化结果见图 6. 由图 6 可以看到, P_{G} 随温度的升高而下降, 表明高分子的构象发生 了从 G 态到 C 态的转变, 在 T = 0.5 附近构象的



图 5 高分子平方回转半径 R_G^2 在温度 T = 0.01 (a), 0.5 (b) 和 3.2 (c) 的概率分布. 插图分别给出了 T = 0.01 和 3.2 时高分子的典型构象

Fig. 5. Plots of the probability distribution of square radius of gyration $R_{\rm G}^2$ for polymer at temperatures T = 0.01 (a), 0.5 (b), and 3.2 (c). The insets show the typical polymer conformations at T = 0.01 and 3.2.



图 6 高分子处于塌缩态的平均概率 P_G 与温度 T关系的 机器学习结果. 插图给出了 |dP_G/dT| 随 T的变化.

Fig. 6. Machine learning results of the mean probability of polymer being in the compact globule state, $P_{\rm G}$, versus temperature T. The inset shows the change of $|\mathrm{d}P_{\rm G}/\mathrm{d}T|$ with temperature T.

转变迅速增加. 图 6 的插图给出了概率随温度的变 化率|dP_G/dT|, |dP_G/dT|的峰值位置在 T = 0.5, 表明在 T = 0.5 高分子的状态变化最快, 即机器学 习得到的塌缩相变温度为 0.5, 与模拟结果一致. 这表明机器学习通过学习 C 态和 G 态的高分子构 象, 能有效地判断其他高分子的构象特征, 从而给 出符合模拟结果的塌缩相变温度.

这里需要指出模拟结果只给出了高分子构象 数据和构象性质的统计平均值,如图4所示,并不 能给出高分子处于G态和C态的概率,而机器学 习则从高分子构象判断出高分子的状态,如图6所 示.虽然模拟和机器学习的一致性不能直接通过状 态的概率来比较,但可以通过临界温度的数值的一 致性来比较.

4 高分子的临界吸附相变

高分子的吸附伴随着吸附能量或者吸附链节数的变化,高温脱附态的吸附能量低而构象熵大,低温吸附态的吸附能量大而构象熵小.高分子吸附过程是一个能量和熵的变化和竞争过程,临界吸附点定义为能量和熵的竞争平衡点.吸附过程中平均吸附链节数 〈M〉随着温度的下降而持续增大.高分子的临界吸附相变通常被认为是连续相变,在临界吸附相变温度,由于高分子不断的吸附和脱附,吸附链节数的涨落 (类似于热容):

$$\sigma_M^2 = \left\langle M^2 \right\rangle - \left\langle M \right\rangle^2 \tag{7}$$

达到最大^[15,25].模拟研究中常利用吸附链节数的涨 落来标定高分子链的临界吸附温度^[25].

用动力学 Monte Carlo 方法模拟了链长 N = 65的接枝高分子链的吸附.无穷大平面位于 z = 0, 平面的边长 L 也取约为最高模拟温度 (T = 4)高 分子的方均根回转半径的 10 倍,即 $L \approx 10 \langle R_G^2 \rangle^{1/2}$, 系统的高度大于高分子完全伸直的长度.在平行平 面的方向考虑周期性边界条件.高分子的第一个链 节中心固定在平面中心位于 z = 1的位置,模拟中 定义 z < 1.22的其他链节 (除接枝链节) 为吸附链 节.图 7 给出了链长 N = 65的高分子吸附链节数 的涨落 σ_M^2 与温度 T的关系.模拟得到高分子的临 界吸附温度约为 $T_{ads} = 0.9$.注意到因为本工作中 平面对高分子的吸引势 ((4) 式) 是文献 [26]的 0.95 倍,我们的模拟结果与之前朗之万动力学的模拟 结果相近^[26]. 图 7 的插图显示了高温的非吸附态 (non-adsorption state 或 desorption state, D 态) 和低温的吸附态 (adsorption state, A 态) 两种典 型的高分子构象:高温时高分子呈现为蘑菇状的脱 附态,低温时高分子呈现为吸附态.可见,高分子 在吸附前后的构象也发生了明显的变化.



图 7 高分子吸附链节数涨落 σ_M与温度 T的关系的动力 学 Monte Carlo 模拟结果. 插图给出了高温的非吸附态和 低温的吸附态高分子构象

Fig. 7. Plot of the fluctuation of adsorption monomer number $\sigma_{\rm M}^2$ of polymer chain versus temperature *T*. The inset presents non-adsorbed polymer at high temperature and adsorbed polymer at low temperature.

基于长短期记忆神经网络的机器学习通过学 习脱附态和吸附态的高分子三维构象,然后自动给 出了不同温度下高分子处于吸附态的平均概率 P_A ,结果如图 8 所示.这里每个温度的高分子构象 数为 248640. 机器学习的结果也显示高分子从低 温的完全吸附态过渡到高温的完全脱附态,与模拟 结果一致. 从温度变化率 $|dP_A/dT|$ 随温度的变化可 看到,高分子状态变化最激烈的温度在 T = 0.9 附 近,与模拟得到的临界吸附温度 $T_{ads} = 0.9 -$ 致.

从图 7 的插图可以看到, 吸附链与脱附链构象 的最大区别体现为链节离开平面的距离 (*z*坐 标)的区别, 即吸附链节数的区别, 而描述高分子 构象尺寸的平方回转半径 *R*²_G的差别并不是很明 显, 因此我们认为机器学习主要通过区分高分子构 象的链节 *z*坐标来实现的. 为此, 只让机器学习分 析高分子构象的链节 *z*坐标, 而忽略它们的 *x*和 *y*坐标. 图 9 给出了分别利用高分子构象的三维坐 标和 *z*坐标进行机器学习得到的高分子处于吸附 态的平均概率 *P*_A 与温度 *T*的关系. 发现两种方法 得到的差别比较小, 说明机器学习在研究临界吸附 时主要分析了构象的 *z* 坐标. 但在临界吸附温度 *T*_c附近, *P*_A的值有一些差别, 这说明在 *T*_c附近, 三维构象还是对机器学习有一定的影响. 这可能是 在 *T*_c附近, 高分子构象的变化非常大, 这个时候 *z* 坐标不能唯一决定 *P*_A, 高分子状态可能还跟链 节的 *z* 的变化序列相关.



图 8 高分子处于吸附态的平均概率 P_A和温度变化率 |dP_A/dT|与温度 T的关系的机器学习结果

Fig. 8. Plot of the mean adsorption probability $P_{\rm A}$ of polymer and its temperature change rate ${\rm d}P_{\rm A}/{\rm d}T$ versus temperature T.



图 9 利用高分子构象的三维坐标和 z坐标进行机器学习 得到的高分子处于吸附态的概率 P_A 与温度 T 的关系 Fig. 9. Relationship between adsorption probability P_A and temperature T obtained by machine learning using the three-dimensional coordinates and z-coordinates only of polymer conformations.

进一步分析了每个高分子构象的机器学习结 果与构象性质之间的关联. 关联了总共 248640 个 构象的吸附数 *M* 和链质心高度 z_c 与机器学习得到 的每个构象可能处于吸附态的概率 P_A , 找出 P_A 在 (0, 0.2), (0.2, 0.8) 和 (0.8, 1) 三个范围内高分 子构象的分布. 图 10 给出了临界吸附温度 $T_c =$ 0.9 时的结果. 发现小的 P_A 对应于小的 *M* 和大的 z_c , 而大的 P_A 对应于大的 *M* 和小的 z_c . 这说明机 器学习的结果是符合物理预期的. 在 $P_A \in (0.2, 0.8)$ 区域有一段重叠区,在这段重叠区内,虽然高分子的 *M*和 *z*_c相同,但高分子构象变化范围大,因此 具有各种不同的状态和 *P*_A值.这说明 *P*_A不是 *M* 和 *z*_c的单值函数,机器学习对高分子构象的判断还 与构象的其他因素有关,这也与图 9 的结论相符.



图 10 机器学习得到的吸附态概率 *P*_A 在 (0, 0.2), (0.2, 0.8) 和 (0.8, 1) 三个范围内高分子构象相对于构象的吸附 数 *M* 和链质心高度 *z*_c 的分布

Fig. 10. Distribution of polymer conformation relative to the adsorbed number M and the mean height z_c for the adsorption probability P_A obtained by machine learning in three ranges of (0, 0.2), (0.2, 0.8) and (0.8, 1).

5 结 论

本文模拟研究了高分子的塌缩相变和临界吸 附相变,得到了大量的高分子构象数据.机器学习 采用长短期记忆网络作为核心神经网络,对高分子 链构象按塌缩态和吸附态进行了分类统计.结果表 明:模拟和机器学习得到了相同的塌缩相变温度和 临界吸附相变温度,机器学习的结果符合物理预 期.本文的研究扩展了机器学习在高分子构象识别 方面的应用,有望应用到高分子材料在不同温度下

的相变行为的智能自动分析中.

参考文献

- Hinton G, Deng L, Yu D, et al. 2012 IEEE Signal Process. Mag. 29 82
- [2]~ Silver D, Huang A, Maddison C J, et al. 2016 Nature 529 484
- [3] Umehara M, Stein H S, Guevarra D, et al. 2019 NPJ Comput. Mater. 5 34
- [4] Iwasaki Y, Takeuchi I, Stanev V, et al. 2019 Sci. Rep. 9 2751
- [5] Chen J Z, Yang C W, Ren J 2021 Acta Phys. Sin. 70 144204 (in Chinese) [陈江芷, 杨晨温, 任捷 2021 物理学报 70 144204]
- [6] Cencer M M, Moore J S, Assary R S 2022 Polym. Int. 71 537
- [7] Zhang Y, Xu X 2021 J. Mol. Graphics Modell. 103 107796
- [8] Liang Z, Li Z, Zhou S, et al. 2022 Cell Reports Physical Science 3 100931
- [9] Zhang K, Li X, Jin Y, Jiang Y 2022 Soft Matter 18 6270
- [10] Xu Y, Wang Z G 2021 Macromolecules 54 10984
- [11] Milner S T 1991 *Science* **251** 905
- [12] Besteman K, Lee J O, Wiertz F G M, Heering H A, Dekker C 2003 Nano Lett. 3 727
- [13] Duan X, Zhang R, Ding M, Huang Q, Xu W S, Shi T, An L 2017 *Polymer* **122** 125
- [14] Sumithra K, Brandau M, Straube E 2009 J. Chem. Phys. 130 234901
- [15] Li Y W, Wüst T, Landau D P 2013 Phys. Rev. E 87 012706
- [16] Yang Q H, Wu F, Wang Q, Luo M B 2016 J. Polym. Sci. Part B: Polym. Phys. 54 2359
- [17] Ziebarth J D, Gardiner A A, Wang Y M, Jeong Y, Ahn J, Jin Y, Chang T 2016 Macromolecules 49 8780
- [18] Bhattacharya D, Patra T K 2021 Macromolecules 54 3065
- [19] Nguyen T, Bavarian M 2022 Ind. Eng. Chem. Res. 61 12690
- [20] Weeks J D, Chandler D, Andersen H C 1971 J. Chem. Phys. 54 5237
- [21] Chremos A, Glynos E, Koutsos V, Camp P J 2009 Soft Matter 5 637
- [22] Hochreiter S, Schmidhuber J A 1997 Neural Comput. 9 1735
- [23] Loshchilov I, Hutter F 2017 arXiv:1711.05101 [cs.LG]
- [24] Luo M B, Tsehay D A, Sun L Z 2017 J. Chem. Phys. 147 034901
- [25] Yang X, Wu F, Hu D D, Zhang S, Luo M B 2019 Chin. Phys. Lett. 36 098202
- [26] Qi H K, Yang X, Yang Q H, Luo M B 2022 Polymer 259 125330

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Computer simulation and machine learning of polymer collapse and critical adsorption phase transitions

Luo Qi-Rui $^{1)}$ Shen Yi-Fan $^{2)}$ Luo Meng-Bo $^{2)\dagger}$

1) (NFTGo, Hangzhou 310013, China)

2) (School of Physics, Zhejiang University, Hangzhou 310027, China)

(Received 28 June 2023; revised manuscript received 23 July 2023)

Abstract

Collapse and critical adsorption of polymers are two crucial phase transitions in polymer science, both are accompanied by significant changes in polymer conformation. In this paper, Langevin dynamics and dynamic Monte Carlo methods are used to simulate the collapse and critical adsorption of polymer, respectively, and corresponding phase transition temperatures are estimated. Meanwhile, a large number of polymer conformations at different temperatures are obtained. In the machine learning method, a large number of extended random coil and collapsed spherical, desorption and adsorption conformations are used to train the neural network, so that the neural network can learn the characteristics of different states of the polymer, and it can quickly and accurately analyze the polymer conformations at different temperatures. The results demonstrate that machine learning can correctly calculate the phase transition temperature of polymer system, which provides new ideas and methods for machine learning technology in the study of polymer phase transitions.

Keywords: polymer, collapse, critical adsorption, machine learning

PACS: 05.70.Jk, 36.20.Ey, 64.70.km

DOI: 10.7498/aps.72.20231058

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: luomengbo@zju.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习

RNA 扭转角预测的深度学习方法*

欧秀娟 肖奕†

(华中科技大学物理学院,武汉 430074)

(2023年6月29日收到; 2023年8月2日收到修改稿)

RNA 分子三级结构模建是分子生物物理学研究的基本问题之一, 对理解 RNA 的功能和设计新的结构 有重要意义. RNA 三级结构主要由主链和侧链上的 7 个扭转角确定, 准确预测这些扭转角是 RNA 分子三级 结构模建的基础.目前只有个别采用深度学习模型预测 RNA 分子扭转角的方法, 要用于模建 RNA 分子的三 级结构其预测精度还有待进一步提高.本文提出了一种预测 RNA 分子扭转角的深度学习方法 1dRNA, 采用 了考虑相邻核苷酸的卷积模型 (DRCNN) 和考虑全链核苷酸的超长短期记忆模型 (DHLSTM) 两种不同的深 度学习模型.结果显示, 与现有方法相比, 这两种模型都能提高 RNA 分子大部分扭转角的预测精度, DRCNN 预测精度提高在 5% 到 28% 之间, DHLSTM 预测精度提高在 6% 到 15% 之间.结果还显示, α 和γ角是最难预 测的, 环区扭转角比螺旋区的扭转角难预测, 模型对预测序列长度的变化不敏感, 模型预测角度与 decoys 的 角度偏差可用于模型质量评估.

关键词: RNA 结构, 扭转角预测, 深度学习 PACS: 87.14.gn, 87.15.A-, 87.15.bg

DOI: 10.7498/aps.72.20231069

1 引 言

RNA 分子三级结构模建是分子生物物理学研究的基本问题之一, 对理解 RNA 的功能和设计新的结构有重要意义^[1-3]. RNA 分子三级结构模建是给出 RNA 分子的核苷酸序列构建其三级结构^[4-10]. RNA 三级结构可以分为主链结构和侧链结构, 主链结构由螺旋区和环区构成, 由 6 个扭转角 (α , β , γ , δ , ε , ζ)确定, 侧链方向由扭转角 χ 确定 (图 1). RNA 分子主链和侧链结构还涉及共价键键长和键角, 但这些键长和键角会相对平衡位置进行微振动, 在生理温度这些参数的变化关于平衡位置对称, 影响将相互抵消^[11]. 因此, 扭转角被认为是RNA 分子三级结构的决定因素, 预测这些扭转角可以帮助模建 RNA 分子的三级结构.

扭转角预测在蛋白质分子三级结构模建中已

经有深入的研究. 与 RNA 分子不同, 蛋白质分子 三级结构主要由主链上的 2 个扭转角 ψ 和 ϕ 确定. 从 2007 年以来, 人们提出了不同的神经网络模型 预测扭转角 ψ 和 ϕ . 2007 年, Real-SPINE1.0 使用 一层全连接神经网络预测蛋白质主链 ψ 角, 角度 的平均绝对误差 (mean absolute error, MAE) 为 54°^[12]; 2008年, Real-SPINE2.0 使用同样神经网 络和输入特征,角度标签 [0°, 180°] 不变, [-180°, 0°] 加上 360°做一个平移, 同时预测蛋白质主链 ψ 和 φ 角, 角度的 MAE 分别为 38°和 25°[13]; 2009 年, Real-SPINE2.0 使用两层全连接网络, ψ 和 ϕ 角预 测精度进一步改进, MAE 分别为 36°和 22°^[14]; 2009 年和 2012 年, SPINE XI 和 SPINE X 使用多步神 经网络, ψ角预测的 MAE 分别为 33°^[15] 和 35°^[16]; 2015年 SPIDER2 使用深度学习 3 层全连接神经 网络预测角度的正弦和余弦值, ψ 角预测的 MAE 降低到 30°[17]; 2017年, SPIDER3 使用 4 层双向

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 32071247) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: yxiao@hust.edu.cn

^{© 2023} 中国物理学会 Chinese Physical Society





LSTM 模型使 ψ 角预测的 MAE 进一步下降为 27°^[18]; 2019 年, SPOT-1D 使用 10 层以上的 LSTM (long short-term memory) 残差网络预测角度的正 弦和余弦值, ψ 角预测的 MAE 为 23°^[19]; 2020 年, 使用 3 层全连接网络, 滑动窗口特征, ψ 角预测的 MAE 仅为 18°^[20]. 对于 RNA 分子, 2021 年, SPOT-RNA-1D 首次使用 1 层普通卷积和 2 层膨胀卷积 预测 RNA 的 7 个扭转角和 2 个自定义伪角 (η , θ) (图 1) 的正弦和余弦值, α , β , γ , δ , ε , ζ , χ , η , θ 的 平均绝对误差分别为 43.94°, 21.94°, 32.98°, 14.61°, 20.69°, 33.27°, 19.59°, 30.25°和 32.91°^[21]. 可以看 到, 相对于蛋白质分子, RNA 分子扭转角预测的精 度还有待提高.

本文提出了一种基于时序网络深度学习模型 预测 RNA 分子扭转角的方法 1dRNA, 分别使用 深度残差卷积模型 (deep residual CNN, DRCNN) 和深度超长短期记忆模型 (deep HyperLSTM, DHLSTM) 预测 RNA 分子的 7 个扭转角和 2 个伪 角,以此分析抓取相邻核苷酸特征的卷积网络和抓 取全局核苷酸特征的循环网络,哪种网络更合适扭 转角预测问题,并将两个模型的结果和抓取间隔核 苷酸特征的 SPOT-RNA-1D 比较. DRCNN模型 基于只能看到相邻核苷酸特征的一维卷积,卷积过 程不改变序列长; DHLSTM 模型基于能看到全部 核苷酸的特征、并能改变常规长短期记忆 (LSTM) 网络权重共享范式的超 LSTM 网络. 结果表明, 本 文采用的两个深度学习模型都可以进一步提高 RNA 分子扭转角的预测精度, 不同模型在不同角 度上各有优势, δ , ζ , γ , η 和 θ 角的预测更适合卷积 网络, $\beta \, n \, \epsilon \, \beta$ 的预测更适合循环网络, 而在 $\alpha \, n$ γ 角中, 抓取间隔核苷酸的膨胀网络更好.

2 深度学习模型

2.1 深度学习模型

DRCNN 模型架构如图 2 所示,由一个一维卷 积层^[22]开始, 输入通道为 4, 输出通道为 512 (卷 积输出通道超参数 512 比 256 效果好和 1024 效果 类似), 训练批次为8(本文模型在一张11G显存 GTX 1080 Ti显卡上能容下的最大样本数), 卷积 核为 15 (卷积核超参数 15 比 7 和 30 效果好), 填 充方式为"same",其他为默认值.初始卷积层之后, 是4个残差块的依次叠加(残差块的数目1到6 测试显示 4 个残差块效果最好), 每个残差块 [23] 依 次包含:一维批归一化层 BatchNorm1d^[24] (特征 维度为 512, 添加在卷积网络中, 有助于模型训 练的稳定,效果比 LayerNorm 样本归一化要好), ReLU激活函数^[25](对本文模型激活函数 ReLU 比 tanh 和 Leaky ReLu 效果好),一维卷积层 (输 入通道维度为 512, 输出通道维度为 512, 卷积窗 口一次能看到的核苷酸数目为 15, 填充方式为 "same",其他为默认值),再一维批归一化层, ReLU 激活函数和一维卷积层, 最后将此层卷积的 输出和残差块的输入相加,相加的结果再输入下一 个残差块中,重复4次.数据流出残差块后,经过 一个 ReLU 激活函数 (激活函数放在残差块外训练 效果更好),一维批归一化层(特征维度为512), dropout 层 (和全连接层连用,减少网络的过拟合, 采样概率 0.4, 比 0.2 和 0.5 效果好), 全连接层 (输 入维度 512, 输出维度 18), tanh 激活函数 (输出区 间在 [-1, 1], 和预测角度的正弦和余弦值区间一 致)得到输出.



图 2 DRCNN (a) 模型架构; (b) 模型中一维卷积层的原理; (c) 输出层. B, L, N, KS和 Filters 分别为训练中更新一次模型参数选择的序列数目、序列的长度、输入特征维度、卷积核的小大 (卷积窗口一次能看到的相邻核苷酸数目)、卷积核的数目 (卷积 层的输出维度)

Fig. 2. DRCNN: (a) Network architecture; (b) Conv1d layer; (c) output layer. B, L, N, KS and Filters are batch size, sequence length, the size of the input, the size of the filter (the filter can see the number of nucleotides at one time), the number of filters.

DHLSTM 模型结构如图 3 所示, 里面的 Hyper-LSTM 层原理来自于文献 [26], 输入数据的维度是 (512, 8, 4), 模型更新一次参数选取的样本批次数 目为 8, 描述一个核苷酸的初始特征向量维度为 4; 然后经过一个 HyperLSTM 层 (这里的超参数,外 部大 LSTM 层^[27] 的输出维度 Hidden 取 64、内部 小LSTM 层的输出维度和改变LSTM 层权重的 Hypercell 单元里线性投影的维度 Hyper 都取 16; Hidden 超参数 64 比 16, 32 和 128 效果好, Hyper 超参数 16 比 32 和 64 效果好), 具体来说, 第 t个 核苷酸特征向量和两类隐藏态进入 HyperLSTM cell 单元,得到第t+1个核苷酸新的特征向量和 两类隐藏态,这里每个核苷酸使用不同的 Hyper LSTMcell 权重参数,依次算完所有核苷酸,得到 描述一个批次每个核苷酸新特征数据维度 (512, 8, 64); 接着经过另一个 HyperLSTM 层 (这里三层 HyperLSTMcell单元的超参数 Hidden 都取 64, Hyper 都取 16), 具体来说, 上一层输出的第 t个核 苷酸特征向量和两类隐藏态 (维度 (8, 64)) 依次进 入三个 HyperLSTMcell 单元, 得到第 t+1个核 苷酸新的特征向量(维度(8,64))和两类隐藏态输 出 (维度分别为 (8, 64), (8, 16)), 依次算完所有核 苷酸,得到描述一个批次每个核苷酸的新特征数据 维度 (512,8,64);最后将第二层 HyperLSTM 的 输出和第一层的 HyperLSTM 输出相加,作为一个 残差块;数据流出残差块后,进入全连接层 (输入 维度 512,输出维度 18), tanh 激活函数得到输出.

DHLSTM 和 DRCNN 训练都使用 MSE 损失 函数和 RMSprop 优化器^[28]训练 (优化器学习率 取 0.001、正则化系数取 0.0001, 此优化器比 Adam 和 AdamW 优化器效果好, 学习率 0.01 比 0.1, 0.001, 0.0001 和 0.00001 效果好, 正则化系数经过尝试取学 习率的百分之一 0.0001 比较好);同时预测 9 个角和 单独预测一个角,预测结果基本一致,故 DHLSTM 和 DRCNN 都同时预测 9 个角; DHLSTM 模型在 训练过程中,训练损失随着 epoch 的增大一直下 降,验证损失在第85个 epoch 后开始逐步上升, 如图 4(a) 所示, 故取第 85个 epoch 的模型为最终 模型; DRCNN 模型在训练过程中, 训练损失随着 epoch 的增大一直下降, 验证损失在第 109 个 epoch 后开始逐步上升,如图 4(b) 所示,故取第 109 个 epoch 的模型为最终模型. DHLSTM 和 DRCNN 的实现都使用 Facebook 的 PyTorch 深度学习 框架[29].



图 3 DHLSTM (a) 模型架构; (b) HyperLSTM 层; (c) 对每个核苷酸的处理单元 HyperLSTMcell, 其中 h_t , $c_t 和 h_{t-1}$, c_{t-1} 分别 是外部更大的 LSTM 在 t和 t-1 时刻的隐藏态; h'_t , $c'_t 和 h'_{t-1}$, c'_{t-1} 分别是更小的 LSTM 在 t和 t-1 时刻的隐藏态; (d) Hypercell 单元. L, B, N, Hidden, Hyper 和 n_z 分别为序列的长度、训练中更新一次模型参数选择的序列数目、输入特征维度、大 LSTM 层的输出维度、内部 LSTM 层的输出维度和改变大 LSTM 层权重的 Hypercell 单元里线性投影的维度, P_x 和 P_h 为动态可 训练参数, 绑定在内部超网络里, 作用在输入态 x_{t-1} 和隐藏态, 初始值为全零张量

Fig. 3. DHLSTM: (a) Network architecture; (b) HyperLSTM layer; (c) HyperLSTMcell; h_t , c_t and h_{t-1} , c_{t-1} are the states of the larger outer LSTM at time t and t-1, respectively; h'_t , c'_t and h'_{t-1} , c'_{t-1} are the states of the smaller LSTM at time t and t-1. (d) Hypercell. L, B, N, Hidden are sequence length, batch size, the size of the input, the size of the LSTM, and Hyper is the size of the smaller LSTM that alters the weights of the larger outer LSTM, n_z is the size of the feature vectors used to alter the larger LSTM weights, P_x and P_h are dynamically trainable parameters, bound in the internal hypernetwork, acting on the input state x_{t-1} and the hidden state, and the initial value is an all-zero tensor.



图 4 (a) DHLSTM 模型和 (b) DRCNN 模型验证损失 (MAE) 随 epoch 的变化 Fig. 4. Validation loss curve with the epoch by (a) DHLSTM and (b) DRCNN.

2.2 数据集

为了比较,采用了 SPOT-RNA-1D 使用的训练 集、验证集和测试集 (https://github.com/jaswinder singh2/SPOT-RNA-1D/tree/main/datasets)^[21]. 训练集含有 286 个结构,从 PDB 结构数据库^[30] 目 前可以下载到 284 个结构 (6N5R_A, 6N5L_A 下架),本文训练集为这 284 个结构;验证集含有 30 个结构,都可从 PDB 下载;测试集有 3 个分别 含有 63, 30 和 54 个结构,从 PDB 数据库分别下 载到 62 (5Y85_B 内含脱氧核苷酸下架)、30 和 54 个结构.

SPOT-RNA-1D 数据集来自于 2020 年 10 月 3 日 PDB 数据库中所有 X 衍射分辨率小于 3.5 Å的 RNA 结构;用 CD-HIT-EST^[31] 软件对所有这些结 构的序列设置相似度 0.8 进行聚类,多簇类中的代 表序列构成训练集;然后将训练集和单簇类利用 BLAST-N^[32] 软件设置截断值为 10 处理,训练集 与单簇类有命中的序列被删除,单簇类中有命中的 序列也被删除;经过这些处理,训练集剩下的序列 作为最终训练集,单簇类剩下的序列随机分为验证 集、测试集 I 和测试 II; 另外,对 2021 年 4 月 5 日 PDB 数据库中所有 NMR 结构,使用相同方法,去 除和训练集、验证集、测试集 I 和测试 II 的冗余, 作为测试集 III. 数据集的长度和二级结构分布信 息如表 1 所列.

2.3 输入和输出

模型的输入为核苷酸序列特征,大小为 L×4 的 one-hot 编码,四个核苷酸 (A, U, G和 C) 分别 用 (1,0,0,0), (0,1,0,0), (0,0,1,0) 和 (0,0,0,1) 表示, L 为序列长度,序列长度最长为 512,长度不 够的补 0. 数据集中最长序列为 414,常规做法是 将所有序列用 0 补齐到最长序列长度. 在预测时, 模型预测的目标序列长度应不大于最长序列长度. 这里取 512 是借鉴很多蛋白质模型中取值 512,又 观察到所有序列长度补齐到 414 和 512 的预测结 果类似,故为了模型能预测更长的序列,取值 512. 在训练中测试过将所有序列补 0 区域采用 mask 机制,补 0 区域值虽然被计算但不参与下层值的计 算,模型性能改善不明显. 输出具体如图 2(c)所 示,有 18 个节点用于预测 9 个角的正弦和余弦值, 然后利用 atan2 函数将角度的正弦和余弦值转化 为角度的弧度值,再利用 rad2deg 函数将角度的弧 度值转化为角度值. 这种变换在蛋白质扭转角预测 里也常用.

2.4 评估

使用 MAE 评估整体性能,具体如 (1) 式,预 测角度值和实验确定的角度值的绝对差,360°和这 个绝对差的差值,取两者的小值:

$$MAE = \sum_{i} \min \left(|\text{torsion}_{\text{pred}} - \text{torsion}_{\text{true}}| \right),$$
$$(360 - |\text{torsion}_{\text{pred}} - \text{torsion}_{\text{true}}|) \left(1 \right).$$

3 计算结果和讨论

本文两个深度学习模型使用上面的训练集、验 证集和 3 个独立的测试集进行训练、验证和测试. 为了了解模型每个角度在每个测试集的总体表现, 表 2 列出了 DRCNN, DHLSTM 和 SPOT-RNA-1D^[21] 在验证集和 3 个测试集上整体的性能评估. 在含有 62 个 RNA 的测试集 I 上, DRCNN 预测 的 β , δ , ζ , χ , η 和 θ 角 的 MAE 比 SPOT-RNA-1D 分别减小了 5%, 28%, 17%, 16%, 24% 和 20%, α , γ 和 ε 角 的 MAE 比 SPOT-RNA-1D 分别增大

表 1 训练集、验证集和 3 个测试集的长度和二级结构信息 (百分数是数据集不同配对类型的核苷酸数目占比) Table 1. Length and secondary-structure information of training, validation and test sets. The number mentioned along with the base pairing type is the percentage of total nucleotides in the region.

数据集			二级结构						
	20-50	50—100	100-200	200-300	300-400	400-512	括号	假结	不配对
训练集	50	179	46	1	7	1	55.10%	5.63%	39.36%
验证集	20	10	0	0	0	0	52.19%	9.8%	38.01%
测试集I	11	41	10	0	0	0	57.58%	2.81%	39.61%
测试集II	8	16	6	0	0	0	58.42%	5.25%	36.33%
测试集III	40	13	1	0	0	0	65.02%	2.67%	32.31%

	粉提佳	7个标准扭转角							伪角	
	奴16朱	$lpha/(^\circ)$	$eta/(^\circ)$	$\gamma/(^{\circ})$	$\delta/(^\circ)$	$\varepsilon/(^{\circ})$	$\zeta/(^{\circ})$	$\chi/(^{\circ})$	$\eta/(^{\circ})$	$ heta/(^\circ)$
	验证集	47.91	20.22	37.18	16.57	18.23	35.02	19.85	28.09	32.85
DIII CTU	测试集I	48.20	20.66	37.13	13.08	18.82	30.27	17.33	25.74	29.22
DHLSTM	测试集II	47.95	19.89	35.30	15.19	17.87	30.99	17.67	27.20	31.49
	测试集III	45.45	22.30	40.80	13.51	21.43	30.69	16.96	23.87	29.84
	验证集	44.67	19.96	35.31	13.86	22.20	31.62	19.49	24.77	30.22
DDCNN	测试集I	44.84	20.74	36.27	10.51	21.48	27.53	16.39	23.12	26.34
DRCNN	测试集II	43.41	19.55	35.45	12.19	22.71	28.13	17.16	24.28	28.12
	测试集III	27.14	15.81	25.20	9.73	14.51	17.98	11.58	13.67	17.77
SPOT- RNA-1D ^[21]	验证集	45.18	20.58	33.88	17.99	20.72	37.50	23.01	33.55	37.02
	测试集I	43.94	21.94	32.98	14.61	20.69	33.27	19.59	30.25	32.91
	测试集Ⅱ	39.50	18.92	29.47	16.01	17.46	28.91	18.20	28.14	30.25
	测试集III	37.89	21.04	34.68	13.83	22.32	27.87	17.01	25.31	27.22

表 2 DHLSTM, DRCNN 和 SPOT-RNA-1D 在验证集和 3 个测试集上的 MAE Table 2. Performance comparison in terms of MAE on validation sets and three test sets by three models

了 2%, 10% 和 4%; DHLSTM 预测的 β , δ , ε , ζ , χ , η 和 θ 角的 MAE 比 SPOT-RNA-1D 分别减小了 6%, 10%, 9%, 9%, 12%, 15% 和 11%, α 和 γ 角的 MAE 比 SPOT-RNA-1D 分别增大了 10% 和 13%, 这表明在 $\delta, \zeta, \chi, \eta$ 和 θ 角这些角中, 每层考虑相 邻核苷酸特征的 DRCNN 比每层考虑全部核苷酸 特征的 DHLSTM 要好, 在 β 和 ε 角中, 每层考虑 全部核苷酸特征的 DHLSTM 比每层考虑相邻核 苷酸特征的 DRCNN 要好, 在 α 和 γ 角中, 每层考 虑间隔核苷酸的 SPOT-RNA-1D 比 DRCNN和 DHLSTM 都要好. MAE 值越大预测难度越大, 在 DRCNN 中角度预测难度 $\delta, \chi, \varepsilon, \beta, \eta, \theta, \zeta, \gamma$ 和 α 依次递增,在 DHLSTM 中角度预测难度 δ, χ, β , $\varepsilon, \eta, \theta, \zeta, \gamma$ 和 α 依次递增, 在 SPOT-RNA-1D 中角度预测难度 $\delta, \chi, \varepsilon, \beta, \eta, \theta, \gamma, \zeta$ 和 α 依次递 增,可以看到 $\delta, \chi, \eta, \theta$ 和 α 角在3个模型里预测难 度的排序一致,考虑相邻核苷酸的 DRCNN 和考 虑间隔核苷酸的 SPOT-RNA-1D 都表明 ε 比 β 容 易预测, 而对于 DHLSTM, ε 比 β 难预测, DRCNN 和 DHLSTM 都表明 ζ 比 γ 容易预测, 而对于 SPOT-RNA-1D, ζ 比 γ 难预测. 这 3 种方法都认为 α 是 最难预测的,表明3个模型在角度预测难度方面有 一定相似性,也各有特点.在测试集 II 和测试集 III 观察到类似的性能趋势, 表明模型对不同类型 的测试集具有鲁棒性.

为了了解模型在单个序列上的表现,图 5 给出 了 DRCNN, DHLSTM 和 SPOT-RNA-1D 在 3 个 测试集上单个 RNA 分子扭转角预测的 MAE 分布 图,其中 SPOT-RNA-1D 绘制每个盒子需要五类 值(最大值、最小值、中位数、上下四分位数和异常 值),由论文图形数据获取工具 WebPlotDigitizer^[33] 得到. 每个模型在 3个数据集 9个角度的 27个 MAE 最小值上, DRCNN占 18次, DHLSTM占 3次, SPOT-RNA-1D占6次, 而在27个MAE最 大值上, DRCNN 占 4 次, DHLSTM 占 8 次, SPOT-RNA-1D占15次,表明考虑相邻核苷酸特征的卷 积模型 DRCNN 最有可能预测到最小的 MAE 值, DHLSTM 次之, SPOT-RNA-1D 很难预测相比比 较小的 MAE 值. 箱子越窄意味着每次预测 MAE 变化更小,模型预测更稳定,每个模型在3个测试 集9个角度的27个箱子中, DRCNN出现9次, DHLSTM 出现 15次, SPOT-RNA-1D 出现 3次, 表明预测最稳定的模型是考虑全部核苷酸特征的 DHLSTM, 且性能中规中矩, 其次是 DRCNN, 对样 本反应比较敏感的是 SPOT-RNA-1D. 在 27 个盒子 相对较小的中位数上, DRCNN占18次, DHLSTM 占 2次, SPOT-RNA-1D 占 7次, 表明 DRCNN 预测的一半数目链的总 MAE 比其他两个模型 值要低. 在异常值方面, 3个测试集 9个角度上, DRCNN, DHLSTM 和 SPOT-RNA-1D 出现的异 常值的数目分别为 24, 21 和 38, 且 DRCNN 和 DHLSTM 出现的异常值本身是比较小,同样表 明 DHLSTM 预测比较稳定. 以上说明, 考虑相 邻核苷酸特征的 DRCNN 模型性能整体更强大, 考虑全部核苷酸特征的 DHLSTM 模型预测更 稳定.



图 5 DRCNN(黄色)、DHLSTM(绿色)和 SPOT-RNA-1D (紫色) 在测试集 I (a)、测试集 II (b) 和测试集 III (c) 上单 个 RNA 链的 MAE 分布图. 每个盒子显示出一组数据的最 大值、最小值、中位数、上下四分位数和异常值

Fig. 5. Distribution of MAE for individual RNA chains on test set I (a), test set II (b) and test set III (c) by DRCNN predictor (yellow), by DHLSTM (in green) and SPOT-RNA-1D (in purple). Each box shows the minimum, the maximum, the sample median, the first and third quartiles and outlier.

另外绘制了角度的实验值分布,如图 6 橙色虚 线所示,可以看出每个角度的实验值的分布是比较 陡峭的,大部分角度都集中在跨度在 40°左右的角 度空间,有少部分角度值分布在跨度在 360°的角度 空间中,最容易预测的 δ 角跨度也是最窄的,最难 预测的 α 角分布有 3 个峰,跨度是最广的.为了了 解本文模型在预测分布上的能力,绘制了 DRCNN 和 DHLSTM 在测试集 I 的预测分布如图 6 黄色和 绿色虚线所示, DRCNN 预测所有的角度分布都比 DHLSTM 好;在测试集 II 和测试集 III 上, DRCNN 在 β和γ角上预测的分布比 DHLSTM 要好,两个 模型在预测其他 7 个角的分布类似.

二级结构对 RNA 建模起着重要角色,根据 DSSR 软件^[34]输出的 RNA 二级结构,可将 RNA 二级结构分为三种类型,括号(['(',')']),假结(['[', ']','{','>','>','A', 'a']),环区['.'].比较了 DRCNN和 DHLSTM 在测试集 III 中对 3 种二级 结构类型的整体预测性能(表 3),可以看出,对 DRCNN和 DHLSTM 来说括号类型的核苷酸的 扭转角最容易预测的,处于环区的核苷酸的扭转角 是最难预测;还可以观察到,DRCNN 预测 3 种类 型的 MAE 误差都比相应的 DHLSTM 预测的要低; 在其他两个测试集观察到同样结果,因此,扭转角 预测的误差主要来自于环区和假结区域,在预测括 号、假结和环区区域的扭转角上 DRCNN都比 DHLSTM 好.

表1统计了训练集、验证集和3个测试集的序列长度分布.由表1可以看出,在训练集和验证集中各个长度分布并不均匀,长度在50到100区间的有179个结构,在100到200区间的只有46个.为了了解这种差异是否会导致DRCNN和DHLSTM对长RNA扭转角预测性能较差,图7绘制了两个模型在9个角度上的表现与序列长度的关系.观察DHLSTM和DRCNN的预测结果,9个角的MAE值在数目少的长度区间[78,94],[155,171]和[171,186]并不大;还观察到DRCNN在短长度区间[1,47]结果比DHLSTM结果好;因此,虽然训练集和验证集对不同长度的RNA数目分布不均匀,但并没有造成DRCNN和DHLSTM在预测上的长度偏好.

表 3	DHLSTM 和 DRCNN 在测试集 III 不同配对类型中扭转角预测的 MAE

Table 3.Performance according to mean absolute error by DHLSTM and DRCNN for nucleotides in different pairing typeon test set III.

	而小米刑	七个标准扭转角							伪角	
	龍利矢望	$lpha/(^\circ)$	$eta/(^\circ)$	$\gamma/(^{\circ})$	$\delta/(^\circ)$	$\varepsilon/(^{\circ})$	$\zeta/(^{\circ})$	χ/(°)	$\eta/(^{\circ})$	$ heta/(^\circ)$
DHLSTM	括号	34.08	16.48	30.21	9.76	17.98	21.38	11.23	18.03	21.91
	假结	34.20	14.98	27.06	6.80	14.25	20.29	10.98	27.41	18.02
	环区	66.77	32.60	60.72	21.05	27.54	47.85	28.52	35.41	46.16
DRCNN	括号	19.43	11.40	18.54	6.65	11.84	12.0	8.30	10.90	12.94
	假结	20.42	14.25	16.75	6.73	12.86	13.54	10.25	16.14	13.52
	环区	40.84	23.26	37.44	15.59	19.07	29.07	18.44	19.25	27.08



图 6 测试集 I 扭转角的实验值 (橙色)、DHLSTM 预测值 (黄色) 和 DRCNN 预测值 (绿色) 分布图

Fig. 6. Distribution plots of native (in orange), DHLSTM predicted (in yellow), and DRCNN predicted (in green) nine torsion angles on test set I.



图 7 (a) DHLSTM 和 (b) DRCNN 分别在 3 个测试集 (147个 RNA) 的 9 个扭转角的 MAE 与 RNA 序列长度的函数 Fig. 7. On 147 RNAs in the three test sets, the MAE is measured as a function of the length for the nine torsion angles by (a) DHL-STM and (b) DRCNN.

和 SPOT-RNA-1D 方法一样, 为了了解扭转 角之间的相关性, 在测试集 I 上绘制了如图 8 所示 的扭转角相关矩阵. 一般情况下, 相邻扭转角之间 高度相关, 而较远扭转角相关性较小, 但是矩阵显 示, 对于 DRCNN 和 DHLSTM, α 和 γ 角有很强 的相关性, 两者也是模型预测难度最大的两个角, *ζ*和*θ*有最强的相关性, 两者预测难度排名也是相 邻的. 在其他两个测试集的结果相同.

观察一条链中预测的每个角度,预测的大部分 扭转角比一些近天然态或者类天然态结构的扭转 角更接近天然态结构扭转角的值.和 SPOT-RNA-1D 方法一样,也测试了 DRCNN 和 DHLSTM 这



图 8 (a) DHLSTM 和 (b) DRCNN 分别在测试集 I 上扭转角的 MAE 的相关系数 (CCs), 值越大表示两个角度越相关 Fig. 8. Correlation coefficient (CCs) for MAE of between the nine torsion angles of test set I by (a) DHLSTM and (b) DRCNN, the



图 9 (a) DRCNN 和 (b) DHLSTM 分别在 RNA 1Y69(链 9) 上预测角度与 decoys 结构角度之间的 MAE 与 RMSD 的关系 Fig. 9. On RNA 1Y69 (chain 9), the MAE is measured as a function of RMSD for the nine torsion angles by (a) DRCNN and (b) DHLSTM.

两种深度学习模型预测的角度和不同 RMSD 结构的角度之间的差异是否可以用于结构的质量评估.为此,使用 3dRNA^[3]测试集 85 个 RNA 和它们的 decoys 进行了测试.图 9 绘制了 DRCNN 和 DHLSTM 在其中一个 RNA(PDB ID 号 1Y69,链9)在预测角度与诱饵模型结构角度之间的 MAE 和结构精度的函数关系, MEA 随 RMSD 持续增加.在 85 个数据集中的其余 84 个 RNA 中也观察 到类似的趋势,这表明与模型预测角度的偏差或结合其他参量可用于模型质量评估.

4 结 论

本文提出了一种预测 RNA 分子扭转角的深 度学习方法 1dRNA, 采用了 DRCNN 和 DHLSTM 两个基于时序网络的模型去预测 RNA 的 7 个扭 转角 $(\alpha, \beta, \gamma, \delta, \varepsilon, \zeta \pi \chi)$ 和 2 个伪角 $(\eta \pi \theta)$, 并 和现有方法 SPOT-RNA-1D 进行了比较. 结果表 明不同网络在不同角度上各有优势, 当序列长度不 超过 50 时,在预测 9 个角时,考虑相邻核苷酸特征 的 DRCNN 比考虑全部核苷酸特征的 DHLSTM 和考虑间隔核苷酸特征的 SPOT-RNA-1D 都好; 当序列长度超过 50, 在 δ , ζ , χ , η 和 θ 角这些角中, DRCNN 预测的结果整体上比 DHLSTM 和 SPOT-RNA-1D 要好, 在 β 和 ε 角中, DHLSTM 预测的结 果整体上比 DRCNN 和 SPOT-RNA-1D 要好, 在 α $\eta \gamma$ 角中, SPOT-RNA-1D 预测的结果整体上比 DHLSTM 和 DRCNN 要好; 3个模型在 9个角度 的预测难度上类似,角度的实验值和预测值分布可 以看出角度预测的难度主要在于角度分布的复杂 程度,分布越复杂越难预测, DRCNN和 SPOT-RNA-1D 预测出来的角度分布比 DHLSTM 丰富; 序 列环区的角度分布比配对区域复杂,角度预测难度 也比配对区域大很多;每个模型在链长度集中在非 长链区的训练集和验证集上训练,但在预测时对长 链预测效果也不错;在模型预测稳定性上,考虑全 链核苷酸的 DHLSTM 比考虑相邻核苷酸的 DRCNN 和考虑间隔核苷酸的 SPOT-RNA-1D 要稳定很多, 异常值少;模型的各个结果在3个测试集上表现类 似,表明模型性能对不同数据集稳定.从结果来看, 面对比较短序列,9个角度都用考虑相邻核苷酸特 征的卷积网络更好, 当序列长时, 在预测 δ, ζ, χ , η 和 θ 角用考虑相邻核苷酸特征的卷积网络更好,

预测 β和 ε 用考虑全链核苷酸特征的超循环网络 更好, 预测 α 和 γ 角用考虑间隔核苷酸特征的膨胀 卷积网络更好. 在数据集方面, 尝试过加入新发表 的 RNA 结构增大数据集训练, 精度能提高但不明 显;可以设计其他类型的网络,尝试使用单纯的全 连接网络和 Transformer^[35] 网络训练, 角度预测整 体 MAE 比 DRCNN 和 DHLSTM 更好, 但预测的 角度分布很差,很难预测出角度分布峰值之外的区 域; 尝试过在 DRCNN 和 DHLSTM 这个两个模型 上改进,精度能提高但不明显;在加入新特征方面, 加入二级结构特征,能提高精度但也不明显.在改 进角度预测方面,从结果可以看出角度分布决定了 预测难度,在预测前如何预先处理这种分布,和如 何把这种分布加入损失函数,应该可以很大提高预 测精度;另外直接预测角度实值难度大,可以考虑 将跨度 360°的角度分布分成 36 个 bin 去预测.

参考文献

- [1] Jiao K, Hao Y Y, Wang F, et al. 2021 Biophys. Rep. 7 21
- [2] Sun S, Chen X Z, Chen J, et al. 2021 Biophys. Rep. 7 8
- [3] You Y L, Tang Z M, Lin H, Shi J L 2021 Biophys. Rep. 7 159
- [4] Zhang Y, Wang J, Xiao Y 2022 J. Mol. Biol. 434 167452
- [5] Zhang Y, Wang J, Xiao Y 2020 Comput. Struct. Biotechnol. J. 18 2416
- [6] Wang J, Wang J, Huang Y Z, Xiao Y 2019 Int. J. Mol. Sci. 20 4116
- [7] Wang J, Xiao Y 2017 Curr. Protoc. Bioinf. 57 5.9.1
- [8] Wang J, Zhao Y J, Zhu C Y, Xiao Y 2015 Nucleic Acids Res.
 43 e63
- [9] Zhao Y J, Huang Y Y, Gong Z, et al. 2012 Sci. Rep. 2 734
- [10] Wang J, Mao K K, Zhao Y J, Zeng C, Xiang J J, Zhang Y, Xiao Y 2017 Nucleic Acids Res. 45 6299
- [11] Olson W K 1982 Topics in Nucleic Acid Structures (Part 2) (London: Macmillan Press) pp1–79
- [12] Dor O, Zhou Y Q 2007 Proteins 68 76
- [13] Xue B, Dor O, Faraggi E, Zhou Y Q 2008 Proteins 72 427
- [14] Faraggi E, Xue B, Zhou Y Q 2009 Proteins 74 847
- [15] Faraggi E, Yang Y D, Zhang S H, Zhou Y Q 2009 Structure 17 1515
- [16] Faraggi E, Zhang T, Yang Y D, Kurgan L, Zhou Y Q 2012 J. Comput. Chem. 33 259
- [17] Heffernan R, Paliwal K, Lyons J, et al. 2015 Sci. Rep. 5 11476
- [18] Heffernan R, Yang Y D, Paliwal K, Zhou Y Q 2017 *Bioinformatics* 33 2842
- [19] Hanson J, Paliwal K, Litfin T, Yang Y D, Zhou Y Q, Valencia A 2019 *Bioinformatics* 35 2403
- [20] Mataeimoghadam F, Newton M A H, Dehzangi A, Karim A, Jayaram B, Ranganathan S, Sattar A 2020 Sci. Rep. 10 19430
- [21] Singh J, Paliwal K, Singh J, Zhou Y Q 2021 J. Chem. Inf. Model. 61 2610
- [22] Kiranyaz S, Avci O, Abdeljaber O, Ince T, Gabbouj M, Inman D J 2021 Mech. Sys. Signal Proc. 151 107398

- [23] He K M, Zhang X Y, Ren S Q, Sun J 2016 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR) Las Vegas, NV, USA, June 27–30, 2016 p770
- [24] Nam H, Kim H E 2018 arXiv: 1805.07925v3 [cs.CV]
- [25] Clevert D A, Unterthiner T, Hochreiter S 2015 arXiv: 1511.07289v5 [cs.LG]
- [26] Jayasiri V, Wijerathne N 2020 https://nn.labml.ai/ [2023-04-02]
- [27] Hochreiter S, Schmidhuber J 1997 Neural Comput. 9 1735
- [28] Tieleman T, Hinton G 2012 Lecture 6.5-RMSProp: Divide the Gradient by a Running Average of its Recent Magnitude (COURSERA: Neural Networks for Machine Learning)
- [29] Paszke A, Gross S, Massa F, et al. 2019 33rd Conference on Neural Information Processing Systems Vancouver, Canada,

December 8, 2019 pp8026-8037

- [30] Burley S K, Bhikadiya C, Bi C, Bittrich S, Chen L, Crichlow G V, et al 2021 Nucleic Acids Res. 49 D437
- [31] Fu L M, Niu B F, Zhu Z W, Wu S T, Li W Z 2012 *Bioinformatics* 28 3150
- [32] Altschul S F, Gish W, Miller W, Myers E W, Lipman D J 1990 J. Mol. Biol. 215 403
- [33] Rohatgi A 2022 Software available at https://automeris.io/ WebPlotDigitizer Version 4.6[software]
- [34] Lu X J, Bussemaker H J, Olson W K 2015 Nucleic Acids Res. 43 e142
- [35] Vaswani A , Shazeer N, Parmar N, et al. 2017 arXiv: 1706. 03762v7 [cs.CL]

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations Deep learning methods of predicting RNA torsion angle^{*}

Ou Xiu-Juan Xiao Yi†

(School of Physics, Huazhong University of Science and Technology, Wuhan 430074, China)

(Received 29 June 2023; revised manuscript received 2 August 2023)

Abstract

Modeling of RNA tertiary structure is one of the basic problems in molecular biophysics, and it is very important in understanding the biological function of RNA and designing new structures. RNA tertiary structure is mainly determined by seven torsions of main-chain and side-chain backbone, the accurate prediction of these torsion angles is the basis of modeling RNA tertiary structure. At present, there are only a few methods of using deep learning to predict RNA torsion angles, and the prediction accuracy needs further improving if it is used to model RNA tertiary structure. In this study, we also develop a deep learning method, 1dRNA, to predict RNA backbone torsions and pseudotorsion angles, including two different deep learning models, the convolution model (DRCNN) that considers the features of adjacent nucleotides and the Hyper-long-short-term memory model (DHLSTM) that considers the features of all the nucleotides. We then empirically show that DRCNN and DHLSTM outperform existing state-of-the-art methods under the same datasets, the prediction accuracy of DRCNN model is improved by 5% to 28% for β , δ , ζ , χ , η , and θ angle, and the prediction accuracy of DHLSTM model is improved by 6% to 15% for β , δ , ζ , χ , η , θ angle. The DRCNN model predicts better results than the DHLSTM model and the existing models in the δ , ζ , χ , η , θ angle, and the DHLSTM model predicts better results than the DRCNN model and the existing model in the β and ε angles, and the existing models predicted better results than the DRCNN model and DHLSTM model in the α and γ angles. The DRCNN model and the existing models predict a richer distribution of angles than the DHLSTM model. In terms of model stability, the DHLSTM model is much more stable than the DRCNN model and the existing models, with fewer outliers. The results also show that the α angle and γ angle are the most difficult to predict, the angles of the ring region is more difficult to predict than the angles of the helix region, the model is also not sensitive to the change of the target sequence length, and the deviation of the model prediction angle from the decoys can also be used to evaluate the RNA tertiary structures quality.

Keywords: RNA structure, torsional angle prediction, deep learning

PACS: 87.14.gn, 87.15.A-, 87.15.bg

DOI: 10.7498/aps.72.20231069

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 32071247).

[†] Corresponding author. E-mail: yxiao@hust.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习 • 封面文章

使用中间层受监督的自编码器探索 蛋白质的构象空间^{*}

陈光临 张志勇†

(中国科学技术大学物理系,合肥 230026)

(2023年6月28日收到; 2023年7月29日收到修改稿)

蛋白质的功能往往与其结构和动态变化密切相关.分子动力学模拟是研究蛋白质结构变化的有效方法, 然而使用分子动力学模拟对蛋白质的构象空间进行采样需要花费很长的时间.近年来的一些研究表明,使用 简单的机器学习模型——自编码器及其改进型,可以在有限采样的情况下,快速完成对蛋白质构象空间的探 索.该模型通过训练神经网络,完成对隐变量的提取,同时根据其产生构象,但是由于提取出的隐变量没有直 观的含义,探索构象空间的方向会受到影响.本工作通过引入反应坐标(如质心距离等),建立了一个中间层 受监督的自编码器模型,以解决上述问题.该模型应用于噬菌体 T4 溶菌酶和腺苷酸激酶两个蛋白质分子,结 果表明,仅使用短时间分子动力学模拟作为训练数据,就可以探索到这两种蛋白分子的多种典型构象.有监 督(合理的反应坐标或者实验数据等)的自编码器模型有望成为探索蛋白质构象空间的有效工具.

关键词:蛋白质构象空间,分子动力学模拟,机器学习,自编码器 PACS: 87.15.ap, 87.15.hp

DOI: 10.7498/aps.72.20231060

1 引 言

蛋白质的功能与其结构和动态构象变化密切 相关^[1].为了获得蛋白质分子的结构,人们开发出 了各种实验和预测技术.X射线晶体衍射^[2]和冷冻 电镜技术^[3]可以解析高分辨率的蛋白质分子结构, 而核磁共振^[4]可以提供分子中的原子距离等信息. 此外,小角X射线散射^[5]、化学交联^[6]和荧光共振 能量转移^[7]等技术可以从不同的角度给出蛋白质 分子的各种结构信息.基于人工智能的结构预测方 法,如AlphaFold2^[8]和RoseTTAFold^[9],可以直接 根据氨基酸序列预测蛋白质的结构.这些方法在获 取蛋白质静态结构时十分有效,但是不易得到蛋白 质的动态变化信息. 计算模拟方法,例如分子动力学 (molecular dynamics, MD) 模拟,是研究蛋白质分子动态变化 的重要工具^[10]. MD 方法用半经验的能量函数来描 述原子间的相互作用,在经典力学的框架下对蛋白 质分子进行模拟.从一个已知的分子结构出发,通 过迭代求解运动方程,得到分子动态变化的过程. 为了确保结果的可靠性,通常要求对整个构象空间 充分采样.但由于分子模拟的结果服从玻尔兹曼统 计,在生理条件下,对高能构象的采样十分困难, 这一问题通常需要引入增强采样等方法来解决^[11]. 模拟的另一个问题来自分子力场,它是对分子间相 互作用的一种近似描述,因而必然存在一定的误 差.力场选择不合适可能会导致模拟结果表现出与 实际情况不同的倾向^[12],即使经过大量计算后达 到了充分采样的要求,也无法正确描述生物大分子

^{*} 国家重点研发计划 (批准号: 2021YFA1301504)、国家自然科学基金 (批准号: 91953101) 和中国科学院战略性先导科技专项 (B 类)(批准号: XDB37040202) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: zzyzhang@ustc.edu.cn

^{© 2023} 中国物理学会 Chinese Physical Society

的动态变化.这种情况下,可以先尽可能多地产生 不同的构象,再验证其合理性.

近年来,机器学习方法的快速发展为解决分子 模拟中的采样和力场问题提供了新思路[13,14]. 自编 码器是一种生成神经网络,最初用于计算机图形领 域^[15],目前也应用于探索蛋白质分子的构象空间^[16]. 自编码器由编码器和解码器组成,高维的蛋白质结 构信息经过编码器压缩得到低维空间的隐变量,再 经过解码器重构出蛋白质结构,同时要求重构的结 构与输入的结构尽可能一致. 训练完成后, 只需要 向解码器输入随机数据,就可以构建出不同的蛋白 质构象.由于自编码器在训练过程中只要求数据成 功重构,中间层的隐变量没有明确的含义,而构象 生成是从中间层的数据开始的,因此探索构象空间 的方向也是不确定的,有时可以找到各种不同的构 象,有时只能得到不感兴趣或不合理的构象.为了 解决上述问题,一种常用的方案是对中间层的结果 进行一些限制.

本研究设计了一个有监督的自编码器模型.将 一些反应坐标引入到自编码器中,要求其在重构蛋 白质结构的同时,中间层的数据要与给定的反应坐 标接近,从而使构象空间的探索在给定的方向上进 行.将该模型运用到两个多结构域蛋白,噬菌体 T4 溶菌酶和腺苷酸激酶,探索得到的蛋白质构象 空间覆盖了目前已知的实验结构.通过引入合理的 反应坐标和实验数据,建立有监督的自编码器模 型,有望成为探索蛋白质构象空间的有效工具.

2 方 法

2.1 中间层受监督的自编码器模型

为了实现在给定方向的构象空间探索,使用 Pytorch2.0设计了一个中间层受监督的自编码器 (图 1). 该模型的整体结构与普通的自编码器相似, 由编码器和解码器组成. 其中编码器是一个多层的 全连接神经网络,在输入层之后每一层的维数分别 是 2048,512,128,32,8,2,解码器也是多层全连接 网络,其结构与编码器对称,每一层的维数依次是 2,8,32,128,512,2048,输出层的维数与编码器输 入层相同. 除了最后一层外,编码器和解码器的每 一层都使用了 ReLU 作为激活函数,而最后一层则 使用 Sigmoid 激活函数,以控制输出结果的范围. 这一模型的参数量很少,对计算资源的要求较低.



Fig. 1. Schematic of supervised-AE.

不同于无监督的自编码器,将监督学习引入自 编码器的中间层,训练时使用的损失函数形式 如下:

$$L = \mathcal{L}_{\text{output}} + \omega \mathcal{L}_{\text{midden}}, \qquad (1)$$

其中 *C*_{output} 为输出层的损失函数,用来描述重构后的结构与输入结构之间的差距; *C*_{midden} 为中间层的 损失函数,描述中间层数据与输入结构对应的反应 坐标之间的差距.只使用反应坐标往往不能准确地 描述和重构整个分子结构,只能反映结构的某些特征,因此模型需要在正确提取反应坐标和成功重构 分子结构之间找到平衡.引入了权重因子ω来调整 两者对损失函数的贡献,ω较大时,中间层对损失 函数的贡献更大,模型会倾向得到给定的反应坐标,而重构分子结构的效果会变差,反之,ω较小时,模型可以完成分子结构的重构,但中间层的数 值不一定接近给定的反应坐标.本文中,该因子的 值设定为 100.

2.2 数据获取

训练模型的数据来自 MD 模拟. 模拟的体系 分别是噬菌体 T4 溶菌酶 (T4 lysozyme, T4L) 和 大肠杆菌腺苷酸激酶 (adenylate kinase, AdK). T4L 及其突变体在 PDB 数据库中有大量晶体结 构,其结构变化主要体现在 N 端结构域和 C 端结 构域之间口袋的打开和关闭 (图 2(a)). AdK 可以 分为 CORE, LID 以及 AMPbd 三个结构域,分别 在 CORE 和 LID, 以及 CORE 和 AMPbd 之间形 成两个口袋. 在酶的催化过程中, 口袋的打开和关 闭十分重要 (图 2(b)). 这两个蛋白分子的动态构 象变化已经研究得比较充分,适合用来验证我们的 模型.



图 2 本研究中使用的两种蛋白质分子的不同结构 (a) T4L 的闭合 (不透明) 和打开 (透明) 结构, 紫色为 α 螺旋, 黄色 为 β 折叠; (b) AdK 的闭合 (不透明) 和打开 (透明) 结构, 不同颜色表示不同的结构域

Fig. 2. Different structures of the two proteins in the work.
(a) The close (opaque) and open (transparent) state of T4L.
α-helix is colored in purple and β-sheet is colored in yellow.
(b) The close (opaque) and open (transparent) state of AdK. Different domains are colored in different colors.

根据蛋白质分子的结构变化特征, 计算相应的 反应坐标作为监督引入到自编码器的中间层. 从 T4L 及其突变体的晶体结构中选取能够反映其构 象变化的 41 个结构, 消除它们之间的平动和转动 后, 使用 C_α 原子的坐标进行主成分分析. 特征值 最大的 2 个主成分分别对应 T4L 的开闭和扭转运 动, 其占比分别为 86% 和 6%. 因此使用这 2 个主 成分作为反应坐标, 可以较好地描述 T4L 分子的 运动^[17]. AdK 的结构变化主要表现为结构域的 相对运动, 因此可以选取 CORE-LID 和 CORE-AMPbd 结构域的质心距离作为反应坐标^[18].

分子动力学模拟使用 GROMACS-2023 版本 进行^[19]. 从 PDB 数据库中分别选取 T4L 的打开 (PDB 编号 2LZM^[20]) 和关闭 (PDB 编号 178L^[21]) 结构, 以及 AdK 的打开 (PDB 编号 1AKE^[22]) 和 关闭 (PDB 编号 4AKE^[23]) 结构作为模拟的初始构 象.为了验证模型是否受分子力场的影响,每一组 模拟都分别使用了 AMBER99SB 力场/OPC 水模 型的组合^[24,25]以及 CHARMM36m 力场/TIP3P 水模型的组合[26]. 将分子放入正十二面体的周期 性盒子中,同一分子的不同体系使用同样大小的盒 子,以避免盒子尺寸对模拟结果的影响.向体系中 填充水分子,并加入离子直到电荷平衡.先后用 2000 步最速下降法和 1000 步共轭梯度法进行能 量最小化, 然后在 NPT 系综下进行 100 ps 的位置 约束 MD 模拟, 以平衡系统的温度和压强, 随后进 行 NPT 模拟以获取训练模型的数据. AdK 在没有

结合配体时无法维持关闭状态,因此在模拟中额外加入了结构域距离的位置限制.所有模拟的步长均为2fs,使用LINCS算法约束氢原子参与的化学键,分别用V-rescale^[27]和C-rescale算法控制系统的温度和压强,非键相互作用中静电相互作用通过PME^[28]算法计算,范德瓦耳斯力则做截断处理,截断距离为1nm.

由于不要求充分采样,每组用于产生训练数据 的模拟仅进行 100 ns,每 10 ps 保存一个结构,共 保存 10000 个. 消除不同结构之间的平动和转动变 化后,提取主链部分的原子,即 N, C_{α}, C, O 的笛 卡尔坐标作为模型的输入,同时计算出每个结构的 反应坐标作为标签. 在开始训练之前,还需要对数 据进行归一化处理,数据的每一个维度都分别被放 缩到 0.2 与 0.8 之间,这一区间 Sigmoid 函数的斜 率较大,有利于模型训练更快达到收敛.

2.3 利用有监督的自编码器探索蛋白质构象 空间

将模拟轨迹整理为数据集,从中随机取出 80%作为训练集,剩余的20%作为测试集.以平方 误差作为损失函数,用Adam优化器^[29]进行训练, 遍历训练集500次,初始学习率为1×10⁻⁴,并随 着遍历次数以1×10⁻⁸的速率减小.完成训练后, 在[0.05,0.95]×[0.05,0.95]的范围内均匀选取10000 个点作为自编码器中间层隐空间的数据点,将这些 点输入解码器构建出对应的蛋白质分子主链结构. 模型训练和数据生成的相关运算在 RTX 3090Ti 上运行.

由于生成的结构并不总是合理的,通过两种判据对其进行筛选.其一是蛋白质的主链二面角取值需要满足一定的规律,这一规律通常用 Ramachandran 图来描述,将大量已知蛋白质结构的 Ramachandran 图的统计结果^[30]作为参考,与模型生成的蛋白质结构的 Ramachandran 图进行比较,若90%以上处于合理区间,则认为该结构的主链二面角分布是合理的.其二是不同原子之间不能存在空间冲突,使用分子模拟工具 OpenMM^[31]对分子结构进行一小段能量最小化,如果最终原子间的力比较小,就可以认为该分子不存在空间冲突.考虑到这一步需要频繁进行,与其他分子模拟工具相比,使用直接运行在 Python 中的 OpenMM 可以节省大量用于初始化模拟引擎的时间.由于模型仅

产生主链部分的原子坐标,并非完整的分子,用 ParmEd工具^[32]将力场参数中非主链的部分删去, 同时将所有原子的电荷设置为 0,在能量最小化时 仅保留化学键和范德瓦耳斯力.能量最小化不仅可 以筛选掉明显不合理的结构,还可以对结构中的一 些键长键角的错误进行修正.

模拟得到的构象空间分布十分有限,在此基础 上进行构象空间探索也因此受到限制.为了进一步 扩大构象空间探索的范围,将模型生成的结构与原 有数据集的一半合并成新的数据集,并重复进行模 型训练和构象空间探索.随着探索范围逐渐扩大, 模型生成的不合理结构逐渐增加,构象空间的探索 效率也随之下降,因此只重复上述流程3次.

3 结果与讨论

3.1 T4L 构象空间探索结果

以 T4L 的模拟轨迹作为训练集,进行训练以 及构象空间探索,整个流程耗时仅 20 min. 探索结 果如图 3 所示,由于使用不同力场得到的模拟轨迹 不同,构象空间探索的区域也有所不同,整体上看 使用 AMBER99SB 力场/OPC 水模型的探索范围 更大.不过使用两种力场得到的探索范围都可以覆 盖包括所有参考晶体结构在内的训练集附近的区 域,例如可以找到与 PDB 编号为 173L 晶体结构^[21] 十分相似的构象 (图 4(a)), RMSD 为 0.7 Å. 此外, 探索结果中还可以看到大幅度的构象变化,例如闭 合状态与打开状态的不同 (图 4(b)), 以及两个结 构域的相对转动角度不同 (图 4(c)).

虽然模型生成的结构都通过了二面角分布的 检验,以及键长键角和空间冲突的修正,但依然存 在一些不合理的情况,如生成的结构中二级结构含 量显著低于晶体结构和模拟轨迹中二级结构的 含量.为了验证模型产生结构的合理性,我们使 用 kmeans 算法,根据反应坐标将探索结果分为 50 组,取每一组最靠近中心的构象作为代表,用 tleap 补全侧链,然后进行 100 ns 约束 C_α原子的 MD 模拟,从而在不改变反应坐标的情况下修复 二级结构.除少数情况由于侧链存在空间冲突而 失败外,大部分代表构象的二级结构得到修复 (图 5(a)和图 5(b)),DSSP^[33]计算表明修复后二级 结构含量基本可以接近模拟轨迹的水平 (图 5(c)). 还计算了每个代表构象与同组各构象的主链 RMSD, 所有 RMSD 数值都小于 2 Å (图 5(a) 和图 5(b)), 这说明二级结构的缺失只是由一些局部的偏差



图 3 T4L 的构象空间探索结果 (a) 使用 AMBER99SB 力场/OPC 水模型; (b) 使用 CHARMM36m 力场/TIP3P 水 模型

Fig. 3. Results of conformational space exploration of T4L: (a) With AMBER99SB/OPC; (b) with CHARMM36m/ TIP3P.



图 4 探索到的不同 T4L 构象 (a) PDB 编号 173L 的晶 体结构 (不透明) 与探索到的相似结构 (透明); (b) 开合程度 不同的两个构象; (c) 扭动情况不同的两个构象; 紫色为 α 螺 旋, 黄色为 β 折叠

Fig. 4. Different T4L conformations explored: (a) PDB:173L (opaque) and a similar structure explored; (b) two conformations with different degrees of opening and closing; (c) two conformations with different degrees of twisting. α -helix is colored in purple and β -sheet is colored in yellow.



图 5 T4L 构象探索结果的合理性检验 (a) 使用 AMBER99SB 力场/OPC 水模型; (b) 使用 CHARMM36m 力场/TIP3P 水模型; (c) 修复后各代表构象的二级结构含量,参考值为模拟轨迹的平均值

Fig. 5. Plausibility check of T4L conformational exploration results: (a) With AMBER99SB/OPC; (b) with CHARMM36m/TIP3P; (c) secondary structure counts of each representative conformation after fixing, the reference is the average value of the simulated trajectory.

导致的,模型生成的大多数结构都可以通过简单修 正得到合理的结果,而侧链可能存在空间冲突的情 况则需要进一步改进模型来解决.

在上述流程中,闭合与打开两段模拟轨迹都被 用于模型的训练.还测试了仅使用打开状态的模拟 轨迹训练的情况 (图 6),虽然探索区域由于训练集 减少而缩小,但是仍然可以覆盖包括闭合状态在内 的各个晶体结构.





Fig. 6. Results of T4L conformational exploration from the open state only.

3.2 AdK 构象空间探索结果

以 AdK 的模拟轨迹作为训练集, 进行训练以 及构象空间探索. 结果如图 7 所示, 除了训练集中 包含的完全关闭和完全打开状态外, 还可以从中找 到 LID 结构域单独打开 (图 8(a)) 和 AMPbd 结构 域单独打开的结构 (图 8(b)).

对 AdK 构象探索结果的合理性进行了检验, 结果如图 9 所示. 在使用 CHARMM36m 力场/ TIP3P 水模型时, 修复后二级结构含量与模拟轨迹 相当, 而使用 AMBER99SB 力场/OPC 水模型时, 虽然也能修复到较高的水平, 但与前者相比显著偏 低. 这表明与 CHARMM36m 相比, AMBER99SB 力场/OPC 水模型的组合使蛋白质结构更加容易 发生变化, 探索构象空间的范围更大, 同时二级结 构也会有一定的破坏, 更适用于柔性较强的蛋白质 分子.

值得注意的是,大部分构象与其所在组的中心 构象之间的 RMSD 较小,除少数不合理构象外,大 部分 RMSD 较大的构象都在模拟产生的训练集 中.这意味着模型产生的构象仅包含反应坐标相关 的信息,而在与反应坐标正交的自由度上没有表现



图 7 AdK 的构象空间探索结果 (a) 使用 AMBER99SB力场/OPC 水模型; (b) 使用 CHARMM36m 力场/TIP3P 水模型 Fig. 7. Results of conformational space exploration of AdK: (a) With AMBER99SB/OPC; (b) with CHARMM36m/TIP3P.

出差异.这是由自编码器自身的性质决定的,对于 相同的输入总是会给出相同的输出,而实际上如模 拟轨迹反映的一样,相同的反应坐标下,构象仍应 该有一定的变化空间,这些空间是自编码器无法探 索的.因此,反应坐标的选取对该模型的效果至关 重要.若要解决这一问题,可以将自编码器换成变 分自编码器,学习构象系综而非单个分子的特征, 从而体现相同反应坐标下的差异.

以上结果是使用常规的自编码器难以获得的. 将引入反应坐标监督的自编码器换成无监督的自



图 8 探索到的不同 AdK 构象 Fig. 8. Different AdK conformations explored.



图 9 AdK 构象探索结果的合理性检验 (a) 使用 AMBER99SB 力场/OPC 水模型; (b) 使用 CHARMM36m 力场/TIP3P 水模型; (c) 修复后各代表构象的二级结构含量,参考值为模拟轨迹的平均值

Fig. 9. Plausibility check of AdK conformational exploration results: (a) With AMBER99SB/OPC; (b) with CHARMM36m/ TIP3P; (c) secondary structure counts of each representative conformation after fixing, the reference is the average value of the simulated trajectory.

编码器,对 AdK 的构象空间进行探索,结果如图 10 所示. 自编码器需要从训练集中学习反应坐标,这 在采样不足的情况下非常困难. 通常情况下,自编 码器只能提取两组轨迹的差异,并完成对两种状态 之间的构象空间探索,但是无法探索其他区域,例 如图 8 所示的单个结构域打开的构象. 引入反应坐 标作为监督的改进,使得自编码器不再需要提取反 应坐标,从而可以在采样不足的情况下工作.



图 10 使用普通自编码器探索 AdK 的构象空间 Fig. 10. Exploring the conformational space of AdK with a common self-encoder.

4 结 论

本文对使用自编码器探索蛋白质构象空间的 方法进行了改进,将监督学习引入自编码器的中 间层,并使用改进后的方法对 T4L 和 AdK 的构象 空间进行探索,达到了预期的效果.结果表明这 一改进使该方法可以在有限采样的情况下,仅使用 很少的计算资源,就可以大范围探索蛋白质的构象 空间.

虽然模型只能生成构象,并不能给出构象的生物学意义以及动力学过程,但是如果对特定体系引入实验信息,就可以筛选出具有生物学意义的构象,以便进行下一步的研究.对于实验信息较少的蛋白质分子,可以直接通过模型生成有潜在研究价值的构象,然后从这些构象出发进行 MD 模拟,研究蛋白质分子的动态过程,进而预测可能的生物学意义.这种策略与仅依靠 MD 模拟的构象空间采样相比,效率更高.

在测试模型时,发现了进一步的改进空间.通 过对模型生成构象的筛选和修正,可以确保构象的 合理性,但同时也降低了生成构象的效率.考虑直 接将对构象合理性的要求引入模型的损失函数中, 从而省去筛选和修正的过程.由于模型中只有蛋白 质的主链部分,有可能出现侧链不合理情况,需要 对不同氨基酸残基做不同修正或在模型中使用完 整的蛋白质分子.对于模型生成的构象无法表现出 反应坐标之外变化的问题,可以尝试使用变分自编 码器.最后,反应坐标决定了构象空间探索的方向, 结合实验数据选取合适的反应坐标对模型的效果 十分重要.基于这些思路,将继续对该模型进行发 展和完善.

感谢中国科学技术大学超算中心张运动提供的硬件和 软件技术支持.

参考文献

- Chu X, Gan L, Wang E, Wang J 2013 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 110 E2342
- [2] Smyth M S, Martin J H 2000 Mol. Pathol. 53 8
- [3] Danev R, Yanagisawa H, Kikkawa M 2019 Trends Biochem. Sci. 44 837
- [4] Vincenzi M, Mercurio F A, Leone M 2021 Curr. Med. Chem. 28 2729
- [5] Kachala M, Valentini E, Svergun D I 2015 Adv. Exp. Med. Biol. 870 261
- [6] Chu F, Thornton D T, Nguyen H T 2018 Methods 144 53
- [7] Bhaumik S R 2021 Emerg. Top Life Sci. 5 49
- [8] Jumper J, Evans R, Pritzel A, Green T, Figurnov M, Ronneberger O, Tunyasuvunakool K, Bates R, Žídek A, Potapenko A, Bridgland A, Meyer C, Kohl S A A, Ballard A J, Cowie A, Romera-Paredes B, Nikolov S, Jain R, Adler J, Back T, Petersen S, Reiman D, Clancy E, Zielinski M, Steinegger M, Pacholska M, Berghammer T, Bodenstein S, Silver D, Vinyals O, Senior A W, Kavukcuoglu K, Kohli P, Hassabis D 2021 Nature 596 583
- [9] Baek M, DiMaio F, Anishchenko I, Dauparas J, Ovchinnikov S, Lee G R, Wang J, Cong Q, Kinch L N, Schaeffer R D, Millán C, Park H, Adams C, Glassman C R, DeGiovanni A, Pereira J H, Rodrigues A V, van Dijk A A, Ebrecht A C, Opperman D J, Sagmeister T, Buhlheller C, Pavkov-Keller T, Rathinaswamy M K, Dalwadi U, Yip C K, Burke J E, Garcia K C, Grishin N V, Adams P D, Read R J, Baker D 2021 Science 373 871
- [10] Karplus M, Kuriyan J 2005 Proc. Natl. Acad. Sci. 102 6679
- [11] Bernardi R C, Melo M C R, Schulten K 2015 Biochim. Biophys. Acta 1850 872
- [12] Mu J, Liu H, Zhang J, Luo R, Chen H F 2021 J. Chem. Inf. Model. 61 1037
- [13] Lemke T, Peter C 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 1209
- [14] Zhu J, Wang J, Han W, Xu D 2022 Nat. Commun. 13 1661
- [15] Hinton G E, Salakhutdinov R R 2006 Science 313 504
- [16] Degiacomi M T 2019 Structure **27** 1034
- [17] Wen B, Peng J, Zuo X, Gong Q, Zhang Z 2014 *Biophysical J.* 107 956

- [18] Giri Rao V V H, Gosavi S 2014 PLOS Computational Biology 10 e1003938
- [19] Abraham M J, Murtola T, Schulz R, Páll S, Smith J C, Hess B, Lindahl E 2015 SoftwareX 1–2 19
- [20] Weaver L H, Matthews B W 1987 J. Mol. Biol. 193 189
- [21] Zhang X J, Wozniak J A, Matthews B W 1995 J. Mol. Biol. 250 527
- [22] Müller C W, Schulz G E 1992 J. Mol. Biol. 224 159
- [23] Müller C W, Schlauderer G J, Reinstein J, Schulz G E 1996 $Structure \; 4 \; 147$
- [24] Hornak V, Abel R, Okur A, Strockbine B, Roitberg A, Simmerling C 2006 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 65 712
- [25] Izadi S, Anandakrishnan R, Onufriev A V 2014 J. Phys. Chem. Lett. 5 3863
- [26] Huang J, Rauscher S, Nawrocki G, Ran T, Feig M, de Groot B L, Grubmüller H, MacKerell A D 2017 Nat. Methods 14 71
- [27] Bussi G, Donadio D, Parrinello M 2007 J. Chem. Phys. 126

014101

- [28] Essmann U, Perera L E, Berkowitz M L, Darden T A, Lee H C, Pedersen L G 1995 J. Chem. Phys. 103 8577
- [29] Kingma D P, Ba J 2014 arXiv:1412.6980 [cs.LG]
- [30] Lovell S C, Davis I W, Arendall III W B, de Bakker P I W, Word J M, Prisant M G, Richardson J S, Richardson D C 2003 Proteins Struct. Funct. Bioinf. 50 437
- [31] Eastman P, Swails J, Chodera J D, McGibbon R T, Zhao Y, Beauchamp K A, Wang L P, Simmonett A C, Harrigan M P, Stern C D, Wiewiora R P, Brooks B R, Pande V S 2017 *PLoS Comput. Biol.* **13** e1005659
- [32] Shirts M R, Klein C, Swails J M, Yin J, Gilson M K, Mobley D L, Case D A, Zhong E D 2017 J. Comput. -Aided Mol. Des. 31 147
- [33] Touw W G, Baakman C, Black J, te Beek T A, Krieger E, Joosten R P, Vriend G 2015 Nucleic Acids Res. 43 D364

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations • COVER ARTICLE

Exploring proten's conformational space by using encoding layer supervised auto-encoder^{*}

Chen Guang-Lin Zhang Zhi-Yong[†]

(Department of Physics, University of Science and Technology of China, Hefei 230026, China)
 (Received 28 June 2023; revised manuscript received 29 July 2023)

Abstract

Protein function is related to its structure and dynamic change. Molecular dynamics simulation is an important tool for studying protein dynamics by exploring its conformational space, however, conformational sampling is a nontrivial issue, because of the risk of missing key details during sampling. In recent years, deep learning methods, such as auto-encoder, can couple with MD to explore conformational space of protein. After being trained with the MD trajectories, auto-encoder can generate new conformations quickly by inputting random numbers in low dimension space. However, some problems still exist, such as requirements for the quality of the training set, the limitation of explorable area and the undefined sampling direction. In this work, we build a supervised auto-encoder, in which some reaction coordinates are used to guide conformational exploration along certain directions. We also try to expand the explorable area by training through the data generated by the model. Two multi-domain proteins, bacteriophage T4 lysozyme and adenylate kinase, are used to illustrate the method. In the case of the training set consisting of only under-sampled simulated trajectories, the supervised auto-encoder can still explore along the given reaction coordinates. The explored conformational space can cover all the experimental structures of the proteins and be extended to regions far from the training sets. Having been verified by molecular dynamics and secondary structure calculations, most of the conformations explored are found to be plausible. The supervised auto-encoder provides a way to efficiently expand the conformational space of a protein with limited computational resources, although some suitable reaction coordinates are required. By integrating appropriate reaction coordinates or experimental data, the supervised auto-encoder may serve as an efficient tool for exploring conformational space of proteins.

Keywords: protein conformational space, molecular dynamics simulation, machine learning, auto-encoder

PACS: 87.15.ap, 87.15.hp

DOI: 10.7498/aps.72.20231060

^{*} Project supported by the National Key Research and Development Program of China (Grant No. 2021YFA1301504), the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 91953101), and the Strategic Priority Research Program (B) of the Chinese Academy of Sciences (Grant No. XDB37040202).

[†] Corresponding author. E-mail: zzyzhang@ustc.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习

蛋白质计算中的机器学习*

张嘉晖

(中国科学技术大学生命科学学院, 合肥 230027)

(2023年10月7日收到; 2024年1月4日收到修改稿)

蛋白质计算一直以来都是科学领域中的重要课题, 而近年来其与机器学习的结合, 更是极大地推进了相 关学科的发展.本综述主要讨论了机器学习在四个重要的蛋白质计算领域内的研究进展, 这四个领域包括: 分子动力学模拟、结构预测、性质预测和分子设计. 分子动力学模拟依赖于力场参数, 准确的力场参数是分 子动力学模拟的必需品, 而机器学习可以帮助研究者得到更加准确的力场参数. 在分子动力学模拟中, 机器 学习也可以从复杂的体系中以较小的代价计算出所需求解的自由能. 结构预测一般是给定蛋白质序列预测 其结构. 结构预测复杂度高、数据量大, 而这恰恰是机器学习所擅长的. 在机器学习的协助下, 近年来科研人 员已经在单个蛋白质三维结构预测上取得了不错的成果. 性质预测则是指通过给定的已知蛋白质信息, 推断 其可能拥有的性质, 这对于蛋白质的研究也是至关重要的. 更具挑战性的是分子设计, 虽然近年来机器学习 在蛋白质设计上取得突破, 但这一领域还有很大空间值得探索. 本综述将针对以上四点分别展开论述, 并对 蛋白质计算中的机器学习研究进行展望.

关键词:蛋白质,机器学习,分子动力学模拟,结构预测,性质预测,分子设计 PACS: 93.85.Bc, 31.15.-p, 87.19.Pp DOI: 10.7498/aps.73.20231618

1 引 言

蛋白质 (protein) 是生命的关键物质基础之一. 研究它们对理解生命体系、探究生命进程和治疗疾病有着重大意义^[1-3].由于时间与空间尺度、复杂度和可控性以及实验成本等原因,只依靠实验方法对蛋白质进行研究是不够的,用计算方法对蛋白质的研究可弥补实验研究的不足^[4,5].对蛋白质实施计算研究主要有四种目的:研究蛋白质的结构、运动或相互作用细节 (通常是通过分子动力学模拟)^[6];给定蛋白质的序列来预测其空间结构^[7];给定蛋白质的序列来预测某些重要性质^[8];以及设计满足一定条件或功能的蛋白质^[9].这四个领域在近年来彼此融合,相辅相成,使得蛋白质计算研究达到了一个新的高度^[10,11],被人们寄予了厚望.然而, 因其具有时间与空间尺度大、复杂度高和数据量大 等特点,发展计算蛋白质研究仍然是一项具有挑战 性的任务^[12-16].

另一方面, 近年来机器学习 (machine learning) 的迅速崛起已对许多领域产生了意义深远的 影响^[17-19]. 机器学习是人工智能 (artificial intelligence, AI) 的一个重要分支, 通过使用算法让计算 机系统从数据中学习和改进, 而无需明确编程^[17]. 机器学习利用模型对输入数据的解析和理解, 从而 进行预测、决策或生成, 而不仅仅是按照严格定义 的任务指令执行^[17]. 机器学习任务有多种类型, 包 括监督学习、无监督学习、半监督学习和强化学习. 在监督学习中, 算法从标记的训练数据中学习, 然 后将所学知识应用于新的、未见过的数据^[20]. 无监 督学习中, 算法通过在没有事先标签的数据中寻找 隐藏的结构或关系来进行学习^[21]. 半监督学习介

^{*} 国家自然科学基金 (批准号: 22177107) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: jhzhang@ustc.edu.cn

^{© 2024} 中国物理学会 Chinese Physical Society

于这两者之间,当部分数据被标记时就会使用^[22]. 强化学习涉及到一个智能体,它通过与环境的交互 和反馈来学习最佳行为策略^[23].深度学习是机器 学习的一种特殊形式,它基于人工神经网络,并借 鉴了人脑神经元连接的方式^[24].深度学习可以处 理大规模、高维度的数据,包括图片、音频和文本 等,已广泛应用于图像识别、自然语言处理、语音 识别以及许多其他领域^[25].机器学习正在计算蛋 白质研究领域内发挥着越来越重要的作用,这是因 为机器学习是一种数据驱动的方法,它具有处理大 规模、复杂性和高维度数据的独特能力,这使得机 器学习在解决传统蛋白质计算中的一些问题方面 具有优势^[26].机器学习与蛋白质计算的结合可以 加速人类理解生命、改造生命的过程.

本综述介绍机器学习在蛋白质的分子动力学 模拟(第2节)、蛋白质的结构预测(第3节)、蛋白 质的性质预测 (第4节)和蛋白质的分子设计 (第5 节)四方面的研究进展,并对机器学习与蛋白质计 算结合进行了总结与展望(第6节).首先讨论如何 使用机器学习技术优化和解析分子动力学模拟,这 可以帮助人们更加深入地了解蛋白质的动态结构. 随后,探讨如何利用机器学习进行准确的蛋白质结 构预测,这对于理解蛋白质的空间结构和功能至关 重要. 接下来, 探究机器学习在给定蛋白序列情况 下对蛋白性质的预测. 第5节则聚焦于如何在复杂 的蛋白质分子设计工程问题上应用机器学习.蛋白 质的功能通常通过其动态结构决定,而不仅仅依赖 于静态结构.因此,结构预测与动力学模拟的融合 正在成为一个重要的研究方向¹⁰. 例如, 预测出的 蛋白质结构可以作为动力学模拟的初始结构,以探 索蛋白质的动态行为和活性状态.借助分子动力学 模拟,科学家们可以更直观地了解分子间的相互作 用,从而优化新设计的蛋白质分子.同时,机器学 习方法也被用于动力学模拟的数据分析,以指导新 分子的设计[27]. 而理解蛋白质的结构是设计新药 物或调控其功能的关键,将结构预测与分子设计相 结合,可以帮助我们更好地理解靶点分子的结构特 性,并据此设计出高效的候选药物^[28].最后,设计 出的蛋白序列必须满足一些必要的性质要求,例如 水溶性和免疫原性^[29,30].因此机器学习在这四个领 域内的应用不仅促进了各自领域的发展,也促进了 这四个领域走向融合,协同发展.结构预测、性质 预测、分子设计和动力学模拟之间的交叉融合为我 们提供了在原子分辨水平全面解析生物现象的可 能,使我们能够在多个层次上理解和操纵生物系 统.第6节总结并展望了机器学习与蛋白质计算结 合的未来,强调了跨领域融合的重要性,并展望了 未来可能的研究方向和挑战.笔者认为,机器学习 算法的进步和生物大数据的快速增长,将在更深、 更广泛的层面上推动这四个领域的融合与协同发 展,从而开启新的科学发现和应用的可能.

2 分子动力学模拟中的机器学习

分子动力学模拟是一种通过计算遵从牛顿运 动定律的多粒子系统 (如蛋白质体系)的时间演化, 以了解其物理性质的重要方法 [6]. 在分子动力学模 拟中,分子被视为一组相互作用的粒子,通过数值 仿真这些粒子随时间变化的轨迹,可以分析系统的 宏观性质. 给定恰当的初始条件和相应的相互作用 势能后,可通过数值求解牛顿运动方程实现模拟. 分子动力学模拟在多个领域有广泛的应用,包括但 不限于物理、化学、生物学及材料科学.例如,化学 家可以利用分子动力学模拟预测反应途径[31];物 理学家则可能深入探究固态物理的世界[32];生命 科学研究人员能更好地理解蛋白质折叠和其他生 物大分子的动态行为[6,13,33]. 尽管分子动力学模拟 拥有巨大的潜力,但也需要注意其局限性.首先, 分子动力学模拟的可信度取决于力场参数的准确 性, 而实际上人们很难用传统方法获取相对准确的 力场参数.机器学习的介入,对这些问题的解决起 到了极大的帮助^[34,35].其次,对体系进行准确的自 由能计算是一个很具挑战性的任务.本节将针对机 器学习与上述两点的结合,逐条展开论述,介绍相 应的研究进展.

2.1 力场生成

在分子动力学模拟中,力场 (force field) 是一 个至关重要的概念.力场指的是一种用于描述和计 算分子系统内各原子间相互作用力的数学模型^[36-38]. 具体来说,力场包含了各种类型的相互作用项,如 键长、键角、二面角、范德瓦耳斯作用和静电作用 等.每种相互作用项都对应一个能量函数.力场的 总能量为所有相互作用项能量之和.而在分子动力 学模拟中,正是通过对力场给定的能量函数求导, 而得到系统在这一时刻受的力,并据此得出分子系 统在下一时刻的位置和速度,从而模拟出分子的动态行为.传统的力场参数通常由第一性原理(first principles)^[39]计算和实验数据^[40]得到,但由于复杂性、灵活性、适应性、时间效率等因素的制约,越发地需要机器学习帮助我们获取和优化力场参数^[35,41].

首先,我们指出,数据驱动的机器学习方法在 蛋白质等生物分子研究领域内的核心思想和基于 第一性原理的量子力学方法是非常相似的^[42].如 图 1 所示,机器学习和量子力学都经历了从准确而 难以求解到近似而容易求解的蜕变.实际上,无论 是量子力学,还是机器学习,如图 1 的上半部分所 示,都在致力于应用数学工具对所需预测的量进行 一个尽可能准确的预测,然而那将导致不可承受的 计算量,于是人们分别对量子力学和机器学习做了 近似,使它们能胜任复杂体系的计算(图 1).而量



图 1 量子力学与机器学习间的相似性. 从左到右, 从上到下的图片分别是: Chignolin 蛋白质在 (a) 无水环境和 (b) 有水环境下 的情况, 使用 SchNet 模型得到的 (c) 可视化电荷密度和 (d) 局部化学势, (e) 氢原子的波函数以及 (f)Muller-Brown 势能. 图片引自 文献 [42] (版权属于美国化学会)

Fig. 1. Similarity between quantum mechanics and machine learning. Images from left to right from top to bottom: Chignolin protein (a) without and (b) with the water environment, (c) visualized total charge densities and (d) local chemical potentials obtained using the SchNet model, (e) wave functions for hydrogen atom and (f) Muller-Brown potential. Reprinted with permission from Ref. [42] (Copyright 2021 American Chemical Society). 子力学和机器学习具体的近似法则,都是从无限到 有限,从复杂到简单,这说明了第一性原理计算和 机器学习计算在原理和方法上的相关性.具体而 言,如果取图中的 m 为能量,那么训练出来的神经 网络便可以作为一个力场使用.用这种方法所生成 的力场一般是平滑可微的,这就使得原子受的力可 求,从而为机器学习生成的力场在分子动力学模拟 中的应用提供了保障.然而,需要注意的是,机器 学习生成的力场有时是不满足能量守恒约束的,使 用机器学习生成能量守恒的分子力场目前仍是一 个具有挑战性的课题^[35].

使用机器学习生成分子力场的一般步骤如下. 首先,需要获取或生成一组训练数据.这些数据应 包含各种可能的分子构型和对应的能量及力.数据 可能来自实验测量、第一性原理计算或已有的经验 力场模拟.然后,需要选择一种特征描述符来表示 分子系统.特征描述符应能够唯一且有效地描述分 子的结构.常见的特征描述符包括原子间距离、键 角、二面角等.接下来,选择合适的机器学习模型 (例如神经网络)并用前两步获得的数据进行训练. 在模型训练好之后,进行优化和验证以确保其泛化 能力.优化可能涉及调整模型超参数、增加训练数 据等.验证通常通过将模型预测结果与独立的测试 数据集进行比较来完成.最后,可以使用训练好的 机器学习模型来生成新的力场.这个力场将被用于 更大规模或更长时间尺度的分子动力学模拟.

2.2 自由能计算

分子动力学模拟用于定量预测的一个核心任务是计算自由能^[31,43,44].自由能的定义式为

$$F(s) = -\frac{1}{\beta} \ln\left(\int \mathrm{d}x \delta[s - s(x)] \mathrm{e}^{-\beta U(x)}\right).$$
(1)

由 (1) 式可知, 自由能可以理解为反应路径上的加 权平均势能. 研究体系的自由能或自由能变化对理 解体系的状态和反应路径有举足轻重的作用^[45].

对于生物大分子体系,结合自由能是一个经典 而具有挑战性的课题^[46]. Bitencourt-Ferreira 和 de Azevedo^[47]通过机器学习的方法,对蛋白质-配 体的结合吉布斯自由能 (Gibbs free energy)进行 了预测. 训练一个神经网络,直接从复合物的原子 坐标预测出结合自由能是极其困难的,因此在该项 研究工作中,他们采用了 AutoDock Vina^[48]的评 分作为起点来预测蛋白质-配体复合物的吉布斯自 由能,即训练一个神经网络,输入 AutoDock Vina 的评分,输出预测结合吉布斯自由能.这篇工作的 思路虽然简单,但确极大地提高了蛋白质-配体结 合吉布斯自由能预测的准确性,为结合蛋白的设计 与筛选提供了一个更优的平台.

除了结合自由能之外,反应自由能也是非常重要的研究方向^[49]. Pan 等^[50]完成了一项运用机器学习预测酶反应自由能的工作.该工作中,研究者们结合了量子力学与分子动力学(QM/MM)^[51],通过构建一个神经网络,将两者计算出的体系属性(电势、受力与坐标)输入至神经网络中,并以此还原出体系能量和受力.这么做的好处是,通过少量相对昂贵的QM/MM计算,使用神经网络拟合出能反映体系的动力学要素的量,并在后续的工作中以计算成本较低的神经网络为基础进行化学反应的模拟.该项工作中,他们使用了雨伞采样(umbrella sampling)^[43]的方法构建反应路径并计算体系沿着反应路径的自由能.

机器学习在蛋白质相关的分子体系的自由能 计算中还有着许多其他的应用. 2017 年 Riniker^[52] 提出了一种新的端点方法来预测溶解自由能和分 配系数,主要思路是:对分子进行分子动力学模拟, 在不同环境(真空和溶剂)中提取一些属性,如势 能、体积等;将每个属性的分布表示成指纹,使用 平均值、标准差和中位数. 2020年 Bennett 等^[53] 结合分子动力学模拟和机器学习来预测小分子的 自由能变化,他们使用 MD 模拟计算了 15000 个 小分子从水到环己烷的转移自由能变化,作为机器 学习模型的训练数据. 2021 年 Bertazzo 等 [54] 提出 了一个结合增强采样、机器学习和定制算法的半自 动化工作流,以计算配体-受体结合的平均势能和 标准结合自由能,该方法在主客体系和 GSK-3β 蛋 白-配体复合物上得到了验证. 这些应用不仅在各自 所在的特定的科学研究领域做出了重要贡献,更是 推进了机器学习在自由能计算这一大方向的发展.

3 结构预测中的机器学习

在给定初始结构的情况下,第2节中讨论的分子动力学模拟可以在蛋白质的研究中起到强大的作用.然而,在很多情况下,我们仅仅知道蛋白质的序列,而并不知道它们的结构.这种现象主要被归结于检测技术的成熟度、条件苛刻度和对应的时间成本^[55].事实上,我们知道的蛋白质序列信息要

远远多于蛋白质结构信息^[56].这时,为了通过计算 研究已知序列、未知结构的蛋白质的性质和行为, 就需要对具有该序列的蛋白质进行结构预测.由于 蛋白质的复杂度高,使用机器学习预测其结构成为 近年来的一个潮流^[57].本节针对机器学习预测蛋 白质的二级、三级和四级结构分别展开讨论.

3.1 二级结构预测

蛋白质的二级结构是由氢键稳定的规则结构, 这些氢键是在蛋白质的主链之间形成的.研究生物 大分子的二级结构具有重要的意义,因为二级结构 是构成三级和四级结构的基本元素,且往往与生物 大分子的功能密切相关.而通过已知的一级结构信 息,可以预测其可能的二级结构,这对于理解生物 大分子的功能和进行分子设计都非常重要.

对于蛋白质分子,尽管目前很多三级结构预测 模型已经表现得足够好^[58-60],但专注于二级结构 预测仍然有其重要性和必要性.与三级结构预测相 比,二级结构预测的计算成本较低.对于大规模或 复杂的蛋白质系统,二级结构预测可能是更实用的 选择;二级结构是蛋白质功能的重要决定因素之 一.对二级结构的研究可以帮助我们更好地理解蛋 白质的功能机制;通过二级结构预测,可以更好地 理解蛋白质氨基酸序列与其结构之间的关系,这对 于蛋白质设计和工程也非常重要.

在蛋白质分子的二级结构机器学习预测中,人 们主要选取三种模式的神经网络:循环神经网络 (recurrent neural network, RNN)^[61]、卷积神经网 络 (convolutional neural neteork, CNN)^[62] 与混合 神经网络^[63](即结合了循环神经网络和卷积神经网 络). 循环神经网络方法充分利用了一级结构的序 列特征, 通过学习序列之间的先后次序, 发现其和 蛋白质二级结构间的复杂关系, 从而进行蛋白质二 级结构预测^[64,65]. 而卷积神经网络则专注于提取序 列的局部信息, 并对其进行分析、整合, 以此来提 取所关注的一段序列与二级结构间的对应关系^[66]. 混合神经网络方法则是在神经网络中同时使用了 循环神经网络结构和卷积神经网络结构, 这使得预 测的准确性有所提升^[67,68].

3.2 三级结构预测

蛋白质的三级结构预测至关重要,因为蛋白质 的三级结构往往决定了其功能、稳定性、与其他分 子间的相互作用以及与某些疾病的相关性等^[69]. 目前主流的机器学习蛋白质三级结构预测软件(例 如 AlphaFold2^[58])的实际工作流程较为复杂,这里 只介绍其核心思想. AlphaFold2 的结构示意图如 图 2 所示.从图 2 可以看出,当把序列输入给模型 后,模型首先会做两件事情:从基因数据库中获取 多序列比对以及从结构数据库中获取成对信息模 版.在生物信息学中.多序列比对^[70] (multiple sequence alignment, MSA) 是一种常用的方法,它 可以将 3 个或更多的生物序列(通常是蛋白质或核 酸)对齐,以识别这些序列之间的相似性.通过多 序列比对,研究人员能够识别保守的序列区域、协 变区域,这些区域在物种间或者基因家族成员间具



图 2 AlphaFold2的结构图 Fig. 2. Architecture of AlphaFold2.

069301-5

有高度的相似性、共进化性,可能对蛋白质的结构 和功能有着至关重要的意义.简而言之,多序列比 对作为输入,相比于单个序列而言,多出了额外的 与蛋白结构相关的信息,可以帮助对蛋白质的三维 结构进行推断.在图 2中,输入的序列与多序列比 对信息被转化为了一个多序列比对表象的矩阵,这 个矩阵可以被粗略地理解为包含了序列进化信息.

另一方面,可以看到二维的成对矩阵和成对信 息模版被模型转化成了成对表象矩阵.这个矩阵包 含着丰富的残基间信息,如残基间的距离和相对方 向.然后,模型通过基于注意力机制^[71]的 evoformer 模块将多序列比对表象矩阵和成对表象矩阵的信 息结合起来,反复更新两者.最后两者通过结构模 块,从每个残基的局部信息和残基间信息中通过学 习提取关键数据,生成最终的蛋白质的每个原子的 三维坐标.注意,生成过程并不是一次完成的,而 是需要反复迭代三次.

3.3 四级结构预测

蛋白质的四级结构研究至关重要,因为它们对 生物体的正常运作有着重要影响,这有助于深入研 究生物大分子的功能和调控,并对药物设计做出必 要的指导^[72,73].蛋白质分子间的相互作用主要由以 下几种非共价作用组成:氢键、离子键、范德瓦耳 斯力和疏水相互作用^[74].生物大分子间的相互作 用主要取决于表面基团的化学性质、几何结构、动 态结构等因素.要想正确地预测蛋白质的四级结 构,就必须处理大量高维信息,而这正是机器学习 所擅长的.

传统的蛋白质对接预测软件大多是基于分数, 例如 ZDOCK^[75],是使配体遍历受体附近的每一个 位置和自身的每一个方向,通过经验公式对每一个 构象进行打分,最终选定分数最高的几个构象作为 备选答案.然而,这种方法具有着一定的劣势,例 如打分的机制往往存在很多经验项,用于拟合的实 验数据过少以及计算速度过慢等.目前虽然已有关 于 RNA-蛋白质复合物的四级结构预测软件 Open Complex^[76],但相关文章尚未发表,因此本小节主 要介绍著名的蛋白质四级结构预测软件 Alpha Fold-Multimer^[77].

由于极高的复杂度和更大的搜索空间,蛋白质 的四级结构预测远比三级结构预测要困难. 有学者 曾调整过 AlphaFold 的输入,增加了虚拟的空位 或者连接基团,多链蛋白质强行转化成单链蛋白质,再进行结构预测^[78-81].其道理在于,虽然四级结构中的链与链之间失去了骨架的链接,但蛋白质链间残基之间相互作用的物理本质和同一条链上距离较远的残基之间的相互作用的物理本质是一样的.而 AlphaFold-Multimer 也是采用了同样的思想,只不过摒弃了空位和连接基团的引入^[77].

AlphaFold-Multimer 基本框架和 AlphaFold 是一样的,但主要做了如下几点改变:第一,对输 入进行了改变,采用了一种针对多链蛋白更加科学 的构建多序列比对的方法,其主要原理是分别生成 不同序列的多序列比对,再在此基础上生成基于基 因组的和基于系统发育的多链多序列比对 [82](如 图 3 所示),并对结果进行整合.第二,对损失函数 (表征机器学习中预测值与真实值之间的差距)进 行了修改,考虑了含有相同链的蛋白中链与链之间 的交换效应;修正了 AlphaFold 中的帧对齐点误 差损失的上限以优化训练时的梯度信号;额外增加 了链质心损失以防不同的链被预测到重叠的位置 上. 第三, 对训练流程进行了改进, 为了缓解计算 资源的局限性, AlphaFold-Multimer 对蛋白质进 行剪裁,并训练 AlphaFold 系统来处理全长蛋白 质的裁剪片段,这些裁剪区域最多可达 384 个残基 的连续块.





4 性质预测中的机器学习

生物分子的结构决定了它们的性质^[83],但绝 大多数情况下,仅凭人类的推理,很难从复杂的结 构信息中提取到重要的依据来判定生物分子的性 质,因此需要借助机器学习的力量^[8,83,84]从复杂的 序列等信息中提取出所需的性质信息.由于实验成 本的原因,仅从序列信息推理得到蛋白质分子的性 质,是人们长久以来希望实现的.在蛋白质的种种 性质中,水溶性、免疫原性和热稳定性尤为重要. 本节将针对这三点性质的预测逐一讨论.

4.1 蛋白质水溶性预测

蛋白质的水溶性主要取决于其自身的氨基酸 组成和空间结构^[85]. 一般来说, 富含亲水性氨基酸 残基(如赖氨酸、精氨酸、谷氨酸等)的蛋白质,水 溶性较好,这些亲水性残基能与水分子形成氢键, 提高蛋白质的溶解度;含有较多疏水性氨基酸残 基 (如缬氨酸、异亮氨酸、苯丙氨酸等)的蛋白质, 水溶性较差,这些疏水性残基难以与水分子接触, 使蛋白质不溶于水;蛋白质的空间结构也影响其溶 解性,紧密折叠的球状蛋白较易溶解,而松散的随 机卷曲蛋白溶解度较低,这是因为紧密结构能使更 多亲水基团暴露于水分子之间.蛋白质溶解时,也 会发生构象变化,一些原本隐藏在内部的亲水基团 会暴露出来,提升蛋白质的溶解度.虽然以上经验 会为预测蛋白质的水溶性提供一些帮助,但由于蛋 白质自身的复杂性,依然需要借助机器学习的力量 来完成蛋白质水溶性预测工作.

DeepSol^[86] 是一款基于卷积神经网络的蛋白 质水溶性预测软件,在这个软件中,蛋白质序列被 当作唯一的输入传递给卷积神经网络,而模型的输 出则是一个大于0小于1的实数,分数越大表示模 型认为该序列越有可能来自一个可溶的蛋白质. EPSOL^[87] 是近年来另一款具有代表性的蛋白质水 溶性预测软件,它比 DeepSol 的结果更加准确,但 是也需要输入更多的信息以帮助其进行判断,例如 蛋白质的二级结构和溶剂可及性 (solvent accessibility).

预测蛋白质的水溶性可以帮助我们: 解释蛋白 质的物理化学性质; 指导蛋白质的提取和纯化; 为 蛋白质的功能研究提供参考; 辅助蛋白质药物的药 效学研究; 指导蛋白质工程设计以及分析蛋白质的 稳定性和折叠行为. 这些对于蛋白质研究都是极其 重要的.

4.2 蛋白质免疫原性

蛋白质的免疫原性[88] 指的是某种蛋白质所具

有的诱导免疫反应并激活免疫系统的能力.简单来 说,就是某些蛋白质能够被人体免疫系统识别为 "外来抗原",并触发体液免疫和细胞免疫反应 以清除这种抗原.虽然研究表明,蛋白质的免疫原 性与密码子 (codon)^[89]和翻译后修饰 (post-translational modification, PTM)^[90]都有关系,但其与 蛋白质本身的关系依然有迹可循^[91],而机器学习 正是一个解释这种复杂关系的极好工具.

2019年 Smith 等 [92] 训练了一个机器学习模 型 (基于线型回归),基于肿瘤抗原的免疫原性本质 特征,来预测新抗原的免疫原性.在该研究中,学 者在两种肿瘤小鼠模型中验证了该预测模型的效 果,证明了它可以用于选择有治疗作用的抗原表 位,并在 TCGA 全癌症数据集中分析了高免疫原 性新抗原与肿瘤微环境免疫特征的关联,发现在结 肠腺癌和肺腺癌中存在显著关联. 最后提供了证据 支持一种预测的移码新抗原能够驱动抗肿瘤的细 胞免疫反应,提示移码抗原也可能成为潜在的治疗 靶点. 另一方面, 针对疫苗的免疫原性研究也同样 重要. 2020年 Gonzalez-Dias 等^[93] 总结和讨论了 使用系统疫苗学和机器学习方法来预测疫苗免疫 原性和不良反应的技术,并概述了不同的机器学习 算法在这个框架中的应用,如支持向量机、神经网 络、随机森林等,还探讨了一些目前在该领域的挑 战,如变量混杂的处理、获取更多高质量数据的需 要等.

通过对蛋白质的免疫原性的预测可以评估蛋 白质作为候选疫苗、药物的潜力.对于代替性蛋白 质药物,需要在设计的过程中降低其免疫原性,避 免集体产生抗体促使药物失效,也避免机体产生不 必要的免疫反应.但对于疫苗,需要提高其免疫原 性,以最大程度激发机体的免疫反应.总之,免疫 原性的预测对医用蛋白质有着举足轻重的作用.

4.3 蛋白质的热稳定性

蛋白质的热稳定性由很多因素共同决定^[94]. 通常情况下, α-螺旋和 β-折叠通常较之无规律卷曲 更热稳定. 疏水相互作用也能提高蛋白质的热稳定 性; 氢键和离子键的数量越多, 越有利于热稳定性; 蛋白质表面暴露的非极性残基越多, 热稳定性越低; 多聚体的形成有利于提高蛋白质的热稳定性; 蛋白 质本身的残基比例也会影响其热稳定性, 例如富含 脯氨酸、苏氨酸的蛋白质热稳定性较差. 虽然有着 很多简单的经验可以推断蛋白质的热稳定性,鉴于 蛋白质序列、结构的高度复杂性,依然需要机器学 习来辅助预测蛋白质的热稳定性.

TemStaPro 是近年来被公开的一款基于深度 学习预测蛋白质热稳定性的软件^[95].在这款软件的架构中,开发者们巧妙地使用了迁移学习 (transfer learning),直接从复杂的蛋白质语言模型 (protein language models, PLM)^[96,97]获得被解码的信息,并构建一个小型的神经网络用于预测最终的序列热稳定性.该模型可以判断给定序列在一 定温度以上是否依然具有热稳定性,预测结果是一 个大于0小于1的实数,数值越大,代表越可能具 有热稳定性.

预测蛋白质在体温环境下的稳定性和降解情况对蛋白药物的设计很重要,提高热稳定性可以延长其体内半衰期.除此之外,预测和改善工业用酶的热稳定性,以扩展其在工业生产过程中的适用温度范围和使用寿命,可以减少酶的更换和处理成本.

5 分子设计中的机器学习

生物分子设计是一个涉及修改自然存在的生物分子或创建新分子以实现特定功能的科学领域, 而其中最受人瞩目的方向之一便是蛋白质设计^[38]. 分子设计的一般流程如下:第1步,确定目标,明 确并理解所期望的分子的功能或性质;第2步,选 取适当算法和模型;第3步,生成候选分子,这一 步会产生大量备选分子;第4步,筛选和评估,即 通过计算方法来评估分子的功能和性质,筛选出最 可能成功的几个分子;第5步,验证和测试,对选 中的分子进行实验,评估实验结果是否达到预期; 第6步,优化和修改,即基于实验结果,对分子或 算法进行进一步优化,必要时,将对所设计的分子 进行迭代改进.本节将从几个不同方面介绍蛋白质 设计.

5.1 蛋白质的结构设计

要对蛋白质进行从头设计不是一件容易的事, 因为蛋白质本身结构复杂,而功能与结构的关系 也复杂^[98].而蛋白质设计,实际上就是一个优化 问题:

designed protein

$= \operatorname{argmax}_{\operatorname{protein}} P(\operatorname{protein}|\operatorname{condition}). \tag{2}$

因为我们把骨架结构设计和序列设计进行了拆 分,因此可以认为它们是最终设计出的蛋白质的两 个因素:

P(protein|condition)

= P(sequence, structure|condition). (3)

因为功能直接由结构决定,因此在蛋白质从头设计中,人们通常从设计蛋白质的骨架结构开始^[99,100],即在给定的条件下找到最有可能符合该条件的骨架结构:

designed structure

 $= \operatorname{argmax}_{\operatorname{structure}} P(\operatorname{structure}|\operatorname{condition}). \qquad (4)$

不是所有的骨架都可以被自然氨基酸生成的, 要想生成符合自然规律的骨架,就必须遵守一定的 规则^[99].因此,一个直观的想法便是,如果能以某 种方式,通过机器学习的力量,学习到自然存在的 蛋白质骨架应该具有什么样的特征,那么就可以不 断地向应有的特征的方向调整所生成骨架的相应 特征,这样就会得到符合自然法则的蛋白质骨架结 构.进一步地,如果能把自然存在的蛋白质统计意 义上的特征表征成一种基于统计(而非物理)的能 量项,那么理论上以这个能量项为基础,就可以通 过动力学模拟的方法自发生成符合自然规律的蛋 白质骨架结构.SCUBA 模型^[99]正是基于此思想.

SCUBA 的核心功能是在与序列无关的骨架 结构空间中,通过寻找能量最低点的方法找到预测 的最优骨架结构,而后续的基于结构的序列设计工 作则交给其他模型.在 SCUBA 这项工作中,研究 者们将统计能量进行了拆分,并逐项通过临近点计 数-神经网络的方法进行训练以获得相应的连续可 微分的能量函数^[99].临近点计数-神经网络方法的 训练是基于有监督学习的,其核心思想就是通过神 经网络的强大泛化性将粗糙的统计散点数据转化 为连续可微的能量函数.

另一方面,扩散模型 (diffusion models)^[101] 作 为一款生成模型,近年来在众多领域都做出了突出 的贡献^[102,103].于是,基于扩散模型的蛋白质骨架 结构从头设计模型也应运而生^[100,104].扩散是一个 自发的熵增过程,在机器学习中的扩散,通常是指 在训练过程中逐步地为原始数据添加噪音,最终将 得到一个纯粹的噪音. 而扩散模型所做的便是通过 学习每一步扩散过程中增加的那一部分噪音与数 据分布之间的关系, 从而生成一个逆向的神经网 络, 逐步预测被注入噪音后的数据最可能的原来的 样子. 这样, 只给定随机噪音, 逆向神经网络就能 自发地生成一个与训练数据高度相似的数据.

RFdiffusion 的核心思想是对 RoseTTAFold^[60] 进行了微调,使之能完成图中所示的特殊的三维结 构预测任务.初始时刻,骨架原子坐标是随机的. 在每一步中,RFdiffusion 会根据本步的骨架坐标, 通过微调后的 RoseTTAFold 生成一个虚拟的预 测结果,然后根据这个虚拟的预测结果推测出上一 个扩散步骤中被加入的嗓音,依此推测出上一个扩 散步骤的骨架坐标.如此,最终可以得到扩散尚未 开始时的骨架原子坐标.另一方面,人们也一直在 尝试不需要在结构预测模型的基础上进行微调的 基于扩散模型的蛋白质结构生成模型^[104,105].其中 SCUBA-D^[104]模型结合了生成对抗模型和扩散模 型各自的生成质量高、创新性大等优势,在蛋白从 头设计领域做出了突出的贡献.

5.2 蛋白质的序列设计

在设计好蛋白质的骨架结构之后,就需要找到 可以满足该骨架结构的序列.需要做的实际上便是 最大化如下概率:

designed sequence = $\operatorname{argmax}_{sequence}$

P(sequence|designed structure, condition). (5)

由于蛋白质的空间结构复杂,且序列空间很大,因 此借助机器学习的力量对给定骨架结构的蛋白质 进行序列设计是一个很好的选择.

在 ABACUS^[106,107] 模型中, 学者们通过遍历 大量已知结构的蛋白, 学习到了统计意义上的在特 定结构下, 某个位置上是某个氨基酸的概率以及某 两个位置上是某两个氨基酸的联合概率, 再通过 e = -lnP的方法将统计意义上的概率转化为统计 意义上的能量. 随后, 学者们将统计意义上的能量 与经验化的物理意义上的能量 (原子间相互作用 等) 进行加和, 得到了最终的能量表达式. 初始的 蛋白序列是一条完全随机的序列, 随后 ABACUS 对序列在序列空间进行蒙特卡罗模拟, 以能量函数 的变化来判断是否保留每一步的突变, 最终在进行 足够多步后, 得到一个足够好的序列. 目前, 基于 ABACUS 的工作依然在继续, 研究人员正在试图 通过解码与残基自身和该残基相邻的所有残基空 间结构、相对位置信息, 来还原位置序列的蛋白质 结构中每一个残基的氨基酸类型.

而在 ProteinMPNN^[108]中,研究者们则使用 了图神经网络 (graph neural networks, GNN)^[109] 的框架,如图 4 所示.在该模型中,一个蛋白质骨 架结构被理解为一张图,其中图的节点代表着蛋白 质中的每一个氨基酸,而每一条边则代表着氨基酸 对之间的空间信息,这里选用了 N, C_α, C, O, C_β 之间的距离.模型由两部分组成,骨架编码器负责 读取骨架的空间信息,而序列解码器则负责将编码 器处获得的信息解码成序列.

5.3 结构序列协同设计

传统的蛋白质设计方案先对骨架结构进行设计,再对蛋白序列进行设计,得到的蛋白序列如 (5)式所示,而实际上,总的结果相当于:

designed protein

 $= \operatorname{argmax}_{\operatorname{sequence}} P(\operatorname{sequence}, \operatorname{structure})$

designed structure, condition). (6)

对比 (2) 式和 (3) 式可以发现, 这里的搜索空间变 少了, 而限制条件变多了, 因此有

$$P_{\max}^{\text{traditional}} \leqslant P_{\max}^{\text{co-design}},$$
 (7)

其中 P_{max}^{co-design} 是协同设计时蛋白质满足条件的概率,只有在传统的设计方案得到的骨架结构刚好等于协同设计得到的骨架结构时,(7)式中的等号才成立.

上述讨论说明, 比起传统的先设计蛋白质骨架 结构, 再对蛋白的序列进行设计的方案, 直接对蛋 白质的骨架结构和序列信息进行协同设计往往更 能设计出符合要求的蛋白质. 另一方面, 结构序列 协同设计也更加灵活, 如当需要固定被设计的蛋白 中的某部分骨架结构或某些氨基酸类型时, 就可以 在协同设计中直接将这些变量固定. 而这种任务常 常是在设计分子间相互作用下的蛋白质^[110,11] 时 所面对的.

2022年, Shi 等^[112]提出了一款基于协同设计 思想的蛋白质从头设计机器学习模型. 模型结构如 图 5所示, 在该模型中, 通过输入初始被设计蛋白 的每个残基的性质 (例如二级结构) 和残基间性质


图 4 ProteinMPNN 模型核心思想示意图 Fig. 4. Main idea of ProteinMPNN.

(例如是否接触)的信息,使用基于注意力机制^[71] 的算法进行不断迭代,最终设计出符合要求的蛋白 质. 在该模型中, 初始序列和骨架结构都是未知的, 而模型通过学习自然存在的蛋白质的结构和序列, 可以做到生成最可能在自然界中稳定存在的满足 设计要求的蛋白质. 然而, Shi 等指出该模型最大 的问题是,目前还不确定该模型能否自发设计出超 越现有蛋白质拓扑结构的蛋白. 该模型的输入是一 串指定序列局部信息的数组和一个指定序列连接 信息的矩阵,而这通常就包含了蛋白质足够多的信 息. 这样就使得模型有点不那么像是一个生成模 型,反而有些像一个回归模型.但毫无疑问的是, 这项工作为蛋白质结构序列协同设计提供了很好 的理论支持. 在设计蛋白-蛋白相互作用的蛋白质 时,很多时候需要协同地考虑一些接触位点的空间 结构和氨基酸类型,这时,协同设计便会发挥其强 大的功能.



图 5 蛋白质结构序列协同设计的一种机器学习模型示 意图

Fig. 5. Illustration of a machine learning model of protein structure-sequence co-design.

6 总结与展望

蛋白质计算与机器学习的结合在近年来取得 了飞速的发展^[113,114],这使得生物学本身与生物信 息学、生物物理学和生物化学等交叉学科获得了极 大的突破.机器学习对蛋白质计算领域的介入,使 我们可以更好地认识自然,理解自然,进而改造自 然.本综述的第2节、第3节和第4节体现了对自 然生命分子和生命过程的认识和理解,而第5节则 体现了对自然生命分子和生命过程的改造.正如 第1节中讨论的那样,认识自然和改造自然不是彼 此独立的,而是相互交汇的.在认识和理解了一个 生物现象之后,便要对其向好的方向进行改造,而 这往往会让我们发现更多需要被认识的新的生物 现象.

然而,机器学习在蛋白质计算,尤其是蛋白质 分子设计领域还有着许多需要解决的问题.首先, 我们观察到,通过现有的蛋白质骨架从头设计软件 设计出的骨架非常倾向于生成刚性结构域,而较少 生成对调节蛋白动态性质至关重要的环 (loop) 区. 另一方面,现有的序列设计软件通常也会极大程度 考虑结构的静态稳定性而不是动态性质.因此最终 设计出的蛋白大多都非常刚性,很难满足一些特定 的要求,例如设计出有活性的酶,因为酶的活性是 与其动态性质息息相关的^[115].未来蛋白质设计的 发展趋势将会更加注重设计蛋白的柔性和活性,尽 可能地设计出柔软的"器官",而不是坚硬的"零件".

放眼未来,人们会利用机器学习设计出更多经 济实用的药物.例如,由于mRNA易于合成且在 人体内可以长期地表达特定蛋白,在近年来已成为 最受关注的新兴药物之一^[116].而在分别理解了蛋 白质结构预测、蛋白质设计、RNA结构预测和密 码子优化^[117]等 mRNA 设计后,便可以考虑蛋白mRNA 协同设计,即根据需要的蛋白的功能,将蛋 白的功效和 mRNA 的翻译效率协同考虑,直接设 计出相应的药用 mRNA 序列.虽然这比独立设计 蛋白质和 RNA 都要困难很多,但在机器学习的帮 助下,这个难题终将被攻克.

比起单个生物分子,人们往往更加关注生物分子体系,尤其是生物大分子间的相互作用^[57,118].在未来,随着机器学习算法的提升和硬件性能的提高,人们将可以研究更加细节化的生物大分子间相互作用,也能预言尺度更大、数量更多的生物大分子间相互作用,从而渐渐实现从分子到分子间,再从分子间到体系的突破,最终实现精准快速的细胞尺度模拟.

目前机器学习与蛋白质计算的结合已取得了 众多突破性的进展,本综述主要总结了机器学习在 蛋白质的分子动力学模拟、结构预测、性质预测和 分子设计中的实现,希望能以此为相关领域研究者 提供参考并激发广大科研工作者对本领域的兴趣.

感谢中国科学技术大学生命科学学院刘海燕老师在写 作过程中给予我充分的帮助和支持.

参考文献

- Baltoumas F A, Zafeiropoulou S, Karatzas E, et al. 2021 Biomolecules 11 1245
- [2] Wolf Y I, Katsnelson M I, Koonin E V 2018 Proc. Natl. Acad. Sci. USA 115 E8678
- [3] Fusco A, Fedele M 2007 Nat. Rev. Cancer 7 899
- [4] Noble D 2002 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. **3** 459
- [5] Markowetz F 2017 *PLoS Biology* **15** e2002050
- [6] Hollingsworth S A, Dror R O 2018 Neuron 99 1129
- [7] Zhang Y 2008 Curr. Opin. Struct. Biol. 18 342
- [8] Agostini F, Vendruscolo M, Tartaglia G G 2012 J. Mol. Biol. 421 237
- [9] Chen L, Fan Z, Chang J, et al. 2023 Nat. Commun. 14 4217
- [10] Geng H, Chen F, Ye J, Jiang F 2019 Computat. Struct. Biotechnol. J. 17 1162
- [11] Salo-Ahen O M, Alanko I, Bhadane R, et al. 2020 Processes 9 71
- [12] Norberg J, Nilsson L 2003 Q. Rev. Biophys. 36 257
- [13] van der Kamp M W, Shaw K E, Woods C J, Mulholland A J 2008 J. R. Soc. Interface 5 173
- [14] Dror R O, Dirks R M, Grossman J, Xu H, Shaw D E 2012 Annu. Rev. Biophys. 41 429
- [15] Lin X, Li X, Lin X 2020 *Molecules* **25** 1375
- [16] Pearce R, Zhang Y 2021 Curr. Opin. Struct. Biol. 68 194
- [17] Jordan M I, Mitchell T M 2015 Science 349 255
- [18] Butler K T, Davies D W, Cartwright H, Isayev O, Walsh A 2018 Nature 559 547
- [19] Liakos K G, Busato P, Moshou D, Pearson S, Bochtis D

2018 Sensors 18 2674

- [20] Jiang T, Gradus J L, Rosellini A J 2020 Behav. Ther. 51 675
- [21] Hastie T, Tibshirani R, Friedman J, Hastie T, Tibshirani R, Friedman J 2009 Unsupervised Learning. In: The Elements of Statistical Learning. Springer Series in Statistics (New York: Springer) pp485–585
- [22] Van Engelen J E, Hoos H H 2020 Machine Learning 109 373
- [23] Wiering M A, Van Otterlo M 2012 Reinforcement Learning (Heidelberg, Berlin: Springer) p729
- [24] $\,$ LeCun Y, Bengio Y, Hinton G 2015 $\it Nature~521~436$
- [25] Deng L, Yu D 2014 Deep Learning: Methods and Applications (Now Foundations and Trends) p197
- [26] Jones D T 2019 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 20 659
- [27] Das P, Sercu T, Wadhawan K, et al. 2021 Nat. Biomed. Eng. 5 613
- [28] Kuhlman B, Bradley P 2019 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 20 681
- [29] Trevino S R, Scholtz J M, Pace C N 2008 J. Pharm. Sci. 97 4155
- [30] Kelley K W, Weigent D A, Kooijman R 2007 Brain Behav. Immun. 21 384
- [31] Babin V, Roland C, Sagui C 2008 J. Chem. Phys. 128
- [32] Morozov I V, Kazennov A M, Bystryi R, Norman G E, Pisarev V V, Stegailov V V 2011 Comput. Phys. Commun. 182 1974
- [33] Karplus M, McCammon J A 2002 Nat. Struct. Biol. 9 646
- [34] Wang Y, Ribeiro J M L, Tiwary P 2020 Curr. Opin. Struct. Biol. 61 139
- [35] Chmiela S, Tkatchenko A, Sauceda H E, Poltavsky I, Schütt K T, Müller K R 2017 Sci. Adv. 3 e1603015
- [36] Ponder J W, Case D A 2003 Adv. Protein Chem. 66 27
- [37] Monticelli L, Tieleman D P 2013 Biomolecular Simulations: Methods and Protocols 197
- [38] Wang J, Wolf R M, Caldwell J W, Kollman P A, Case D A 2004 J. Comput. Chem. 25 1157
- [39] Hughes Z E, Wright L B, Walsh T R 2013 Langmuir 29 13217
- [40] Cesari A, Bottaro S, Lindorff-Larsen K, Banáš P, Šponer J, Bussi G 2019 J. Chem. Theory Comput. 15 3425
- [41] Unke O T, Chmiela S, Sauceda H E, Gastegger M, Poltavsky I, Schütt K T, Tkatchenko A, Müller K R 2021 *Chem. Rev.* **121** 10142
- [42] Poltavsky I, Tkatchenko A 2021 J. Phys. Chem. Lett. 12 6551
- [43] Kästner J 2011 WIREs Comput. Mol. Sci. 1 932
- [44] Izrailev S, Stepaniants S, Isralewitz B, Kosztin D, Lu H, Molnar F, Wriggers W, Schulten K 1999 Computational Molecular Dynamics: Challenges, Methods, Ideas: Proceedings of the 2nd International Symposium on Algorithms for Macromolecular Modelling Berlin, May 21-24, 1997 p39
- [45] Moradi M, Babin V, Roland C, Sagui C 2013 Nucleic Acids Res. 41 33
- [46] Simonson T, Archontis G, Karplus M 2002 Acc. Chem. Res. 35 430
- [47] Bitencourt-Ferreira G, de Azevedo W F 2018 Biophys. Chem. 240 63
- [48] Trott O, Olson A J 2010 J. Comput. Chem. **31** 455
- [49] Besora M, Vidossich P, Lledos A, Ujaque G, Maseras F 2018 J. Phys. Chem. A 122 1392
- [50] Pan X, Yang J, Van R, Epifanovsky E, Ho J, Huang J, Pu J, Mei Y, Nam K, Shao Y 2021 J. Chem. Theory Comput. 17 5745
- [51] Senn H M, Thiel W 2009 Angew. Chem. Int. Ed. 48 1198

- [52] Riniker S 2017 J. Chem. Inf. Model. 57 726
- [53] Bennett W D, He S, Bilodeau C L, Jones D, Sun D, Kim H, Allen J E, Lightstone F C, Ingólfsson H I 2020 J. Chem. Inf. Model. 60 5375
- [54] Bertazzo M, Gobbo D, Decherchi S, Cavalli A 2021 J. Chem. Theory Comput. 17 5287
- [55] Eswar N, John B, Mirkovic N, et al. 2003 Nucleic Acids Research 31 3375
- [56] Asara J M, Schweitzer M H, Freimark L M, Phillips M, Cantley L C 2007 Science 316 280
- [57] Greener J G, Kandathil S M, Moffat L, Jones D T 2022 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 23 40
- [58] Jumper J, Evans R, Pritzel A, et al. 2021 Nature 596 583
- [59] Wu R, Ding F, Wang R, et al. 2022 bioRxiv 2022.07.21. 500999
- [60] Baek M, DiMaio F, Anishchenko I, et al. 2021 Science 373 871
- [61] Medsker L R, Jain L 1999 Recurrent Neural Networks: Design and Applications (1st Ed.) (CRC Press) p2
- [62] Kim P 2017 Convolutional Neural Network. In: MATLAB Deep Learning (Berkeley, CA: Apress) p121
- [63] Wardah W, Khan M G, Sharma A, Rashid M A 2019 Comput. Biol. Chem. 81 1
- [64] Mirabello C, Pollastri G 2013 *Bioinformatics* 29 2056
- [65] Heffernan R, Yang Y, Paliwal K, Zhou Y 2017 *Bioinformatics* 33 2842
- [66] Wang S, Peng J, Ma J, Xu J 2016 Sci. Rep. 6 1
- [67] Li Z, Yu Y 2016 arXiv: 1604.07176 [q-bio.BM]
- [68] Wang Y, Mao H, Yi Z 2017 Knowledge-Based Systems 118 115
- [69] Nishikawa K, Ooi T, Isogai Y, Saitô N 1972 J. Phys. Soc. JPN 32 1331
- [70] Edgar R C, Batzoglou S 2006 Curr. Opin. Struct. Biol. 16 368
- [71] Vaswani A, Shazeer N, Parmar N, Uszkoreit J, Jones L, Gomez A N, Kaiser Ł, Polosukhin I 2017 Advances in Neural Information Processing Systems 30 Long Beach, USA, December 4–9, 2017 p30
- [72] Janin J, Bahadur R P, Chakrabarti P 2008 Q. Rev. Biophys. 41 133
- [73] Zafferani M, Hargrove A E 2021 Cell Chem. Biol. 28 594
- [74] Hunter C A 2004 Angew. Chem. Int. Ed. 43 5310
- [75] Chen R, Li L, Weng Z 2003 Proteins Struct. Funct. Bioinf.
 52 80
- [76] Jingcheng Y, Zhaoming C, Zhaoqun L, Mingliang Z, Wenjun L, He H, Qiwei Y 2022 Code of Open Complex https://github.com/baaihealth/OpenComplex.
- [77] Evans R, O' Neill M, Pritzel A, et al. 2021 bioRxiv 2021.10.04.463034
- [78] Moriwaki Y 2021 Twitter https://twitter.com/Ag_smith/ status.
- [79] Ko J, Lee J 2021 bioRxiv 2021.07.27.453972
- [80] Tsaban T, Varga J K, Avraham O, Ben-Aharon Z, Khramushin A, Schueler-Furman O 2022 Nat. Commun. 13 176
- [81] Bryant P, Pozzati G, Elofsson A 2022 Nat. Commun. 13 1265
- [82] Zhou T M, Wang S, Xu J 2017 bioRxiv 240754
- [83] Cang Z, Wei G W 2017 PLoS Comput. Biol. 13 e1005690
- [84] Yagi K, Re S, Mori T, Sugita Y 2022 Curr. Opin. Struct. Biol. 72 88
- [85] Vendruscolo M, Knowles T P, Dobson C M 2011 CSH

Perspect. Biol. 3 a010454

- [86] Khurana S, Rawi R, Kunji K, Chuang G Y, Bensmail H, Mall R 2018 *Bioinformatics* 34 2605
- [87] Wu X, Yu L 2021 Bioinformatics 37 4314
- [88] Schellekens H 2003 Nephrology Dialysis Transplantation 18 1257
- [89] Ternette N, Tippler B, Überla K, Grunwald T 2007 Vaccine 25 7271
- [90] Jefferis R 2016 J. Immunol. Res. 2016
- [91] Schellekens H 2005 Nephrology Dialysis Transplantation 20 vi3
- [92] Smith C C, Chai S, Washington A R, et al. 2019 Cancer Immunol. Res. 7 1591
- [93] Gonzalez-Dias P, Lee E K, Sorgi S, de Lima D S, Urbanski A H, Silveira E L, Nakaya H I 2020 Hum. Vacc. Immunother. 16 269
- [94] Timr S, Madern D, Sterpone F 2020 Prog. Mol. Biol. Transl. Sci. 170 239
- [95] Pudžiuvelytė I, Olechnovič K, Godliauskaite E, Sermokas K, Urbaitis T, Gasiunas G, Kazlauskas D 2023 bioRxiv 2023.03.27.534365
- [96] Rives A, Meier J, Sercu T, et al. 2021 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 118 e2016239118
- [97] Elnaggar A, Heinzinger M, Dallago C, et al. 2022 IEEE Trans. Pattern Anal. Mach. Intell. 44 7112
- [98] Huang P S, Boyken S E, Baker D 2016 Nature 537 320
- [99] Huang B, Xu Y, Hu X, Liu Y, Liao S, Zhang J, Huang C, Hong J, Chen Q, Liu H 2022 Nature 602 523
- [100] Watson J L, Juergens D, Bennett N R, et al. 2023 Nature 620 1089
- [101] Yang L, Zhang Z, Song Y, Hong S, Xu R, Zhao Y, Shao Y, Zhang W, Cui B, Yang M H 2022 arXiv: 2209.00796 [cs.LG]
- [102] Croitoru F A, Hondru V, Ionescu R T, Shah M 2023 IEEE Trans. Pattern Anal. Mach. Intell. 45 10850
- [103] Kong Z, Ping W, Huang J, Zhao K, Catanzaro B 2020 arXiv: 2009.09761 [eess.AS]
- [104] Liu Y, Chen L, Liu H 2022 bioRxiv 2022.12.17.52084
- [105] Watson J L, Juergens D, Bennett N R, et al. 2022 bioRxiv 2022.12.09.519842
- [106] Xiong P, Wang M, Zhou X, Zhang T, Zhang J, Chen Q, Liu H 2014 Nat. Commun. 5 5330
- [107] Xiong P, Hu X, Huang B, Zhang J, Chen Q, Liu H 2020 Bioinformatics 36 136
- [108] Dauparas J, Anishchenko I, Bennett N, et al. 2022 Science 378 49
- [109] Zhou J, Cui G, Hu S, Zhang Z, Yang C, Liu Z, Wang L, Li C, Sun M 2020 AI open 1 57
- [110] Chen Y, Chen Q, Liu H 2022 J. Chem. Inf. Model. 62 971
- [111] Marchand A, Van Hall-Beauvais A K, Correia B E 2022 Curr. Opin. Struct. Biol. 74 102370
- [112] Shi C, Wang C, Lu J, Zhong B, Tang J 2022 arXiv: 2210.08761 [q-bio. BM]
- [113] Dixit R, Khambhati K, Supraja K V, Singh V, Lederer F, Show P L, Awasthi M K, Sharma A, Jain R 2022 Bioresour. Technol. 128522
- [114] Kaptan S, Vattulainen I 2022 Adv. Phys.: X 7 2006080
- [115] Casadevall G, Duran C, Osuna S 2023 JACS Au 3 1554
- [116] Webb C, Ip S, Bathula N V, et al. 2022 Mol. Pharmaceutics 19 1047
- [117] Mauro V P, Chappell S A 2014 Trends Mol. Med. 20 604
- [118] Sarkar D, Saha S 2019 J. Biosci. 44 104

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Machine learning for *in silico* protein research^{*}

Zhang Jia-Hui[†]

(School of Life Sciences, University of Science and Technology of China, Hefei 230027, China)
 (Received 7 October 2023; revised manuscript received 4 January 2024)

Abstract

In silico protein calculation has been an important research subject for a long time, while its recent combination with machine learning promotes the development greatly in related areas. This review focuses on four major fields of the *in silico* protein research that combines with machine learning, which are molecular dynamics, structure prediction, property prediction and molecule design. Molecular dynamics depend on the parameters of force field, which is necessary for obtaining accurate results. Machine learning can help researchers to obtain more accurate force field parameters. In molecular dynamics simulation, machine learning can also help to perform the free energy calculation in relatively low cost. Structure prediction is generally used to predict the structure given a protein sequence. Structure prediction is of high complexity and data volume, which is exactly what machine learning is good at. By the help of machine learning, scientists have gained great achievements in three-dimensional structure prediction of proteins. On the other hand, the predicting of protein properties based on its known information is also important to study protein. More challenging, however, is molecule design. Though marching learning has made breakthroughs in drug-like small molecule design and protein design in recent years, there is still plenty of room for exploration. This review focuses on summarizing the above four fields andlooks forward to the application of marching learning to the *in silico* protein research.

Keywords: protein, machine learning, molecular dynamics simulation, structural prediction, properties prediction, molecular design

PACS: 93.85.Bc, 31.15.-p, 87.19.Pp

DOI: 10.7498/aps.73.20231618

^{*} Project supported by the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 22177107).

[†] Corresponding author. E-mail: jhzhang@ustc.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习 分子体系自由能地貌图的变分分析及 AI 算法实现*

杜泊船¹⁾ 田圃^{1)2)†}

(吉林大学生命科学学院,长春 130012)
 (吉林大学人工智能学院,长春 130012)

(2023年11月14日收到; 2024年1月18日收到修改稿)

精确描述复杂分子体系的自由能地貌图是理解和操控其行为,并进一步实现分子设计制造工业化的重 要基础.刻画高维空间自由能地貌图的主要挑战是其往往在不同时空间尺度上具有多个层次,每个层次都可 能有不止一个亚稳态被相应的自由能全分开,且跨越路径有可能不止一条.另外很多体系涉及非线性行为, 这使得理论解析和直接使用分子模拟都有很大困难.针对这些挑战,多年来研究者们发展了多种多样的增强 采样方法,但往往需要很多经验选择和操作,从而一方面使得研究进程较为缓慢,另一方面也让误差控制成 为困难.变分虽然在物理、统计和工程中已经被广泛应用并取得巨大成功,但在复杂分子体系中的应用却随 着神经网络的发展刚刚开始.本文将对这些探索性工作的主要方向、进展和局限进行简要总结,也对将来的 可能发展给出展望,希望能够激发更多对基于变分的分子体系自由能地貌图人工智能算法的关注和努力,促 进大分子药物、分子生物机器等实践应用的发展.

关键词: 变分, 神经网络, 复杂分子体系, 自由能地貌图 PACS: 87.80.-y, 87.15.A-

DOI: 10.7498/aps.73.20231800

1 引 言

大多数复杂分子,尤其是生物大分子体系,都 是通过构象变化或者在一定尺度上的相变实现其 功能的^[1-6].和诸多分子的实验合成与表征测试过 程相比较,一方面分子模拟的代价往往更低廉;另 一方面很多生物大分子复合体的大量合成非常困 难甚至不可能,或者在能够获取的前提下动态表征 很难实现.因此分子模拟被广泛用于研究复杂分子 体系^[7-9].决定分子体系各种行为的基础是对应的 自由能地貌图,因此对其准确刻画成为必要.实现 这一目标的主要挑战是复杂分子体系一般不止一 个亚稳态并且相互之间有较高的自由能垒.所以对 典型的复杂分子体系(如核糖体),想要从全原子分 子模拟中完成所有亚稳态的充分采样,观察对应的 构象变化过程往往需要生成毫秒级甚至更长时间 的模拟轨迹^[10]. 这对百万或更多原子的分子体系 一方面算力需求很难满足,另一方面在高维空间中 理解所生成的轨迹也很不容易.因此人们发展了各 种各样的增强采样方法[11-26]和轨迹降维分析方 法[27]. 增强采样方法大致可以分为两大类, 一类是 保持分子体系的玻尔兹曼分布不变,通过改变温度 加速分子体系跨越能垒的方法[12,13]. 另外一类则是 通过加持偏置力/势 (bias force/potential)(如元动 力学方法^[8]、自适应偏置力方法^[28]),这类方法的主 要依据是虽然一般分子体系的总自由度数目成千 上万甚至更多,但在跨越能垒的时间尺度上很多局 部的原子运动都由于时间尺度的分离而成为近似 白噪声,使得体系在对应时空间尺度的运动可以用 较少的反应坐标 (reaction coordinates, RC) 或者 集合自由度 (collective variable, CV) 成功描述, 下

^{*} 吉林大学"学科交叉融合创新"项目 (批准号: JLUXKJC2021ZZ05) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: tianpu@jlu.edu.cn

^{© 2024} 中国物理学会 Chinese Physical Society

文中统称集合自由度 (CV). 这类采样算法的主要 困难是集合自由度的构建没有系统的方法和步骤, 研究者往往依靠物理直觉选择部分体系自由度进 行组合尝试.由于我们生活中感受到的都是三维空 间中的物理存在,所以在体系维度升高后直觉判断 的准确性会大打折扣. 如何准确地构建有效的 CV 是目前复杂分子体系模拟中尚未解决的重大挑战 之一. 集合自由度空间中主要有3类互相关联的问 题,其一是准确描述体系的集合自由度的构建;其 二是绘制出该空间内主要亚稳态所在的构象空间 位置和统计权重,并计算不同亚稳态之间的转化速 率;其三是构建不同亚稳态之间的过渡路径.这几 类问题的传统应对策略已经被多个优秀综述覆 盖^[14,29-41],本文主要简述变分及其神经网络实现在 这些领域的应用,限于作者所熟悉研究工作的范 围,会遗漏一些优秀的研究进展,在此表示歉意.

本文的内容组织如下,首先将对 CV、变分和 神经网络及自动微分进行简要说明,其次对目前已 有的针对复杂分子体系自由能地貌图的主要变分 构造方法加以讨论,再次对这些基于变分的和其 他 CV 相关的神经网络方法进行比较分析,最后展 望将来的发展.

2 集合变量、相关神经网络架构、 自动微分和变分简介

对一个在给定温度 T和势能 $U(\mathbf{R})$ 下的分子 体系,用 \mathbf{R} 表示其 3N - 3 维坐标,则平衡态玻尔 兹曼分布为 $\mu(\mathbf{R}) = e^{-\beta U(\mathbf{R})}/Z$,其中 $\beta = (k_{\rm B}T)^{-1}$ 为逆温度, $Z = \int dRe^{-\beta U(\mathbf{R})}$ 为配分函数, $k_{\rm B}$ 为 玻尔兹曼常数. 在较长时间尺度上,这个分子体系 的动力学一般可以使用比 3N 维度低很多也平滑 很多的 $d(d \ll N)$ 维自由能面描述,对应一组由原 来坐标 \mathbf{R} 的函数构建的新变量 $\mathbf{s}(\mathbf{R}) = (\mathbf{s}_1(\mathbf{R}),$ $\mathbf{s}_2(\mathbf{R}), \cdots, \mathbf{s}_d(\mathbf{R}))$,分子体系自由能在这个低维 空间也可表示为

$$F(s) = -(1/\beta)\log\int \mathrm{d}\boldsymbol{R}\delta(s-s(\boldsymbol{R}))\mathrm{e}^{-\beta U(\boldsymbol{R})},\quad(1)$$

人们通常称这组新变量 $s(\mathbf{R})$ 为集合变量, $\delta(\cdot)$ 表示 δ 函数.

神经网络是目前人工智能技术浪潮的核心理论 方法,简而言之是由多个神经元组成的复合函数网 络. 每个神经元可以接受不同维度的输入, 经过线 性组合和非线性激活函数作用后输出.虽然原则上 神经元之间的连接可以是任意的,但受视神经分层 分布的启发和随之带来的并行计算方便,常用的各 种神经网络架构都是层状结构. 神经网络最有力的 特点是只需要一个隐藏层,足够多神经元组成的网络 就可以无限逼近任意函数映射,这就是著名的万能 逼近理论 (universal approximation theorem)^[42-44]. 但这个理论并没有指出如何在有限的神经元数目 的情况下有效拟合各种映射,所以其发现虽然在很 大程度上增强了人们使用神经网络拟合各种函数 映射的信心,却并没有迅速推动其在诸多实际问题 中的应用. 后来多种神经网络架构 (卷积 45)、循 环^[45]、残差^[46]、注意力机制 transformer^[47]和扩散 模型[48])的发展推动了神经网络在多个学科领域 应用的爆发. 当然另外一个不可或缺的基础是自动 微分的发现^[49]和在神经网络中的成功应用^[50],这 使得理论上基于任意阶导数的优化方法都能够被 有效用来训练神经网络参数,当然实际应用中由于 算力和内存限制,人们往往限于使用基于一阶和二 阶导数的优化方法,诸多具体实例和相关文献可以 参考 PyTorch 中的 Optim 模块. 如下所述, 在众 多神经网络架构中,分子体系自由能地貌图刻画中 应用最为广泛的是自编码器 (auto-encoder) 架构^[51] (如图1所示),该架构把高维输入映射到一个低维



图 1 自编码器神经网络架构示意图,蓝色部分表示编码器 (encoder)函数 $f(\cdot)$,橙色部分表示解码器 (decoder)函数 $g(\cdot)$,维度最低的绿色表示中间隐藏层 (z),对自编码器,损失函数是输出 (\tilde{x}_i) 与输入 x_i 的差别的函数 (也可以加正则化项,如参考文献 [58] (5)式所示),每一个输入数据点对应隐藏层空间的一个点

Fig. 1. Schematic representation of an auto-encoder neural network. The blue part on the left represents the encoder, the orange part on the right represents the decoder, and the middle green layer is the hidden layer (z). The loss is always a function of the difference between the input and the output vectors (\boldsymbol{x}_i and $\tilde{\boldsymbol{x}}_i$), one may add some form of regularization when necessary (e.g. Eq. (5) in Ref. [58]).

空间的降维部分被称为编码器 (encoder), 而随后 从低维逆向映射到高维 (一般与输入同维度以方便 训练) 空间的部分则被称为解码器 (decoder). 这显 然与人们试图在更低维度空间理解复杂分子体系 的目标在形式上较为吻合. 虽然在架构形式上非常 相似, 但变分自编码器 (variational auto-encoder, VAE)^[52] 的目标和训练过程却与自编码器显著不 同, 其中的隐变量 (z) 是个概率分布而非特定构型. 如果分别用 ϕ 和 ψ 表示编码器和解码器网络中的 参数, $q_{\phi}(z|x)$ 和 $p_{\theta}(x)$ 表示隐变量 (z) 和(x) 的分 布, 则似然函数可表述如下:

$$\begin{split} \log p_{\theta}(\boldsymbol{x}) &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \left[\frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \right] \\ &= \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \left[\frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \frac{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \right] \\ &= \underbrace{\mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \left[\frac{p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z})}{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \right]}_{=\mathcal{L}_{\theta,\phi}(\boldsymbol{x}) \text{ (ELBO)}} \\ &+ \underbrace{\mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \left[\log \left[\frac{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})}{p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} \right] \right]}_{=D_{\mathrm{KL}}(q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}) \| p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x}))} \end{split}$$
(2)

其中, $D_{\text{KL}}(q_{\varphi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})||p_{\theta}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})) \ge 0$,所以 $\mathcal{L}_{\theta,\varphi}(\boldsymbol{x}) = \mathbb{E}_{q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})} [\log p_{\theta}(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{z}) - \log q_{\phi}(\boldsymbol{z}|\boldsymbol{x})]$ 就是似然函数的下界,也称为证据下界 (evidence lower bound, ELBO) 或变分下界,是变分优化的目标,而非自编码器中解码器输出构型与数据中实际构型差别的函数.为了对随机隐变量 (z) 对自动微分, Waterfall 等 ^[53] 发展了二次参数化技巧 (reparameterization trick).

变分的历史非常悠久,也是诸多理工科研究生 的必修课程内容.变分在物理、统计和工程领域都 已经取得了非常广泛和成功的应用^[49,54],如量子力 学中的 Releigh-Ritz 方法^[55]也正是本文中要讨论 的分子体系变分计算的基础.另外统计学中的大量 应用展示了变分推断方法同采样计算相比高效、收 敛性较好和更容易扩展的特点^[56,57].在神经网络广 泛应用之前,由于各种未知统计分布的解析和 (或)参数化构造较为困难,因此基于平均场的变分 成为统计变分分析中最为常用的近似^[56].但在分 子模拟及其增强采样中的应用却在最近十多年才 陆续发生.原因主要有两点,其一是和很多统计模 型与工程应用不同,分子体系中的集合变量很难找

到直接的方程或模型解析描述,其二是传统数值拟 合方法 (如最小二乘法 [58]) 中导数计算昂贵且精度 不高,各种优化方法实现困难,而且在变量较多 (大于10个)时会收敛困难^[53].不过最近十多年以来 基于自动微分^[49]的多个人工智能框架 Pytorch^[59], Tensorflow^[60], PaddlePaddle^[61]迅速发展成熟, 与 之伴随的神经网络架构^[62]也得到了迅猛发展. 这 使得在拥有较为充足数据的前提下,任意函数的稳 健拟合成为可能,因此增强采样和轨迹分析的变分 应用也随之发展. 传统上人们探索复杂分子体系自 由能地貌图的主要手段是(加速)采样,变分的突 出优点是用优化取代采样过程,从而显著提高效 率. 现代神经网络架构的强大拟合能力和基于自动 微分的各种优化方法的结合为变分在复杂分子体 系中的应用提供了巨大的潜力空间, 这也正是本文 想要讨论的话题.

3 分子体系集合变量空间的变分方法

同物理学、工程和统计应用比较,变分在复杂 分子体系自由能地貌图应用相对较少,主要是近十 多年的工作,不过目前正在迅速增长中.目前的发展 大致可以分为利用转移矩阵算子特征值和特征向 量频谱分解分析 (spectral decomposition analysis) 的变分构建^[63-68];基于自由能垒跨越概率时间关 联函数的变分^[69-71];利用偏置势 (bias potential) 的变分构建^[72];不受线性假设局限的可汇集性 (lumpability)与可分解性 (decomposobility) 泛函 变分构建^[73];基于过去-将来信息瓶颈的变分构 建^[74,75];同时考虑粗粒化、集合变量和增强采样的 自适应^[76];以及直接利用变分自编码器的分析^[77], 这些方法的简要总结比较见表 1. 具体如下所述.

3.1 频谱分解分析

在严格马尔可夫过程和细致平衡假设下,针对 给定的子态构象空间划分, Perez-Hernandez 等^[65] 发展了利用演化算子 P (propagator) 特征函数自 相关构建的变分实现了对最慢动力学过程集合变 量 (CV) 的逼近,分子体系动力学可以被下式表述 为演化算子特征函数 ϕ_i ($i = 1, 2, \dots, \infty$) 的叠加:

$$\rho_{t+\tau}(\boldsymbol{y}) = P(\tau)\rho_t(\boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^{\infty} e^{-\frac{\tau}{t_i}} \langle \psi_i, \rho_t \rangle \phi_i, \quad (3)$$

表 1	复杂分子体系低维隐空间的变分方法简要总结,表中所述集合空间问题类别是指引言中提到的三类问题
Table 1.	A brief summary of variational methods for low-dimensional hidden spaces in complex molecular systems. The
category of	f collective space problems mentioned in the table refers to the three types of problems defined in the introduction.

变分为	方法	主要目标	关注的集合空间 问题类别	特点或主要局限
频谱分 _	基组线 性组合	给定构象子状态空间划分下求解集合变 量和子态间转换速率	第1类、第2类	马尔可夫假设与线性基组局限,需要人工 划分构象空间子状态
解分析	神经网 络实现	从给定轨迹中直接求解子态划分和对应 转换速率	第2类	马尔可夫假设,没有解析表示的特征函数, 需要人工调整架构测试不同聚类数量
自由能垒跨越	基组线 性组合	在选定基组空间的线性组合基础上求 解状态转换路径和其上的自由能垒跨 越概率	第3类	基组线性组合局限,需要定义始末态
联函数	神经网 络实现	在和给定始末态一致的神经网络函数空 间求解状态转换路径和其上的自由能垒 跨越概率	第3类	需要定义始末态
基于偏置	基组线 性组合	利用偏置势增强采样在基组线性组合空 间快速求解给定集合变量方向自由能主 要能量谷地	第2类	泛函受基组选择限制
势变分	神经网 络实现	利用偏置势增强采样在神经网络函数空 间快速求解给定集合变量方向自由能主 要能量谷地	第2类	泛函导数求解的采样需求导致偏置势(和对 应自由能)的精度紧密相关,收敛受KL散度 非对称性限制
Lumpab Decompo	ility 和 sability	优化集合变量	第1类	有明确误差控制,方差取决于隐空间维度, 两种定义的一致性要求可逆过程
信息瓶3	须模型	求解信息瓶颈对应集合空间CV表示,并 利用偏置势加速自由能面采样	第2类	线性编码过程假设局限
变分自	适应	结合粗粒化信息加速采样求解自由能面	第2类	总体架构较为复杂
变分自结	扁码器	通过集合变量空间加速采样求解自由能 面和聚类转化路径	第2类、第3类	特别关注隐空间

其中 t_i 是和第i个特征值 $\lambda_i(\tau) = e^{-\tau/t_i}$ 对应的 时间尺度,尖括号代表标量积, $\langle \psi_i, \rho_t \rangle$ 的结果表征 概率密度 ρ_t 和 ψ_i 的重叠程度,体现了第i个特征 函数对总体动力学的贡献.因为 $\psi_i = \mu^{-1}(x)\phi_i$, 也可以认为概率密度函数 ρ 是基于特征函数 ϕ_i 展 开的.显然随着 $\tau \to \infty$,概率密度会趋于平衡态, (3)式中只有第1项有贡献,对应于 $\lambda_1 = 1$.如果 人们感兴趣的时间尺度 $\tau \gg t_{d+1}$,则分子体系的动 力学主要取决于对应于 $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_d)$ 的d个特 征函数,也对应于前面(见方程(1)中的 $s(\mathbf{R})$ 定 义)所说的d个集合变量.(3)式可近似为

$$\rho_{t+\tau} = P(\tau) \rho_t \approx \sum_{i=1}^d e^{-\frac{\tau}{t_i}} \langle \psi_i, \rho_t \rangle \phi_i.$$
 (4)

对于分子体系坐标的任意函数 f(x),其自相关函数可以表述为

$$\langle f(\boldsymbol{x}_t) f(\boldsymbol{x}_{t+\tau}) \rangle_t = \sum_{i=1}^{\infty} \mathrm{e}^{-\frac{\tau}{t_i}} \langle \phi_i, f \rangle^2.$$
 (5)

显然如果取 $f = \psi_i(x), 则$

$$\begin{bmatrix} \lambda_i^{\ddagger}(\tau) = \langle \psi_i(x_t) \, \psi_i(x_{t+\tau}) \rangle_t = \mathrm{e}^{-\frac{\tau}{t_i}} \end{bmatrix}, \\ \begin{bmatrix} t_i^{\ddagger} = -\tau / \ln |\lambda_i^{\ddagger}(\tau)| = t_i \end{bmatrix}.$$
(6)

对于近似的特征函数 ψ_2^{\dagger} :

 $\langle \psi_2^{\dagger}(\boldsymbol{x}_t)\psi_2^{\dagger}(\boldsymbol{x}_{t+\tau})\rangle_t \leqslant e^{-\frac{\tau}{t_2}}, \ t_2^{\ddagger} \leqslant t_2.$ (7)

因此近似时间尺度 th 可以作为变分目标. 文中 时间尺度最大化结果的实现依靠选定基函数 (具体 来说使用了分子体系构型在特定构象子空间的示 性函数 (indicator function)) 的线性组合来近似特 征函数. 该方法虽然在给定构象聚类的前提下能够 给出较好的动力学常数和对应的特征函数 (集合变 量)估计,但实现构象聚类的过程依然依靠简单的 降维方法. 类似地 Tiwary 和 Bern^[78] 通过最大化 频谱间距 (spectral gap) 过渡路径熵也展开了给定 集合变量空间的线性组合优化,不过没有使用变分 方法. 后来为了拓展该理论的应用范围, Wu和 Noé[66] 把该方法推广到不需要细致平衡的一般马尔可夫 过程. 尽管多数复杂分子体系的动力学过程一般都 是非线性的, 但依据 Koopman 理论^[66,76] 可以构建 新的隐空间 $\boldsymbol{\chi}_0(\boldsymbol{x}) = (\chi_{01}(\boldsymbol{x}), \chi_{02}(\boldsymbol{x}), \cdots, \chi_{0d}(\boldsymbol{x}))^{\mathrm{T}}$ 和 $\chi_1(\boldsymbol{x}) = (\chi_{11}(\boldsymbol{x}), \chi_{12}(\boldsymbol{x}), \cdots, \chi_{1d}(\boldsymbol{x}))^{\mathrm{T}}$ 使得原来 坐标系中的非线性变换被转化为如下式所示的线 性变化:

$$\mathbb{E}[\boldsymbol{\chi}_1(\boldsymbol{x}_{t+\tau})] \approx \mathbb{K}^{\mathrm{T}} \mathbb{E}[\boldsymbol{\chi}_0(\boldsymbol{x}_t)].$$
(8)

显然 (8) 式中转化过程 χ_0 和 χ_1 一般是非线性并且 未知的. 神经网络的可训练万能逼近能力为其构建

未知转换的提供了可能性. VAMPNets^[67] 正是在 这种思考下构建的. 对于给定的 χ_0 和 χ_1 变换可以 构建 3 个方差矩阵:

$$C_{00} = \mathbb{E}_t[\boldsymbol{\chi}_0(\boldsymbol{x}_t)\boldsymbol{\chi}_0(\boldsymbol{x}_t)^{\mathrm{T}}],$$

$$C_{01} = \mathbb{E}_t[\boldsymbol{\chi}_0(\boldsymbol{x}_t)\boldsymbol{\chi}_1(\boldsymbol{x}_{t+\tau})^{\mathrm{T}}],$$

$$C_{11} = \mathbb{E}_{t+\tau}[\boldsymbol{\chi}_1(\boldsymbol{x}_{t+\tau})\boldsymbol{\chi}_1(\boldsymbol{x}_{t+\tau})^{\mathrm{T}}].$$
(9)

这些方差矩阵被用来构建了一个 VAMP-2 打分[66]:

$$\hat{R}_{2}[\boldsymbol{\chi}_{0}, \boldsymbol{\chi}_{1}] = \left| \left| \boldsymbol{C}_{00}^{-1/2} \boldsymbol{C}_{01} \boldsymbol{C}_{11}^{-1/2} \right| \right|_{F}^{2}.$$
 (10)

该分值最大化时对应在转化后的低 (d) 维空 间分子构象分布被准确复现. 以这个分值作为损失 函数的神经网络通过训练就有可能实现从体系原 始高维坐标向低维空间较为准确的映射,实际上起 到了低维空间模糊分类器的功能, 消除了前述变分 理论[65]中对人工聚类及以前各个步骤的需求.具 体实现架构如图 2(a) 所示^[67]. 对丙氨酸二肽体系, Mardt 等[67]利用图 2(b)的特定架构,设定低维空 间类别数目为 6(也尝试了从 2-8 的其他类别数 目), 首先从 250 ns 的分子动力学模拟轨迹中每皮 秒提取一帧得到 250000 个构型,并通过和第一帧 对齐除去分子的整体平移和旋转. 使用十个重原子 的三维空间(即长度为30的向量)坐标作为神经网 络输入,取延迟时间 $\tau = 40$ ps (也尝试了从 4—32 ps 的其他延迟时间), 通过最大化 VAMP 打分, 成功 实现了在二维二面角空间 (φ, ψ) 的构象聚类. 他们 同时使用 MSM 流程聚类, 当构象类别数目小于 20 时得到 VAMP 打分都低于 VAMPnets 的结果. 此外 Mardt 等[67] 还尝试分析了简单双势阱和 NTL9 蛋白折叠轨迹,均展示了和原来人工复杂流程可比 拟的准确性,也说明这个思路有望在将来通过逐步 发展真正实现自动分析分子模拟轨迹得到动力学 特性的可能性.不过目前该方法还不够成熟,尚不 能用于多系综组合数据^[79-84],也不能有效集成模 拟轨迹与相关实验数据,另外还缺乏严格清楚定义 的误差估算指标[85-87]. 但该研究结合变分理论和 非线性的神经网络拟合,取代了原来 MSM 方法管 线中一系列复杂步骤,并在简单体系中实现了首次 成功应用,是人工智能用于分析复杂分子体系轨迹 的重要进展. VAMPNets 的神经网络架构较为简 单,鉴于图神经网络[88-91] 和注意力机制 [92] 在网络 型数据中的优异表现,考虑到复杂分子体系可以被 视为由相互作用的单元构成的网络图, Brooks 等^[93] 构建了包含这两种架构要素的 GraphVAMPnet, 该模型实现了更高精度的构象嵌入表示,也能够通 过注意力机制给出蛋白质中对结构聚类起决定性 作用的重要氨基酸.在 20-氨基酸的 Trp-cage 蛋 白,35-氨基酸的 Vilin 蛋白和 NTL9 蛋白轨迹上 的成功应用展示了这些神经网络构架改变的好处.



图 2 (a) VAMPnets 构建 VAMP 打分 ((10) 式) 的神经网 络总体架构示意图; (b) 丙氨酸二肽轨迹分析实例中的典 型神经网络架构, 各层神经元数目为 32-22-16-9-6, 前两层 使用 10% 的 dropout, 除最后的 softmax 层外, 其余各层激 活函数均使用 Relu^[67]

Fig. 2. (a) Schematic illustration of VAMP score construction from VAMPnets (see Eq. (10)). (b) A typical neural network architecture for analine dipeptide analysis, with the number of neurons being 32-22-16-9-6 for five layers. The first two layers utilized a 10% dropout. Relu was selected as the activation function for all layers except the last softmax layer^[67].

随着人们使用电子显微镜解析生物大分子复 合体的能力越来越强,如何解释这些复合体的动 力学过程变成了亟待解决的问题.为了增进处理较 大分子的能力并在将来能够有可能延伸到大复合 体,Noé等^[94]结合独立马尔可夫分解方法 (independent Markov decomposition, IMD) 构建了由多个 独立的 VAMPNets 构成的 iVAMPNets.其中不 同独立模块的划分由一个可训练的 MASK 实现, 通过竞争训练使每个不同的子网络仅处理不与其 他子网络相互重叠的部分.虽然该方法在 Synaptotagmin-C2A 蛋白质分子中成功应用,但显然 这种处理仅适用于不同子模块间耦合程度较弱的 情况,距离准确描述不同组成分子之间有较强关联 的复杂复合体仍然有较大距离.利用 VAMPNets 输 出的子构象空间(状态)概率,Kleiman 和 Shukla^[68] 尝试了结合 3 种不同后续处理,包括最小计数 (least count, LC),多目标强化学习(multiagent reinforcement learning-based, MA REAP)和最大熵 (MaxEnt),显著促进了构象空间搜索能力.这3种 方法的宗旨基本一致,就是利用前期生成的轨迹 对 VAMPNets 进行初步训练后,在后续的采样中 按照上述不同标准聚焦前期采样最少访问的构象 空间,从而实现更进一步的增强采样.其中最大熵 和 VAMPNets 的结合在促进采样的同时消除了聚 类步骤.

3.2 自由能垒跨越概率时间关联函数的 变分

弦方法^[95-99]和过渡路径理论 (transition path theory, TPT)^[40]致力于寻找不同亚稳态之间过渡路径及其过渡态的关键细节.不过这些方法在得到最低自由能过渡路径的同时,却不能直接给出人们非常感兴趣的路径上任意一点的自由能垒跨越概率.针对此问题,文献 [71,100] 基于两个亚稳态之间的净向前反应通量构造了自由能垒跨越概率时间关联函数,发展了通过变分最小化该函数获得最佳过渡路径并同时给出自由能垒跨越概率的方法.对两个亚稳态 A 和 B,集合变量空间从 A 到 B 在时间步长 τ 基于算子 $P_{\tau}(s'|s)$ 的向前演化可表示为

$$\rho\left(s';t+\tau\right) = \int \mathrm{d}s P_{\tau}\left(s'|s\right)\rho\left(s,t\right),\qquad(11)$$

其中 $\rho(s,t)$ 和 $\rho(s';t+\tau)$ 分别对应于时刻 $t(t+\tau)$ 在路径位置s(s')处的概率密度.则自由能垒跨 越概率q(s),即从s开始最终到达亚稳态 B并且 在此前从未到达亚稳态 A的所有过渡路径概率之 和,可定义如下:

$$q(s) = \int \mathrm{d}s' q(s') P_{\tau}(z'|z) \,. \tag{12}$$

则净向前 (从 A 到 B) 反应流为

$$J_{\rm AB} = \frac{1}{2\tau} \int ds \int ds' (q(s') - q(s))^2 P_{\tau}(s'|s) \rho_{\rm eq}(s).$$
(13)

也可以表达为自由能垒跨越概率的自相关函数:

$$J_{AB} = \frac{1}{2\tau} \left\langle (q(\tau) - q(0))^2 \right\rangle$$
$$= \frac{1}{\tau} (\langle q(0)q(0) \rangle - \langle q(\tau)q(0) \rangle), \qquad (14)$$

其中二次方形式可以作为任意给定始末态时尝试 自由能垒跨越概率q(s')的变分优化目标. 该方法 使用基组展开,通过优化系数来达到变分优化的 目标,在模型双势阱问题中展示了简化子空间 (CV 空间)中理想一维反应坐标走向沿着 自由能 垒跨越概率梯度, 与高维空间中的 Kramers-Langer 理论^[101,102]一致. 文献 [100] 是针对过渡路 径变分构建的首次尝试,并在双势阱问题和丙氨酸 二肽中展示了应用.由于变分函数限于选定基组函 数的线性组合空间,其结果显然会受到基组选择和 线性组合的制约. Chipot 等^[69] 将自由能垒跨越概 率时间关联函数的变分方法延伸到了神经网络 (variational committor-based neural networks, VCN),从而可以拟合任意非线性映射.同基于特 征值变分优化的 VAMPNets 相比较, 在双势阱体 系和 N-acetyl-N'-methylalanylamide 异构化过程 中均得到一致结果. 不过显著不同的是 VCN 需要 已知始末态,针对的目标是一对始末态之间的过渡 路径, 而 VAMPNets 则是从轨迹数据开始的无监 督学习. 另外一点是有时候人们最感兴趣的慢过程 可能不是分子体系中最慢的过程,这种情况下显然 VCN 更为适合. 这两类方法可以协同使用从而结 合其各自优势,当然也有可能在将来集成到更复杂 的神经网络架构中.

3.3 基于偏置势的变分

在给定 CV 的前提下, Valsson 和 Parrinello^[103] 构建了一个基于 CV 空间偏置势 V(s) 的泛函:

$$\Omega[V] = \frac{1}{\beta} \log \frac{\int ds e^{-\beta[F(s) + V(s)]}}{\int ds e^{-\beta F(s)}} + \int ds p(s) V(s),$$
(15)

其中p(s)是一个自由选择的目标分布,这赋予人 们使用该泛函的灵活性(当然也伴随着选择的挑战).该泛函是一个凸函数并且不随偏置势任意给 定的有限常数的改变而变化.用F(s)表示体系自 由能,则当 $V(s) = -F(s) - (1/\beta)\log p(s)$ 时,泛函 $\Omega[V]$ 取极小值,因此在选定p(s)的前提下通过参 数化的V(s),以 $\Omega[V]$ 极小值为目标的变分优化即 可求解自由能地貌图. 该方法使用线形基组组合 在丙氨酸三肽分子中成功应用. 另外, 该泛函同 Kullback-Leibler (KL) 散度 (*D*_{KL})的关系如下所 示^[46,104,105]:

$$\beta \Omega \left[V \right] = D_{\mathrm{KL}} \left(p || P_V \right) - D_{\mathrm{KL}} \left(p || P_0 \right), \qquad (16)$$

其中 Pv 和 Po 分别是偏执势为 V 和 0 时体系的概 率密度分布.由于凸函数特性,使得偏置势与自由 能面有确定关系的驻点也是其极值点.因此通过参 数化偏置势,就可以对参数实施变分优化从而求解 自由能面.这在原理上比元动力学采样方法要高效 很多,不过,其表现受限于所选 CV 在较长时间尺 度上描述自由能面的能力.为了克服对该泛函线性 展开可能出现的一些麻烦(比如自由能变化剧烈的 区域需要很多项才能实现较好拟合,集合变量增大 时需要变分优化的参数空间指数增长),Bonati等^[72] 用神经网络表示偏置势泛函,在给定的集合变量定 义下通过优化神经网络参数实现,如下所示:

$$\frac{\partial \Omega(\boldsymbol{\alpha})}{\partial \alpha_{i}} = -\left\langle \frac{\partial V(\boldsymbol{s}; \boldsymbol{\alpha})}{\partial \alpha_{i}} \right\rangle_{V(\boldsymbol{\alpha})} + \left\langle \frac{\partial V(\boldsymbol{s}; \boldsymbol{\alpha})}{\partial \alpha_{i}} \right\rangle_{p}.$$
(17)

泛函数值微分需要统计平均 ((17) 式中的尖括号表示系综平均),因此需要采样获取.直接高精度确定最低点较为困难,因此 Bonati 等^[72]在实现过程选择获得达到一定近似程度的偏置势,评判的标准选用了 $p_V(s)$ 和 p(s)在迭代次数 n 时的 KL 散度距离:

$$D_{\text{KL}}^{(n)}(p_V || p) = \sum_{\boldsymbol{s}} p_V^{(n)}(\boldsymbol{s}) \log \frac{p_V^{(n)}(\boldsymbol{s})}{p^{(t)}(\boldsymbol{s})}.$$
 (18)

显然,此过程在数值实现中需要选定两个参数,一 个是选定每次迭代计算 KL 散度之间的模拟更新 次数,另一个是每次更新时学习率调整的幅度.为 了集成 CV 构建和偏置势优化,Bonati 等^[106]利用 VAMPNets 的 VAMP 打分作为损失函数,利用深 度神经网络和 TICA (time-structure based independent component analysis)结合生成 CV,随后 在更新的 CV 空间采用 OPES^[100] 增强采样思路, 实现了 CV 优化和自由能地貌图收敛的迭代.他们 在丙氨酸二肽、chignolin 蛋白折叠和材料结晶过 程的成功展示了该方法的应用^[106].

3.4 基于可汇集性 (lumpability) 和可分解性 (decomposability) 的非线性变分描述

由于马尔可夫假设和特征函数构建中的线性

假设,基于频谱分解分析的变分优化无法正确处理 非马尔科夫过程^[40]和线性无关特征函数之间的非 线性关联,这些根本上的局限无法在后期变分优化 中被消除.针对这个问题,Bittracher等^[73]通过延 伸过渡流形理论 (transition manifold theory) 发 展了不包含任何线性假设,只关注于长时间尺度分 子体系行为,显式包含误差量且在可逆体系中互相 等价的条件, lumpability 和 decomposability(详 见文献 [73] 的 definition 3.2, 3.4), 这两个条件都 可以作为损失函数变分. 此外该变分在近似损失函 数时只要求在集合变量子空间的稀疏采样,而且损 失函数的蒙特卡罗积分误差取决于集合变量子空 间而非原高维空间的方差,这会带来巨大的算力节 省. 该理论和过渡路径理论的连接仍然有待阐明. 另外这些理论上的优势在百万级甚至更大的复杂 分子体系如何得以实现也有待于进一步探索.

3.5 过去-将来信息瓶颈模型

Wang 等^[74] 将分子体系中的集合变量空间 视为其演化过程中的过去-将来信息瓶颈 (pastfuture information bottleneck, PIB^[107,108]), 对给 定分子体系任意时刻坐标 X 和下一时刻坐标 $X_{\Delta t}$, 通过瓶颈变量 χ (与集合变量类似的分子体系低 维空间描述) 分别和编码器 $P(\chi|X)$ 与解码器 $P(X_{\Delta t}|\chi)$ 联系 (注意文献 [74] 中结果部分第1 段把坐标 X 误解释为 N个粒子体系中的 d维 (1 $\ll d \ll N$)表示, 容易引起混乱). PIB 的目标是 瓶颈变量 χ 相对于过去应该尽量简单但对于将来 则应该有尽可能好的预测力, Wang 等^[74] 据此构 建了如下优化目标:

$$\mathcal{L} \equiv \boldsymbol{I} \left(\boldsymbol{\chi}, \boldsymbol{X}_{\Delta t} \right) - \gamma \boldsymbol{I} \left(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{\chi} \right), \tag{19}$$

其中 $I(\chi, X_{\Delta t})$ 和 $I(X, \chi)$ 分别表示瓶颈变量与 $X_{\Delta t}$ 和X的互信息,常数 $\gamma \in [0, \infty)$ 用来平衡瓶 颈变量 χ 的复杂程度和预测力.进一步通过选择确 定性的线性编码器,则第2项可以忽略.他们然后 利用 Gibbs 不等式构建了可变分优化的 PIB 下限 近似:

$$I(\boldsymbol{\chi}, \boldsymbol{X}_{\Delta t}) = H(P_{\theta}(\boldsymbol{X}_{\Delta t})) - H(P_{\theta}(\boldsymbol{X}_{\Delta t}|\boldsymbol{\chi}))$$

$$\geq H(P_{\theta}(\boldsymbol{X}_{\Delta t})) - C(P_{\theta}(\boldsymbol{X}_{\Delta t}|\boldsymbol{\chi})|Q_{\phi}(\boldsymbol{X}_{\Delta t}|\boldsymbol{\chi})),$$

(20)

其中H和C分别表示香农和交叉熵, Q_{ϕ} 为随机深 度神经网络构建的解码器.由于选择 P_{θ} 为确定性 线性编码器, 香农熵项退出优化目标, 可得更新变 分下界:

$$\mathcal{L} \ge \mathcal{L}' = -C\left(P_{\theta}\left(\mathbf{X}_{\Delta t}|\boldsymbol{\chi}\right)|Q_{\phi}\left(\mathbf{X}_{\Delta t}|\boldsymbol{\chi}\right)\right), \quad (21)$$

其中 ϕ 为随机神经网络中的变分优化参数. 对平衡 态轨迹 { X^1, \dots, X^{M+k} }(X^n 和 X^{n+k} 之间的时 间间隔为 Δt), 方程 (20) 可被离散为

$$\mathcal{L}' = \frac{1}{M} \sum_{n=1}^{M} \log Q\left(\boldsymbol{X}^{n+k} | \boldsymbol{\chi}^n\right), \qquad (22)$$

其中 χ^n 从 $P(\chi^n | X^n)$ 中采样得到.对于有对应偏置势 $\{V^1, V^2, \cdots, V^{M+k}\}$ 下模拟的轨迹则可在假设偏置势不改变解码器的情况下近似表述为

$$\mathcal{L}' = \left\{ \sum_{n=1}^{M} \mathrm{e}^{\beta V^n} \right\}^{-1} \sum_{n=1}^{M} \mathrm{e}^{\beta V^n} \log Q(\boldsymbol{X}^{n+k} | \boldsymbol{\chi}^n).$$
(23)

实际计算中 Wang 等^[74]选择用坐标的线性基组组 合得到 CV, 首先对平衡态轨迹通过逐步增加 Δ*t* 观察基组各项的权重变化, 并取其趋于稳定后最小 的 Δ*t*. 随后则按照方程 (24) 和 (25) 计算偏置势并 重新估算机组系数, 反复迭代:

$$V_{\text{bias}}\left(\boldsymbol{\chi}\right) = k_{\text{B}}T\log P^{u}\left(\boldsymbol{\chi}\right), \qquad (24)$$

$$P^{u}(\boldsymbol{\chi}) \propto \frac{\langle w\delta\left(\boldsymbol{\chi} - \boldsymbol{\chi}\left(\boldsymbol{t}\right)\right) \rangle_{\mathbf{b}}}{\langle w \rangle_{\mathbf{b}}} \equiv e^{-\beta F(x)}, \qquad (25)$$

其中 $w = e^{\beta V_{\text{bias}}}$, $P^u(\chi)$ 是没有偏置势的情况下 χ 的平衡态分布.简单的确定性线性编码器在带来方便的同时也在一定程度上限制了该方法的灵活性,但 PIB 的优点之一是原则上没有其他线形假设,不过在 PIB 思路下 (见 (19) 式)使用非线性编码器后的变分优化方法仍有待发展.该方法在苯-溶菌酶复合体模拟中获得了成功,在几百纳秒的加速模拟中观察到了几百毫秒常规模拟所观察到的解离过程.Beyerle 等^[75]后来使用该方法成功描述了双势阱模型和苯甲酸在双分子层膜中扩散这两个分别由能量和熵主导的过渡路径,进一步展示了该方法的稳健性.

3.6 变分自适应

与前述变分方法主要关注集合变量和偏置势不同,对有明确集合变量的情况,Zhang等^[76]结合生成式深度学习和基于能量模型^[109] (energy based models, EBM)发展了对抗密度估计变分,直接计算自由能地貌图中的概率密度分布.将平衡态真实

自由能对应的概率分布记为 p,在集合变量空间 的参数化自由能地貌图和对应的分布分别记为 $F_{\theta}(s) 和 p_{\theta}(s), 则 KL 散度 D_{KL}(p || p_{\theta}) 对 \theta$ 的导数 可表示为

$$\nabla_{\theta} D_{\mathrm{KL}} \left(p | p_{\theta} \right) = \left\langle \beta \nabla_{\theta} F_{\theta} \left(s \right) \right\rangle_{p(s)} - \left\langle \beta \nabla_{\theta} F_{\theta} \left(s \right) \right\rangle_{p_{\theta}(s)},$$
(26)

其中 $\langle f(x) \rangle_{p(x)}$ 表示函数 f(x) 在分布 p(x)下的期 望值. (26) 式和对抗神经网络^[76,110] 高度相似,因 此在原文中被称为变分对抗密度估计 (variational adversarial density estimation, VADE). 在实际操 作中可以用粗粒化实验数据 $P_{\text{FG}}(s)$ 取代真是分布 p. 再通过粗粒化模拟计算 $\langle \beta \nabla_{\theta} F_{\theta}(s) \rangle_{p_{\theta}(s)}$. 对于集 合变量维度较高的情况,由于直接采样计算代价过 于昂贵, Zhang 等^[76] 通过加入可训练生成神经网 络模块作为神经采样器 (neural sampler) q_{ψ} , 采 用下式实现变分训练:

$$D_{\mathrm{KL}}(q_{\psi}|p_{\theta}) = \langle \log q_{\psi}(s) + \beta F_{\theta}(s) \rangle_{q_{\psi}(s)} + \log Z_{\theta}.$$
(27)

加速分子体系自由能地貌图统计概率分布参数的 训练.对于没有集合变量函数的更一般情况,通过 加入了强化学习模式,较好地解决了固定偏置势在 动态采样中尴尬的同时,实现了粗细两个不同粒度 的有效采样补充.这些方法都被集成在 SPONGE^[111] 平台上.

3.7 变分自编码器的直接应用

上述构建显式变分优化目标函数的做法能够 给出更有效的物理图像,神经网络主要用于拟合其 中未知非线性映射过程.不过即使没有直接显式变 分目标函数的构建,变分的思想依然可以被利用. 最简单的做法就是直接使用变分自编码器 VAE 架 构^[77]对自己感兴趣的目标数值分布进行优化,同 时在生成的隐空间(对应于分子体系集合变量空 间)展开一系列增强采样的操作,必要时再引入迭 代机制.

Ribeiro 等^[112] 发展了重配权变分贝叶斯增强 采样 (reweighted auto encoded variational Bayes for enhanced sampling, RAVE) 方法, 通过隐空间 分布和模拟的 KL 散度优化自编码器, 更新偏置势 模拟后迭代优化直至收敛, 实现了独立于传统方法 的隐空间增强采样. 针对在 MSM 模型中使用过渡 路径理论方法时会得到大量子状态之间的路径, 从

而使结果难以理解的困境, Qiu 等[113,114]利用 VAE 的数值分布变分优化,在隐空间实现了类似过渡路 径的合并. 该方法被成功应用在两个不同的简单 体系,分别是一对疏水粒子在水溶液中的聚集和 Fip35WW 结构域折叠路径的分析中.利用 VAE 能够有效预测编码空间、隐空间和解码空间概率密 度的特性, Monroe 和 Shen^[115] 发展了基于隐空间 的蒙特卡罗移动建议方法,再通过编码和解码,从 而实现在真实高维空间有效且高接受率的移动.该 方法的突出优点是直接满足细致平衡要求,不需要 一般偏置势加速采样生成轨迹后的权重调整,从而 避免了与之伴随的所有潜在问题和困难. 这个思路 和通过粗粒化模拟促进 (细粒度) 全原子模拟 [76], 以及把低维子空间视为信息瓶颈[74,75] 的具体方式 虽然差别较大,但总体基本思路一致.不同粒度之 间更加高效准确的构型映射和信息传递还有很大 的方法学发展空间,这方面的新发展也大概率会显 著促进复杂分子体系高精度多尺度模型的构建.

4 其他神经网络方法在自由能地貌图 相关研究中的应用

神经网络网络的万能逼近能力使得其在自由 能面探索中从多个角度被加以应用.其中很多工作 都致力于获得更好的集合变量以改善复杂体系的 增强采样. 早在 2005 年, Ma 和 Dinner^[116] 就开始 使用神经网络用来寻找复杂体系的反应坐标. 针对 各种传统降维方法不能直接把结果中的低维空 间(集合)变量表达为原空间坐标的问题, Chen 和 Ferguson^[117]利用自编码器可以实现从高维输入空 间到低维隐空间之间的可训练映射,把通过已有轨 迹数据训练生成的隐空间自由度作为集合变量,从 而实现了对集合变量偏置势通过自编码器对高维 空间坐标的直接微分计算偏向受力,集成了集合变 量的神经网络构建和在加速采样中的直接应用,该 方法在丙氨酸二肽和 TrpCage 蛋白体系中被成功 使用. 与此类似, Chen 等^[118]也采用自编码器进行 降维训练获得 CV, 然后通过自动微分把施加于 CV上的偏置势传递到分子体系中去实现模拟采 样和自由能计算.

与使用变分优化特征函数不同的另外一种思路是回归方法. Wehmeyer 和 Noé^[119] 尝试了选择 对 N 个连续时间坐标序列 ($X_t, X_{t+\tau}, t = 1, 2, \cdots, N$) 最小化回归误差^[120-122]:

$$\min_{D,E} \sum_{t} |\boldsymbol{X}_{t+\tau} - D(E(\boldsymbol{X}_{t}))|^{2}, \qquad (28)$$

其中 D 和 E 分别为编码器和解码器.在对已有轨 迹数据的时间序列坐标构型按照下式进行均值归 零((28)式和(29)式)和白化((30)式和(31)式):

$$\boldsymbol{x}_{t}^{mf} = \boldsymbol{X}_{t} - \frac{1}{T - \tau} \sum_{s=1}^{T - \tau} \boldsymbol{X}_{s},$$
 (29)

$$\mathbf{y}_{t}^{mf} = \mathbf{x}_{t+\tau} - \frac{1}{T-\tau} \sum_{s=1}^{T-\tau} \mathbf{X}_{s+\tau},$$
 (30)

$$\widetilde{\boldsymbol{x}_{t}} = C_{00}^{-\frac{1}{2}} \boldsymbol{x}_{t}^{mf}, \ C_{00} = \frac{1}{T-\tau} \sum_{t=1}^{T-\tau} \boldsymbol{x}_{t}^{mf} \boldsymbol{x}_{t}^{mf^{\mathsf{T}}}, \ (31)$$

$$\widetilde{y}_t = C_{\tau\tau}^{-\frac{1}{2}} y_t^{mf}, \ C_{\tau\tau} = \frac{1}{T - \tau} \sum_{t=1}^{T - \tau} y_t^{mf} y_t^{mf^{\mathrm{T}}}.$$
 (32)

然后对处理后的坐标优化训练,实现编码器降维和 解码器对原空间的映射:

$$\min_{E,D} \sum_{t=1}^{T-\tau} || \widetilde{\boldsymbol{y}}_{t} - D\left(E\left(\widetilde{\boldsymbol{x}}_{t}\right)\right) ||_{2}^{2}.$$
(33)

通过训练过程中在输出端使用相对输入端 *t* 时刻的延后 *t* + τ 时刻坐标,也实现了演化的预测.对于在构象空间中线性可分的不同亚稳态,该方法被证明同 Koopman 模型^[49,68]等价.但对非线性可分的体系,与 PCA 和 TICA 及人工构造特征空间相比,文献 [119]的丙氨酸二肽体系显示通过编码器和解码器的深度学习拟合则可以更好地处理.

Zhang 和 Chen^[123] 针对不恰当的 CV 会在其 正交空间出现亚稳态简并 (degeneracy) 从而导致 对应方向不能加速采样的问题,发展了利用随机动 力学嵌入 (stochastic kinetic embedding, StKE) 的半监督学习方法增加对当前信息最匮乏区域 (current least informative regions, CLIRs) 的主动 学习采样 (active enhanced sampling, AES), 这与 Kleiman 和 Shukla^[68] 在 VAMPNets 输出构象类 型采样最少的部分增加后续采样的思路类似. 该方 法成功在丙氨酸二肽和五肽 met-enkephalin体系 中从随意给定的无效 CV 开始, 以较短时间实现了 对自由能地貌图的可靠采样. Rydzewski和 Valsson^[124]提出的多尺度重配权重随机嵌入 (multiscale reweighted stochastic embedding, MRSE) 则在此基础上更进一步,通过高斯混合模型描述高 维特征空间和重配权重,实现对平衡态和偏置势采

样数据在训练中的有效使用. 该方法被 Rydzewski 和 Valsson 应用到 Muller-Brown Potential 以及 丙氨酸二肽和四肽体系,也已被整合到开源的 PLUMMD 软件包 (https://www.plumed-nest.org/ eggs/21/023/). 类似地, Belkacemi 等^[125]发展了 利用自编码器的自由能偏置势迭代学习 (free energy biasing and iterative learning with auto encoders, FEBILAE), 该方法可以对在平衡态或 者偏置势下采样的轨迹重配权重后作为自编码器 的输入(既可以是原来构象空间的,也可以是某种 转换之后的构型). 其中自编码器的瓶颈层确定了 CV的维度,但显然需要自行选择,他们也给出了 探索的建议. 可能的问题是迭代收敛的 CV 并不能 保证自由能地貌图的全局充分采样. 和大多数类似 研究一样,这类编码过程不具备直接可解释性,人 们无从知道输入构型中不同的参数对 CV 的贡献. 虽然原则上可以间接从计算过程中的自动微分步 骤获取一定信息,但目前所有的方法中没有提供这 种分析. 针对这个问题, Kikutsuji 等^[126]利用模型 无关的局部解释 (local interpretable model agnostic explanation, LIME) 和沙普利加和解释 (shapley additive explanations, SHAP) 框架, 给出各 个输入量对 RC 的贡献, 能够在一定程度上增进我 们对体系的直观物理认知.

Sun 等[127] 发展了由一个降维编码器, 构象分 类器和势能预测器组成的多任务 CV 学习构架, 在 几个简单测试系统 (包括 5D Muiller Brown model、 丙氨酸二肽和金 (110) 晶面重建单元反应体系) 与 单目标训练优化相比较展示了一定优势. 与很多 应用中系统演化过程在原有高维空间进行不同,隐 空间模拟器^[128] (latent space simulator, LSS) 在 训练产生编码器和解码器后,在 CV 空间快速展 开系统演化,然后通过解码器生成原有高维空间 的细粒度轨迹.这些在隐空间或者集合变量空间 进行操作的思路是很多工作中利用自编码器的 重要方式. 比大多数方法在诸如丙氨酸二肽或类 似模型体系中展示更进一步的是该方法在两个较 大体系 (264 残基的 PROTAC 蛋白和 DNA 序列 5'-GCGGTTTCCGC-3' 对应的双螺旋结构)获得 了较为成功的应用.

Jung 等^[129] 以水溶液中离子的聚集和聚合物 折叠为例, 集成了深度学习和过渡路径理论实现了 复杂分子体系自组织模型的构建、验证和更新, 并 在此基础上通过符号回归总结出更容易理解的 可观测量连接,是分子复杂体系的深度学习和可解 释性方面有意义的尝试和进步.比变分求解自由能 上界更进一步, Zhao 和 Wang^[130]用流匹配 (flow matching) 同时求解上下界, 从而提供更好地逼近 目标体系自由能的可能途径.

鉴于生成式模型在语言图像绘画等方面的 巨大成功^[131], Janson 等^[132] 基于生成对抗模型和 transformer 架构训练的构象系综生成神经网络 成功产生了训练数据集中没有的内秉无序蛋白 (IDP) 构象,该过程与分子模拟直接采样相比所用 计算代价非常小,不过正确性依然有待进一步在更 多体系中验证.

5 结 论

综上所述,变分方法处理分子体系自由能地貌 图目前已经有了较多不同视角的尝试,但还都限于 在较为简单的体系探索,和其他理论上不甚严格的 刻画分子体系自由能地貌图的神经网络方法相比 较也还没有展示出明显的系统优势. 比如使用变分 的 VAMPNets^[67] 和使用回归^[119] 两种方法在丙氨 酸二肽体系中就没有明显的表现差异. 不过变分更 严格的理论基础有可能会让误差控制更加容易,也 很可能会在将来较大分子体系的应用和进一步发 展中体现出更多的优势.从理论方法的角度,现有 的这些不同变分目标函数都是为了更好地逼近分 子体系自由能地貌图的准确描述,如何将它们集成 并能够依据应用需求灵活选择关注视角显然是个 有价值的任务. 当前的变分和自编码器模型中还有 很多需要人工调节和尝试的环节,最为突出的就是 目前的所有方法都不能通过自主学习优化获得自 编码器中间低维隐空间的适当维度. 另外变分计算 本身原则上也可以在神经网络中数值实现,从而有 可能增加灵活性和可泛化能力,不过目前尚没有见 到这类尝试,有可能是个有价值的发展方向.

从应用的角度,目前最迫切需要解决的问题可 能是将这些变分构建向更大更复杂分子体系的延 伸.从自由能地貌图构象空间的层次来看,超过两 个时空间尺度的体系显然会带来更多挑战,在同一 个自由能地貌图时空间尺度层次上,多个亚稳态之 间过渡路径交汇的可能性和准确处理也有待解决. 这些问题的可靠处理在较大的复合体分子机器的 理解中很有必要.

目前大模型的应用如火如荼^[133],不过在 AI 的 科学应用领域尚没有发力.主要原因之一是作为通 用大模型训练素材的语音图像材料非常丰富,而特 定科学领域的数据一般都不够丰富或者很多都难 以理解.不过这些模型集成多模态的能力显然对 AI 在广泛科学应用中和特定的复杂分子体系中都 有参考价值.已有的这些变分构建方法,还有未来 可能出现的其他新颖构建,很可能在将来被统一到 一个多目标大模型中.

参考文献

- [1] Thomas C, Tampe R 2020 Annu. Rev. Biochem. 89 605
- [2] Jiang F, Doudna J A 2017 Annu. Rev. Biophys. 46 505
- [3] Latorraca N R, Venkatakrishnan A J, Dror R O 2017 Chem. Rev. 117 139
- [4] Wei G, Xi W, Nussinov R, Ma B 2016 Chem. Rev. 116 6516
- [5] Dignon G L, Best R B, Mittal J 2020 Annu. Rev. Phys. Chem. 71 53
- [6] Choi J M, Holehouse A S, Pappu R V 2020 Annu. Rev. Biophys. 49 107
- [7] Sponer J, Bussi G, Krepl M, et al. 2018 Chem. Rev. 118 4177
- [8] Bussi G, Laio A 2020 Nat. Rev. Phys. 2 200
- [9] Mobley D L, Gilson M K 2017 Annu. Rev. Biophys. 46 531
- [10] Rodnina M V, Beringer M, Wintermeyer W 2007 Trends Biochem. Sci. 32 20
- [11] Bernardi R C, Melo M C R, Schulten K 2015 Biochim. Biophys. Acta 1850 872
- [12] Sugita Y, Okamoto Y 1999 Chem. Phys. Lett. 314 141
- [13] Faraldo-Gomez J D, Roux B 2007 J. Comput. Chem. 28 1634
- [14] Laio A, Parrinello M 2002 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 99 12562
- [15] Barducci A, Bussi G, Parrinello M 2008 Phys. Rev. Lett. 100 020603
- [16] Maragliano L, Vanden-Eijnden E 2006 Chem. Phys. Lett. 426 168
- [17] Abrams J B, Tuckerman M E 2008 J. Phys. Chem. B 112 15742
- [18] Darve E, Rodriguez-Gomez D, Pohorille A 2008 J. Chem. Phys. 128 144120
- [19] Torrie G M, Valleau J P 1977 J. Comput. Phys. 23 187
- [20] Carter E A, Ciccotti G, Hynes J T, Kapral R 1989 Chem. Phys. Lett. 156 472
- [21] Sprik M, Ciccotti G 1998 J. Chem. Phys. 109 7737
- [22] Zwanzig R W 1954 J. Chem. Phys. 22 1420
- [23] Kirkwood J G 1935 J. Chem. Phys. 3 300
- [24] Oberhofer H, Dellago C, Geissler P L 2005 J. Phys. Chem. B 109 6902
- [25] Chen M, Cuendet M A, Tuckerman M E 2012 J. Chem. Phys. 137 024102
- [26] Lesage A, Lelievre T, Stoltz G, Henin J 2017 J. Phys. Chem. B 121 3676
- [27] Tribello G A, Gasparotto P 2019 Front. Mol. Biosci. 6 46
- [28] Comer J, Gumbart J C, Henin J, Lelievre T, Pohorille A, Chipot C 2015 J. Phys. Chem. B 119 1129
- [29] Darve E, Pohorille A 2001 J. Chem. Phys. 115 9169

- [30] Huber T, Torda A E, van Gunsteren W F 1994 J. Comput. Aided. Mol. Des. 8 695
- [31] Wang F, Landau D P 2001 Phys. Rev. Lett. 86 2050
- [32] Valsson O, Tiwary P, Parrinello M 2016 Annu. Rev. Phys. Chem. 67 159
- [33] Husic B E, Pande V S 2018 J. Am. Chem. Soc. 140 2386
- [34] Dellago C, Bolhuis P G, Csajka F S, Chandler D 1998 J. Chem. Phys. 108 1964
- [35] Bolhuis P G, Chandler D, Dellago C, Geissler P L 2002 Annu. Rev. Phys. Chem. 53 291
- [36] van Erp T S, Moroni D, Bolhuis P G 2003 J. Chem. Phys. 118 7762
- [37] Moroni D, Bolhuis P G, van Erp T S 2004 J. Chem. Phys. 120 4055
- [38] Hummer G 2004 J. Chem. Phys. 120 516
- [39] Bolhuis P G, Swenson D W H 2021 Front. Data Comput. 4 2000237
- [40] E W, Vanden-Eijnden E 2010 Annu. Rev. Phys. Chem. 61 391
- [41] Sarich M, Banisch R, Hartmann C, Schütte C 2013 Entropy 16 258
- [42] Cybenko G 1989 Math. Control Signal Syst. 2 303
- [43] Leshno M, Lin V Y, Pinkus A, Schocken S 1993 Neural Netw. 6 861
- [44] Zhou D X 2020 Appl. Comput. Harmon. Anal. 48 787
- [45] Alzubaidi L, Zhang J, Humaidi A J, Al-Dujaili A, Duan Y, Al-Shamma O, Santamaria J, Fadhel M A, Al-Amidie M, Farhan L 2021 J. Big Data 8 53
- [46] He K, Zhang X, Ren S, Sun J 2016 IEEE Conference on Computer Vision and Pattern Recognition Las Vegas, USA, 27–30 June, 2016 pp770–778
- [47] Vaswani A, Shazeer N, Parmar N, Uszkoreit J, Jones L, Gomez A N, Kaiser Ł, Polosukhin I 2017 Advances in Neural Information Processing Systems Long Beach, USA, December 4–9, 2017
- [48] Ho J, Jain A, Abbeel P 2020 Advances in Neural Information Processing Systems Virtual pp6840–6851
- [49] Baydin A G, Pearlmutter B A, Radul A A, Siskind J M 2018 J. Mach. Learn. Res. 18 1
- [50] Rumelhart D, Hinton G, Williams R 1986 Nature 323 533
- [51] Michelucci U 2022 arXiv: 1312.6114 [stat. ML]
- [52] Kingma D P, Welling M 2019 arXiv: 1906.02691 [cs. LG]
- [53] Waterfall J J, Casey F P, Gutenkunst R N, Brown K S, Myers C R, Brouwer P W, Elser V, Sethna J P 2006 Phys. Rev. Lett. 97 150601
- [54] Rumelhart D E, Hinton G E, Williams R J (Anderson J A, Rosenfeld E, ed) 1988 *Neurocomputing* (Vol. 1) (Cambridge: The MIT Press) pp696–700
- [55] Arfken G B, Weber H J, Harris F E 2011 Mathematical Methods for Physicists: A Comprehensive Guide (Cambridge: Academic Press)
- [56] Blei D M, Kucukelbir A, McAuliffe J D 2017 J. Am. Stat. Assoc. 112 859
- [57] Ganguly A, Earp S W 2021 arXiv: 2108.13083 [cs. LG]
- [58] Marquardt D W 1963 J. Soc. Ind. Appl. Math. 11 431
- [59] Paszke A, Gross S, Massa F, Lerer A, Bradbury J, Chanan G, Killeen T, Lin Z, Gimelshein N, Antiga L 2019 Advances in Neural Information Processing Systems pp8026–8037
- [60] Abadi M, Barham P, Chen J, Chen Z, Davis A, Dean J, Devin M, Ghemawat S, Irving G, Isard M 2016 12th USENIX Symposium on Operating Systems Design and Implementation (OSDI 16) Savannah, GA, USA, November 2–4, 2016 pp265–283
- [61] Ma Y, Yu D, Wu T, Wang H 2019 Front. Data Comput. 1 105

- [62] Hadji I, Wildes R P 2018 arXiv: 1803.08834 [cs. CV]
- [63] Ghorbani M, Prasad S, Klauda J B, Brooks B R 2022 J. Chem. Phys. 156 184103
- [64] Mardt A, Hempel T, Clementi C, Noe F 2022 Nat. Commun.
 13 7101
- [65] Perez-Hernandez G, Paul F, Giorgino T, De Fabritiis G, Noe F 2013 J. Chem. Phys. 139 015102
- [66] Wu H, Noé F 2019 J. Nonlinear Sci. 30 23
- $[67] \quad {\rm Mardt}$ A, Pasquali L, Wu H, Noe F $2018\ Nat.\ Commun.$ 95
- [68] Kleiman D E, Shukla D 2023 J. Chem. Theory Comput. 19 4377
- [69] Chen H, Roux B, Chipot C 2023 J. Chem. Theory Comput. 19 4414
- [70] Schütte C, Fischer A, Huisinga W, Deuflhard P 1999 J. Comput. Phys. 151 146
- [71] He Z, Chipot C, Roux B 2022 J. Phys. Chem. Lett. 13 9263
- [72] Bonati L, Zhang Y Y, Parrinello M 2019 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 116 17641
- [73] Bittracher A, Mollenhauer M, Koltai P, Schütte C 2023 Multiscale Model. Simul. 21 449
- [74] Wang Y, Ribeiro J M L, Tiwary P 2019 Nat. Commun. 10 3573
- [75] Beyerle E R, Mehdi S, Tiwary P 2022 J. Phys. Chem. B 126 3950
- [76] Zhang J, Lei Y K, Yang Y I, Gao Y Q 2020 J. Chem. Phys. 153 174115
- [77] Kingma D P, Welling M 2013 arXiv: 1312.6114 [stat. ML]
- [78] Tiwary P, Berne B J 2016 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 113 2839
- [79] Wu H, Paul F, Wehmeyer C, Noe F 2016 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 113 E3221
- [80] Wu H, Mey A S, Rosta E, Noé F 2014 J. Chem. Phys. 141 214106
- [81] Chodera J D, Swope W C, Noé F, Prinz J H, Shirts M R, Pande V S 2011 J. Chem. Phys. 134 244107
- [82] Prinz J H, Chodera J D, Pande V S, Swope W C, Smith J C, Noe F 2011 J. Chem. Phys. 134 244108
- [83] Rosta E, Hummer G 2015 J. Chem. Theory Comput. 11 276
- [84] Mey A S, Wu H, Noé F 2014 Phys. Rev. X 4 041018
- [85] Hinrichs N S, Pande V S 2007 J. Chem. Phys. 126 244101
- [86] Noe F 2008 J. Chem. Phys. **128** 244103
- [87] Chodera J D, Noé F 2010 J. Chem. Phys. 133 265
- [88] Schütt K, Kindermans P J, Sauceda Felix H E, Chmiela S, Tkatchenko A, Müller K R 2017 Advances in Neural Information Processing Systems Long Beach, ACM, USA, 2017 pp991–1001
- [89] Husic B E, Charron N E, Lemm D, Wang J, Perez A, Majewski M, Kramer A, Chen Y, Olsson S, de Fabritiis G, Noe F, Clementi C 2020 J. Chem. Phys. 153 194101
- [90] Battaglia P W, Hamrick J B, Bapst V, et al. 2018 arXiv: 1806.01261 [stat. ML]
- [91] Kipf T N, Welling M 2016 arXiv: 1609.02907 [cs. LG]
- [92] Veličković P, Cucurull G, Casanova A, Romero A, Lio P, Bengio Y 2017 arXiv: 1710.10903 [stat. ML]
- [93] Ghorbani M, Prasad S, Klauda J B, Brooks B R 2022 arXiv:2201.04609 [physics.comp-ph]
- [94] Hempel T, Del Razo M J, Lee C T, Taylor B C, Amaro R E, Noe F 2021 Proc. Natl. Acad. Sci. U. S. A. 118 e2105230118
- [95] Maragliano L, Fischer A, Vanden-Eijnden E, Ciccotti G 2006 J. Chem. Phys. 125 24106
- [96] Pan A C, Sezer D, Roux B 2008 J. Phys. Chem. B 112 3432

- [97] Weinan E, Ren W, Vanden-Eijnden E 2005 Chem. Phys. Lett. 413 242
- [98] Branduardi D, Gervasio F L, Parrinello M 2007 J. Chem. Phys. 126 054103
- [99] Leines G D, Ensing B 2012 Phys. Rev. Lett. 109 020601
- [100] Invernizzi M, Parrinello M 2020 J. Phys. Chem. Lett. 11 2731
- [101] Berezhkovskii A, Szabo A 2005 J. Chem. Phys. 122 14503
- [102] Langer J S 1969 Ann. Phys. 54 258
- [103] Valsson O, Parrinello M 2014 Phys. Rev. Lett. 113 090601
- [104] Bilionis I, Koutsourelakis P S 2012 J. Comput. Phys. 231 3849
- [105] Dempster A P, Laird N M, Rubin D B 2018 J. R. Stat. Soc. B 39 1
- [106] Bonati L, Piccini G, Parrinello M 2021 Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 118 e2113533118
- [107] Tishby N, Pereira F C, Bialek W 2000 arXiv: physics/0004 057 [physics.data-an]
- [108] Still S 2014 Entropy 16 968
- [109] Song Y, Kingma D P 2021 arXiv: 2101.03288 [cs. LG]
- [110] Arjovsky M, Chintala S, Bottou L 2017 International Conference on Machine Learning Sydney pp214–223
- [111] Huang Y P, Xia Y, Yang L, Wei J, Yang Y I, Gao Y Q 2021 *Chin. J. Chem.* 40 160
- [112] Ribeiro J M L, Bravo P, Wang Y, Tiwary P 2018 J. Chem. Phys. 149 072301
- [113] Chen M 2021 Eur. Phys. J. B 94 211
- [114] Qiu Y, O'Connor M S, Xue M, Liu B, Huang X 2023 J. Chem. Theory Comput. 19 4728
- [115] Monroe J I, Shen V K 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 3622
- [116] Ma A, Dinner A R 2005 J. Phys. Chem. B 109 6769
- [117] Chen W, Ferguson A L 2018 J. Comput. Chem. 39 2079
- [118] Chen H, Liu H, Feng H, Fu H, Cai W, Shao X, Chipot C 2022 J. Chem. Inf. Model. 62 1
- [119] Wehmeyer C, Noe F 2018 J. Chem. Phys. 148 241703
- [120] Williams M O, Kevrekidis I G, Rowley C W 2015 J. Nonlinear Sci. 25 1307
- [121] Mezić I 2005 Nonlinear Dyn. 41 309
- [122] H. Tu J, W. Rowley C, M. Luchtenburg D, L. Brunton S, Nathan Kutz J 2014 J. Comput. Dynam. 1 391
- [123] Zhang J, Chen M 2018 Phys. Rev. Lett. 121 010601
- [124] Rydzewski J, Valsson O 2021 J. Phys. Chem. A 125 6286
- [125] Belkacemi Z, Gkeka P, Lelievre T, Stoltz G 2022 J. Chem. Theory Comput. 18 59
- [126] Kikutsuji T, Mori Y, Okazaki K I, Mori T, Kim K, Matubayasi N 2022 J. Chem. Phys. 156 154108
- [127] Sun L, Vandermause J, Batzner S, Xie Y, Clark D, Chen W, Kozinsky B 2022 J Chem Theory Comput 18 2341
- [128] Wang Y, Lamim Ribeiro J M, Tiwary P 2020 Curr. Opin. Struct. Biol. 61 139
- [129] Jung H, Covino R, Arjun A, Leitold C, Dellago C, Bolhuis P G, Hummer G 2023 Nat. Comput. Sci. 3 334
- [130] Zhao L, Wang L 2023 Chin. Phys. Lett. 40 120201
- [131] Wu T, He S, Liu J, Sun S, Liu K, Han Q L, Tang Y 2023 IEEE-CAA J. Automatica Sin. 10 1122
- [132] Janson G, Valdes-Garcia G, Heo L, Feig M 2023 Nat. Commun. 14 774
- [133] Naveed H, Ullah Khan A, Qiu S, Saqib M, Anwar S, Usman M, Akhtar N, Barnes N, Mian A 2023 arXiv: 2307.06435 [cs. CL]

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular simulations

Variational analysis and AI algorithm implementation of free energy landscapes of molecular system^{*}

Du Bo-Chuan¹⁾ Tian $Pu^{1/2}$ [†]

1) (School of Life Sciences, Jilin University, Changchun 130012, China)

2) (School of Artificial Intelligence, Jilin University, Changchun 130012, China)

(Received 14 November 2023; revised manuscript received 18 January 2024)

Abstract

Accurate description of the free energy landscape (FES) is the basis for understanding complex molecular systems, and for further realizing molecular design, manufacture and industrialization. Major challenges include multiple metastable states, which usually are separated by high potential barriers and are not linearly separable, and may exist at multiple levels of time and spatial scales. Consequently FES is not suitable for analytical analysis and brute force simulation. To address these challenges, many enhanced sampling methods have been developed. However, utility of them usually involves many empirical choices, which hinders research advancement, and also makes error control very unimportant. Although variational calculus has been widely applied and achieved great success in physics, engineering and statistics, its application in complex molecular systems has just begun with the development of neural networks. This brief review is to summarize the background, major developments, current limitations, and prospects of applying variation in this field. It is hoped to facilitate the AI algorithm development for complex molecular systems in general, and to promote the further methodological development in this line of research in particular.

Keywords: variation, neural networks, complex molecular system, free energy landscape

PACS: 87.80.-y, 87.15.A-

DOI: 10.7498/aps.73.20231800

^{*} Project supported by the Interdisciplinary Integration and Innovation Project of JLU, China (Grant No. JLUXKJC2021ZZ05).

 $[\]dagger$ Corresponding author. E-mail: tianpu@jlu.edu.cn

专题: 生物分子模拟中的机器学习

融合结构知识的蛋白质预训练模型进展*

汤天一¹) 熊翊名¹) 张睿格¹) 张建^{1)2)†} 李文飞¹⁾²⁾ 王骏¹⁾²⁾ 王炜^{1)2)‡}

(南京大学物理学院,南京 210093)
 (南京大学脑科学研究院,南京 210093)
 (2024年6月7日收到; 2024年7月12日收到修改稿)

自然语言和图像处理领域引发的人工智能革命给蛋白质计算领域带来了新的思路和研究范式.其中一 个重大的进展是从海量蛋白质序列通过自监督学习得到预训练的蛋白质语言模型.这类预训练模型编码了 蛋白质的序列、进化、结构乃至功能等多种信息,可方便地迁移至多种下游任务,并展现了强大的泛化能力. 在此基础上,人们正进一步发展融合更多种类数据的多模态预训练模型.考虑到蛋白质结构是决定其功能的 主要因素,融合了结构信息的蛋白质预训练模型可更好地支持下游多种任务,本文对这一方向的研究工作进 行了介绍和总结.此外,还简介了融合先验知识的蛋白质预训练模型、RNA语言模型、蛋白质设计等方面的 工作,讨论了这些领域目前的现状、困难及可能的解决方案.

关键词:蛋白质基础模型,蛋白质多模态模型,蛋白质结构,机器学习 PACS: 87.10.Vg, 87.16.A-, 87.14.E-, 87.15.A- DOI: 10.7498/aps.73.20240811

1 引 言

随着 2019 年 AlphaFold 以及后来的 Alpha-Fold2 在蛋白质结构预测领域取得巨大成功^[1,2], 深 度学习在各个科学研究领域攻城略地, 颠覆了诸 多传统的研究方法, 催生出一批令人兴奋的成果. 2023 年初, OpenAI 公司推出了 ChatGPT^[3-6], 更是 在全球范围掀起了一股人工智能热潮. ChatGPT 背后的技术支持来自于语言大模型, 它通过海量的 数据训练极大规模的模型. 事实上, 在 ChatGPT 之前, 科学界和工业界已经开始重点关注语言大模型, 包括 Google 的 Bert 和 T5、DeepMind 的 Gogher、 阿里的八卦炉、清华的 GLM、华为的盘古、百度的 文心、浪潮的源 1.0 等^[7-10], 不一一列举. 其中阿里 的八卦炉是第一个参数量达到了 10¹⁴ 规模的模型^[8], 这和人脑中的突触数量处于同一数量级. 在此类大 模型的支持下, 人们可能不再需要为特定任务搭建 特定的数据集和模型, 如翻译、情感分析、阅读理 解等, 而是直接训练一个超大的通用模型, 其他任 务只需要在此模型基础上微调即可. 这颠覆了传统 的工作模式, 且为通用人工智能 (artificial general intelligence, AGI) 提供了一条可能的道路. 更重要 的是, 随着规模的增大, 这类大模型会突然在某个 方面展现出乎意料的智能, 类似物理复杂系统的 "涌现"效应, 催生意外的能力^[11]. 这也已经在 Chat GPT 中被观察到. 自 ChatGPT 推出以来, 大模型 进化之路正飞速向多模态前进, 以融合从文本到图像、 语音、视频等多种模态的更海量的数据, 典型模型 如 Flamingo^[12], GPT-4^[13], PaLM-E^[14], LLaMA^[15],

© 2024 中国物理学会 Chinese Physical Society

^{*} 科技部科技创新项目 (批准号: 2030-2021ZD0201300) 和国家自然科学基金 (批准号: 11934008) 资助的课题.

[†] 通信作者. E-mail: jzhang@nju.edu.cn

[‡] 通信作者. E-mail: wangwei@nju.edu.cn

Gemini^[16], X-LLM^[17], VideoChat^[18]等.这里,多 模态模型指一种能够处理来自不同模态 (如图像、 语音、文本等)的多种信息的机器学习模型.多模 态技术可以将这些不同形式的数据整合起来,实现 对数据更加全面和准确的分析与理解.在生物计算 领域,多模态模型指在序列信息之外,还将如结 构、功能、动力学等其他模态信息融入模型.

深度学习在自然语言处理 (natural language processing, NLP) 大模型技术方向的突破给了其 他领域的工作者极大启发. 在蛋白质计算领域, 上 述技术被移植过来用于从海量蛋白质序列信息学 习其内在数据分布. 通过设计合适的深度学习网络 和进行相应的训练,网络把输入数据映射到其对应 的特征表示空间 (representation space), 或称潜在 空间 (latent space), 或称嵌入 (embedding), 得到 数据的表示 (representation) 或称编码 (encoding). 一般认为此表示编码了蛋白质的序列、结构、进 化、乃至功能等信息,可加速下游多种任务的开发. 这类从海量序列数据出发,并借鉴 NLP 技术进行 预训练得到的模型通常被称为蛋白质语言模型 (protein language model, PLM), 它是一种蛋白质 基础模型 (protein foundation model) 或蛋白质预 训练模型 (pre-trained model, PTM).

基于蛋白质基础模型或预训练模型的方案相 对于传统建模方法有诸多显著优势.首先,预训练 模型从海量数据进行学习,能自动挖掘和捕捉其中 的深层次特征,从而更好地编码蛋白质的序列、进 化、结构、功能等多种信息,在预测蛋白质结构和 功能方面常表现出更高的准确性.其次,预训练模 型通常采用自监督学习方式 (self-supervised learning),不依赖特定的标签 (labels) 或标注 (annotation)数据,使模型在数据稀疏或标签不足的情况 下仍然能够进行有效的学习,降低了学习成本,加 速了开发过程.再次,海量数据和大型算力赋予了预 训练模型强大的泛化能力,通常无需对每个下游任 务进行额外训练.只需用预训练模型的特征表示作 为输入,通过采用少量样本微调 (fine-tuning)、零 样本学习 (zero-shot learning)、或提示学习 (prompt learning)等方式即可迅速开发出适应下游任 务的模型.这同时也有利于解决特定下游任务标签 数据稀少的问题.

2019年以来,各种蛋白质预训练模型如雨后 春笋般发展起来.知名的工作如 BB-model^[19],Seq Vec^[20],UniRep^[21],ESM 系列^[22-26],Progen^[27,28],PM LM^[29],ProtTrans^[30],xTrimoPGLM^[31],Evo^[32]等. 在这些预训练模型的加持下,人们测试了大量的下 游任务并展示了预训练模型的强大.这些任务包括 但不限于二级三级结构预测、折叠类型分类、蛋白 质相互作用、蛋白-药物相互作用、配体亲和性预 测、蛋白质功能预测、细胞内定位、突变功能预测、 适应性预测等.由于此类工作数量众多,不一一列 举,详细的介绍可参考相关综述^[33-40].

近三年以来,几乎与自然语言处理领域齐头并进,蛋白质预训练模型也由单纯从序列进行学习,进化到同时学习序列、结构、功能、动力学信息等 多种模态数据,涌现出了一批多模态预训练模型. 如图1所示.假如把蛋白质一级序列信息类比于人 类语言的话,那么三维结构就可类比为图片,而三



图 1 蛋白质多模态基础 (预训练) 模型及其应用 (只示意性列出若干下游任务)

Fig. 1. Protein multi-modal foundation (pre-trained) models and the downstream tasks.

维动态结构则可被类比为视频.将更多模态的数据 和知识融合在一个大模型内,可显著地提高模型的 智能,这已在自然语言处理领域有清楚的展现^[41].

除序列信息之外,在蛋白质预训练模型中融合 结构信息尤其重要,这是因为存在序列类似而结构 全然不同的蛋白质,同时也存在序列相似度极低但 空间结构相似的例子.另外,由于 AlphaFold 系列 的革命性突破,包括 AlphaFold 预测的结构在内, 可用蛋白质三级结构已到数亿量级,也为训练对应 模型提供了大量数据^[2].

基于上述原因,本文重点关注融合了结构信息 的蛋白质多模态预训练模型.此外,如 AlphaFold2 中的 EvoFormer 模块等为特殊目的而优化的网 络^[2],虽并非为通用目的而设计的预训练模型,也 是本文关注的对象.这是考虑到此类模型具有高度 优化的编码器,性能优异,且容易从网络中分离出 优化的蛋白质特征表示,对一些特定下游任务,亦 可作为预训练模型使用.特别需要声明的是,由于 作者学识所限,并且由于这个领域发展极为迅速, 可能会遗漏部分优秀的工作,在此致歉.

2 融合了结构信息的通用蛋白质预训练 模型

Bepler 和 Berger^[19,42] 开创性地提出把蛋白质 语言模型通过迁移学习用于下游各种任务的方案. 在他们的方案中,在通过自监督学习从大量蛋白质 序列中学习其语义表示的基础上,进一步利用监督 学习,把蛋白质三维结构信息也进行编码,获取同 时编码了蛋白质序列和结构信息的表示,用于支持 下游任务.具体来说,他们采用多任务 (multi-task) 方式训练一个双向三层 LSTM 网络, 任务包括基 于自监督学习的掩码语言建模 (masked language modeling, MLM) 和基于监督学习的残基间接触 预测与结构相似性预测.其中结构相似性根据 SCOP 数据库中的分类结果定义. 所使用的训练集 包括来自 UniRef 数据库的 76M 条蛋白质序列和 来自 SCOP 数据库的 28K 个蛋白质结构. 网络把 输入蛋白质序列映射到一个低维语义空间,得到一 个和输入序列同长度的表示 (MT-LSTM), 并可通 过如池化操作 (pooling) 得到对整个蛋白质的表 示. 上述表示编码了蛋白质进化、结构和功能的信 息,可用于多种下游任务.他们首先测试了基于此 表示的模型在区分蛋白质类别 (class)、折叠类型 (fold)、家族 (family) 方面的能力,这可以通过简单 地比较蛋白质在表示空间的矢量得到.结果表明, 基于多任务 MT-LSTM 训练得到的表示模型优于 只基于序列训练得到的表示模型 (DLM-LSTM),也优于传统的序列比对或结构比对模型.在预测蛋 白质跨膜区域的任务上,与其他模型相比,MT-LSTM 同样具有更优的表现.通过结合 MT-LSTM 表示和高斯过程回归方法,他们还在预测序列突变 表现型的任务上取得了领先的结果.关于模型的简 要信息和模型对比见表 1.

Guo 等^[43] 发展了一个通过自监督方案直接从 蛋白质三维结构进行学习的预训练模型.这一方案 没有使用大量序列数据. 训练所用结构数据来自 PDB 数据库, 经过处理后得到约7万个蛋白质三 维结构. Guo 等在蛋白质 C^α 原子三维结构坐标上 添加高斯噪声,把扰动后的残基距离矩阵输入网 络. 网络的训练目标是估计扰动后的距离矩阵的梯 度. 通过这种自监督学习方式, 网络可以获取蛋白 质结构的三个层级的表示: 残基层次、残基对层次 和蛋白质层次. 通过对两个下游任务进行测试, 包 括蛋白质结构质量评估和蛋白-蛋白互作用位点预 测,他们发现与不使用预训练模型和使用基于纯序 列的预训练模型相比,这一新方案具有明显的优 势. 另外还指出,虽然蛋白质结构数量显著小于序 列数量,但由于结构包含更多的信息,基于结构进 行的预训练模型很有效.

自监督学习的另一个常用方案是对比学习. Hermosilla 和 Ropinski^[4] 发展了 New IEConv 模 型用于从蛋白质三维结构中学习其表示.具体地, 他们将蛋白质的三维结构转化为一张图,从中随机 采样两个子片段, 经编码器映射到表示空间后得到 两个矢量,然后计算两个矢量之间的余弦距离.网 络训练的目标是最小化来自同一个蛋白质的两个 片段在表示空间的距离,同时最大化来自不同蛋白 质的片段在表示空间的距离. 网络的训练使用了来 自 PDB 数据库的所有长度大于 25 残基的蛋白质 结构. 经过实验, 他们发现训练中所采用的子片段 的最优长度为蛋白质总长度的 40%-60%. 他们在 多个下游任务测试了这一蛋白质结构表示的有效 性, 包括基于 SCOP 分类的蛋白质结构相似性、折 叠类型分类、蛋白质功能预测、酶催化反映类型预 测、蛋白质-配体亲和性预测. 与不经预训练的模

				表 Table 1.	 多模态蛋白质预训结 Multimodal protein pre-t 	练模型 rrained mode	ls.		
模型名	时间	模型	数据模态	预训练方法	训练集	参数量	算力要求	下游任务	文献
融合了结构信息	1的通用3	蛋白质预训练模	型						
Bepler &Berger	2019	Bi-LSTM	Sequence, structure	MLM for sequences, supervised learning for 3D structures	76M sequences, 28K structures		1X 32G-V100, 13 to 51 days	Fold classification transmembrane region prediction	[19, 42]
Guo model	2022	CNN	Structure	Self-supervised pre-training on noised pair-distance	73K structures			QA, PPI	[43]
New IEConv	2022	GCN	Sequence, structure	Contrastive learning between randomly sampled 3D substructures	476K chains	30M	I	protein function prediction, protein fold classification, structural similarity prediction, protein-ligand binding affinity prediction	[44]
GearNet	2023	ESM-1b, GearNet	Sequence, structure	PLM, contrastive learning	805K structures from AlphaFoldDB		4X A100	Fold classification, EC, GO	
STEPS	2023	BERT, GCN	Sequence, structure	PLM, supervised learning from 3D structures	40K structures		I	Membrane protein classification, cellular location prediction, EC	
IOM-INU	2023	Transformer	Sequence, structure	Atom 3D position denoise, masked atom type prediction	209M molecule conformations, 3.2M protein pockets structure		8X 32G-V100, 3 days	molecular property prediction, molecular conformation generation, pocket property prediction, protein-ligand binding pose prediction	
SaProt	2023	BERT	Sequence, structure	Convert structures to structure-aware vocabulary, MLM	40M sequences and structures from PDB/AlphaFoldDB	650M	64X 80G-A100, 3 months	Thermostability, HumanPPI, Metal Ion Binding, EC, GO, DeepLoc, contact prediction	[51]
融合了结构信息	1.的非通J	用蛋白质预训练	模型						
Evoformer	2021	Evoformer	Sequence, structure	MLM, Supervised learning	BPD+Uniclust30, PDB	I	128TPU-v3, 11 days	Structure prediction	[2]
DeepFRI	2021	LSTM+GCN	Sequence, structure	PLM(pretrained, frozen), supervised learning for 3D structures	10M sequences for pre- training	I	I	GO, EC, PPI interaction sites	[47]
LM-GVP	2022	Transformer +GVP	Sequence, structure	PLM(changeable), supervised learning for 3D structures	I	I	8X 32G-V100	fluorescence, protease stability, GO, mutational effects	[48]
ProNet	2023	GCN	Sequence, structure	Supervised learning	I	I	I	Fold classification, reaction classification, binding affinity, PI	
HoloProt	2022	MPN	Sequence, structure surface	Supervised learning		1.8M	1X 1080Ti, 1 day	Ligand binding affinity, EC	[56]

188701-4

						•			
模型名	时间	模型	数据模态	预训练方法	训练集	参数量	算力要求	下游任务	文献
编码动态三组	结构信 息	的预训练模型							
ProtMD	2022	E(3)- Equivariant Graph Matching Network	Sequence, structure trajectory	Self-supervised learning, atom-level prompt-based denoising generative task, conformation-level snapshot ordering task	62.8K snapshots from MD for 64 protein- ligand pairs	5.2M	4X V100	Binding affinity prediction, binary classification of ligand efficacy	[58]
融合了知识的)蛋白质预	训练模型							
OntoProtein	2022	ProtBert, Gu model	- Sequence, knowledge	MLM, contrastive learning	ProteinKG25 with 5M knowledge triples		V100	TAPE, PPI, Protein function prediction	[00]
KeAP	2023	ProtBert, Gu model	- Sequence, knowledge	MLM	ProteinKG25		I	TAPE, PPI, Protein function prediction	[62]
ProtST	2023	ProtBert, ESM-1b, ESM-2, PubMedBert	Sequence, knowledge	MLM, Multimodal Representation Alignment, Multimodal Mask Prediction	ProtDescribe with 553K sequence-property pairs		4X V100	Protein localization prediction, Fitness landscape prediction, Protein function annotation	[63]
RNA语言模型	R								
RNA-FM	2022.8	BERT	Sequence	MLM	RNAcentral, 23.7M ncRNA sequences		8X A100 80G, 1 month	SS prediction, 3D contact/distance map, 3D reconstruction, evolution study, RNA- protein interaction, MRL prediction	- [28]
RNABert	2022	BERT	Sequence	MLM	RNA central (762K) & Rfam 14.3 dataset	I	V100	structural alignment, clustering	[86]
SpliceBERT	2023	BERT	Sequence	MLM	Pre-mRNA of 72 vertebrates, 2M sequences, 64B nucleotides	19.4M	8X V100, 1 week	multi-species splice site prediction, human branch point prediction	[62]
RNA-MSM	2023	MSA- transformer	Sequence	MLM	4069 RNA families from Rfam 14.7	_	8X V100 32G	SS prediction, solvent accessibility prediction	[83]
Uni-RNA	2023	BERT	Sequence	MIM	RNAcentral & nt & GWH (1billion sequences)	25—400M	128X A100	SS prediction, 3D structure prediction, MRL, Isoform percentage prediction on 3 UTR, splice site prediction, classification of ncRNA functional families, modification site prediction	[84]
RNAErnie	2024	ERNIE	Sequence, motif information	MLM at base/subsequence/motif level masking	RNAcentral, 23M ncRNA sequences	105M	4X V100 32G, 250 hours	sequence classification, RNA-RNA interaction, SS prediction	[85]

物理学报 Acta Phys. Sin. Vol. 73, No. 18 (2024) 188701

型、基于监督学习的模型和基于纯序列预训练的模型如 EMS-1b 等相比, 均具有更好的性能.

GearNet 借鉴 SimCLR 的多视角对比学习方 案以编码蛋白质结构信息[45,46]. 模型把蛋白质结构 转化为一张图,从中随机抽取两个子图,使用不同 的加噪方案以获取不同视角 (view), 然后通过网络 计算它们相应的表示. 网络优化的目标是根据两个 子图是来自于同一蛋白或不同蛋白,分别增加或减 少两个视角在表示空间的相似度. 预训练使用来 自 PDB 数据库和 Alphafold2 预测的约 805K 个蛋 白质结构. 文献中在 4 个下游任务测试了 GearNet 表示的有效性,包括酶 EC 编号预测、基因 Ontology(GO)条目预测、折叠类型分类、酶催化反应类 型预测. 通过和基于序列的预训练得到的蛋白质表 示 (ProtTrans, ESM-1b)、基于序列和结构结合的 表示 (DeepFRI^[47], LM-GVP^[48]), 以及基于结构的 表示 (NewIEConv)^[44] 进行对比实验,发现 GearNet 在 8 个测试集的 7 个中给出了最好的结果. 另外, 考虑到 GearNet 用较少数量的蛋白质结构 (805K) 进行训练,性能却优于基于大量序列预训练的编码 器 (ESM-1b: 250M 序列, ProtTrans: 2.1B 序列), 证明结构比序列中蕴含了更多的信息,能导致更好 的表示. 另外, GearNet 还测试了使用 PDB 数据 库和使用 Alphafold2 预测结构数据库进行预训练 的差异,结果显示不同的数据库选择对模型性能影 响很小,模型有很好的健壮性.

Chen 等^[49] 发展了 STEPS 方法, 以融合从序 列和结构得到的两个特征表示. 对于序列, 使用蛋 白质语言模型得到其表示 h^e. 对于结构, 将其转化 为一张图 G, 计算其隐含层表示 hc. 为优化 h^s 和 $h_{\rm G}$ 之间的关系, Chen等设计了两个自监督学习代 理任务. 第一个为残基间距离预测, 第二个为残基 二面角掩码预测 (对特定蛋白, 遮蔽其中 15% 的二 面角信息). 注意在自监督学习过程中, 语言模型 的输出 h*被冻结保持不变. 预训练使用了包含 Alphafold 预测结构在内的约4万蛋白质三维结 构. 他们在三个下游任务对模型进行了微调和测 试,包括判定是否膜蛋白、蛋白质细胞内定位、酶 催化反应分类. 与蛋白语言模型 (基于 BERT)、 DeepFRI 等相比, STEPS 均具有较大优势. 另外, 消融实验证明,蛋白质结构中的残基对距离信息、 对获取更好的表示具有决定性的贡献.

UNI-MOL 是一个为蛋白质和小分子结合而

设计的预训练模型^[50]. Zhou 等^[50] 收集了 209M 小分子构象以及 3.2M 个蛋白质结合口袋的三维模 型,在原子层面上,设计了两个代理任务来对模型 进行预训练. 第一个任务为给原子位置加入噪声, 然后训练网络预测其正确的位置. 第二个任务为遮 蔽原子类型,训练网络对其类型进行预测. 并在多 个下游任务对预训练模型的性能进行了测试,包括 分子属性预测、分子构象生成任务、蛋白质结合口 袋性质、配体结合构象预测. 发现 UNI-MOL在大 部分任务中优于其他模型. 尤其是当下游任务只有 很少的标签数据情况下,如蛋白质结合口袋性质预 测,相比其他模型更是有显著的提高. 他们将其 归因为预训练模型编码了蛋白质的三维结构信息.

Su 等^[51,52]提出了一个统一处理序列与结构信息的方案 SaProt,其创新之处在于把蛋白质三级结构通过 Foldseek 工具编码成与原序列等长的含有结构信息的 token 序列. Foldseek 的输入是指定氨基酸临近区域的三维 (3D)构象,它通过一个离散化变分自编码器 (VQ-VAE)网络,把构象转化为 20 个离散矢量中的一个,称为 3D token.相比于通过图来表示蛋白质结构,这一方案的优势在于把蛋白质序列和三维结构都转化为一个语句,可无缝地使用 NLP 领域的各种大模型架构. SaProt 模型采用了 ESM^[22,24]的训练框架,即掩码语言模型,在一个包含 40M 蛋白质序列和结构的数据集上对网络进行预训练,得到一个大规模的具有通用性的蛋白质表示 SaProt. 在 10 个下游任务的测试表明,此表示方案具有优异的性能和广泛的适用性.

3 融合了结构信息的非通用蛋白质模型

如引言所述, EvoFormer 等为特殊目的而优 化的网络模型, 虽非通用预训练模型, 亦在本文讨 论之列. 另外, 由于此类模型众多, 只选其中的一 部分予以介绍.

Evoformer 是著名的 AlphaFold2 的编码器部 分,即去掉后部生成模块之后余下的部分^[2]. 它接受 MSA 和残基对信息作为输入、输出对应的表示. 由 于 Evoformer 同时使用大量蛋白质序列和结构进 行监督训练, 它输出的表示融合了序列和结构的信 息. Hu 等^[53]在结构预测、功能预测、适应度 (fitness) 预测三类共 7 个任务上, 详细测试了 Evoformer 的 表征能力, 并与 ESM-1b 和 MSA-Transformer 进 行了对比. 他们发现: 1) 经 AlphaFold2 训练的 Evo former 参数是通用的, 可被用于各种结构和功能 预测任务. 2) AlphaFold 在结构预测任务 (包括二 级结构预测和接触图预测) 和小蛋白稳定性预测 中, 比 ESM-1b 和 MSA-Transformer 具有更优的 性能. 但在蛋白质功能预测任务上不如后两者, 在 零样本适应度预测上表现不好. 3) Evoformer 对输 入 MSA 信息的依赖很强, 另外, 如使用从 EMS-1b 转化来的 MSA 信息替代原 Evoformer 的输入, 几乎没有性能损失.

另外,我们注意到在刚刚发布的 AlphaFold-3 中^[54], Evoformer 被一个更简单的 Pairformer 代 替,它简化了对 MSA 信息处理的过程. Pairformer 只对单个氨基酸表示 (single representation) 和氨基酸对表示 (pair representation) 进行处理, MSA 表示不再传递给下游模块. 虽然 AlphaFold3 具有更强大的性能,尤其是在复合体结构预测上, 但 Pairformer 模块本身对蛋白质信息的表征能力 尚未被系统地测试.

DeepFRI 是一个两阶段蛋白质功能预测模型^[47].第一阶段在一个大小为10M的蛋白质序列数据集上训练一个基于 LSTM 的语言模型,从中抽取残基分辨率的序列特征.具体训练方法借鉴了Bepler 和 Berger^[19]采用的掩码语言建模 (MLM)方法.在第二阶段,上述序列特征和残基接触图以及用于表示三维结构的图网络向量一起,被输入到下游的图卷积层,得到一个融合了序列和结构信息的表示层,再经两个全连接层后,输出蛋白质的功能信息.网络第二阶段利用具体任务对应的标签数据进行监督学习,并冻结第一阶段获得的语言模型参数.DeepFRI 这一融合了序列和结构信息的模型具有良好的抗噪声特性,即使在模型中以预测的蛋白质结构代替实验结构,预测准确度也只有可忽略的下降.

LM-GVP 模型结合了蛋白质语言模型 (PLM) 和一个对三维空间平移和旋转具有不变性的网络 模块 (geometric vector perceptrons, GVP), 在序 列数据、结构数据以及若干下游数据集上进行训 练, 用于预测蛋白质特性^[48]. 其中 PLM 模块基于 Transformer 架构并且是预训练的, 它的输出向量 与由蛋白质结构转化来的图向量结合, 被输入给下 游 GVP 模块. 与 DeepFRI 模型不同, LM-GVP 在使用下游数据集进行监督学习时, 允许梯度回传 至 PLM 模块,因此模型给出的特征表示融合了蛋白质的结构信息. 然而,由于这些结构信息不是经由下游任务无关的方式融入,因此 LM-GVP 给出的不是一个通用表示,可能只在特定任务具有良好性能.

ProNet 在三个不同的层级学习蛋白质的三维 结构,包括氨基酸级 (C^α原子)、主链级 (主链原 子)和全原子级^[55].这种分级方案的优势是:1)用 不同层级的表示适配不同的下游任务,如蛋白质功 能预测只需要氨基酸层次的表示即可,而亲和能预 测可能需要原子级的表示.2)训练和推理的速度 大大增加.Wang 等^[55]在蛋白质折叠类型分类、酶 反应类型分类、配体亲和能预测共三个任务上测试 了这一模型,结果显示比其他同类模型具有持平或 略优的性能,并且运算速度最高有 6 倍的提升.

HoloProt 从多个尺度对蛋白质结构进行表征, 包括序列、二级结构、三级和四级结构,以及蛋白 质表面形貌[56].其中前四个层次被统称为结构信 息,并被转化为一张图.图的节点为残基,空间距 离小于某个阈值的两个残基之间用一条边相连. 对 于蛋白质表面形貌,也在三角剖分后被转化为一张 图. 与 MaSIF 模型类似^[57], 每个图节点的特征包 括氨基酸标识、电荷、疏水性和局域曲率等信息, 如果两个节点同属于一个三角形,则它们之间有一 条边相连.此外,为了在两张图之间传递信息, HoloProt 模型还在分属于两张图的节点之间引入 了边 (如果这两个节点属于同一个残基). HoloProt 模型在两个下游任务,包括配体结合亲和性预测和 酶催化反应分类任务上进行了训练和测试,发现与 之前的多个基于序列的模型和基于结构的模型相 比,多尺度的 HoloProt 模型具有更优的性能.此 外, 消融实验指出, 对于配体结合亲和性预测, 只 基于蛋白质表面形貌的模型已经工作得很好.对于 酶催化反应分类任务,只考虑蛋白质表面形貌会导 致预测性能大幅下降,因此对于这一任务,结构信 息非常重要.

4 编码动态三维结构信息的预训练 模型

蛋白质结构的动态性对其生物功能至关重要, 尤其是可变构蛋白和天然无序蛋白.在蛋白质相互 作用和蛋白质-药物相互作用中,结合口袋的构象 动力学对亲和性有重要影响.然而大部分蛋白质表 示模型仅从静态结构进行学习,未考虑蛋白质的动 态性.可以预期,如能在预训练模型中融入蛋白质 的动态信息,将有力地促进诸如蛋白-蛋白相互作 用、蛋白-药物相互作用等下游任务的进行.

基于类似考虑, Wu 等^[8]发展了 ProtMD 方法, 从蛋白质-配体相互作用的动态结构中学习其特征 表示.他们首先对 64 个蛋白质-配体复合体进行分 子动力学模拟,得到共约 62.8 K 构象.在自监督学 习过程中,第一个代理任务采用基于提示的去噪生 成,从 t 时刻加了噪声的蛋白质结构预测 t+i 时刻 的结构,并与模拟的结果进行对比来计算损失函 数.这一任务被用于学习原子级别的、局域的时空 相关信息.第二个代理任务为构象重排序任务,即 把模拟中的若干构象顺序打乱,迫使网络学习其正 确顺序.此任务被用于学习构象级别的时间域的上 下文关系.

Wu 等^[58]对两个下游任务采用线性探测 (linearprobing) 和微调 (fine-tuning) 两种模式测试了模 型性能,并与之前的基于监督学习的多种基线模型 进行了对比.这些基线模型包含四类:基于序列的、 基于表面形状的、基于结构的以及多尺度方法.与 基线模型相比,在基于 PDBbind 数据集的配体亲 和性预测任务中,线性探测模式的 ProtMD 具有 良好的性能,而经过任务微调的 ProtMD版本性能 更优,具有最小的误差 (RMSE) 和最高的相关系 数.在配体效力预测中 (预测一个配体分子的结合 是否能激活蛋白质的功能),经过微调的 ProtMD 模型预测准确度高于所有基线模型.

Wu 等^[58]还研究了预训练数据集的大小对模型性能的影响.发现线性探测模式显著地依赖于样本量大小,当蛋白质-复合体数目超过 50 对时,模型性能达到最高.与之相比,微调模式对预训练样本量依赖程度较低,较小样本量即可得到好的效果.他们最后选用了 64 对蛋白质-配体复合物进行预训练,所得模型对于一个大小为 3K 的测试集依然表现良好,说明复合物三维结构中蕴含了足够多的相关信息,从中学习的模型具有优异的泛化性能.

到目前为止,从分子动力学轨迹学习蛋白质动态性质的预训练模型仍然很少,大规模的为通用目的而设计的预训练模型还未见报道.一个于2010年开始建立的大型分子模拟轨迹数据库对此类任务可能有帮助^[59].

5 融合了知识的蛋白质预训练模型

蛋白质多模态模型另一个重要发展方向是在 语言模型的基础上融合基于描述的知识. OntoPro tein是第一个把蛋白质功能知识 (gene ontology) 融合到蛋白质表示中的多模态预训练模型⁶⁰. Zhang 等^[0] 整理了一个大型的蛋白质知识数据库 (Pro teinKG25), 包含约 5M 数据条目, 其形式为三元 组 (蛋白质-关系-属性). OntoProtein 的蛋白质编 码器采用预训练的 ProtBert^[30],知识编码器使用 微软开发的一个针对生物医学语言开发的预训练 模型 PubMedBERT^[61]. 序列输入和知识三元组分 别被两个编码器编码,并映射到同一个表示空间. 对于序列数据,预训练采用代理任务为遮蔽率为15% 的 MLM 方案, 损失函数为真实值与预测值之间的 交叉熵. 而对于三元组形式的功能数据, 则利用对 比学习技术设计和计算损失函数. 模型同时优化上 述两个损失函数,以获取融合了序列和知识的蛋白 质表示. 他们在 TAPE 数据集的三类任务、蛋白-蛋白互作用和蛋白质功能预测等多方面测试了模 型性能.相比之前在大型语料数据集上训练的蛋白 质语言模型, OntoProtein 性能稍有提高. Zhang 等^[60] 将其归结为目前的功能知识条目偏少,只能 覆盖少部分蛋白质空间.

与 OntoProtein 模型类似, KeAP 致力于在一 个更精细的令牌层次对蛋白质和知识进行融合[62]. 具体来说,对于一个输入的知识三元组(蛋白质-关 系-属性), 蛋白质序列被遮蔽一部分 (约 20%) 后被 一个 BERT 型编码器编码, 关系和属性则通过另 一个自然语言编码器 PubMedBERT 得到其表示, 然后利用跨模态注意力机制先后从关系数据和属 性数据查询与预测被遮蔽氨基酸相关的信息,并对 其进行预测. 与 OntoProtein 相比, KeAP 简化了 代理任务,只使用了 MLM 技术对网络进行预训练. 通过使用和 OntoProtein 类似的微调技术, KeAP 在残基接触预测,同源探测、稳定性预测、蛋白相 互作用、亲和能预测、语义相似性推理等多个下游 任务对预训练模型进行了测试,发现相比于 EMS-1b, ProtBert, OntoProtein 等模型, 预测准确度有 显著的提高.

ProtST 也是一个融合蛋白质序列信息与功能 信息的多模态预训练模型^[63]. 它使用预训练的蛋

白质语言模型 (包括 ProtBert, ESM-1b, ESM-2) 来初始化序列编码器,用 PubMedBERT 对功能知 识进行编码并在后续训练中保持网络权重不变.模 型使用三个代理任务进行预训练,目的是把序列的 表示和知识的表示在语义空间进行对齐. 第一个任 务为单模态 MLM 任务, 随机遮蔽 15% 的残基并 利用上下文预测这一遮蔽信息. 第二个为多模态对 齐任务,在蛋白质序列和文本描述之间进行对比学 习,以拉近成对的信息在表示空间的距离.第三个 为多模态掩码预测任务. 这一任务随机的遮蔽 15% 的蛋白质序列以及 15% 的文本, 经过一个具有自 注意力和交叉注意力的融合网络后,输出对遮蔽信 息的预测. 预训练所用知识数据库 ProtDescribe 包含约 553K 蛋白质序列-属性对. Xu 等[63] 在三类 下游任务,包括蛋白质定位预测、蛋白质突变适应 度预测、蛋白质功能预测上对 ProtST 模型进行了 微调和测试,发现它显著优于 CNN 等基线模型, 也优于 ProtBert, OntoProtein, ESM-1b, ESM-2 等模型.此外,在亚细胞定位预测、反应类型预测、 文本到蛋白搜索几个零样本实验中,模型也表现出 了较好的泛化能力.

6 RNA 预训练模型

RNA 结构和功能预测问题和蛋白质相关问题 具有很高的相似性,相当一部分针对蛋白质发展的 计算方法稍加修改即可用于 RNA 领域.人们很早 就开始使用机器学习方法进行 RNA 结构预测,如 SPOT-RNA 系列^[64,65], 3DRNA 系列^[66-68], FebR-NA^[69-71], RNA3DCNN^[72], UFold^[73], DeepFoldR-NA^[74], RoseTTAFoldNA^[75]等.这方面工作完整 的介绍可参考最新的综述文献 [76, 77].本文只针 对 RNA 预训练模型进行介绍.

和蛋白质相比, 针对 RNA 的预训练模型还相 对较少. 这可能是因为相对于 20 字符编码的蛋白 质序列, 核酸序列是一种四字符编码语言, 相同长 度的序列信息量远小于前者, 且 RNA 序列保守性 也相对较低. 另外, 相对于 DNA, RNA 具有较多 的修饰及高级结构, 更为复杂.

RNA-FM 是一个为通用目的而设计的大型 RNA 预训练语言模型^[78].模型采用 BERT 架构, 在一个超过 2 千万非编码 RNA 序列数据集上通 过自监督学习进行预训练,训练过程中 15% 的核

苷酸被随机遮盖并被模型预测. Chen 等^[78] 在多个 任务上对这一预训练模型得到的 RNA 表示进行 了测试. 在二级结构预测任务上, RNA-FM 相较于 之前的如 LinearFold 和 SPOT-RNA 有大幅的提 高. 在三维 contact map 预测任务上, 基于 RNA-FM的 ResNet 模型大幅度领先于一个基于 100个 子模型的集成学习方案.把 RNA-FM 预测的二级 结构和 3dRNA 相结合, 可用于预测 RNA 三级结构. 这一方案在 RNApuzzle 测试集上的平均 RMSD 为4Å. 基于 RNA-FM 预训练模型, 他们还预测了 SARS-CoV-2 基因主要调控区域的二级结构,并研 究了这一病毒的演化路径,所得结果均与 ground truth 高度符合. RNA-FM 还被用于协助预测 RNA-蛋白质相互作用. Chen 等^[78]把 RNA-FM 预测的 二级结构代替 icSHAPE 实验结构, 使用 Prism Net 预测了海拉细胞中的 RNA-蛋白质相互作用, 发现预测结果全部优于基线模型. 和使用实验结果 作为输入的 PrismNet 相比, 使用 RNA-FM 预测 值作为输入的模型在7种蛋白情况下更优(共 17种). 最后, 虽然 RNA-FM 使用非编码 RNA 序 列进行训练得到, 它在 mRNA 的 5' 非翻译区核糖 体载量预测任务上也展现了良好的性能.

SpliceBERT 是一个在 pre-mRNA 序列数据 集上训练的 RNA 语言模型,主要用于预测 RNA 剪切位点^[79].训练数据集包含来自 72 种脊椎动物 的约 200 万 pre-mRNA,碱基数目达到了 650 亿. 训练采用 BERT 架构,单个核苷酸对应一个令牌, 随机遮盖 15% 的核苷酸并对其进行预测,以强迫 网络学习不同位点间的相互关系.在多物种剪切位 点预测和人类分支点预测两个下游任务进行的微 调和测试表明,基于 SpliceBERT 的模型优于传统 的基线模型、DNABERT 和只在人类数据上预训 练的 SpliceBERT-human.这显示了在多物种数据 上进行预训练的有效性.与 SpliceBert 类似,针对 mRNA 发展的语言模型还有 CodonBERT, UTR-LM, 3UTR-BERT 等^[80-82],篇幅关系不能——详述.

考虑到 RNA 的序列保守性低于蛋白质, Zhang 等^[83] 发展了 RNA cmap 方法, 它可提供比 Rfam 数据集更多的同源序列. 在此基础上, 他们采用 MSA Transformer 结构和 BERT 目标函数训练得 到了一个 RNA 语言模型 RNA-MSM, 在其输出的 二维注意力图和一维嵌入中编码了序列和结构信 息. 针对下游任务微调后, 模型在二维碱基对概率预

测和一维溶液可及表面预测任务上,优于目前的 SOTA 方法如 SPOT-RNA2 和 RNA snap2,也优 于基于之前的语言模型 RNA-FM.

Uni-RNA 是一个利用约 10 亿条 RNA 序列进 行大规模训练的 RNA 语言模型,充分挖掘了 RNA 序列的潜在信息^[84].预训练采用经过效率优 化的 BERT 模型.与 RNA-FM, SPOT-RNA 等方 法相比,基于 Uni-RNA 微调的模型在 RNA 二级 结构预测、contact map 预测、mRNA 5'UTR 核糖 体载量预测,3'UTR 亚型占比预测、ncRNA 功能 聚类,剪切位点预测, RNA 修饰位点预测七个任务 中均取得了优秀的结果.

RNAErnie 也是一个 RNA 语言模型^[85]. 它使 用了来自 RNAcentral 数据库的约 2 千万序列进 行训练. 训练使用支持连续学习的 Ernie Transformer 架构. 与之前语言模型不同, RNAErnie 进一 步把 RNA 片段 (motif) 信息作为先验引入模型. 具体来说,在自监督预训练阶段,除在碱基水平的 随机遮盖、4-8碱基长度的子序列随机遮盖之外, 模型还加入了一个片段水平的随机掩码任务,并 将 RNA 类型, 如 miRNA, mRNA, lnRNA 等, 以 一个停止词的方式加入到序列尾部,鼓励模型把不 同类型的序列映射到 latent 空间的不同位置, 以更 好地支持下游类型引导的微调任务.在多个下游任 务,包括序列分类、RNA-RNA 互作用预测、和 RNA 二级结构预测, RNAEmie 的性能均大幅优 于传统的方法以及之前的语言模型如 RNABert^[86], RNA-FM^[78] 等.

到目前为止,据我们所知, RNA 预训练模型均 基于序列数据,尚未见到整合结构信息的模型.只 有 RNAErnie 通过遮盖 RNA 片段序列,部分地引 入了结构信息.这可能是由于实验解出的 RNA 结 构数量远少于蛋白质,且虽有很多优秀的结构预测 模型^[65,68,75,87,88],但尚未见到如 AlphaFold 的革命 性突破,这显示了 RNA 结构预测的难度,同时说 明这是一个大有可为的领域.

7 蛋白质预训练模型与蛋白质设计

蛋白质设计是蛋白质计算领域的一个重要方向. 这方面已经有大量优秀的工作^[89-96]和综述性报告^[97-103].

和结构相关的蛋白质设计中, ProteinMPNN

是一个典型的从结构到序列的 Inverse-folding 模型. 它包括编码器和解码器两部分,其中编码器学习一个和序列无关的蛋白质结构表示,解码器则通过自回归的方式预测相应的序列^[104,105]. ESM-IF1 模型也采用了类似的架构^[106].

Baker 组^[92,93] 发展了 hallucination 方法. 它首 先在序列空间进行蒙特卡罗采样,并使用 trRosetta 预测结构. 他们还使用类似的框架发展了 Protein Generator, 但把蒙特卡罗采样替换为序列空间的 去嗓扩散概率模型 (DDPM)^[107,108]. 这类模型的特 色是把序列空间的优化采样算法和成熟的结构预 测模块相结合.

Baker 组还发展了 RFdiffusion 模型进行蛋白 质从头设计 (de novo design).这一模型使用去噪 扩散概率模型直接在三维空间从初始噪声生成蛋 白质结构,并利用 ProteinMPNN 设计相匹配的蛋 白质序列^[109]. RFdiffusion 支持无条件和条件生成, 可进行蛋白质单体、高阶对称寡聚体、功能片段框 架、结合蛋白设计等多种任务.由于直接在结构空 间进行去噪扩散生成,模型生成的结构具有更好的 多样性.

与 RFdiffusion 不同, ProteinSGM 在残基间 6 维坐标空间进行去噪扩散以生成结构. 它采用了 一个基于随机微分方程的评分生成模型框架, 实现 了一个连续的噪声注入和移除策略^[110], 并使用 Rosetta 对主链结构进行能量最小化^[111]. 这一方案 还通过条件生成支持准确和模块化的设计, 可获得 和天然蛋白相近的新型蛋白质结构.

上述去噪扩散模型倾向于生成刚性的蛋白质 结构,含有较多的螺旋和较短的 loop 区,而较少生 成对蛋白质功能更重要的柔性和动态结构. PVDQ (protein vector quantization and diffusion)针对 这一问题进行了改进^[112].这一模型把蛋白质主链 结构映射到潜在空间,并使用一个离散自编码器学 习对应的离散表示.这些离散的表示构成一个代码 本 (code book).通过这种方式,一个蛋白质主链被 映射为一个离散表示序列. PVDQ 在这一潜在空 间通过去噪扩散模型进行结构生成,这一设计允许 更高效的采样效率和更平滑的数据分布.去噪扩散 生成的离散表示序列被一个解码器翻译为三维结 构,另一个辅助解码器被用来生成对应的氨基酸序 列.与之前直接在结构空间进行去噪生成的模型不 同,PVDQ 模型展现出了更强的生成 β 片和长 loop 区的能力,这些结构具有较小的刚性和更好的动态性. PVQD 模型也支持条件概率生成.

蛋白质设计模型通常仅利用具有实验或预测 结构的序列进行训练,无法利用海量的结构未知的 序列.本文介绍的融合蛋白质结构的预训练模型可 用于解决这一问题. 正如 LM-DESIGN 工作所指 出的,融合结构信息的语言模型是一个蛋白质设计 器^[113].这一模型把结构编码器 (如 GNN)的输出 和语言模型 (如 ESM 系列)相结合,利用语言模型 的生成能力进行序列解码,并通过反复迭代的方法 对序列进行优化.又如 MIF-ST 模型把一个预训练 的蛋白质语言模型 (CARP-640M)和一个表征蛋 白质结构的图网络结合起来,并使用 MLM 方案进 行预训练^[114].这些模型在核心架构上和前文介绍 的 STEPS^[49]和 LM-GVP^[48]等模型非常类似,显 示了蛋白质预训练模型和蛋白质设计等不同任务 在架构设计上逐渐合流的趋势^[102].

8 讨 论

深度学习技术的成功,在多个科学领域催生 了新的思路和研究范式.其中最具有代表性的是 AlphaFold 系列. 2023 年来, 以 ChatGPT 为代表 的自然语言大模型取得了空前的成功,并且快速朝 着多模态大模型发展, 以融合更多的数据, 训练更 大的模型. 在这个领域, 模型的大小和算力是推动 性能提升的主要力量[115]. 自然语言处理领域的若 干关键技术,如模型预训练、自监督学习范式、被 迅速借鉴到生物学领域. 自 2019年开始, 尤其是 近三年来,人们发展了多种蛋白质预训练模型并应 用于各种下游任务. 这一新的研究范式, 不仅可以 充分利用海量无标注数据以提供强大且通用的表 征能力,为多种下游任务提供统一的框架并便于快 速部署,且特别有利于某些缺乏标注数据的下游任 务,可在相当程度上解决某些领域标注数据严重不 足的问题.

到目前为止,针对蛋白质序列的预训练模型已 基本成熟.考虑到蛋白质结构承载了更大的信息 量,且蛋白质功能主要和结构相关,越来越多的工 作开始关注如何把结构信息更好地融入蛋白质的 表示空间.从学科趋势上看,蛋白质预训练模型明 显地朝着更多模态发展,以融合空间结构、物理化 学知识、功能数据、甚至动态结构等信息,以期多 种数据的交叉融合能够催生出更强大的模型.本文对这一方向的进展进行了回顾和总结.

本文所介绍的模型各有其优缺点和特色. Evoformer 和 LM-GVP 代表了同时融合序列和结 构信息的、为特定目的而设计的蛋白质模型,其中 Evoformer 针对蛋白质结构预测、而 LM-GVP 针 对功能预测.虽然它们都是为特定任务而设计,但 它们给出的特征表示均具有一定的通用性. 尤其 是 Evoformer, 已被实验证实可泛化到比如功能预 测任务,虽然性能上相比 ESM 系列略差.在为通用 目的而设计的蛋白质预训练模型中, BB-model^[19,42] 具有开创性且富有特色,这一模型利用多任务学习 框架同时在序列和结构上对模型进行训练,且在下 游任务只使用序列进行推理 (经过微调). 相比较而 言, Guo-model^[43], New IEConv^[44], GearNet^[46] 等 模型,在下游任务进行推理时必须提供蛋白质结 构,虽然这提高了模型的准确度,但也同时限制了 其应用范围. 从训练方法看, 大部分预训练模型借 鉴了自然语言处理中的 MLM 方法或图像处理中 的 Masked AutoEncoder(MAE) 方法^[116], 也有部 分采用对比学习方案[117],不同训练方案在分子结 构领域的有效性目前尚无定论. 另外, SaProt 提出 了一个创新性的训练方案,它把蛋白质三级结构信 息通过 Foldseek 工具编码成与氨基酸序列等长的 token 序列,和氨基酸对应的 token 结合,将输入 序列和结构转化成一个语句. 这样做的好处是可以 无缝地使用 NSP 领域成熟的语言模型, 且可用于 处理大规模数据[51,52]. 从数据模态角度看, 主流模 型重点关注如何融合序列和结构信息,如 BBmodel^[19,42], Guo-model^[43], GearNet, STEPS, SaProt 等, 而 HoloProt 则引入了蛋白质表面形貌信息, ProtMD 模型从分子模拟数据中进行学习以建模 蛋白质的动态特征, OntoProtein 和 ProtST 等模 型则侧重于融合序列和功能信息. 另外, 生物计算 领域还有相当数量的工作致力于集成 DNA、RNA、 功能等多来源、多模态数据,如 xTrimo^[31]、Evo^[32] 等. 一个全面的总结见文献 [35].

多模态模型的预训练需要大量配对数据,如匹 配蛋白质序列和功能描述.然而配对数据通常很稀 缺,导致多模态模型训练困难.Biobridge方案尝试 解决这一问题^[118].它不试图训练一个多模态模型, 而是使用知识图谱训练一个对齐模型,把多个单模 态的表示空间进行对齐,把它们连接起来以解决多 模态任务.这一方案同时解决了多模态模型计算量 过大的问题,是一个有益的探索.最后,通过采用 主动学习 (active learning)的方式,有目的地选择 配对数据样本,亦可降低对数据量的要求.

和海量蛋白质序列相比, 三维结构数据的数量 偏少可能并不是一个严重的问题. 这是考虑到与序 列信息相比,空间结构信息可能更相似于自然语 言,具有较高的信息密度.首先,和自然语言中的 句子不同,单一蛋白质序列并没有明显的语义特 征, 难以找出相当于词的单位以及它们之间的相互 关系.反观空间结构,由于共价键的刚性,原子团 具有明显的化学意义且种类并不太多,可被视为基 本结构单元,并对应于自然语言中的词.原子团之 间的相互作用相当于句子中词的相互作用.此外, 由于物理化学上的限制,原子团之间的堆积模式可 能并不太多,无需海量实验结构即可覆盖大部分可 能的相空间. 当然, 由于 AlphaFold 系列的成功, 目前可用的蛋白质三维结构被大大扩充了. 通过对 目前融合了结构的多模态模型进行分析 (见表1), 我们预测,与蛋白质语言模型对序列数量的需求相 比,融合结构信息的多模态模型可能并不需要海量 的三维结构.

将先验知识引入预训练模型也是一个重要研 究方向.这不仅可以利用现有的知识,且可以丰富 训练数据、增强模型泛化能力、提高模型的可解释 性等.在蛋白质计算领域,目前常见工作是把功能 相关的描述以自然语言编码器编码,或以知识图谱 形式通过对比学习融入模型.然而,先验知识的形 式多种多样,如逻辑规则、知识图谱、数学物理方 程、人类反馈等^[119].对于生物大分子结构来说,如 何把诸如长程静电相互作用等物理化学知识直接 引入预训练模型,是一个值得探索的方向.这对于 RNA 结构尤其重要,因为长程的静电相互作用是 其结构稳定性的决定性因素之一^[120–122].而目前常 见的预训练模型中,无论是遮蔽重建还是对比学习 方案,均局限于短程相互作用.

训练大模型通常需要庞大的算力.如 ESM 系列, xTrimo 系列,均需要大量的 GPU 进行训练. 然而,纵观本文提到的多模态模型,大部分并不需要十分强大的算力.这一方面是因为多模态如结构数据、蛋白质功能数据并不十分庞大,另一方面是因为这些模型利用了已预训练的单模态模型.如 ProtST 模型分别利用 ESM 系列和 PubMedBERT 编码蛋白质序列信息和功能描述,并冻结 Pub-MedBERT 的模型权重,通过对比学习把蛋白质序 列的表示和功能的表示进行对齐,极大地降低了训 练所需算力.另外,对于训练多模态模型,Biobridge 方案也可降低对算力的需求.

虽然蛋白质预训练模型领域已经取得了很多 进展,但仍面临诸多挑战.最显著的问题是缺乏统 一 benchmark,难以判断各模型优劣.另外,由于 使用大量数据训练模型,测试数据的信息泄露到训 练集中也是常见问题.蛋白质结构的动态性也是目 前大部分模型未考虑的问题.然而蛋白质这一特性 对其生物功能至关重要,尤其是对于可变构蛋白和 天然无序蛋白,以及蛋白质-药物的非刚性结合,蛋 白质-RNA 相互作用等问题.虽然 ProtMD 方法 从 64 个蛋白质-配体复合体的分子动力学模拟轨 迹中学习了结合界面的动态特性,但由于训练数据 集偏小 (62.8 K 构象),模型的通用性和泛化能力 尚未可知.

总之, 近三年来, 融合了蛋白质结构信息的预 训练模型, 以及融合了更多模态信息的预训练模型 如雨后春笋般出现. 这是一个令人兴奋的、新兴的 交叉学科. 然而, 由于其多学科交叉特性、可用数 据及算力的限制, 这一领域还处于发展早期, 仍面 临诸多困难和挑战, 有大量工作可做. 本文希望能 为刚进入这一领域的研究者提供一些指引和帮助.

参考文献

- [1] Senior A W, Evans R, Jumper J, Kirkpatrick J, Sifre L, Green T, Qin C, Žídek A, Nelson A W, Bridgland A, Penedones H, Petersen S, Simonyan K, Crossan S, Kohli P, Jones D T, Silver D, Kavukcuoglu K, Hassabis D 2020 *Nature* 577 706
- [2] Jumper J, Evans R, Pritzel A, Green T, Figurnov M, Ronneberger O, Tunyasuvunakool K, Bates R, Žídek A, Potapenko A, Bridgland A, Meyer C, Kohl S A A, Ballard A J, Cowie A, Romera-Paredes B, Nikolov S, Jain R, Adler J, Back T, Petersen S, Reiman D, Clancy E, Zielinski M, Steinegger M, Pacholska M, Berghammer T, Bodenstein S, Silver D, Vinyals O, Senior A W, Kavukcuoglu K, Kohli P, Hassabis D 2021 Nature 596 583
- [3] Radford A, Narasimhan K, Salimans T, Sutskever I 2018 Improving Language Understanding by Generative Pre-Training [2024-6-9]
- [4] Radford A, Wu J, Child R, Luan D, Amodei D, Sutskever I 2019 Language Models are Unsupervised Multitask Learners [2024-6-9]
- [5] Brown T B, Mann B, Ryder N, Subbiah M, Kaplan J, Dhariwal P, Neelakantan A, Shyam P, Sastry G, Askell A, Agarwal S, Herbert-Voss A, Krueger G, Henighan T, Child R, Ramesh A, Ziegler D M, Wu J, Winter C, Hesse C, Chen

M, Sigler E, Litwin M, Gray S, Chess B, Clark J, Berner C, McCandlish S, Radford A, Sutskever I, Amodeis D 2020 arXiv: 2005.14165[cs.CV]

- [6] Ouyang L, Wu J, Jiang X, Almeida D, Wainwright C L, Mishkin P, Zhang C, Agarwal S, Slama K, Ray A, Schulman J, Hilton J, Kelton F, Miller L, Simens M, Askell A, Welinder P, Christiano P, Leike J, Low R 2022 arXiv: 2203.02155[cs.CV]
- [7] Devlin J, Chang M W, Lee K, Toutanova K 2018 arXiv: 1810.04805[cs.CV]
- [8] Ma Z, He J, Qiu J, Cao H, Wang Y, Sun Z, Zheng L, Wang H, Tang S, Zheng T, Lin J, Feng G, Huang Z, Gao J, Zeng A, Zhang J, Zhong R, Shi T, Liu S, Zheng W, Tang J, Yang H, Liu X, Zhai J, Chen W 2022 Proceedings of the 27th ACM SIGPLAN Symposium on Principles and Practice of Parallel Programming Seoul, Republic of Korea, April 2–6, 2022 p192
- [9] Han X, Zhang Z, Ding N, Gu Y, Liu X, Huo Y, Qiu J, Yao Y, Zhang A, Zhang L, Han W, Huang M, Jin Q, Lan Y, Liu Y, Liu Z, Lu Z, Qiu X, Song R, Tang J, Wen J R, Yuan J, Zhao W X, Zhu J 2021 arXiv: 2106.07139[AI]
- [10] Yuan S, Zhao H, Zhao S, et al. 2022 arXiv: 2203.14101 [cs.LG]
- [11] Wei J, Tay Y, Bommasani R, Raffel C, Zoph B, Borgeaud S, Yogatama D, Bosma M, Zhou D, Metzler D, Chi E H, Hashimoto T, Vinyals O, Liang P, Dean J, Fedus W 2022 arXiv: 2206.07682[cs.CV]
- [12] Alayrac J B, Donahue J, Luc P, Miech A, Barr I, Hasson Y, Lenc K, Mensch A, Millican K, Reynolds M, Ring R, Rutherford E, Cabi S, Han T, Gong Z, Samangooei S, Monteiro M, Menick J, Borgeaud S, Brock A, Nematzadeh A, Sharifzadeh S, Binkowski M, Barreira R, Vinyals O, Zisserman A, Simonyan K 2022 arXiv: 2204.14198[cs.CV]
- [13] OpenAI, Achiam J, Adler S, et al. 2024 arXiv: 2303.08774 [cs.CV]
- [14] Driess D, Xia F, Sajjadi M S M, Lynch C, Chowdhery A, Ichter B, Wahid A, Tompson J, Vuong Q, Yu T, Huang W, Chebotar Y, Sermanet P, Duckworth D, Levine S, Vanhoucke V, Hausman K, Toussaint M, Greff K, Zeng A, Mordatch I, Florence P 2023 arXiv: 2303.03378[cs.LG]
- [15] Touvron H, Lavril T, Izacard G, Martinet X, Lachaux M A, Lacroix T, Rozière B, Goyal N, Hambro E, Azhar F, Rodriguez A, Joulin A, Grave E, Lample G 2023 arXiv: 2302.13971[cs.CV]
- [16] Gemini Team Google, Anil R, Borgeaud S, et al. 2024 arXiv: 2312.11805[cs.CV]
- [17] Chen F, Han M, Zhao H, Zhang Q, Shi J, Xu S, Xu B 2023 arXiv: 2305.04160[cs.CV]
- [18] Li K, He Y, Wang Y, Li Y, Wang W, Luo P, Wang Y, Wang L, Qiao Y 2023 arXiv: 2305.06355[cs.CV]
- [19] Bepler T, Berger B 2019 arXiv: 1902.08661[cs.LG]
- [20] Heinzinger M, Elnaggar A, Wang Y, Dallago C, Nechaev D, Matthes F, Rost B 2019 bioRxiv: 614313[Bioinformatics]
- [21] Alley E C, Khimulya G, Biswas S, Alquraishi M, Church G M 2019 Nat. Methods 16 1315
- [22] Rives A, Meier J, Sercu T, Goyal S, Lin Z, Liu J, Guo D, Ott M, Zitnick C L, Ma J, Fergus R 2021 Proc. Natl. Acad. Sci. 118 e2016239118
- [23] Rao R, Liu J, Verkuil R, et al. 2021 bioRxiv: 2021.02.12.430858 [Synthetic Biology]
- [24] Meier J, Rao R, Verkuil R, Liu J, Sercu T, Rives A 2021 Advances in Neural Information Processing Systems 34 29287
- [25] Lin Z, Akin H, Rao R, Hie B, Zhu Z, Lu W, Smetanin N, Verkuil R, Kabeli O, Shmueli Y, dos Santos Costa A, Fazel-Zarandi M, Sercu T, Candido S, Rives A 2023 Science 379

1123

- [26] Lin Z, Akin H, Rao R, Hie B, Zhu Z, Lu W, Santos Costa A d, Fazel-Zarandi M, Sercu T, Candido S, Rives A 2022 bioRxiv: 2022.07.20.500902[Synthetic Biology]
- [27] Madani A, McCann B, Naik N, Keskar N S, Anand N, Eguchi R R, Huang P S, Socher R 2020 arXiv: 2004.03497[qbio.QM]
- [28] Madani A, Krause B, Greene E R, Subramanian S, Mohr B P, Holton J M, Olmos J L, Xiong C, Sun Z Z, Socher R, Fraser J S, Naik N 2023 Nat. Biotechnol. 41 1099
- [29] He L, Zhang S, Wu L, Xia H, Ju F, Zhang H, Liu S, Xia Y, Zhu J, Deng P, Shao B, Qin T, Liu T Y 2021 arXiv: 2110.15527[cs.CV]
- [30] Elnaggar A, Heinzinger M, Dallago C, Rihawi G, Wang Y, Jones L, Gibbs T, Feher T, Angerer C, Steinegger M, Bhowmik D, Rost B 2021 arXiv: 2007.06225[cs.LG]
- [31] Chen B, Cheng X, Li P, Geng Y, Gong J, Li S, Bei Z, Tan X, Wang B, Zeng X, Liu C, Zeng A, Dong Y, Tang J, Song L 2024 arXiv: 2401.06199[q-bio.QM]
- [32] Nguyen E, Poli M, Durrant M G, Thomas A W, Kang B, Sullivan J, Ng M Y, Lewis A, Patel A, Lou A, Ermon S, Baccus S A, Hernandez-Boussard T, Ré C, Hsu P D, Hie B L 2024 bioRxiv: 2024.02.27.582234[Synthetic Biology]
- [33] Gao W, Mahajan S P, Sulam J, Gray J J 2020 Patterns 1 100142
- [34] Unsal S, Atas H, Albayrak M, Turhan K, Acar A C, Doğan T 2022 Nature Machine Intelligence 4 227
- [35] Zhang Q, Ding K, Lyv T, Wang X, Yin Q, Zhang Y, Yu J, Wang Y, Li X, Xiang Z, Feng K, Zhuang X, Wang Z, Qin M, Zhang M, Zhang J, Cui J, Huang T, Yan P, Xu R, Chen H, Li X, Fan X, Xing H, Chen H 2024 arXiv: 2401. 14656[cs.CV]
- [36] Guan X Y, Huang H Y, Peng H Q, Liu Y H, Li W F, Wang W 2023 Acta Phys. Sin. 72 248708 (in Chinese) [管星悦, 黄恒焱, 彭华祺, 刘彦航, 李文飞, 王炜 2023 物理学报 72 248708]
- [37] Chen G L, Zhang Z Y 2023 Acta Phys. Sin. 72 248705 (in Chinese) [陈光临, 张志勇 2023 物理学报 72 248705]
- [38] Zhang J H 2024 Acta Phys. Sin. 73 069301 (in Chinese) [张 嘉晖 2024 物理学报 73 069301]
- [39] Zeng C, Jian Y, Vosoughi S, Zeng C, Zhao Y 2023 Nat. Commun. 14 1060
- [40] Zeng C, Zhao Y 2023 Scientia Sinica Physica, Mechanica & Astronomica 53 290018
- [41] Huh M, Cheung B, Wang T, Isola P 2024 arXiv: 2405.07987 [cs.LG]
- [42] Bepler T, Berger B 2021 Cell Systems 12 654
- [43] Guo Y, Wu J, Ma H, Huang J 2022 Proceedings of the AAAI Conference on Artificial Intelligence 36 6801
- [44] Hermosilla P, Ropinski T 2022 arXiv: 2205.15675[q-bio.BM]
- [45] Zhang Z, Xu M, Jamasb A, Chenthamarakshan V, Lozano A, Das P, Tang J 2022 arXiv: 2203.06125[cs.LG]
- [46] Zhang Z, Xu M, Lozano A, Chenthamarakshan V, Das P, Tang J 2023 arXiv: 2303.06275[q-bio.QM]
- [47] Gligorijević V, Renfrew P D, Kosciolek T, Leman J K, Berenberg D, Vatanen T, Chandler C, Taylor B C, Fisk I M, Vlamakis H, Xavier R J, Knight R, Cho K, Bonneau R 2021 *Nat. Commun.* **12** 3168
- [48] Wang Z, Combs S A, Brand R, Calvo M R, Xu P, Price G, Golovach N, Salawu E O, Wise C J, Ponnapalli S P, Clark P M 2022 Sci. Rep. 12 6832
- [49] Chen C, Zhou J, Wang F, Liu X, Dou D 2023 arXiv: 2204.04213[cs.LG]
- [50] Zhou G, Gao Z, Ding Q, Zheng H, Xu H, Wei Z, Zhang L, Ke G 2022 DOI: 10.26434/chemrxiv-2022-jjm0j-v4
- [51] Su J, Han C, Zhou Y, Shan J, Zhou X, Yuan F 2023

bioRxiv: 2023.10.01.560349[Bioinformatics]

- [52] Su J, Li Z, Han C, Zhou Y, Shan J, Zhou X, Ma D, OPMC T, Ovchinnikov S, Yuan F 2024 bioRxiv: 2024.05.24.595648 [Bioinformatics]
- [53] Hu M Y, Yuan F J, Yang K K, Ju F S, Su J, Wang H, Yang F, Ding Q Y 2022 arXiv:2206.06583 [q-bio.QM]
- [54] Abramson J, Adler J, Dunger J, et al. 2024 Nature 630 493
- [55] Wang L, Liu H, Liu Y, Kurtin J, Ji S 2022 arXiv: 2207.12600[cs.LG]
- [56] Somnath V R, Bunne C, Krause A 2021 arXiv: 2204.02337[cs.LG]
- [57] Gainza P, Sverrisson F, Monti F, Rodola E, Boscaini D, Bronstein M M, Correia B E 2020 Nat. Methods 17 184
- [58] Wu F, Jin S, Jiang Y, Jin X, Tang B, Niu Z, Liu X, Zhang Q, Zeng X, Li S Z 2022 arXiv: 2204.08663[CE]
- [59] Meyer T, D'Abramo M, Rueda M, Ferrer-Costa C, Pérez A, Carrillo O, Camps J, Fenollosa C, Repchevsky D, Gelpí J L, Orozco M 2010 Structure 18 1399
- [60] Zhang N, Bi Z, Liang X, Cheng S, Hong H, Deng S, Lian J, Zhang Q, Chen H 2022 arXiv: 2201.11147[q-bio.BM]
- [61] Gu Y, Tinn R, Cheng H, Lucas M, Usuyama N, Liu X, Naumann T, Gao J, Poon H 2021 arXiv: 2007.15779[cs.CV]
- [62] Zhou H Y, Fu Y, Zhang Z, Bian C, Yu Y 2023 arXiv: 2301.13154[cs.LG]
- [63] Xu M, Yuan X, Miret S, Tang J 2023 arXiv: 2301.12040 [qbio.BM]
- [64] Singh J, Hanson J, Paliwal K, Zhou Y 2019 Nat. Commun. 10 5407
- [65] Singh J, Paliwal K, Zhang T, Singh J, Litfin T, Zhou Y 2021 Bioinformatics 37 2589
- [66] Wang J, Mao K, Zhao Y, Zeng C, Xiang J, Zhang Y, Xiao Y 2017 Nucleic Acids Res. 45 6299
- [67] Wang J, Xiao Y 2017 Current Protocols in Bioinformatics 57 5
- [68] Wang J, Wang J, Huang Y, Xiao Y 2019 Int. J. Mol. Sci. 20 4116
- [69] Tan Y L, Wang X, Shi Y Z, Zhang W, Tan Z J 2022 *Biophys. J.* **121** 142
- [70] Zhou L, Wang X, Yu S, Tan Y L, Tan Z J 2022 Biophys. J. 121 3381
- [71] Wang X, Tan Y L, Yu S, Shi Y Z, Tan Z J 2023 *Biophys. J.* 122 1503
- [72] Li J, Zhu W, Wang J, Li W, Gong S, Zhang J, Wang W 2018 PLoS Comput. Biol. 14 e1006514
- [73] Fu L, Cao Y, Wu J, Peng Q, Nie Q, Xie X 2022 Nucleic Acids Res. 50 e14
- [74] Pearce R, Omenn G S, Zhang Y 2022 bioRxiv: 2022. 05.15.491755[Bioinformatics]
- [75] Baek M, McHugh R, Anishchenko I, Baker D, DiMaio F 2022 bioRxiv: 2022.09.09.507333[Bioinformatics]
- [76] Zhang J, Lang M, Zhou Y, Zhang Y 2024 Trends in Genetics 40 94
- [77] Li J, Zhou Y, Chen S J 2024 Curr. Opin. Struct. Biol. 87 102847
- [78] Chen J, Hu Z, Sun S, Tan Q, Wang Y, Yu Q, Zong L, Hong L, Xiao J, Shen T, King I, Li Y 2022 arXiv: 2204.00300[qbio.QM]
- [79] Chen K, Zhou Y, Ding M, Wang Y, Ren Z, Yang Y 2023 bioRxiv: 2023.01.31.526427[Bioinformatics]
- [80] Babjac A N, Lu Z, Emrich S J 2023 Proceedings of the 14th ACM International Conference on Bioinformatics, Computational Biology, and Health Informatics New York, United States, September 3–6, 2023 p1
- [81] Chu Y, Yu D, Li Y, Huang K, Shen Y, Cong L, Zhang J, Wang M 2024 Nature Machine Intelligence 6 449
- [82] Yang Y, Li G, Pang K, Cao W, Li X, Zhang Z 2023

bioRxiv: 2023.09.08.556883 [Bioinformatics]

- [83] Zhang Y, Lang M, Jiang J, Gao Z, Xu F, Litfin T, Chen K, Singh J, Huang X, Song G, Tian Y, Zhan J, Chen J, Zhou Y 2024 Nucleic Acids Res. 52 e3
- [84] Wang X, Gu R, Chen Z, Li Y, Ji X, Ke G, Wen H 2023 bioRxiv: 2023.07.11.548588[Bioinformatics]
- [85] Wang N, Bian J, Li Y, Li X, Mumtaz S, Kong L, Xiong H 2024 Nature Machine Intelligence 6 548
- [86] Akiyama M, Sakakibara Y 2022 NAR Genomics and Bioinformatics 4 lqac012
- [87] Shen T, Hu Z, Peng Z, Chen J, Xiong P, Hong L, Zheng L, Wang Y, King I, Wang S, Siqi S, Yu L 2022 arXiv: 2207.01586[q-bio.QM]
- [88] Li Y, Zhang C, Feng C, Pearce R, Lydia Freddolino P, Zhang Y 2023 Nat. Commun. 14 5745
- [89] Ferruz N, Schmidt S, Höcker B 2022 Nat. Commun. 13 4348
- [90] Wang J, Lisanza S, Juergens D, Tischer D, Watson J L, Castro K M, Ragotte R, Saragovi A, Milles L F, Baek M, Anishchenko I, Yang W, Hicks D R, Expòsit M, Schlichthaerle T, Chun J H, Dauparas J, Bennett N, Wicky B I M, Muenks A, DiMaio F, Correia B, Ovchinnikov S, Baker D 2022 Science 377 387
- [91] Trippe B L, Yim J, Tischer D, Baker D, Broderick T, Barzilay R, Jaakkola T 2022 arXiv: 2206.04119[q-bio.BM]
- [92] Anishchenko I, Pellock S J, Chidyausiku T M, Ramelot T A, Ovchinnikov S, Hao J, Bafna K, Norn C, Kang A, Bera A K, DiMaio F, Carter L, Chow C M, Montelione G T, Baker D 2021 Nature 600 547
- [93] Wicky B I M, Milles L F, Courbet A, Ragotte R J, Dauparas J, Kinfu E, Tipps S, Kibler R D, Baek M, DiMaio F, Li X, Carter L, Kang A, Nguyen H, Bera A K, Baker D 2022 Science 378 56
- [94] Anand N, Achim T 2022 arXiv: 2205.15019[q-bio.QM]
- [95] Luo S, Su Y, Peng X, Wang S, Peng J, Ma J 2022 Advances in Neural Information Processing Systems 35 9754
- [96] Cao L, Coventry B, Goreshnik I, et al 2022 Nature 605 551
- [97] Kuhlman B, Bradley P 2019 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 20 681
- [98] Pan X, Kortemme T 2021 J. Biol. Chem. 296 100558
- [99] Khakzad H, Igashov I, Schneuing A, Goverde C, Bronstein M, Correia B 2023 Cell Systems 14 925
- [100] Malbranke C, Bikard D, Cocco S, Monasson R, Tubiana J 2023 Curr. Opin. Struct. Biol. 80 102571
- $[101] \quad {\rm Kortemme \ T \ 2024 \ } Cell \ {\bf 187 \ 526}$
- [102] Notin P, Rollins N, Gal Y, Sander C, Marks D 2024 Nat. Biotechnol. 42 216
- [103] Listov D, Goverde C A, Correia B E, Fleishman S J 2024 Nat. Rev. Mol. Cell Biol. 25 639
- [104] Ingraham J, Garg V K, Barzilay R, Jaakkola T 2019 Proceedings of the 33rd International Conference on Neural Information Processing Systems Vancouver, BC, Canada, December 8–14, 2019 p15820
- [105] Dauparas J, Anishchenko I, Bennett N, Bai H, Ragotte R J, Milles L F, Wicky B I M, Courbet A, de Haas R J, Bethel N, Leung P J Y, Huddy T F, Pellock S, Tischer D, Chan F, Koepnick B, Nguyen H, Kang A, Sankaran B, Bera A K, King N P, Baker D 2022 Science 378 49
- [106] Hsu C, Verkuil R, Liu J, Lin Z, Hie B, Sercu T, Lerer A, Rives A 2022 bioRxiv: 2022.04.10.487779[Systems Biology]
- [107] Sohl-Dickstein J, Weiss E A, Maheswaranathan N, Ganguli S 2015 arXiv: 1503.03585[cs.LG]
- [108] Ho J, Jain A, Abbeel P 2020 Advances in Neural Information Processing Systems 33 6840
- [109] Watson J L, Juergens D, Bennett N R, et al 2023 Nature 620 1089
- [110] Song Y, Sohl-Dickstein J, Kingma D P, Kumar A, Ermon S, Poole B 2020 arXiv: 2011.13456[cs.LG]

- [111] Lee J S, Kim J, Kim P M 2023 Nature Computational Science 3 382
- [112] Liu Y, Chen L, Liu H 2023 bioRxiv: 2023.11.18.567666 [Bioinformatics]
- [113] Zheng Z, Deng Y, Xue D, Zhou Y, YE F, Gu Q 2023 arXiv: 2302.01649[cs.LG]
- [114] Yang K K, Zanichelli N, Yeh H 2023 Protein Eng. Des. Sel. 36 gzad015
- [115] Kaplan J, McCandlish S, Henighan T, Brown T B, Chess B, Child R, Gray S, Radford A, Wu J, Amodei D 2020 arXiv: 2001.08361[cs.LG]
- [116] He K, Chen X, Xie S, Li Y, Dollár P, Girshick R 2021 arXiv: 2111.06377[cs.CV]
- $\left[117\right]$ Chen T, Kornblith S, Norouzi M, Hinton G 2020 arXiv:

2002.05709[cs.LG]

- [118] Wang Z, Wang Z, Srinivasan B, Ioannidis V N, Rangwala H, Anubhai R 2023 arXiv: 2310.03320[cs.LG]
- [119] Von Rueden L, Mayer S, Beckh K, Georgiev B, Giesselbach S, Heese R, Kirsch B, Walczak M, Pfrommer J, Pick A, Ramamurthy R, Garcke J, Bauckhage C, Schuecker J 2021 *IEEE Trans. Knowl. Data Eng.* **35** 614
- [120] Bao L, Zhang X, Jin L, Tan Z J 2015 Chin. Phys. B 25 018703
- [121] Qiang X W, Zhang C, Dong H L, Tian F J, Fu H, Yang Y J, Dai L, Zhang X H, Tan Z J 2022 *Phys. Rev. Lett.* **128** 108103
- [122] Dong H L, Zhang C, Dai L, Zhang Y, Zhang X H, Tan Z J 2024 Nucleic Acids Res. 52 2519

SPECIAL TOPIC—Machine learning in biomolecular modelling

Progress in protein pre-training models integrating structural knowledge^{*}

Tang Tian-Yi $^{(1)}$ Xiong Yi-Ming $^{(1)}$ Zhang Rui-Ge $^{(1)}$ Zhang Jian $^{(1)2)\dagger}$

Li Wen-Fei¹⁾²⁾ Wang Jun¹⁾²⁾ Wang Wei^{1)2)‡}

1) (School of Physics, Nanjing University, Nanjing 210093, China)

2) (Institute of Brain Science, Nanjing University, Nanjing 210093, China)

(Received 7 June 2024; revised manuscript received 12 July 2024)

Abstract

The AI revolution, sparked by natural language and image processing, has brought new ideas and research paradigms to the field of protein computing. One significant advancement is the development of pre-training protein language models through self-supervised learning from massive protein sequences. These pre-trained models encode various information about protein sequences, evolution, structures, and even functions, which can be easily transferred to various downstream tasks and demonstrate robust generalization capabilities. Recently, researchers have further developed multimodal pre-trained models that integrate more diverse types of data. The recent studies in this direction are summarized and reviewed from the following aspects in this paper. Firstly, the protein pre-training models that integrate protein structures into language models are reviewed: this is particularly important, for protein structure is the primary determinant of its function. Secondly, the pretrained models that integrate protein dynamic information are introduced. These models may benefit downstream tasks such as protein-protein interactions, soft docking of ligands, and interactions involving allosteric proteins and intrinsic disordered proteins. Thirdly, the pre-trained models that integrate knowledge such as gene ontology are described. Fourthly, we briefly introduce pre-trained models in RNA fields. Finally, we introduce the most recent developments in protein designs and discuss the relationship of these models with the aforementioned pre-trained models that integrate protein structure information.

Keywords: protein foundation model, protein multi-modal model, protein structure, machine learningPACS: 87.10.Vg, 87.16.A-, 87.14.E-, 87.15.A-DOI: 10.7498/aps.73.20240811

^{*} Project supported by the Science and Technology Innovation Project of the Ministry of Science and Technology (Grant No. 2030-2021ZD0201300) and the National Natural Science Foundation of China (Grant No. 11934008).

[†] Corresponding author. E-mail: jzhang@nju.edu.cn

[‡] Corresponding author. E-mail: wangwei@nju.edu.cn